

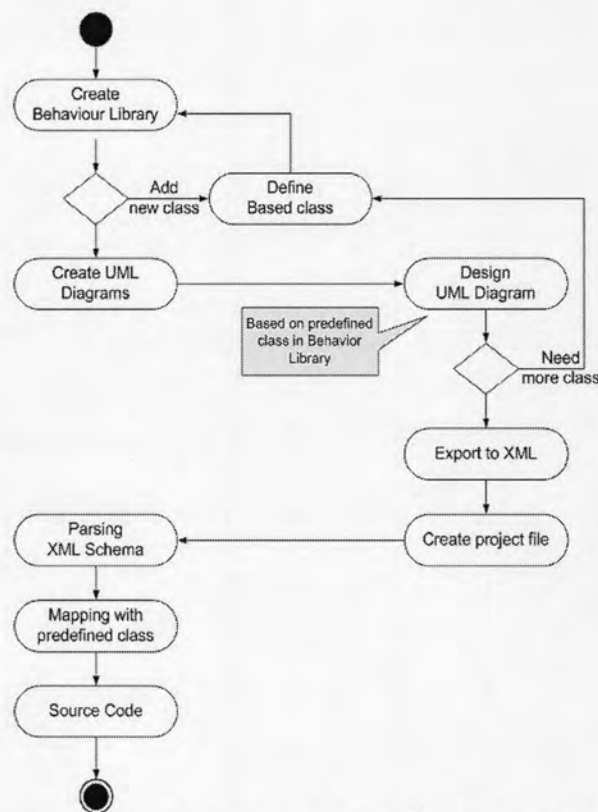
### บทที่ 3

#### การออกแบบขั้นตอน และข้อกำหนดการสร้างชิ้นส่วนของงานวิจัย

ในบทนี้จะกล่าวถึงการออกแบบขั้นตอนการแปลงแผนภาพยูเอ็มแอลโดยใช้คลาสที่ออกแบบไว้ในคลังพฤติกรรม และข้อกำหนดการสร้างชิ้นส่วนของงานวิจัย เพื่อใช้เชื่อมโยงความหมายของแผนภาพยูเอ็มแอลเข้ากับส่วนปฏิบัติการของคลาสที่บันทึกไว้ในคลังพฤติกรรม ในการสร้างเป็นรหัสต้นฉบับ

#### 3.1 การออกแบบขั้นตอนการแปลงแผนภาพยูเอ็มแอล โดยใช้คลาสที่ออกแบบไว้ในคลังพฤติกรรม

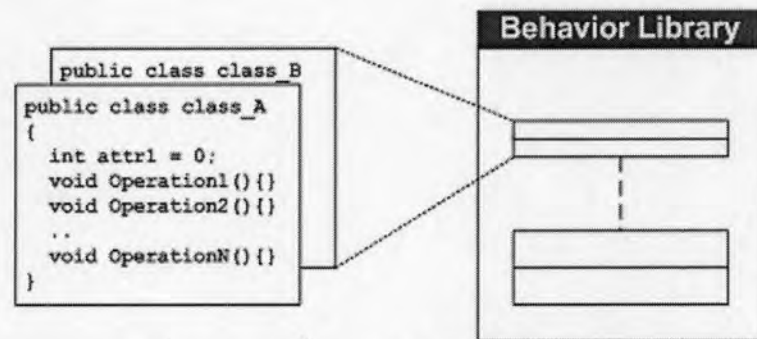
การออกแบบขั้นตอนการแปลงแผนภาพยูเอ็มแอล โดยใช้คลาสที่ออกแบบไว้ในคลังพฤติกรรม มีขั้นตอนการดำเนินการแสดงดังรูปที่ 3.1



รูปที่ 3.1 ขั้นตอนการแปลงแผนภาพยูเอ็มแอล โดยใช้คลาสที่ออกแบบไว้ในคลังพฤติกรรม

สามารถอธิบายลำดับขั้นตอนการดำเนินการได้ดังนี้

1. สร้างคลั่งพฤติกรรม เพื่อใช้เก็บคลาส ที่ต้องการใช้เป็นคลาสพื้นฐานสำหรับการออกแบบแผนภาพยูเอ็มแอล
2. ออกแบบคลาสพื้นฐานที่ใช้ในการสร้างแผนภาพยูเอ็มแอล แล้วบันทึกไว้ในคลั่งพฤติกรรม ดังรูปที่ 3.2



รูปที่ 3.2 คลาสพื้นฐานบันทึกไว้ในคลั่งพฤติกรรม

3. สร้างแผนภาพยูเอ็มแอล ประกอบด้วย แผนภาพคลาส แผนภาพสเตทชาร์ท และ แผนภาพซีควเอนซ์ จากคลาสพื้นฐานที่บันทึกอยู่ในคลั่งพฤติกรรม
4. ในกรณีที่ต้องการใช้คลาสพื้นฐานใหม่ ๆ นอกเหนือจากที่บันทึกในคลั่งพฤติกรรม ให้ดำเนินการออกแบบคลาสพื้นฐานใหม่ แล้วบันทึกเพิ่มเติมลงในคลั่งพฤติกรรม และกลับไปดำเนินการตามขั้นตอนการสร้างแผนภาพยูเอ็มแอลในขั้นตอนที่ 3 อีกครั้ง
5. เมื่อสร้างแผนภาพยูเอ็มแอลได้ครบตามความต้องการให้นำออกแผนภาพยูเอ็มแอลเป็นเอกสารเอกซ์เอ็มแอล
6. สร้างโพเจกต์ไฟล์แล้วบันทึกรายชื่อแผนภาพยูเอ็มแอลที่ได้จากผลการดำเนินการในข้อ 5 เพื่อระบุรายการแผนภาพยูเอ็มแอลที่ต้องการใช้สำหรับโพเจกต์นี้
7. วิเคราะห์แผนภาพยูเอ็มแอลในรูปแบบเอกสารเอกซ์เอ็มแอลที่บรรจุอยู่ในโพเจกต์ และทำการจัดฝังคำร่วมกับคลาสพื้นฐานที่ออกแบบไว้ในคลั่งพฤติกรรมเป็นรหัสต้นฉบับ

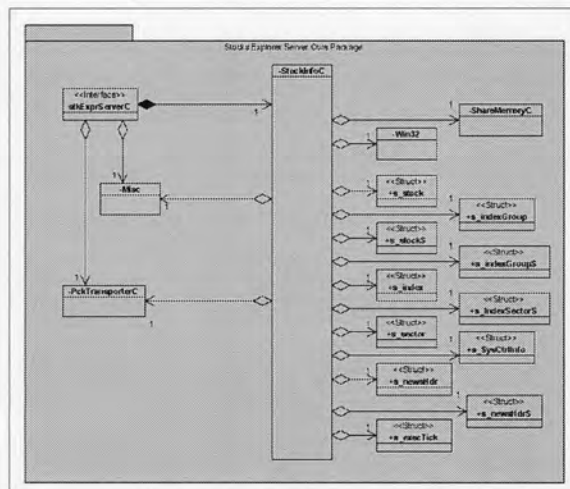
### 3.2 ข้อกำหนดการสร้างแผนภาพยูเอ็มแอล

แผนภาพยูเอ็มแอลที่ใช้สำหรับงานวิจัยนี้ สร้างด้วย โปรแกรมวิซวลพาราตาม คอมมูนิตี้ อิติชัน รุ่น 6.0.2 [18] ประกอบไปด้วย แผนภาพแพคเกจ แผนภาพคลาส แผนภาพซีควเอนซ์ และ แผนภาพสเตทชาร์ท การกำหนดคุณสมบัติของแผนภาพจะต้องปฏิบัติตามข้อกำหนดดังนี้

#### 3.2.1 ข้อกำหนดสำหรับแผนภาพแพคเกจ (Package Diagram) [19]

แผนภาพแพคเกจ แสดงตัวอย่างดังรูปที่ 3.3 ใช้เป็นแผนภาพที่แสดงรายการโปรแกรมต่อ ประสาน (Interface) ที่อ้างอิง เป็นส่วนที่แสดงรายการคลาสอินเตอร์เฟส (Class Interface) ที่ ต้องการใช้ในการแปลโปรแกรม (Compile) ร่วมกับระบบงานที่สร้างขึ้น

สำหรับงานวิจัยนี้ กำหนดให้ระบบงานที่สร้างจากแผนภาพยูเอ็มแอล สามารถมีแผนภาพ แพคเกจประกอบจำนวนหนึ่งแผนภาพ เพื่อระบุรายการเพิ่มข้อมูลที่บรรจุรายการชิ้นส่วนของ คลาสอินเตอร์เฟสที่ใช้ภายในระบบงาน



รูปที่ 3.3 ตัวอย่างแผนภาพแพคเกจ

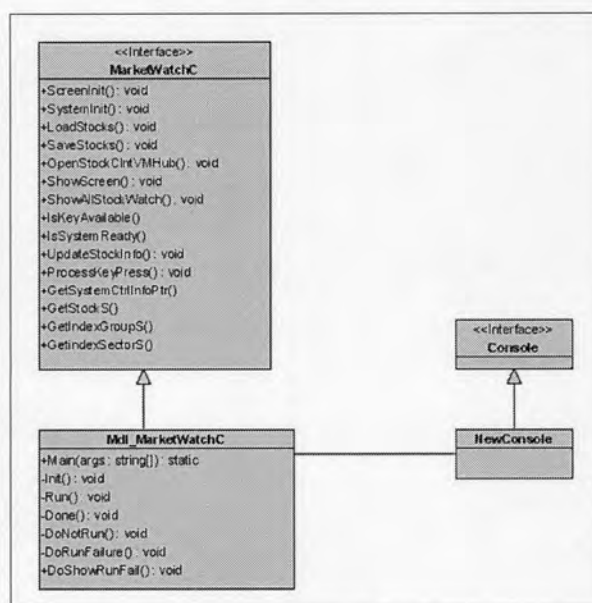
การใช้คลาสอินเตอร์เฟส สามารถสร้างด้วยสัญลักษณ์แผนภาพคลาส โดยกำหนด คุณสมบัติ ดังแสดงในตารางที่ 3.1

ตารางที่ 3.1 ตัวอย่างการกำหนดคุณสมบัติให้กับคลาสอินเตอร์เฟสสำหรับแผนภาพแพคเกจ

ชื่อคุณสมบัติ	รายละเอียด
Name	ระบุชื่อคลาสที่ใช้เป็นคลาสอินเตอร์เฟส
StereoTypes	ระบุเป็น Interface
ระบุข้อกำหนดคุณลักษณะ (Specification) ของ Tagged Values	
ชื่อคุณสมบัติ	รายละเอียด
Name	ระบุค่าเฉพาะ SourceFile
Type	ระบุชนิดข้อมูลแบบข้อความ (Text)
Value	ระบุชื่อเพิ่มข้อมูลที่ใช้จัดเก็บคลาสอินเตอร์เฟสนี้

### 3.2.2 ข้อกำหนดสำหรับแผนภาพคลาส (Class Diagram) [19]

แผนภาพคลาส แสดงตัวอย่างดังรูปที่ 3.4 เป็นแผนภาพที่ใช้ระบุคลาส (Class) ที่สามารถใช้งานได้ภายในระบบงานสำหรับโพรเจกต์แต่ละโพรเจกต์ที่สร้างขึ้น

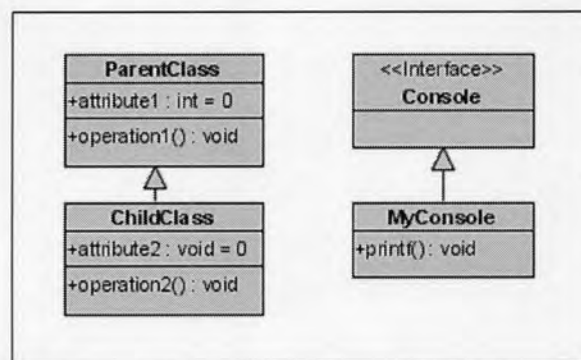


รูปที่ 3.4 ตัวอย่างแผนภาพคลาส

แผนภาพคลาส จะให้ความหมายเชิงโครงสร้าง กล่าวคือ ใช้อธิบายความสัมพันธ์ระหว่างคลาส และกำหนดรายการแอททริบิวต์ และโอเปอเรชันของคลาสที่แสดงอยู่ในแผนภาพ

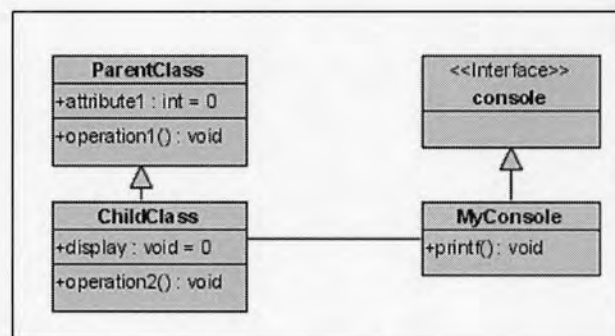
การสร้างแผนภาพคลาส มีข้อกำหนดในการสร้าง ดังนี้

- รูปสัญลักษณ์คลาส ต้องกำหนดรายการแอททริบิวต์ และรายการโอเปอเรชัน
- รูปสัญลักษณ์คลาส สามารถกำหนดคุณลักษณะเป็นชนิดคลาสอินเตอร์เฟส
- คลาสอินเตอร์เฟส ต้องไม่แสดงรายการแอททริบิวต์ และโอเปอเรชัน
- ความสัมพันธ์แบบเจเนอรัลไลเซชัน (Generalization) เพื่อสืบทอดคุณสมบัติของคลาสแม่ แสดงดังรูป 3.5 สามารถใช้งานกับคลาสอินเตอร์เฟส



รูปที่ 3.5 ตัวอย่างการใช้งานความสัมพันธ์แบบเจเนอรัลไลเซชัน

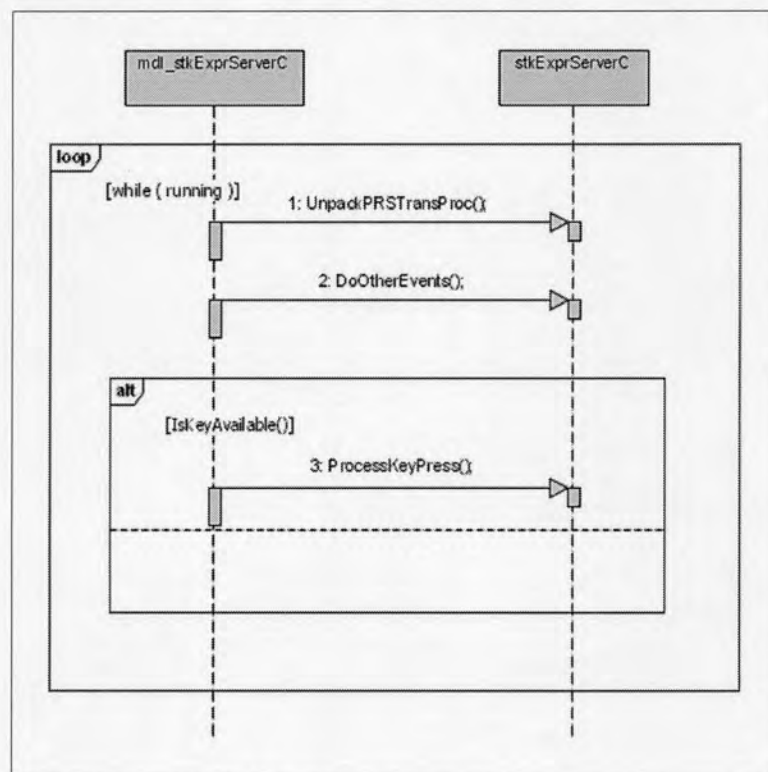
- ความสัมพันธ์แบบแอสโซซิเอชัน แสดงดังรูป 3.6 ใช้เพื่อเชื่อมโยงแสดงความสัมพันธ์ระหว่างคลาส



รูปที่ 3.6 ตัวอย่างความสัมพันธ์แบบแอสโซซิเอชัน

### 3.2.3 ข้อกำหนดสำหรับแผนภาพซีควเอนซ์ (Sequence Diagram) [19]

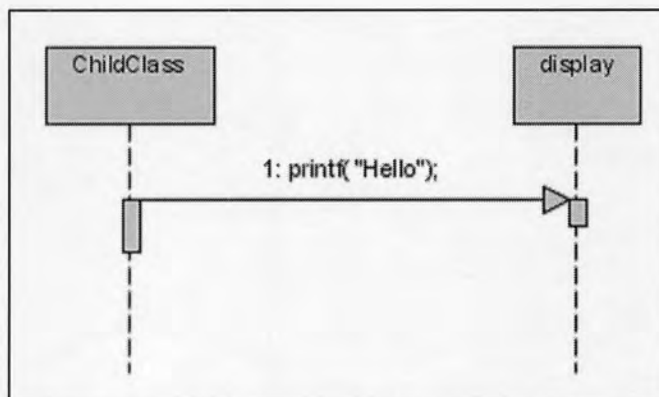
แผนภาพซีควเอนซ์ แสดงตัวอย่างดังรูป 3.7 เป็นแผนภาพที่ แสดงการปฏิสัมพันธ์ ระหว่าง คลาส โดยแสดงการติดต่อกันระหว่างคลาส ด้วยการส่งสาร จากคลาสหนึ่ง ไปอีกคลาสหนึ่ง ตามลำดับที่กำหนด ซึ่งใช้บรรยายกิจกรรมทั้งหมดที่เกิดขึ้นในสถานการณ์ (Scenario) หนึ่ง ๆ



รูปที่ 3.7 ตัวอย่างแผนภาพซีควเอนซ์

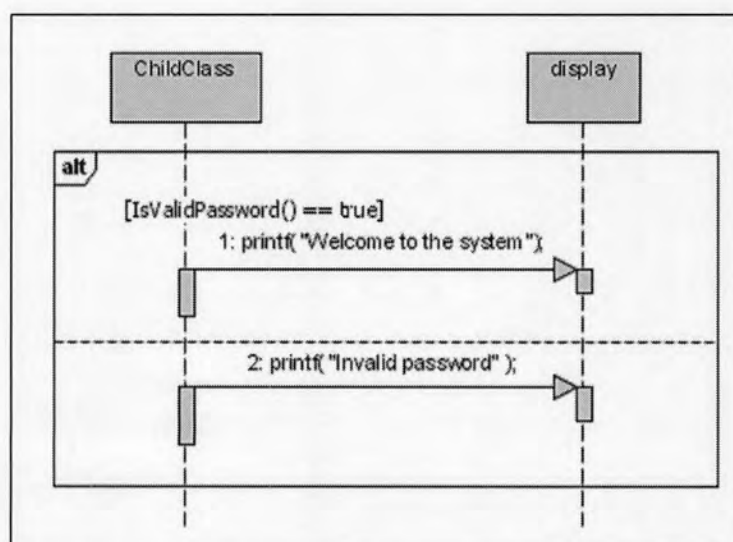
การสร้างแผนภาพซีควเอนซ์ มีข้อกำหนดในการดังนี้

- คลาสที่ปรากฏในแผนภาพจะต้องเป็นคลาสที่ระบุอยู่ในแผนภาพคลาส ภายในโพเจกต์ หรือระบบงานเดียวกันเท่านั้น
- คลาสที่ปรากฏในแผนภาพสามารถแสดงอยู่ในรูปของอินสแตนซ์ที่มีชนิดเป็นคลาสที่ระบุในแผนภาพคลาส ดังรูป 3.8 โดยใช้สัญลักษณ์รูปลูกศรแทนการส่งสารจากคลาสที่เรียกใช้โอเปอเรชันไปยังคลาสหรือออบเจกต์ปลายทาง



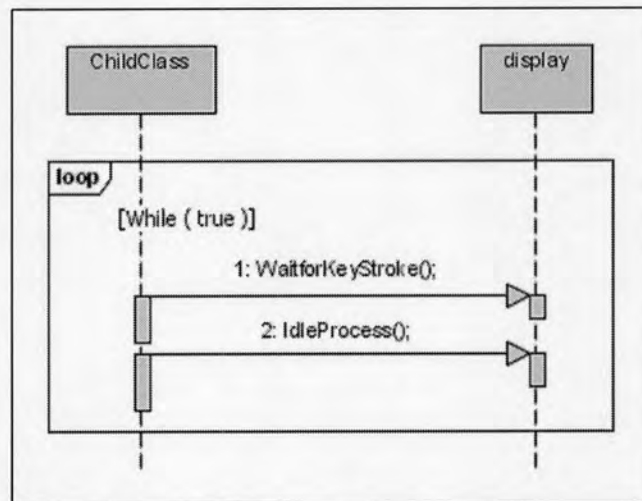
รูปที่ 3.8 ตัวอย่างการเรียกใช้อุปเจ็ท display ที่เป็นอินสแตนซ์ของคลาส MyConsole

- สนับสนุนการใช้งานแบบมีขั้นตอนการตัดสินใจด้วยกรอบทางเลือก (Alternative Combined Fragment Frame) ดังรูป 3.9 ด้วยประโยคเงื่อนไข IF..ELSE เพื่อตัดสินใจเลือกกระทำเมื่อเงื่อนไขที่กำหนดเป็นจริง หรือเลือกทางเลือกอื่นในกรณีที่เงื่อนไขเป็นเท็จ



รูปที่ 3.9 ตัวอย่างการกำหนดกรอบทางเลือกเพื่อตัดสินใจ

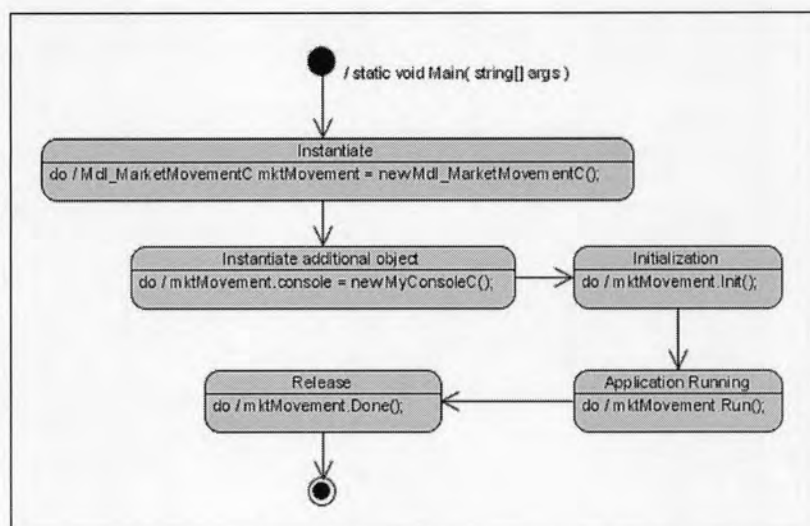
- สนับสนุนการใช้งานแบบมีกรอบวนรอบ (Loop) ดังรูปที่ 3.10 โดยกำหนดให้ใช้คำสั่งวนรอบ WHILE-LOOP หรือคำสั่งวนรอบ FOR-LOOP เพื่อกำหนดเงื่อนไขการดำเนินการวนรอบเท่านั้น



รูปที่ 3.10 ตัวอย่างการกำหนดกรอปรอบ

### 3.2.4 แผนภาพสเตตชาร์ท (Statechart Diagram) [19]

แผนภาพสเตตชาร์ท เป็นแผนภาพที่ใช้อธิบายลำดับการดำเนินการของโปรแกรม โดยกำหนดจุดเริ่มต้นการดำเนินงานของสเตตด้วยสัญลักษณ์สเตตเริ่มต้นต่อเชื่อมด้วยเส้นแทนชิซันที่ระบุเส้นทางการดำเนินการด้วยหัวลูกศรชี้ไปยังสเตต ในลำดับการทำงานถัดไป และสิ้นสุดการดำเนินการโดยต่อเชื่อมเส้นแทนชิซันไปยังสัญลักษณ์จุดสิ้นสุด แสดงตัวอย่างดังรูปที่ 3.11

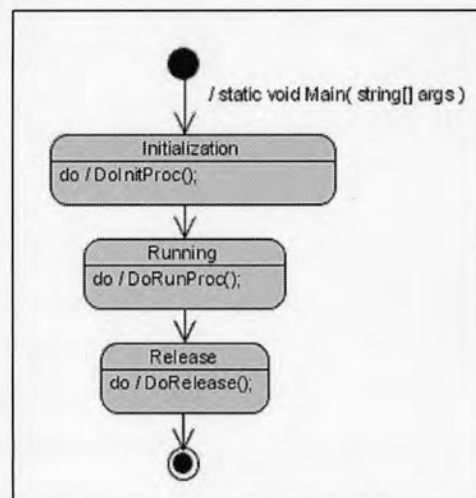


รูปที่ 3.11 ตัวอย่างแผนภาพสเตตชาร์ท



การสร้างแผนภาพสเตทชาร์ท มีข้อกำหนดในการสร้างดังนี้

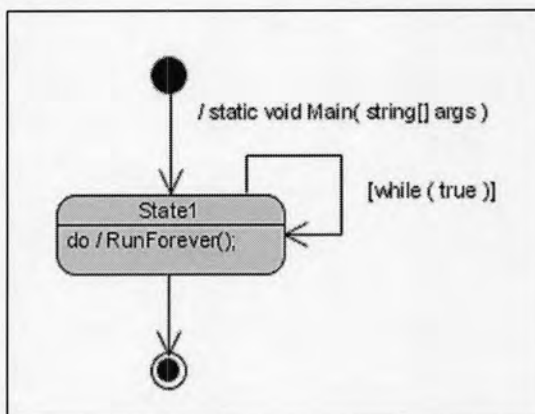
- แผนภาพสเตทชาร์ทจะต้องมีสัญลักษณ์สเตทเริ่มต้น เพื่อแสดงจุดเริ่มต้นการทำงานเสมอ โดยในแผนภาพหนึ่ง ๆ จะมีสัญลักษณ์สเตทเริ่มต้นได้เพียงตำแหน่งเดียว
- แผนภาพจะต้องมีสัญลักษณ์สเตทสุดท้าย เพื่อแสดงจุดสิ้นสุดการทำงานเสมอ โดยแผนภาพหนึ่ง ๆ จะสามารถมีสัญลักษณ์สเตทสุดท้าย เพื่อแสดงจุดสิ้นสุดได้หลายตำแหน่ง ขึ้นอยู่กับเส้นแทรนซิชั่นที่แตกย่อยด้วยเงื่อนไขที่กำหนดขึ้น
- แผนภาพใด ๆ ที่มีเส้นแทรนซิชั่นออกจากสเตทเริ่มต้น และระบุชื่อโอเปอเรชันในพารามิเตอร์ชื่อเอฟเฟค (Effect) จะหมายถึงการสร้างเมธอด หรือฟังก์ชัน ที่มีจุดสิ้นสุดของโอเปอเรชันที่ตำแหน่งสเตทสุดท้าย ดังรูปที่ 3.12



รูปที่ 3.12 ตัวอย่างรูปวงจรสมบูรณของสเตทชาร์ท

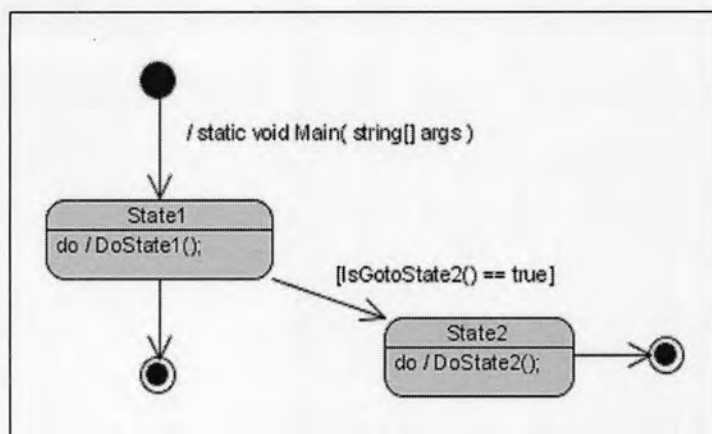
- การตีความเส้นแทรนซิชั่น จะเริ่มต้นจากเส้นแทรนซิชั่นที่ชี้ตัวเองก่อนเสมอ
- การกำหนดเมธอดให้กับสเตทกำหนดให้ระบุในส่วนกำหนดพารามิเตอร์ชื่อ DoActivity ของสเตทนั้น ๆ โดยอนุญาตให้บรรจุคำสั่งได้มากกว่าหนึ่งคำสั่ง ด้วยการใช้เครื่องหมายอัฒภาค (semi-colon) คั่นชุดคำสั่งแต่ละคำสั่งออกจากกัน

- สัญลักษณ์เส้นแทรนชิชันที่ตนเอง (Self-Transition) ในงานวิจัยนี้กำหนดให้เป็น การวนรอบสเตตด้วยเงื่อนไขวนรอบ WHILE-LOOP หรือวนรอบ FOR-LOOP ที่ กำหนดให้เท่านั้น ดังรูปที่ 3.13



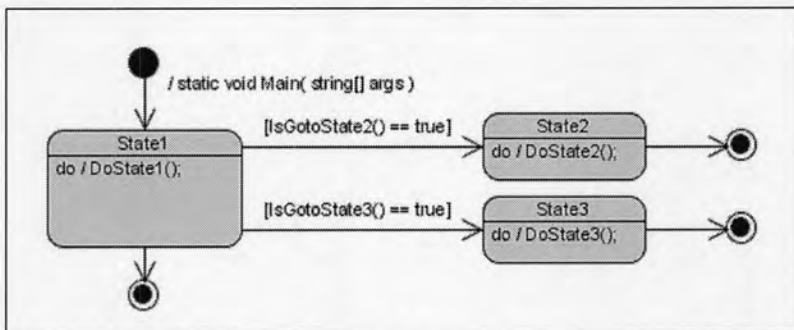
รูปที่ 3.13 ตัวอย่างรูปวงจรวนรอบชนิด Self-Transition

- สเตตใด ๆ ที่มีเส้นแทรนชิชันออกจากสเตตมากกว่าหนึ่งเส้น หรือมีหลายเส้นทางเลือก (Branching) หมายความว่าเมื่อเงื่อนไขใด ๆ ก่อให้เกิดเส้นทางเลือกอื่น จะต้องระบุเงื่อนไขให้กับเส้นแทรนชิชันนั้น ๆ เสมอ
- การกำหนดเงื่อนไขให้กับเส้นแทรนชิชันสามารถกำหนดให้กับพารามิเตอร์ Guard เพื่อสร้างเงื่อนไขในการตัดสินใจ ดังรูปที่ 3.14 เงื่อนไขที่กำหนดให้กับเส้นแทรนชิชันนี้ไม่สนับสนุนการกำหนดแบบมีทางเลือกอื่น (Else-Condition)



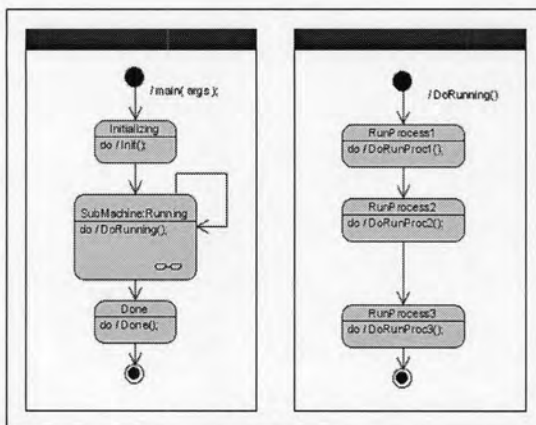
รูปที่ 3.14 ตัวอย่างการกำหนดเส้นแทรนชิชันให้มีทางเลือก

- เส้นแทรนซิชั่นสนับสนุนการทำงานแบบหลายทางเลือก (Multi-Branching) โดยกำหนดเงื่อนไขให้กับทุกทางเลือก ดังรูปที่ 3.15



รูปที่ 3.15 ตัวอย่างการกำหนดเส้นแทรนซิชั่นแบบหลายทางเลือก

- การตีความเมธอดที่เกิดขึ้นในสแตทจะครอบคลุมถึงเส้นแทรนซิชั่นที่มีเงื่อนไขประกอบ โดยเงื่อนไขดังกล่าวจะถูกตีความและบรรจุเป็นรหัสต้นฉบับอันดับสุดท้ายก่อนออกจากสแตท
- แผนภาพสเตทชาร์ทสนับสนุนการใช้งานร่วมกับสแตทย่อย (SubMachine State) โดยกำหนดให้สแตทย่อยเป็นตัวแทนของโปรแกรมย่อยที่แบ่งแยกออกจากสแตทหลัก การสร้างส่วนการทำงานของสแตทย่อยจึงกำหนดให้สร้างแผนภาพแยกออกจากแผนภาพสเตทชาร์ทหลัก ดังรูปที่ 3.16

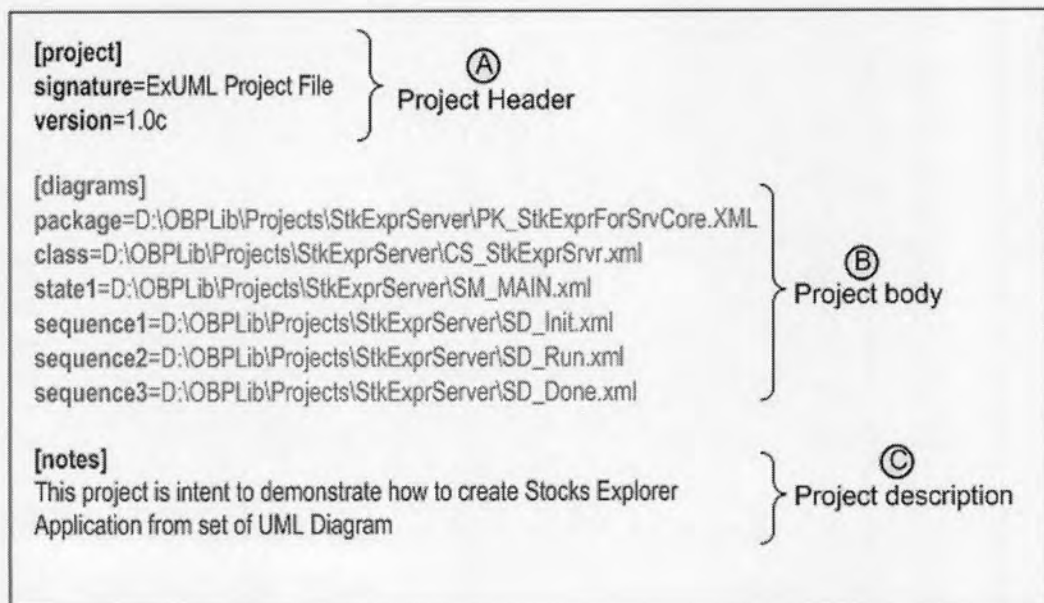


รูปที่ 3.16 ตัวอย่างการกำหนดสแตทย่อย (SubMachine State)

### 3.3 ข้อกำหนดการนำเข้าแผนภาพยูเอ็มแอล

การนำเข้าแผนภาพยูเอ็มแอลในรูปแบบเอกสารเอกซ์เอ็มแอลเพื่อแปลงเป็นรหัสต้นฉบับจะต้องปฏิบัติตามข้อกำหนด ดังนี้

- สร้างโปรเจกต์ไฟล์ในรูปแบบเอกสารชนิดข้อความ (Text File) เพื่อบันทึกรายการเพิ่มเอกสารเอกซ์เอ็มแอลที่ต้องการใช้ในการแปลโปรแกรมร่วมกัน
- บันทึกรายการเพิ่มเอกสารเอกซ์เอ็มแอลไว้ในหัวข้อแผนภาพ (Diagram) ด้วยคำเฉพาะแต่ละชนิดของแผนภาพ ไว้ในโปรเจกต์ไฟล์ ดังรูปที่ 3.17



รูปที่ 3.17 รายละเอียดของโปรเจกต์ไฟล์

ตารางที่ 3.2 แสดงความหมาย และรายละเอียดของส่วนต่าง ๆ และป้ายระบุสำหรับโปรเจกต์ไฟล์ที่สร้างขึ้น

ตารางที่ 3.2 ความหมาย และรายละเอียดของป้ายระบุในโพรเจกต์ไฟล์

ส่วน	ป้ายระบุ	รายละเอียด
[project]		เป็นส่วนหัวของโพรเจกต์ (Project Header) สำหรับระบุลายเซ็น และเวอร์ชันของโพรเจกต์ไฟล์ ประกอบไปด้วย คำหลัก (keyword) 2 ส่วน คือ
	Signature	ใช้ระบุลายเซ็น ของโพรเจกต์ไฟล์ โดยต้องกำหนดเป็น "ExUML Project File"
	Version	ใช้ระบุเวอร์ชันของโพรเจกต์ไฟล์ ในปัจจุบันรองรับการทำงานด้วยไฟล์เวอร์ชัน 1.0c
[diagrams]		เป็นส่วนรายการเพิ่มข้อมูล (Project body) สำหรับระบุรายชื่อแผนภาพที่ใช้แปลโปรแกรมสำหรับโพรเจกต์นี้ ประกอบไปด้วย คำหลัก สำหรับแผนภาพ 4 แผนภาพ คือ
	package	ใช้ระบุชื่อเพิ่มข้อมูลเอกซ์เอ็มแอลชนิดแพคเกจ
	class	ใช้ระบุชื่อเพิ่มข้อมูลเอกซ์เอ็มแอลชนิดคลาส
	StateX	ใช้ระบุชื่อเพิ่มข้อมูลเอกซ์เอ็มแอลชนิดสเตต โดย X คือลำดับของเพิ่มข้อมูลที่ใช้ โดยปกติในโพรเจกต์หนึ่ง จะมีเพิ่มข้อมูลสเตตเพียงเพิ่มเดียว ยกเว้นในกรณีที่มีการใช้งานสเตตย่อย
	SequenceX	ใช้ระบุชื่อเพิ่มข้อมูลเอกซ์เอ็มแอลชนิดซีควเอนซ์ โดย X คือลำดับของเพิ่มข้อมูลที่ใช้ ในโพรเจกต์หนึ่ง ๆ สามารถมีเพิ่มข้อมูลซีควเอนซ์ได้หลายเพิ่ม
[notes]		เป็นส่วนรายการหมายเหตุ (comment) หรือบันทึก (note) เพื่อใช้อธิบายจุดประสงค์ หรือเป้าหมายของโพรเจกต์

- บันทึกเพิ่มข้อมูลโพรเจกต์ไฟล์ด้วยนามสกุลอีเอกซ์พี (EXP : Executable UML Project File) เพื่อที่จะสามารถ นำไปแปลเป็นรหัสต้นฉบับ ด้วยโปรแกรมแปลงแผนภาพยูเอ็มแอล ตามวัตถุประสงค์ของงานวิจัยนี้