

เอกสารอ้างอิง



ภาษาไทย

- ชานินทร์ กาวาสานวงศ์ และทินกร ดึก. การอินเตอร์เฟส IBM PC. กรุงเทพมหานคร :
ฟิลิกส์เซ็นเตอร์การพิมพ์.
- บริษัทซีแอลยูเคชั่น จำกัด. คู่มือ/เทียบเบอร์ไอซี TTL. กรุงเทพมหานคร : หจก. เอช-เอน
การพิมพ์, 2531.
- ประทีป บัญญัติสินพรัตน์. ทฤษฎีและการใช้งานวงจรดิจิทัล กรุงเทพมหานคร : ภาควิชา
วิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้า
วิทยาเขตเจ้าคุณทหารลาดกระบัง, 2532.
- มานัส มงคลสุข พื้นฐานทางฟิลิกส์ของ CT และ MRI. กรุงเทพมหานคร : สำนักพิมพ์
ไพศาลศิลป์การพิมพ์, 2532.
- อาจหาญ สัตยารักษ์. เทคนิคการเขียนกราฟิคบนเทอร์โบเบสิก. กรุงเทพมหานคร : หจก.
เอช-เอน การพิมพ์, 2532.

ภาษาอังกฤษ

- JAMES A. SORENSON, MICHAEL E. PHELPS. PHYSICS IN NUCLEAR MEDICINE-
U.S.A. GRUNE & STRATLON, INC. 1987.
- P. ARORA AND P. MUNSHI, R.K.S. RATHORE "HIGHER ORDER TOMOGRAPHIC
FILTERS FOR NONDESTRUCTIVE TESTING PURPOSES". NUCLEAR
TECHNOLOGY VOL. 83 (NOV. 1988) PP. 228-230.
- TOSHIBA "WHOLE BODY CT SCANNER TCT - 600 HQ"

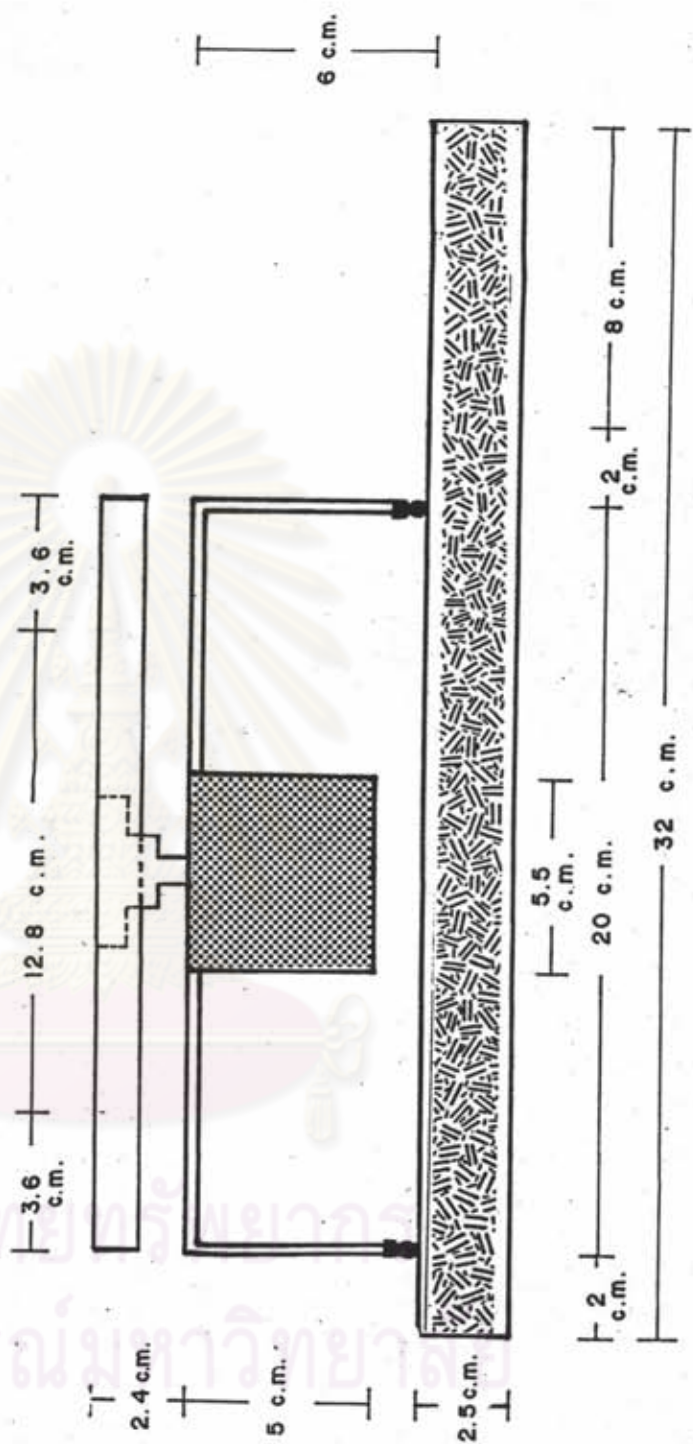


ภาคผนวก ก

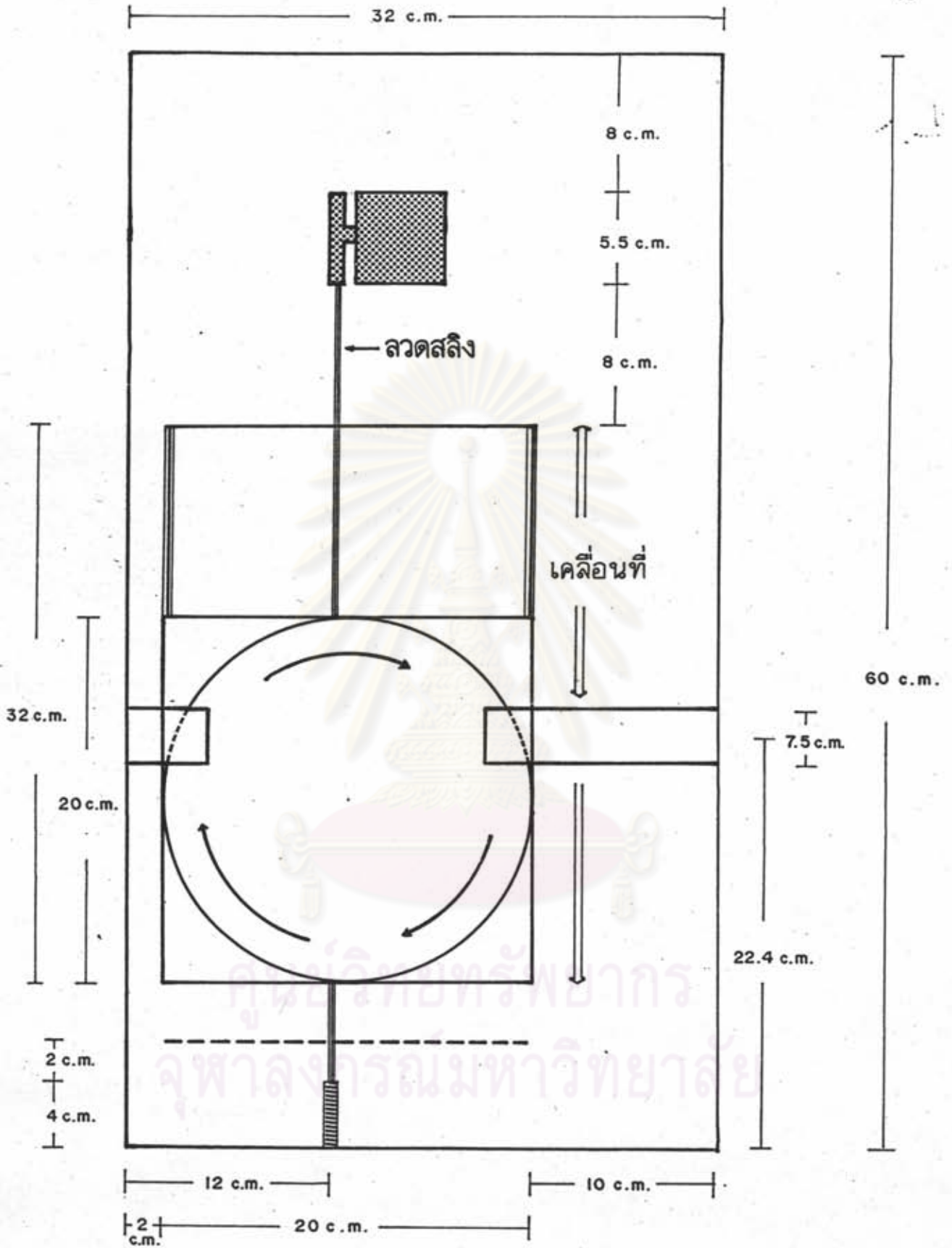
แบบโครงสร้างของระบบขับเคลื่อนงาน

เพื่อเก็บข้อมูลสร้างภาพตัดขวาง

ศูนย์วิจัยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



รูป ก.1 รูปด้านข้างของระบบขับเคลื่อนชิ้นงาน



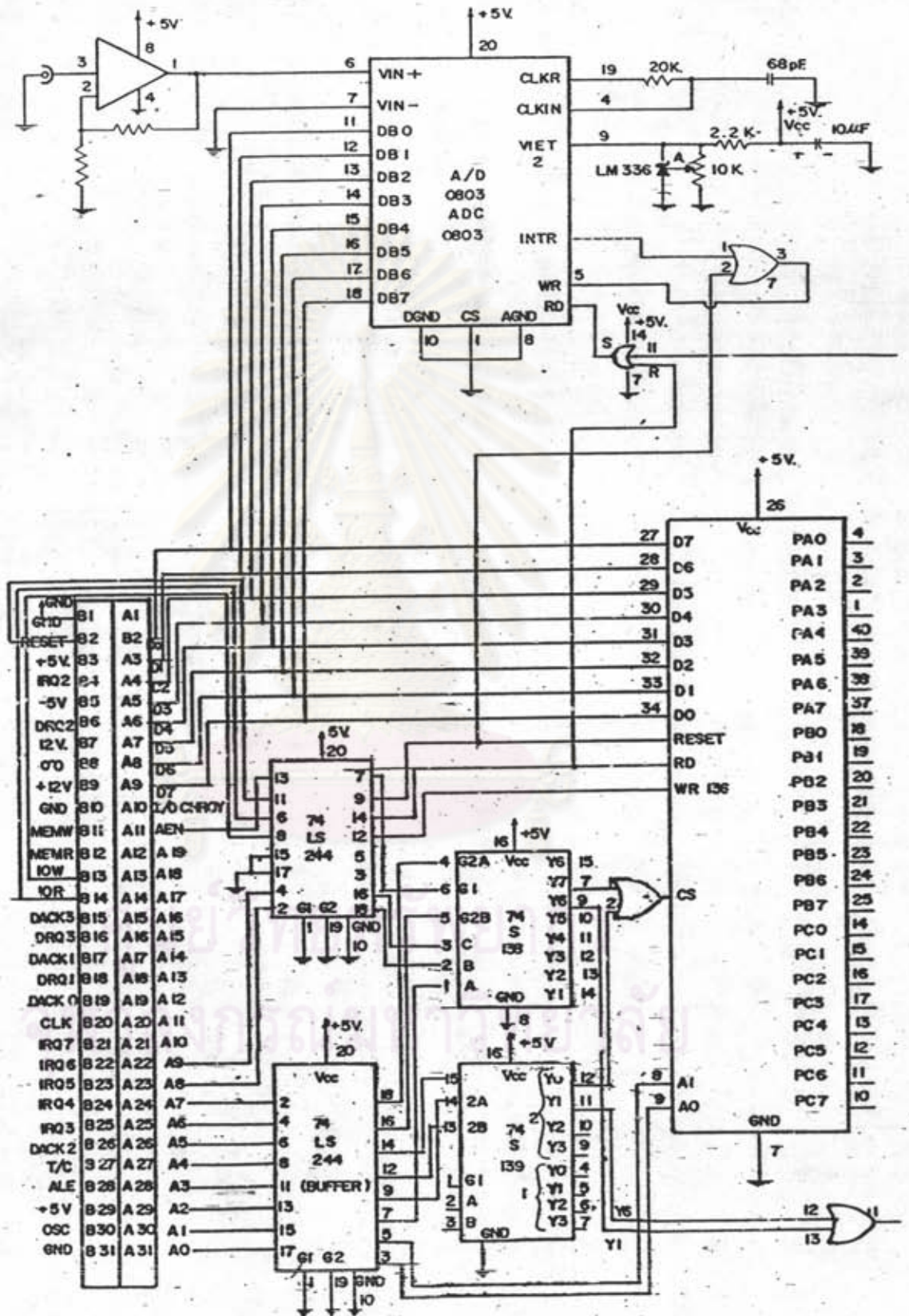
รูป ก.2 รูปมูมบนของระบบขับเคลื่อนขึ้นงาน



ภาคผนวก ข

วงจรเชื่อมโยงสัญญาณกับไมโครคอมพิวเตอร์

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย





ภาคผนวก ค.

การสร้างภาพแบบ Analytic Reconstruction

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

การสร้างภาพแบบ Analytic Reconstruction

$$\text{จากสมการ } P(r, \phi) = -\ln(I/I_0) = \int u(x, y) ds \quad (1)$$

เพื่อหาค่า $U(x, y)$ หรือสัมประสิทธิ์การลดลงของรังสีของชิ้นงาน

การคำนวณหาค่า $u(x, y)$ จะทำภายใต้สมมติฐานที่ว่า

ภาพที่ถูกสร้างขึ้นควรประกอบด้วยเซลล์เล็ก ๆ ที่ขนาดกว้างและยาวเท่ากับ w ซึ่ง

$$w = 1/2 k_m \quad (2)$$

k_m = ความถี่สูงสุดที่ภาพจะแสดงให้เห็นได้

ทำการแปลงฟูเรียร์ (Fourier transform) สมการที่ (1) จะได้

$$u(x, y) = \int \int F(k_x, k_y) \exp(2\pi i(k_x x + k_y y)) dk_x dk_y \quad (3)$$

โดยที่

$$F(k_x, k_y) = \int p(r, \phi) \exp(-2\pi i k r) dr \quad (4)$$

เมื่อ k คือความถี่

$$\text{โดยที่ } k^2 = k_x^2 + k_y^2 \quad (5)$$

$$\tan \phi = k_y / k_x \quad (6)$$

สมการ (3), (4) เขียนให้อยู่ในรูป Polar coordinate ได้ดังนี้

$$u(x, y) = \int_0^\pi \int_0^\infty F(k_x, k_y) \exp[2\pi i k (x \cos \phi + y \sin \phi)] / k dk d\phi \quad (7)$$

$$p^*(r, \phi) = \int F(k_x, k_y) \exp(2\pi i k r) / k dk \quad (8)$$

จากสมการที่ (8) ถ้าใช้ทฤษฎี convolution theorem สำหรับ Fourier transform

$$P^*(r, \phi) = \int F(k_x, k_y) \exp(2\pi i k r) / k / dk \quad (9)$$

$$P^*(r, \phi) = \int F(k_x, k_y) \exp(2\pi i k r) / k / dk \quad \int / k / \exp(2\pi i k r) dk$$

$$P^*(r, \phi) = \int F(k_x, k_y) \exp(2\pi i k r) \exp(-2\pi i k r) dk \\ \int / k / \exp(2\pi i k r) dk$$

$$P^*(r, \phi) = p(r, \phi) \cdot \int / k / \exp(2\pi i k r) dk \quad (10)$$

แทน $\int / k / \exp(2\pi i k r)$ ถ้า integrate ถึงเทอมอนันต์ ค่าที่ได้จะ diverge แต่สามารถคิดว่า $/ k /$ สามารถแทนด้วยค่า $/ k / k_m$ ค่า $/ k / = 0$ เมื่อ $/ k / k_m$

$$\int / k / \exp(2\pi i k r) dk = \int_{-k_m}^{k_m} / k / \exp(2\pi i k r) dk \quad (11)$$

สมการ (10) จะหาได้เท่ากับ

$$p^*(r, \phi) = k_m p(r, \phi) - \int_{-r}^r p(r, \phi) \sin^2 \pi k_m (r-r) dr \quad (12)$$

จากสมการ (7) สามารถหาค่าได้จากสมการ

$$u(x, y) = \int_0^\pi p^*(r, \phi) d\phi \quad (13)$$

จากสมการที่ (13) เมื่อนำค่า $u(x, y)$ ไปสร้างภาพจะได้ภาพที่ชัดขึ้นซึ่งเราเรียกว่า สร้างภาพ convolution filter back projection



ภาคผนวก ง

โปรแกรมเก็บข้อมูล โปรแกรมประมวลผล โปรแกรมสร้างภาพด้วยวิธี Back projection

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

โปรแกรมเก็บข้อมูล

```
1 dim i%(100),129)
10 cls : clear
15 rem program ic 8255
20 out 799,144
25 rem preset two stepping motor
30 out 797,195
40 out 798,3:delay 0.05:out 798,0
50 delay .05
60 i0%=inp(795)
70 ? "i0%="i0%
80 delay .05
90 k=0
130 for j=1 to 129
140 out 797 ,2:out 798,2:delay .05:out 798, 0
160 out 797 ,2:out 798,2:delay .05:out 798, 0
200 i%(k,j)=inp(795)
201 zetra=k* .03142
202 r=65-j
210 print "i%( ;k;", ;j;",i%(k,j)
220 next j
225 k=k+1:if k>100 goto 450
250 out 797 ,64:out 798 ,1:delay .01:out 798, 0
280 for j=129 to 1 step=1
290 out 797, 1:out 798,2:delay .05:out 798, 0
```

โปรแกรมเก็บข้อมูล

```
1 dim i%(100),129)
10 cls : clear
15 rem program ic 8255
20 out 799,144
25 rem preset two stepping motor
30 out 797,195
40 out 798,3:delay 0.05:out 798,0
50 delay .05
60 i0%=inp(795)
70 ? "i0%="i0%
80 delay .05
90 k=0
130 for j=1 to 129
140 out 797 ,2:out 798,2:delay .05:out 798, 0
160 out 797 ,2:out 798,2:delay .05:out 798, 0
200 i%(k,j)=inp(795)
201 zetra=k* .03142
202 r=65-j
210 print "i%( ;k;", ;j;",i%(k,j)
220 next j
225 k=k+1:if k>100 goto 450
250 out 797 ,64:out 798 ,1:delay .01:out 798, 0
280 for j=129 to 1 step=1
290 out 797, 1:out 798,2:delay .05:out 798, 0
```

```
310 out 797, 1:out 798,2:delay .05:out 798, 0
350 ix(k,j)=inp(795)
351 zetra=k* .03142
352 r=65-j
355 print "i%(";k;, ";j;")=",ix(k,j)
360 next j
390 out 797,64:out 798,1:delay .05:out 798, 0
400 out 797,0:out 798,1:delay .05:out 798, 0
446 k=k+1 :if k>100 goto 450
447 goto 130
450 out 799, 0
455 write # 1,i0%
460 for k=0 to 100 step 1
470 for j=0 to 129 step 1
491 write #1, ix(k,j)
500 next j
510 next k
520 close #1
530 end
```

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

โปรแกรมประมวลผลด้วยวิธี back projection

```
590 dim i%(100,129),p(126,126),p1(100,129)
599 open "a:u.dat" for input as#1
600 input#1, i0%
601 for k=0 to 100 step 1
602 for j=0 to 129 step 1
604 input#1 ,i%(k,j)
605 next j
606 next k
607 close #1
608 cls
609 for m=1 to 126 step 1
610 for n=1 to 126 step 1
611 x=65-m
612 y=65-n
613 p(m,n)=0
614 next n
615 next m
625 print"i0%=" ;i0%
630 for k=0 to 100
631 for j=1 to 129
632 pl(k,j)=i%(k,j)/i0%
633 next j
634 next k
635 for k=0 to 100 step 5
636 ? k
```

```
637 if k=25 or 75 then j=65 :goto 640
639 goto 658
640 for m=1 to 129:n=130-m
641 p(m,n)=p(m,n)+pl(k,j)
642 next m:goto 1009
658 zetra=k*0.03142
659 for j=1 to 129
660 z=65-j
676 for m=1 to 126
677 if k=0 or k=100 goto 680
678 goto 691
680 x=65-m:a=cint(x*cos(zetra))
685 for n=1 to 126
686 y=65-n:b=cint(y*sin(zetra))
687 if z=a+b then p(m,n)+pl(k,j) :goto 689
688 goto 690
689 ?"p(;m;", ";n;)"="p(m,n)
690 nxt n:goto 1007
691 x=65-m:a=x*cos(zetra)
693 y=cint((*z-a)/sin(zetra)) :b=cint(y*sin(zetra)):m=65-y
694 if z=cint(a)+b then p(m,n)=p(m,n)+pl(k,j):goto 1006
1005 goto 1007
1006 ?"p(;m;", ";n;)"="p(m,n)
1007 next m
1008 next j
1009 next k
1010 open"b:b.dat" for output as#2
```

```
1100 for m=1 to 126  
1200 for n=1 to 126  
1300 write#2,p(m,n)  
1400 next n  
1500 next m  
1600 close #2
```



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

โปรแกรมสร้างภาพด้วยวิธี Back projection

```
715 dim p(126,126)
716 open"b:v.dat" for input as#2
717 for o=1 to 126
718 for p=1 to 126
719 input#2,(o,p)
720 next p
721 next o
722 close #2
723 cls
724 for p=1 to 126
725 for p=1 to 126
726 PRINT 'P9';o;", ";p;")=";p(o,p)
727 next p
728 next o
729 MAX=p(1,1)
730 MIN=p(1,2)
740 FOR m=1 TO 126 step 1
750 for n=1 to 126 step 1
760 IF p(m,n) > MAX GOTO 780
770 IF p(m,n) < MIN GOTO 790
780 MAX=p(m,n)
785 GOTO 800
790 MIN=p(m,n)
800 NEXT n
810 next m
```

```
820 MI=(MAX-MIN)/16
840 Q1=MIN+MI
850 Q2=Q1+MI
860 Q3=Q2+MI
870 Q4=Q3+MI
880 Q5=Q4+MI
890 Q6=Q5+MI
900 Q7=Q6+MI
910 Q8=Q7+MI
920 Q9=Q8+MI
930 Q10=Q9+MI
940 Q11=Q10+MI
950 Q12=Q11+MI
960 Q13=Q12+MI
970 Q14=Q13+MI
980 Q14=Q14+MI
981 screen 9:cls
982 window screen(220,90)-(420,250)
983 ?"a=" :input a:"b=" :input b:"c=" :input c:"d=" :input d
984 ?"f=" :input a:"g=" :input g:"h=" :input h:"i=" :input i
985 ?"k=" :input k:"l=" :input l:"m=" :input m:"n=" :input n
986 ?"p=":input p
1000 FOR m=1 TO 126 step 1
10001 for n=1 to 126 step 1
1010 x=65-m
1020 y=65-n
1420 IF p(m,n)=MIN THEN GOTO 1560
```

1430 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q1$ GOTO 1570
1435 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q2$ GOTO 1580
1440 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q3$ GOTO 1590
1450 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q4$ GOTO 1600
1460 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q5$ GOTO 1610
1470 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q6$ GOTO 1620
1480 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q7$ GOTO 1630
1490 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q8$ GOTO 1640
1500 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q9$ GOTO 1650
1510 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q10$ GOTO 1660
1520 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q11$ GOTO 1670
1530 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q12$ GOTO 1680
1540 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q13$ GOTO 1690
1550 IF $p(m,n)=\text{MIN}$ AND $p(m,n)\leq Q14$ GOTO 1700
1555 GOTO 1880
1560 line $(x+318,174-y)-(x+320,175-y)$, a, bf
1565 GOTO 1880
1570 line $(x+318,174-y)-(x+320,175-y)$, b, bf
1575 GOTO 1880
1580 line $(x+318,174-y)-(x+320,175-y)$, c, bf
1585 GOTO 1880
1590 line $(x+318,174-y)-(x+320,175-y)$, d, bf
1595 GOTO 1880
1600 line $(x+318,174-y)-(x+320,175-y)$, e, bf
1605 GOTO 1880
1610 line $(x+318,174-y)-(x+320,175-y)$, f, bf
1615 GOTO 1880

1620 line $(x+318, 174-y)-(x+320, 175-y)$, g, bf
1625 GOTO 1880
1630 line $(x+318, 174-y)-(x+320, 175-y)$, h, bf
1635 GOTO 1880
1640 line $(x+318, 174-y)-(x+320, 175-y)$, i, bf
1645 GOTO 1880
1650 line $(x+318, 174-y)-(x+320, 175-y)$, j, bf
1655 GOTO 1880
1660 line $(x+318, 174-y)-(x+320, 175-y)$, k, bf
1665 GOTO 1880
1670 line $(x+318, 174-y)-(x+320, 175-y)$, l, bf
1675 GOTO 1880
1680 line $(x+318, 174-y)-(x+320, 175-y)$, m, bf
1685 GOTO 1880
1690 line $(x+318, 174-y)-(x+320, 175-y)$, n, bf
1695 GOTO 1880
1700 line $(x+318, 174-y)-(x+320, 175-y)$, o, bf
1705 GOTO 1880
1860 line $(x+318, 174-y)-(x+320, 175-y)$, p, bf
1870 GOTO 1880
1880 NEXT n
1890 next m
1900 end



ภาคผนวก จ

รายละเอียดของต้นกำเนิดรังสีที่ใช้

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

Caesium-137

Gamma sources

Sources contain the radionuclide as a pellet of caesium ceramic.

65

Encapsulation is in welded stainless steel. Sources up to 300mCi, 11.1GBq are supplied with single or double encapsulation. Higher activity sources are double encapsulated.

Nominal equivalent activity*	Nominal air kerma rate at 1 metre μGy/hr	Single encapsulation Code (X.7)	Double encapsulation Code (X.H)
mCi			
1	2.88	CDC.701	CDC.801
3	8.64	CDC.703	CDC.803
5	14.4	CDC.704	CDC.804
10	28.8	CDC.705	CDC.805
20	57.6	CDC.706	CDC.806
30	86.4	CDC.707	CDC.807
50	144	CDC.708	CDC.808
100	288	CDC.709	CDC.809
200	576	CDC.710	CDC.810
300	864	CDC.711	CDC.811

*Tolerance -0, +25%
for definition of equivalent activity, see page 55

Availability: within 4 weeks

Recommended working life: 15 years

Nominal equivalent activity* mCi	Nominal air kerma rate at 1 metre mGy/hr	Double encapsulation Code (X.9)
500	1.44	CDC.90
1000	2.88	CDC.91
2000	5.76	CDC.92
3000	8.64	CDC.93

*Tolerance -0, +25%
for definition of equivalent activity, see page 55

Availability: within 4 weeks

Recommended working life: 15 years

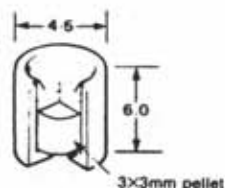
Quality Control

Wipe test A
Bubble test D
Immersion test M

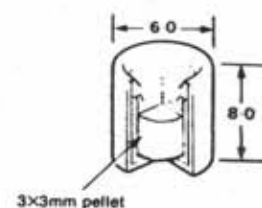
Calibrated sources

Caesium-137 sources, 3mCi-3Ci, 0.11GBq-11.1GBq, can be supplied calibrated with measured radiation output code H50. Calibration accuracy: ±5% overall uncertainty. Further details on request.

X.7



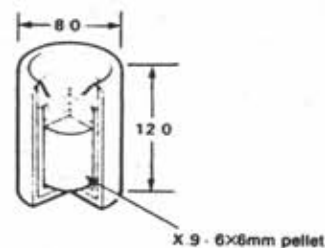
X.8



Safety performance testing

Capsule	ISO classification	IAEA special form
X7	C66544	GB/23/S
X8	C64544	GB/24/S

X.9



Safety performance testing

ISO classification	IAEA special form
C65545	GB/25/S

Specifications:

Only typical sources are listed.
Enquiries invited for sources to other specifications.

Recommended working life, see page 60

Quality control:

Leakage and Contamination tests, see page 54
A Test Report is supplied with each source or batch of sources.

Safety performance testing, see page 59

Dimensions in mm

ประวัติผู้เขียน

นายประวิทย์ เรืองโรจน์โรจน์ เกิดเมื่อวันที่ 12 กันยายน พ.ศ. 2503 ที่อำเภอเมือง จังหวัดเชียงใหม่ จบการศึกษาระดับปริญญาตรีจากภาควิชาฟิสิกส์ คณะวิทยาศาสตร์ มหาวิทยาลัยเชียงใหม่ ในปี พ.ศ. 2526 จากนั้นเข้ารับการศึกษาคือที่ภาควิชาวิศวกรรมเทคโนโลยี คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ในปี พ.ศ. 2530 ปัจจุบันรับราชการที่สถาบันโรคผิวหนัง กรมการแพทย์ ในตำแหน่งนักวิทยาศาสตร์การแพทย์



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย