

บทที่ 6.

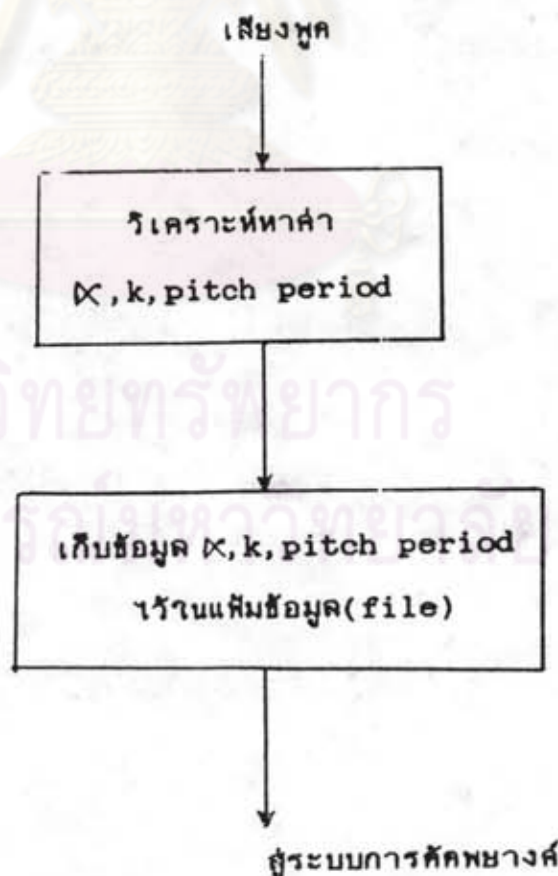
ระบบในการคัดพยางค์

6.1 ผังงานของระบบ

ซอฟต์แวร์ (software) ของระบบที่จะใช้ในการคัดพยางค์นี้ได้แบ่งเป็น 3 ส่วนใหญ่ ๆ ส่วนที่ 1 เป็นส่วนที่เกี่ยวกับการวิเคราะห์ (analysis) เพื่อหาค่าพารามิเตอร์ (parameter) ของเสียงเก็บไว้ซึ่งจะเป็นส่วนสำคัญในการตรวจรู้เสียงพูด และส่วนที่ 2 จะเป็นส่วนของการนำค่าพารามิเตอร์บางค่ามาใช้ในการคัดพยางค์ซึ่งพารามิเตอร์ที่จะใช้ในการคัดพยางค์นี้ มีอยู่ 2 อย่าง คือ ค่าพลังงาน และ pitch ส่วนที่ 3 จะเป็นส่วนของการให้เครื่องตรวจรู้ค่าพูด

6.1.1 ผังงานของระบบการวิเคราะห์

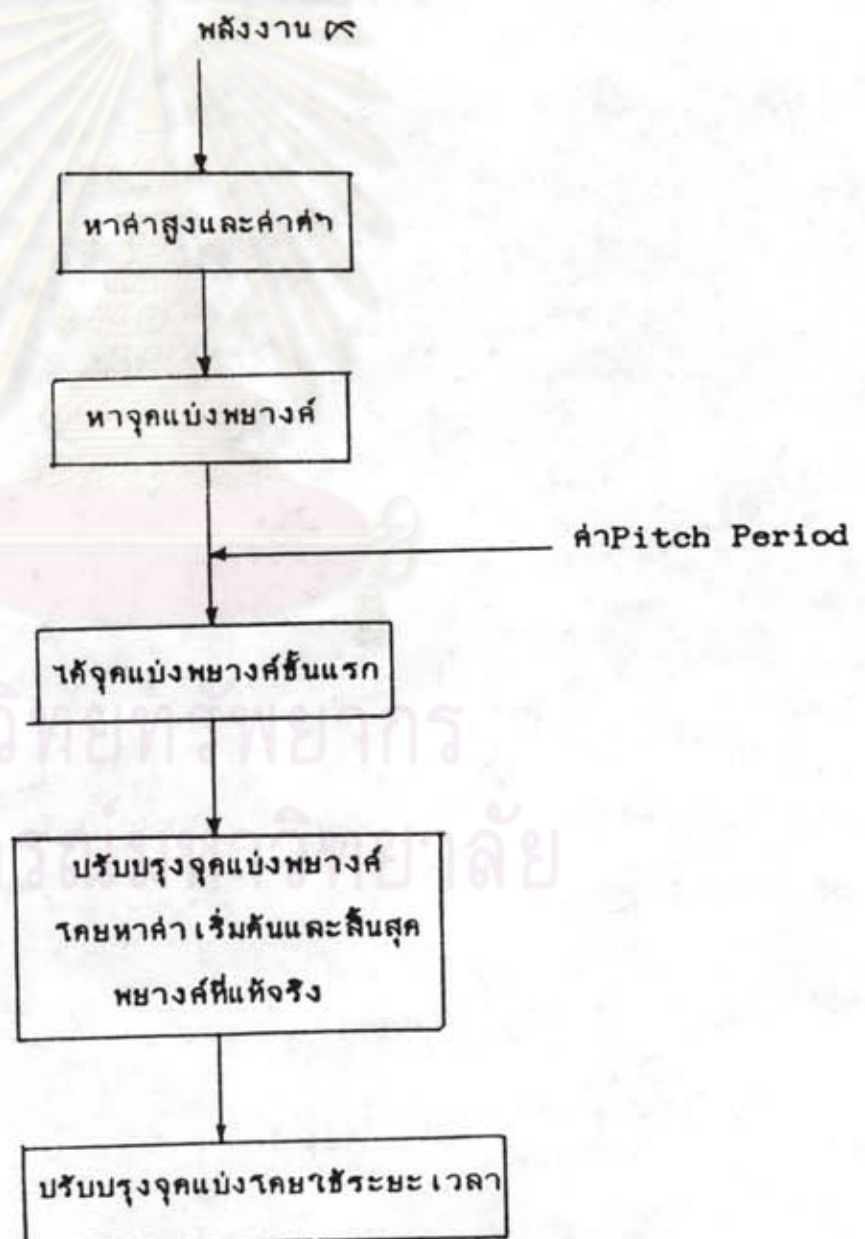
ผังงานของระบบในส่วนนี้มีโครงสร้างดังนี้



ในขั้นตอนของการวิเคราะห์นี้ ส่วนที่รับเข้ามา (input) คือเสียงพูด และใช้ช่วงกว้างของการวิเคราะห์ (window size) ครั้งละ 25 msec โดยการวิเคราะห์จะเคลื่อนไป (framing rate) ครั้งละ 5 msec ส่วนลำดับ (order) ที่ใช้ในการวิเคราะห์ใช้จำนวน 15 ค่า ผลลัพธ์ (output) ของขั้นตอนนี้คือค่าพารามิเตอร์ พลังงาน α , reflection coefficient, pitch period ซึ่งจะเก็บเป็นแฟ้มข้อมูลและส่งผ่านไปยังขั้นตอนที่ 2

6.1.2 ผังงานของระบบการค้นพยางค์

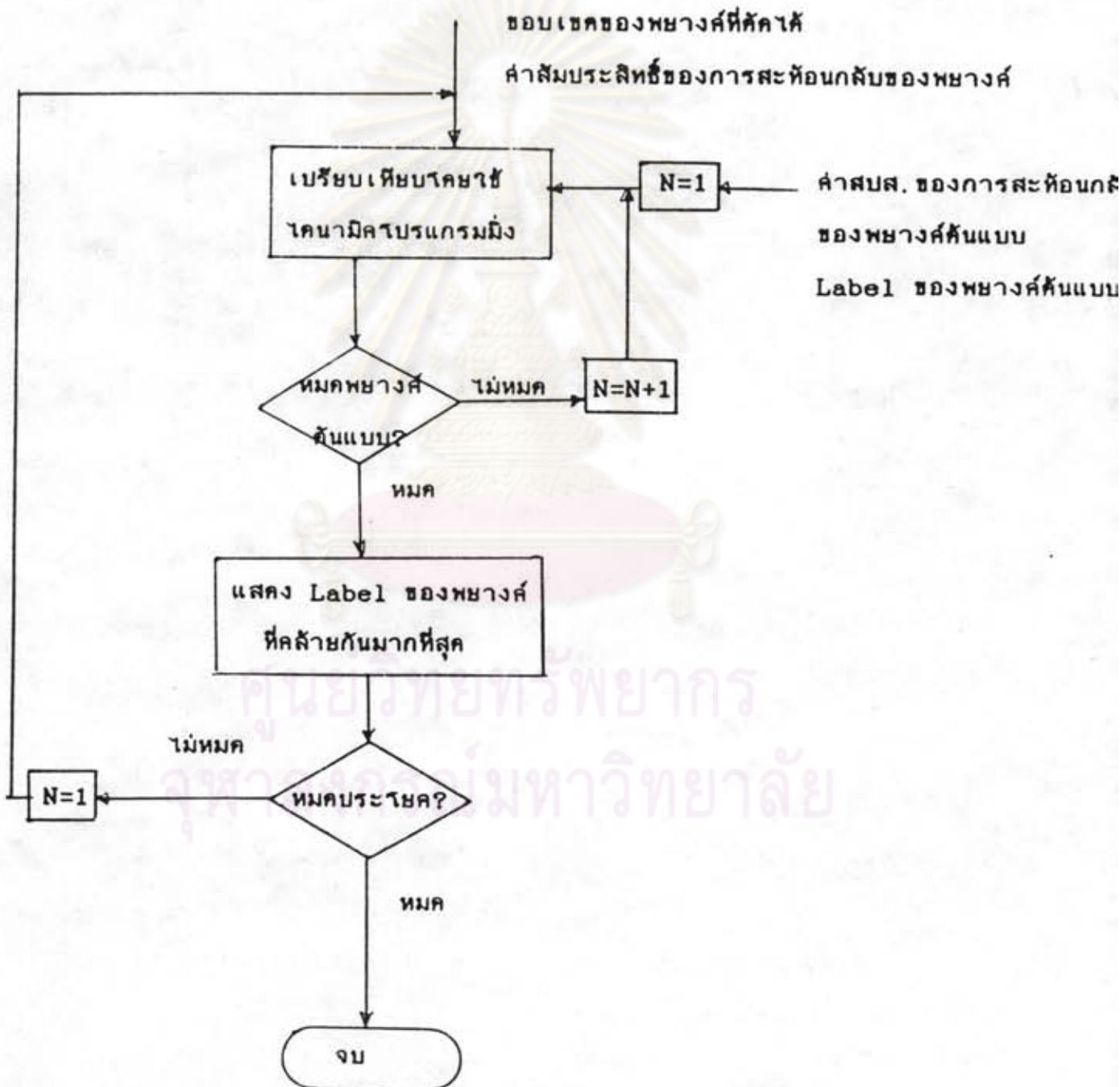
ผังงานของระบบในส่วนนี้ มีโครงสร้างดังนี้



ในขั้นตอนของการคัดพยางค์นี้ ส่วนที่รับเข้ามา (input) คือ ค่าพลังงาน λ และ pitch period ใดๆจะใช้ค่าพลังงานเป็นหลักในการคัดพยางค์ และจะใช้ pitch period กับระยะเวลา (duration) เพื่อช่วยให้การคัดพยางค์ได้ผลถูกต้องมากขึ้น ส่วนผลลัพธ์ของขั้นตอนนี้ ก็คือขอบเขตของพยางค์ที่ได้คัดออกมา

6.1.3 ผังงานของระบบการตรวจรู้

ผังงานของระบบในส่วนนี้มีโครงสร้างดังนี้



ส่วนของขั้นตอนการตรวจรูนี้ เป็นการวิเคราะห์เทคนิคของโคเนนามิคโปรแกรม มิ่ง เปรียบเทียบระหว่างค่าสัมประสิทธิ์ของการสะท้อนกลับ ของพยางค์ที่ตัดได้ กับพยางค์ที่เป็นต้นแบบ โดยถ้าพยางค์ใดมีค่าความแตกต่างน้อยที่สุด ก็ให้นำ Label ของพยางค์ต้นแบบนั้นมาแสดงผล

6.2 วิธีการในการตัดพยางค์

วิธีการในการตัดพยางค์นั้น มีรายละเอียดดังนี้

6.2.1 การหาค่าสูงและค่าต่ำของค่าพลังงาน

วิธีการที่ใช้สำหรับขั้นตอนนี้ แบ่งเป็น 2 ส่วน คือส่วนต้นและ ส่วนท้ายของค่าพลังงาน กับส่วนอื่น ๆ

ถ้ากำหนดให้ x_1 , x_2 , x_3 เป็นค่าพลังงาน 3 ค่าที่ต่อเนื่องกัน ตามลำดับ จะมีวิธีการที่จะพิจารณาว่าเป็นค่าสูงหรือค่าต่ำดังนี้

6.2.1.1 สำหรับส่วนต้นและท้ายของค่าพลังงาน มีวิธีการ กำหนดโดยอาศัยค่าพลังงาน เพียง 2 ค่าคือ ในส่วนต้นจะอาศัยค่า x_1 และ x_2 โดยกำหนดว่า

1. ถ้า $x_1 < x_2$ ค่าแห่งของ x_1 จะเป็นค่าต่ำ
 2. ถ้า $x_1 > x_2$ ค่าแห่งของ x_1 จะเป็นค่าสูง
- และในส่วนท้ายจะอาศัยค่า x_2 และ x_3 โดยกำหนดว่า

1. ถ้า $x_2 < x_3$ ค่าแห่งของ x_3 จะเป็นค่าสูง
2. ถ้า $x_2 > x_3$ ค่าแห่งของ x_3 จะเป็นค่าต่ำ

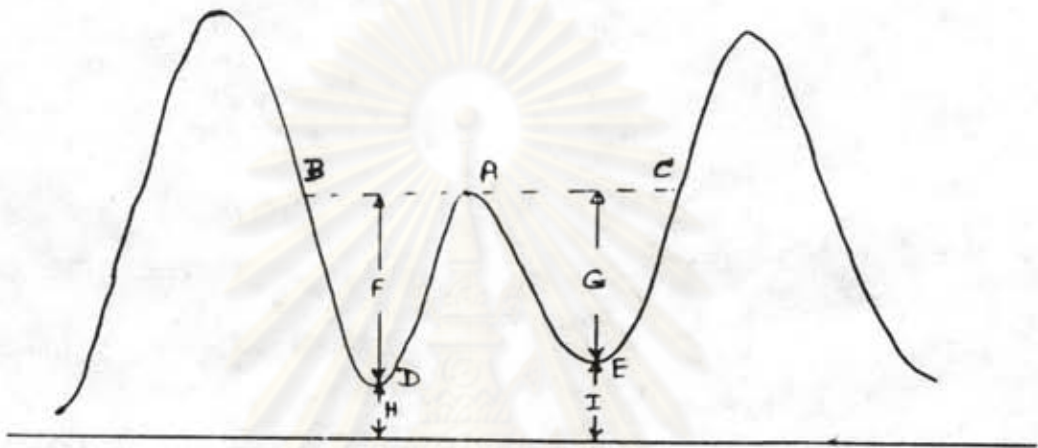
6.2.1.2 สำหรับส่วนอื่น ๆ ของค่าพลังงาน จะหาค่าสูง หรือค่าต่ำได้โดยอาศัยค่าพลังงาน 3 ค่า ซึ่งกำหนดว่า

1. ถ้า $x_2 > x_1$ และ $x_2 > x_3$ ค่าแห่งของ x_2 จะเป็นค่าสูง
2. ถ้า $x_2 = x_1$ และ $x_3 < x_2$ ค่าแห่งของ x_2 จะเป็นค่าสูง
3. ถ้า $x_2 > x_1$ และ $x_2 = x_3$ ค่าแห่งของ x_2 จะเป็นค่าสูง
4. ถ้า $x_2 < x_1$ และ $x_2 < x_3$ ค่าแห่งของ x_2 จะเป็นค่าต่ำ

5. ถ้า $x_2 < x_1$ และ $x_2 = x_3$ ค่าแห่งของ x_2 จะเป็นค่าต่ำ
6. ถ้า $x_2 = x_1$ และ $x_2 < x_3$ ค่าแห่งของ x_2 จะเป็นค่าต่ำ

6.2.2 การหาจุดแบ่งของพหาวงค์

ในขั้นตอนนี้จะหาจุดแบ่งรอยขยใช้วิธีการดังนี้[2]



รูปที่ 16 แสดงการคัดพหาวงค์

๓ จุดสูง (Maximum) ของทุก ๆ ค่า ซึ่งในตัวอย่างนี้ ก็คือจุด A เราจะมองไปทั้งทางด้านซ้ายและด้านขวา เพื่อหาค่าแห่งของค่าหลังงาน X ที่มีค่ามากกว่าค่าในตำแหน่ง A ซึ่งในที่นี้ด้านซ้ายมือคือตำแหน่ง B และด้านขวามือคือตำแหน่ง C หลังจากนั้นจะพิจารณาภายในช่วง A-B และในช่วง A-C เพื่อหาจุดต่ำสุด (local minimum.) ในช่วงนั้น ๆ ซึ่งในที่นี้คือ จุด D และ จุด E และหาผลต่างระหว่างค่า ๓ ตำแหน่งสูง คือจุด A กับค่า ๓ ตำแหน่งต่ำสุดในช่วงนั้น ซึ่งในที่นี้ด้านซ้ายคือ ตำแหน่ง D ผลต่างคือระยะ F ด้านขวามือคือตำแหน่ง E ผลต่างคือระยะ G และ ๓ ตำแหน่งต่ำสุดในช่วงนั้น ๆ จะหาผลต่างกับค่าที่ตั้งไว้ ซึ่งผลต่าง ๓ ตำแหน่ง D คือระยะ H และผลต่าง ๓ ตำแหน่ง E คือระยะ I หลังจากนั้นจะพิจารณาว่าระยะ F มากกว่าค่าระดับบนที่ตั้งไว้หรือไม่ซึ่งในการทดลองนี้ได้ตั้งไว้ ๓ ระดับ และพิจารณาว่าระยะ H น้อยกว่าค่าระดับล่างที่ตั้งไว้หรือไม่ ซึ่งในการทดลองนี้ตั้งไว้ที่ระดับ 10%. ถ้าเป็นไปตามเงื่อนไขทั้ง 2 ข้อ ก็จะถือว่าตำแหน่งจุดค่า

สุคนั้น เป็นจุดแบ่งของพยางค์ ในขณะที่เดียวกัน \mathcal{N} ตำแหน่ง E ก็ใช้หลักเกณฑ์นี้ในการพิจารณา เช่นเดียวกัน ซึ่งถ้าเขียนออกมาเป็นกฎตรรกศาสตร์ก็คือ

ถ้าระยะ $G >$ ระดับบน และระยะ $E <$ ระดับล่าง เราจะถือว่า \mathcal{N} ตำแหน่งนั้นเป็นจุดแบ่งของพยางค์

6.2.3 การปรับปรุงโดยใช้ค่าความถี่มูลฐานมาช่วย

ในขั้นตอนนี้ เราจะพิจารณาจุดแบ่งของพยางค์เพิ่มจากเดิมโดยอาศัย เป็นตัวช่วยในการพิจารณา ทั้งนี้เพราะว่าลักษณะของค่าพลังงานที่ใช้ในการตัดพยางค์ นั้น เป็นค่า นอร์มอลไลซ์ (normalize) ด้วยค่าสูงสุดของประโยค ดังนั้น จึงมีค่าระยะ F บางค่าที่อยู่ต่ำกว่าค่าระดับบน ที่กำหนดไว้แต่เป็นขอบเขตของพยางค์ เราจึงต้องมาพิจารณาว่า \mathcal{N} ตำแหน่งที่ค่าต่ำสุดในช่วงใด ๆ มีค่าน้อยกว่า ระดับล่าง ที่กำหนดไว้ แต่ระยะช่วงบนน้อยกว่าระดับบน ที่กำหนดไว้ เราก็จะพิจารณาค่าความถี่พื้นฐาน \mathcal{N} เวลานั้นว่ามี ค่าความถี่พื้นฐาน หรือไม่ ถ้ามีก็จะไม่เป็นจุดแบ่งของพยางค์ แต่ถ้าไม่มีก็จะถือว่าตำแหน่งนั้น เป็นจุดแบ่งของพยางค์ด้วยเช่นกัน ซึ่งถ้าเขียนเป็นกฎเกณฑ์จะได้ว่า

ถ้าระยะบน(G) < ระดับบน และระยะล่าง(I) < ระดับล่าง และไม่มีค่าความถี่พื้นฐาน จะถือว่าเป็นจุดแบ่งของพยางค์

6.2.4 การปรับปรุงจุดแบ่งเพื่อหาจุดเริ่มต้นและจุดสิ้นสุดพยางค์ที่แท้จริง

หลังจากเราหาค่าตำแหน่งของจุดแบ่งพยางค์ โดยวิธีดังกล่าวมาแล้ว บางตำแหน่งเป็นค่า ซึ่งยังไม่ใช่ขอบเขตของต้นพยางค์หรือท้ายพยางค์ที่แท้จริง จึงต้องปรับปรุงเพื่อหาค่าตำแหน่งต้นพยางค์หรือท้ายพยางค์ที่แท้จริงให้ได้ โดยอาศัยหลักการที่ว่า \mathcal{N} จุดแบ่งพยางค์ตำแหน่งใด ๆ ก็ตาม ถ้าค่าข้างเคียงด้านซ้ายมีค่ามากกว่า 5 เท่าจะไม่ถือว่าเป็นขอบเขตของพยางค์ที่แท้จริงจะต้องเลื่อนจุดแบ่งนั้นมาด้านซ้าย แล้วพิจารณาจุดข้างเคียงซ้ายใหม่ ซึ่งถ้ามีค่ามากกว่า ก็จะถือว่าตำแหน่งนั้นเป็นจุดแบ่งพยางค์ที่แท้จริง และในขณะที่เดียวกันด้านขวามือของตำแหน่งนั้นก็ใช้กฎเกณฑ์ เช่นเดียวกัน

6.2.5 การปรับปรุงจุดแบ่งโดยอาศัยระยะเวลา

ในขั้นตอนนี้ เราจะพิจารณาจุดแบ่งพยางค์ที่ได้รับมา เพื่อดูว่า พยางค์แต่ละพยางค์ที่ได้แบ่งไว้มีระยะเวลา น้อยกว่าค่าที่กำหนดไว้หรือไม่ สำหรับการทดลองนี้ได้ตั้งค่าไว้ เป็นระยะเวลา 92.5 msec. (ตัวเลขนี้ได้มาจากผลการทดลอง) ทั้งนี้เพื่อป้องกันการแบ่งหน่วยเสียง(phoneme) เป็นหน่วยพยางค์ ถ้าหากว่าระยะเวลาของพยางค์ที่แบ่งไว้ น้อยกว่าระยะเวลาที่กำหนด เราจะไม่พิจารณาว่าจุดแบ่งท้ายพยางค์ เป็นขอบเขตท้ายของพยางค์นั้น และจะพิจารณาขอบเขตต่อไป เพื่อให้ได้ขอบเขตท้ายพยางค์ที่แท้จริง



ศูนย์วิจัยและพัฒนา
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

6.3 วิธีการในการตรวจรู้

เนื่องจากเสียงพูดของคนเรา แม้จะเป็นคนเดียวกันพูดคำ ๖ เดียวกัน ในแต่ละครั้งจะมีอัตราความเร็วเปลี่ยนแปลงเบาได้ง่าย ดังนั้นจึงเป็นสาเหตุให้เกิดความไม่เป็นเชิงเส้น(nonlinear)ขึ้น ซึ่งเป็นปัญหาหลักอย่างหนึ่ง ในด้านการเปรียบเทียบเสียงพูดที่เป็นต้นแบบ กับเสียงพูดที่ต้องการจะให้เครื่องตรวจรู้

เราได้มีความพยายามที่จะแก้ไขปัญหานี้ในขั้นนี้ uly ใช้เทคนิคที่เรียกว่า การแปลงเชิงเส้น(linear transformation) ซึ่งจากรายงานแสดงให้เห็นว่า เทคนิคชนิดนี้ใช้แก้ปัญหาดังกล่าวได้ไม่ค้ นึก เนื่องจากเสียงมีการเปลี่ยนแปลง ที่ค่อนข้างมากและไม่มีความเป็นเชิงเส้น

แต่เทคนิคของไดนามิคโปรแกรมมิ่งนั้น จะกำจัดความแตกต่างทางด้านเวลาของรูปแบบ(pattern) 2 ชุด ได้โดยพยายามหาความคล้ายคลึงของรูปแบบทั้งสองให้มากที่สุด ซึ่งก็คือพยายามเปรียบเทียบรูปแบบโดยพิจารณาถึงความแตกต่างที่น้อยที่สุด(Minimize Residual Distance) ซึ่งจากบทความของ Sakoe และ Chiba ได้รายงานว่ วิธีการไดนามิคโปรแกรมมิ่งนี้ ใช้เข้าใช้ในการตรวจรู้เสียงพูดตัวเลขของภาษาญี่ปุ่นได้ผลถูกต้องถึง 99.8%

หลักการของไดนามิคโปรแกรมมิ่ง

ก. การนอร์มอลไลซ์ระยะเวลา(Time-Normalize Distance)

เสียงพูดของคนเราสามารถแทนได้ด้วย ชุดของค่าพารามิเตอร์ ซึ่งค่าพารามิเตอร์นี้ จะมีลักษณะเป็นเว็คเตอร์ สมมุติว่ามีค่าพารามิเตอร์ของเสียงอยู่ 2 ชุด คือ

$$A = a_1, a_2, a_3, \dots, a_I$$

$$B = b_1, b_2, b_3, \dots, b_J$$

ซึ่งค่าพารามิเตอร์ แต่ละตัวจะเป็นเว็คเตอร์ โดยในการวิจัยนี้ได้ใช้ค่าสัมประสิทธิ์ของการสะท้อนกลับ(Reflection Coefficient) เป็นพารามิเตอร์ที่จะใช้เปรียบเทียบโดยมี 15 อันดับ(order)

การที่เราจะหาความแตกต่างที่น้อยที่สุด ของเสียงทั้งสองชุดนี้ เรา

สามารถที่จะกำหนดเป็นฟังก์ชัน ความแตกต่างค่านเวลา (Timing Difference) ระหว่างเสียงสองชุดได้โดย ให้เป็น $c=(i, j)$ ซึ่งความแตกต่างของพารามิเตอร์ทั้งสองชุดจะเป็นชุดของ c โดย

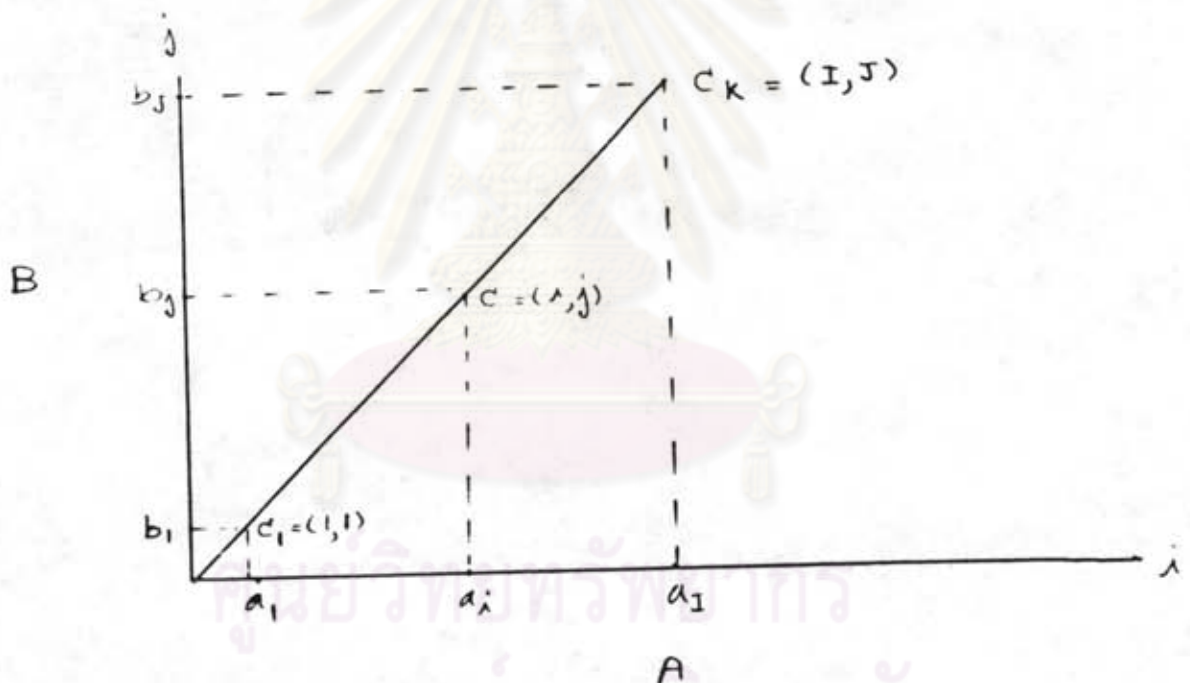
$$F = c(1), c(2), c(3) \dots c(k) \dots c(K)$$

$$\text{โดย } c(k) = (i(k), j(k))$$

ชุดของ c ใน F ก็จะเป็นฟังก์ชัน ซึ่งเป็นการแปลงจากรูปแบบ A ไปสู่รูปแบบ B หรือในทางตรงกันข้าม ก็อาจกล่าวได้ว่าเป็น Warping function

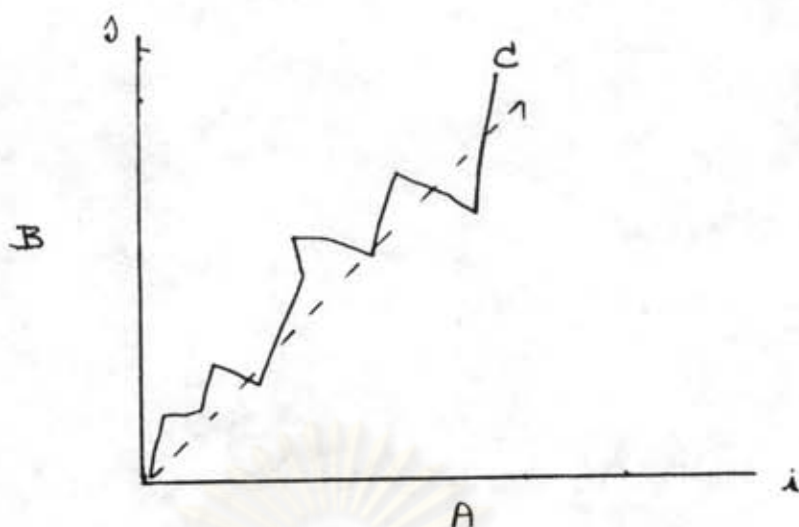
ถ้าไม่มีความแตกต่างค่านเวลา (Time-Difference) ของเสียงทั้งสองชุดแล้ว Warping function ที่ได้ก็จะเป็นแนวทะแยงตามเส้น $j=i$ ดังรูปที่

17



รูปที่ 17 แสดงทางเส้นของ c ในกรณีพารามิเตอร์ทั้งสองชุดไม่มีความแตกต่างค่านเวลา

แต่ถ้าพารามิเตอร์ของเสียงทั้งสองชุดนั้น มีความแตกต่างกันมากทางค่านเวลา Warping function ที่ได้ก็จะเบี่ยงเบนไปจากแนวทะแยงมากขึ้น ดังรูปที่ 18



รูปที่ 18 แสดงทางเดินของ c ในกรณีที่มีการบิดเบือนทั้งสองซีกมีความแตกต่างด้านเวลา
ถ้าเรากำหนดค่า ความแตกต่างระหว่างพารามิเตอร์ทั้งสองซีกเป็น
 $d(c)$ โดย

$$d(c) = d(i, j) = \sum_{m=1}^{\text{order} = M} |a_{im} - b_{jm}|$$

เราจะได้ว่า ค่าความแตกต่างที่น้อยที่สุด ระหว่างเสียงซีก A และเสียงซีก B คือ

$$D(A, B) = \min_F \left[\frac{\sum_{k=1}^K d(c(k)) \cdot w(k)}{\sum_{k=1}^K w(k)} \right]$$

โดย $w(k)$ คือ ค่าถ่วงน้ำหนักที่จะให้กับทางย่อยแต่ละ $c(k)$ และ $\sum_{k=1}^K (w(k))$ ก็
คือ ตัวที่จะนอร์มอลไลซ์ความแตกต่างในเส้นทางนั้น ๆ

สำหรับค่าถ่วงน้ำหนัก $w(k)$ นี้ ถ้าไม่ขึ้นอยู่กับ Warping function
F เราสามารถแยกออกมาอยู่นอกวงเล็บเป็น

$$D(A, B) = \frac{1}{N} \min_F \left[\sum_{k=1}^K d(c(k)) \cdot w(k) \right]$$

ซึ่ง N หรือสัมประสิทธิ์ของการนอร์มอลไลซ์ (Normalize Coefficient) สามารถแยกพิจารณาได้ 2 แบบคือ แบบสมมาตร (Symetric form) และ แบบไม่สมมาตร (Asymmetric form)

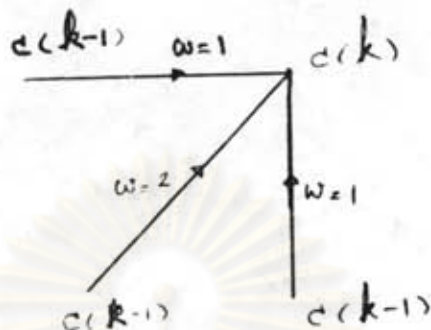
แบบสมมาตร จะได้ว่า

$$N = w(k) = (i(k) - i(k-1)) + (j(k) - j(k-1))$$

ซึ่งจะได้ว่า $N = I + J$ เป็นการให้ความสำคัญทั้งซีก A และซีก B

โดยเหมือนกับว่าทั้ง A และ B ได้รับความสนใจอย่างเท่าเทียมกัน $1 = i + j$ ซึ่งการ

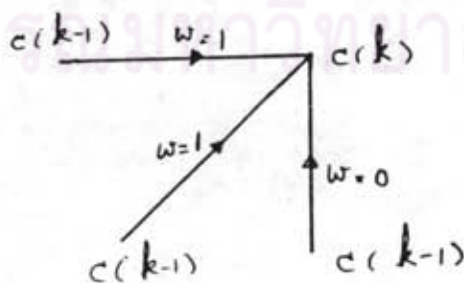
ด่างนำหนักานแบบนี้ เขียนเป็นโคอะแกรมมาค์ดังรูปที่ 19



รูปที่ 19 แสดงการด่างนำหนักแบบสมมาตร

แบบไม่สมมาตร จะได้ว่า

$N = w(k) = (i(k) - i(k-1))$ ซึ่งจะได้ว่า $N = I$ เป็นการให้
 ความสำคัญกับรูปแบบของชุด A ใกล้เคียงกับว่า B ถูกแปลงไปสู่ A หรือ $N =$
 $w(k) = (j(k) - j(k-1))$ ซึ่งจะได้ว่า $N = J$ และเป็นการให้ความสำคัญกับรูป
 แบบของชุด B ใกล้เคียงกับ A ถูกแปลงไปสู่ B ซึ่งการด่างนำหนักานแบบนี้
 เขียนเป็นโคอะแกรมมาค์ดังรูปที่ 20



รูปที่ 20 แสดงการด่างนำหนักแบบไม่สมมาตร

แต่จากการทดลองโดย Sakoe และ Chiba ได้พบว่า การนอร์มอลไลซ์ โดยกำหนดให้เป็นแบบสมมาตรจะได้ผลถูกต้องมากกว่า

ข. เงื่อนไขของ Warping function

เพื่อให้เกิดการแปลงเสียงของชุด A และชุด B เป็นไปตามลักษณะของ เสียงที่แท้จริง จึงจำเป็นต้องมีเงื่อนไขดังนี้

1. เงื่อนไขการเพิ่มขึ้น (Monotonic)

บนแกนของพิลิกส์แล้ว เสียงสองชุดที่จะเหมือนกันได้นั้น $i(k)$ และ $j(k)$ จะต้องมีค่าเพิ่มขึ้นเสมอ คือ

$$i(k-1) \leq i(k) \text{ และ } j(k-1) \leq j(k)$$

2. เงื่อนไขของการต่อเนื่อง (Continuity)

เงื่อนไขข้อนี้เพื่อกำหนดค่าให้ $c(k)$ มีค่าต่อเนื่องโดย

$$i(k) - i(k-1) \leq 1 \text{ และ } j(k) - j(k-1) \leq 1$$

3. เงื่อนไขของขอบเขต (Boundary Condition)

ก็คือขอบเขตเริ่มต้นและขอบเขตสุดท้ายของเสียงทั้งสองชุด ที่มา เปรียบเทียบกันนั่นเอง คือ

$$i(1) = 1, \quad j(1) = 1$$

$$i(K) = I, \quad j(K) = J$$

การหาค่านอร์มอลไลซ์ระยะเวลาที่น้อยที่สุดโดยเทคนิค ไดนามิคโปรแกรมมิ่ง

หลักการของไดนามิคโปรแกรมมิ่ง คือ พยายามค้นหาทุก ๆ เส้นทาง จาก $i=1$ ถึง I และ $j=1$ ถึง J เพื่อหาค่าความแตกต่างของเสียงทั้งสองชุดที่ น้อยที่สุด โดยเริ่มจาก $i=1$ และ $j=1$ ซึ่งค่า i และ j จะเพิ่มขึ้นครั้งละ 1 เพื่อ หาค่าความแตกต่างที่น้อยที่สุดในแต่ละขั้น จน $i = I$ และ $j = J$ ซึ่งเขียนเป็น สมการได้ดังนี้

เงื่อนไขเริ่มต้น

$$g_{ij}(c(1)) = d(c(1)) \cdot w(1)$$

สมการไดนามิคโปรแกรมมิ่ง เพื่อหาค่า g ในแต่ละขั้นของ i และ j

คือ

$$g_k(c(k)) = \text{Min}[g_{k-1}(c(k-1)) + d(c(k)).w(k)]$$

และเมื่อ $i = I$ และ $j = J$ แล้ว จะได้

$$D(A,B) = \frac{1}{N} g(c(k)) \text{ ซึ่งเป็นความแตกต่างที่น้อยที่สุด ที่นอร์มอลไลซ์เว}$$

ลาแล้ว

สำหรับการวิจัยในครั้งนี้ ใช้วิธีการหา $D(A,B)$ ดังนี้

$$g(1,1) = 2d(1,1)$$

$$g(i,j) = \min \begin{cases} g(i,j-1) + d(i,j) \\ g(i-1,j-1) + 2d(i,j) \\ g(i-1,j) + d(i,j) \end{cases}$$

$$\text{และ } D(A,B) = \frac{1}{N} g(I,J) \text{ โดย } N = I+J \text{ ซึ่งเขียนออกมาเป็น}$$

โครงสร้างของโปรแกรมได้ดังนี้

```
infini = 100000.0;
```

```
g(0,0) = 0;
```

```
for j=1 to J do g(0,j)=infini;
```

```
  for i=1 to I do{ g(i,0) = infini
```

```
                    for j=1 to J do{ d=distance(i,j)
```

```
                      g(i,j)=min[g(i-1,j)+d or
```

```
                      g(i-1,j-1)+2d
```

```
                      g(i,j-1)+d]}}
```

```
  D = g(i,j)/(I+J);
```

ศูนย์วิทยพัชยาภิ
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

การทำงาน

การทำงานของโปรแกรมนี้จะแบ่งเป็น 2 ส่วนใหญ่ คือ ส่วนที่หาหน้าทีวิเคราะห์และเก็บค่าพารามิเตอร์ของหน่วยเสียงพยางค์ที่จะใช้ เป็นต้นแบบ และ ส่วนที่หาหน้าทีวิเคราะห์, คัดพยางค์และตรวจรู้ประโยคต่อเนื่อง

ในส่วนแรกมีการทำงานดังนี้

ขั้นที่ 1. จะต้องทำการหาค่าเสียงในแต่ละพยางค์ผ่านวงจร A/D เพื่อแปลงสัญญาณเสียงให้เป็นสัญญาณไม่ต่อเนื่อง หลังจากนั้นจะนำสัญญาณที่ได้มาลบด้วยค่าคงที่จำนวนหนึ่ง เพื่อที่จะขจัดระดับสัญญาณลงมา (เนื่องจากวงจร A/D ตรวจจับระดับเสียงพูดขึ้นมาเพื่อใช้ในการสุ่ม (Sampling)) และเก็บไว้ในแฟ้มข้อมูล

ขั้นที่ 2. จะนำแฟ้มข้อมูลของแต่ละพยางค์มาหาค่าพารามิเตอร์ด้วยวิธีการพยากรณ์เชิงเส้น ซึ่งใช้สัมประสิทธิ์ของการพยากรณ์ทั้งหมด 15 ค่า (15 order) โดยผ่านโปรแกรมหาค่าพลังงาน Φ และค่าสัมประสิทธิ์ของการสะท้อนกลับ ซึ่งในการวิจัยนี้ได้ใช้ช่วงในการวิเคราะห์ (window size) ขนาด 250 ค่า หรือ 25 msec. และเลื่อนการวิเคราะห์ออกครั้งละ 50 ค่า หรือ 5 msec. ค่าพลังงาน ที่ได้จะเก็บไว้ในแฟ้มข้อมูลหนึ่งส่วนค่าสัมประสิทธิ์ของการสะท้อนกลับซึ่งเป็นอะเรย์ 1 มิติ ขนาด 15 ค่า จะเก็บไว้ในอีกแฟ้มข้อมูลหนึ่ง

ขั้นที่ 3. เป็นการนำค่าพารามิเตอร์สัมประสิทธิ์ของการสะท้อนกลับของแต่ละพยางค์มารวมอยู่ในแฟ้มข้อมูลที่จะใช้ เป็นต้นแบบในการจำ ซึ่งในขั้นตอนนี้จะมีแฟ้มข้อมูลอีกแฟ้มหนึ่ง เพื่อใช้ เป็นที่เก็บสัญลักษณ์ (Label) ของพารามิเตอร์แต่ละชุด

ในส่วนของการตรวจรู้นั้นมีขั้นตอนดังนี้

ขั้นที่ 1 และ ขั้นที่ 2 จะเหมือนกับส่วนของการสร้างต้นแบบ

ขั้นที่ 3 จะนำค่าพารามิเตอร์พลังงาน Φ ที่วิเคราะห์ได้ในขั้นตอนที่ 2

มาผ่านโปรแกรมในการตัดพยางค์ ซึ่งจะได้ออบเชกของพยางค์ หลังจากที่ได้ออบเชกของแต่ละพยางค์ในประโยคแล้ว เราจะนำค่าพารามิเตอร์สัมประสิทธิ์ของการสะท้อนกลับในแต่ละพยางค์ที่วิเคราะห์ได้ในขั้นตอนที่ 2 มาเปรียบเทียบกับสัมประสิทธิ์ของการสะท้อนกลับของคั่นแบบที่เตรียมไว้ในส่วนแรก โดยการเปรียบเทียบในแต่ละพยางค์จะเริ่มต้นตั้งแต่พยางค์แรกจนถึงพยางค์สุดท้ายของแฟ้มข้อมูลที่เป็นคั่นแบบ โดยถ้าค่าเปรียบเทียบกับคั่นแบบพยางค์ใดมีค่าต่ำสุด ก็จะนำสัญลักษณ์ของพยางค์นั้นมาแสดงผลและจะเริ่มเปรียบเทียบพยางค์ที่เหลือต่อ ๆ ไป จนครบทุกพยางค์ในประโยคที่พูด

ขั้นตอนการทดลอง

การทดลองได้แบ่งเป็น 2 ส่วน คือ ส่วนของการตัดพยางค์และส่วนของการจดจำ ส่วนของการตัดพยางค์ได้ใช้ตัวอย่างเสียงผู้พูดเป็นชาย 1 ท่าน หญิง 2 ท่าน ซึ่งในที่นี้ขอกำหนดให้ ช. หมายถึงชายซึ่งมีอายุ 28 ปี กาเน็คที่จังหวัดสิงห์บุรี ณ1. หมายถึงหญิงซึ่งมีอายุ 18 ปี กาเน็คที่จังหวัดขอนแก่น ณ2. หมายถึงหญิงซึ่งมีอายุ 25 ปี กาเน็คที่กรุงเทพมหานคร โดยผู้พูดทั้ง 3 ท่าน ได้พูดโดยใช้สำเนียงกรุงเทพมหานคร

ประโยคที่ใช้เป็นตัวอย่างใช้วิธีสุ่ม(random)แบ่งเป็น 2 ส่วน คือ ประโยคที่เกี่ยวข้องกับชื่อและนามสกุลมีทั้งหมด 15 ประโยค และประโยคคำพูดทั่ว ๆ ไป อีก 15 ประโยค ดังปรากฏในภาคผนวก ค.

จากการทดลองได้ผลในการตัดพยางค์ดังตารางที่ 7.1-7.4 ซึ่งจะสังเกตเห็นได้ว่า ในการพูดของตัวอย่างทั้ง 3 ท่านนั้น คำที่ติดเกินส่วนใหญ่เป็นเสียงเสียดแทรกและเสียงนาสิก เช่นคำว่า "ข้าว" ในประโยคที่ 21 ซึ่งพูดโดย ช. และ ณ1. หรือคำว่า "น้อย" ในประโยคที่ 27 ที่พูดโดย ช. ซึ่งแสดงให้เห็นว่าหน่วยเสียงประเภทเหล่านี้ มีลักษณะของพลังงานคล้ายหน่วยพยางค์มาก เนื่องจากหน่วยเสียงเหล่านี้มีระยะเวลาในการออกเสียงค่อนข้างนาน

สำหรับพยางค์ต่อเนื่องกันที่ระบบไม่สามารถตัดได้นั้น จากตารางที่ 7.1-7.4 จะเห็นว่าเป็นพยางค์ทั่ว ๆ ไป แต่ถ้าพิจารณาถึงขนาดของพลังงานแล้ว

จะเห็นว่า เหตุที่ระบบไม่สามารถจะคัดพยางค์เหล่านี้ได้ เป็นเพราะ

1. เป็นพยางค์ที่มีเสียงสั้นมาก เช่นในคำว่า "ทวี"
2. เนื่องจากขนาดของพลังงานในพยางค์ที่ใกล้เคียงกัน มีขนาดที่แตกต่างกันมาก

ส่วนของการตรวจรู้มีรายละเอียดของการทดลองดังนี้

ตัวอย่างที่ใช้ในการทดลองใช้วิธีสุ่มระยะประชิดต่อเนื่องเกี่ยวกับตัวเลข 0-9 จำนวน 8 ประชิด ดังปรากฏในภาคผนวก จ.

จากการทดลองได้ผลการคัดพยางค์และตรวจรู้ดังตารางที่ 8. และ 9. จะเห็นว่าระบบสามารถที่จะคัดพยางค์ได้ถูกต้องทั้งหมด และตรวจรู้ได้ผิดพลาดเพียงพยางค์เดียว คือ 0 ตรวจรู้เป็น 7 ซึ่งแสดงให้เห็นว่า พยางค์ที่พูดต่อเนื่องกันนั้น มีผลกระทบต่อกันอยู่บ้าง

	จำนวนพยางค์ที่พูด	คัดถูกต้อง		คัดเกิน		คัดขาด	
			%		%		%
ช	234	223	95.29	5	2.13	6	2.58
ฅ1	124	110	88.70	3	2.41	11	8.89
ฅ2	110	104	94.54	-	0	6	5.46
รวม	468	437	93.37	8	1.70	23	4.93

ตารางที่ 7.1 แสดงผลการคัดพยางค์

ประเภทที่	คัดขาด		คัดเกิน	
	จำนวน	ค่า	จำนวน	ค่า
11	-	-	1	สาว
12	-	-	1	สาว
21	-	-	2	ข้าว, ข้าว
27	-	-	1	น้อย
17	1	ทวี	-	-
18	1	คุณแม่	-	-
20	1	ซีวีค	-	-
23	2	แม่ไค้	-	-
29	1	พาลง	-	-

ตารางที่ 7.2 พยางค์ที่คัดผิดหลากหลาย(บุคคล ช.)

ประเภทที่	คัดขาด		คัดเกิน	
	จำนวน	ค่า	จำนวน	ค่า
1	1	ชาลี	-	-
3	2	ซีระ, โยชิน	-	-
6	1	คณา	-	-
11	2	สริน, รินจะ	-	-
18	2	คุณแล้ว, คุณแม่	-	-
20	1	ทั้งหลาย	-	-
26	1	ตำแหน่ง	-	-
30	1	โลยี	-	-
7	-	-	1	ชูร
20	-	-	1	ซี
21	-	-	1	ข้าว

ตารางที่ 7.3 พยางค์ที่คัดผิดหลากหลาย(บุคคล ณ1.)

ประโยชน์ที่	คัดขาด		คัดเกิน	
	จำนวน	ค่า	จำนวน	ค่า
2	1	มันคง	-	-
13	1	รังสีกี	-	-
22	1	ผู้เชี่ยวชาญ	-	-
23	2	เนรณ, ไม้เท้า	-	-
24	1	ค้ายิ่ง	-	-

ตารางที่ 7.4 พยายามคัดผิดผลาด(หุดคหข น2.)

จำนวนพยางค์ที่หุด	คัดถูกต้อง	
		%
32	32	100

ตารางที่ 8 แสดงผลในการคัดพยางค์เพื่อใช้ในการตรวจรู้



ผล ค่าที่หาค	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	3							1		
1		5								
2			3							
3				3						
4					1					
5						4				
6							4			
7								7		
8									2	
9										2

ตารางที่ 9 แสดงผลในการตรวจรู้

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย