

## บทที่ 3

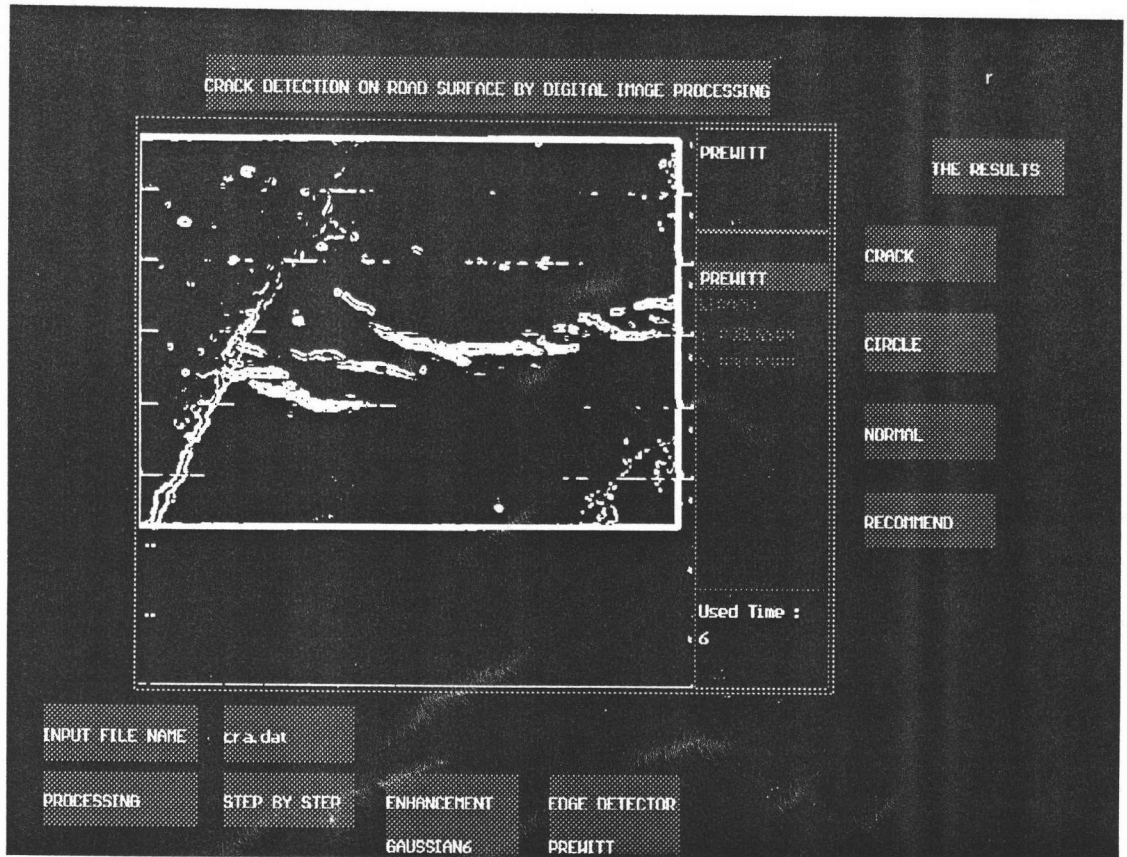
### ผลการทดสอบ

#### 3.1 การจัดเตรียมข้อมูล

ข้อมูลที่ใช้ในการทดสอบความสามารถในการตรวจสอบ เป็นข้อมูลภาพของพื้นผิวถนนที่มีร่องรอยต่างๆที่ถูกสแกนมาเก็บไว้ในไฟล์ข้อมูลที่เก็บไว้แยก 1 ภาพต่อ 1 ไฟล์ โดยภาพที่ใช้จะถูกเก็บไว้ในรูปแบบของ TIFF ภาพทั้งหมดจะมีทั้งร่องรอยของพื้นผิวถนนเช่นรอยแตก, รอยร้าว และกลุ่มของหินลอยตัว ในการที่จะสร้างฐานข้อมูลสำหรับใช้เป็นตัวอย่างอิงในการตัดสินใจ จะใช้ภาพที่มีรอยร้าวและกลุ่มของหินลอยตัวที่สามารถจำแนกได้โดยผู้ชำนาญการตรวจสอบพื้นผิวถนนว่าใช้งานได้หรือใช้งานไม่ได้มาทำการวิเคราะห์หาข้อมูลเพื่อที่จะเก็บค่าตัวแปรต่างๆไว้ในแฟ้มฐานข้อมูล ( REF.DBS ) และจะถูกนำมาใช้ในส่วนสำหรับการตัดสินใจ ข้อมูลภาพทั้งหมดจะถูกแปลงเป็นแฟ้มข้อมูลภาพด้วยการใช้สแกนเนอร์ และนำไปปรับแต่งขนาดให้เหมาะสมสำหรับการทดสอบ ( ขนาดของภาพ 512 x 512 ) ที่ความละเอียด 600 X 600 จุดต่อนิ้ว ก่อนการนำไปใช้งานจะต้องเปลี่ยนโครงสร้างของแฟ้มข้อมูลภาพแบบ TIFF ให้เป็นแฟ้มข้อมูลภาพแบบ DAT ก่อนและมีขนาดเท่าเดิมคือ 512 x 512 จุดภาพด้วยโปรแกรม TIF\_DAT.EXE จุดประสงค์ของการเปลี่ยนโครงสร้างของแฟ้มข้อมูลภาพคือ เพื่อที่จะนำไปทดสอบกับโปรแกรม IP.EXE ซึ่งเป็นโปรแกรมที่พัฒนาขึ้นสำหรับการประมวลผลภาพดิจิทัลโดยห้องปฏิบัติการวิจัยกรรมวิธีสัญญาณดิจิทัล ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย และได้ถูกนำมาพัฒนาต่อสำหรับการประยุกต์กับการวิจัย ดังแสดงในรูปที่ 3.1 ( สำหรับโปรแกรม IP.EXE จะสนับสนุนโครงสร้างของแฟ้มข้อมูลภาพแบบ DAT เพียงแบบเดียวเท่านั้น )

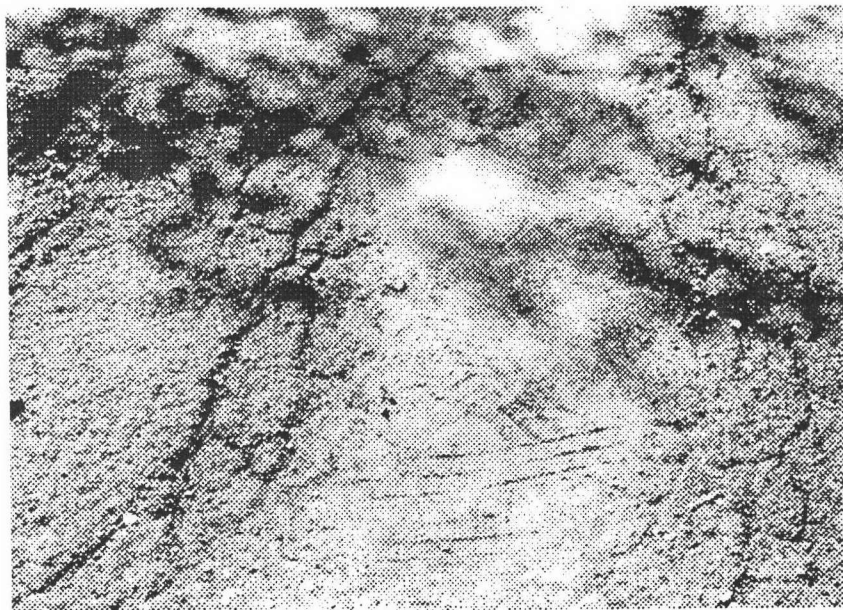
#### 3.2 การสร้างฐานข้อมูลสำหรับใช้เป็นแบบอ้างอิงในการตัดสินใจ

ในการสร้างฐานข้อมูลนั้นจะใช้ภาพที่ได้รับความอนุเคราะห์มาจากกรมทางหลวงทั้งหมด 55 ภาพ โดยจะแบ่งเป็นภาพสำหรับทำการทดสอบและนำมาทำเป็นแบบอ้างอิงที่ใช้ในการตัดสินใจ โดยภาพเหล่านี้ได้รับการจำแนกในแบบ Visual Interpretation จากผู้เชี่ยวชาญการตรวจสอบพื้นผิวถนนของกรมทางหลวง ว่าใช้งานได้หรือใช้งานไม่ได้ ทั้งนี้ มีการจัดแบ่งภาพทั้งหมดที่มีลักษณะต่าง ๆ กันได้เป็น 3 ลักษณะคือ

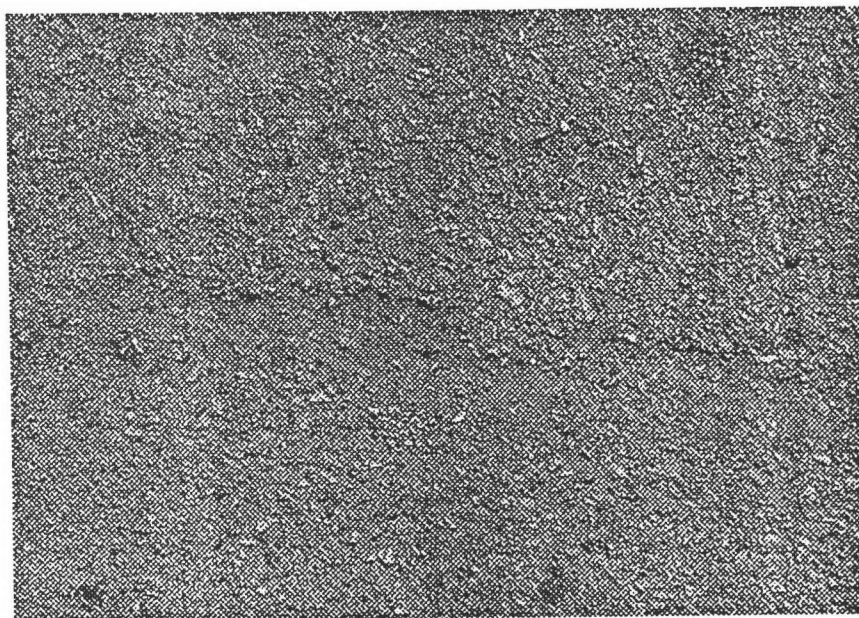


รูปที่ 3.1 ภาพของส่วนแสดงผลของโปรแกรม IP.EXE ที่ใช้ในการวิจัยนี้

- ก. ภาพพื้นผิวถนนที่มีรอยร้าวและใช้งานไม่ได้จำนวน 18 ภาพ
- ข. ภาพพื้นผิวถนนที่มีกลุ่มของหินลอยตัว โดยไม่ระบุว่าใช้งานได้หรือไม่จำนวน 30 ภาพ
- ค. ภาพพื้นผิวถนนที่สามารถใช้งานได้จำนวน 22 ภาพ
- ตัวอย่างของภาพลักษณะต่าง ๆ กันแสดงอยู่ในรูปที่ 3.2 ถึง 3.5



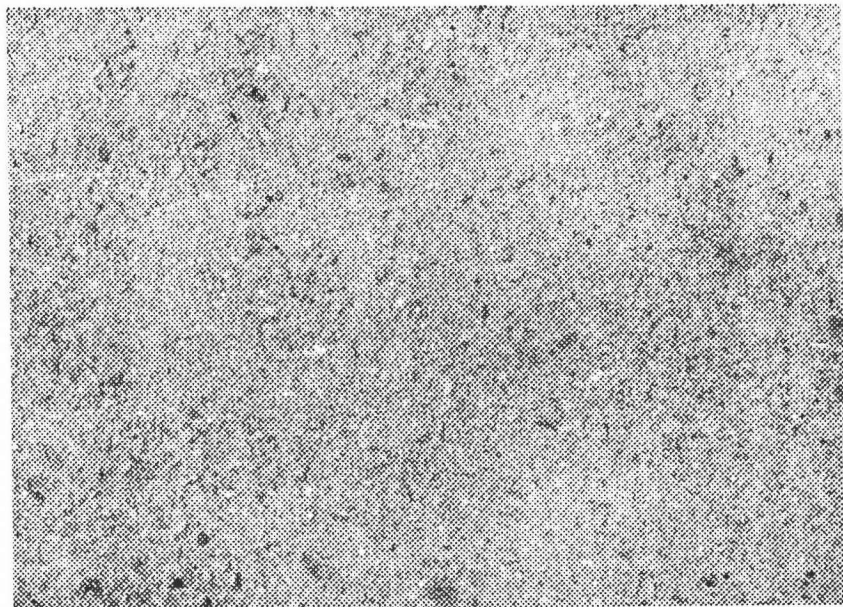
รูปที่ 3.2 ภาพตัวอย่างสำหรับทำฐานข้อมูลในกรณีมีรอยร้าว



รูปที่ 3.3 ภาพตัวอย่างสำหรับทำฐานข้อมูลในกรณีมีร่องรอย  
แต่สามารถใช้งานได้



รูปที่ 3.4 ภาพตัวอย่างสำหรับทำฐานข้อมูลในกรณีมีหินลอยตัวมาก  
และไม่สามารถใช้งานได้



รูปที่ 3.5 ภาพตัวอย่างสำหรับทำฐานข้อมูลสำหรับผิวถนนที่ดี

จากจำนวนภาพทั้งหมด 55 ภาพได้ทำการจัดแบ่งภาพออกเป็น 2 กลุ่ม

1. กลุ่มที่ 1 เป็นกลุ่มสำหรับทำแบบอ้างอิงในการตัดสินใจจำนวน 20 ภาพ โดยแบ่งเป็น 4 ประเภทใหญ่ได้ดังนี้

- ก. ภาพที่มีรอยร้าวจำนวน 5 ภาพ
- ข. ภาพที่มีหินลอยตัวจำนวน 5 ภาพ
- ค. ภาพที่มีรอยร้าวแต่สามารถใช้งานได้จำนวน 5 ภาพ
- ง. ภาพที่ไม่มีร่องรอยและสามารถใช้งานได้จำนวน 5 ภาพ

โดยภาพทั้งหมดจะถูกนำไปใช้ทำเป็นแบบอ้างอิง แบบอ้างอิงในที่นี้หมายถึงข้อมูลของภาพในลักษณะต่าง ๆ ที่ถูกเก็บไว้ในรูปต้นไม้ของเวกเตอร์, จำนวนเวกเตอร์วงกลม, จำนวนจุดแยกหรือจำนวนรอยร้าว และความยาวของข้อมูลเพื่อที่จะใช้เป็นเงื่อนไขในการตัดสินใจ กลุ่มภาพเหล่านี้ได้ถูกผู้เชี่ยวชาญจำแนกไว้แล้วเป็น 4 กลุ่มข้างต้นโดยใช้ตาเปล่า

2. กลุ่มที่ 2 เป็นกลุ่มภาพที่ใช้สำหรับการทดสอบจริงจำนวน 50 ภาพ แบ่งเป็นลักษณะต่าง ๆ กันได้ดังนี้

- ก. ภาพที่มีรอยร้าวจำนวน 13 ภาพ
- ข. ภาพที่มีหินลอยตัวจำนวน 25 ภาพ
- ค. ภาพที่เป็นพื้นผิวถนนที่ดี 12 ภาพ

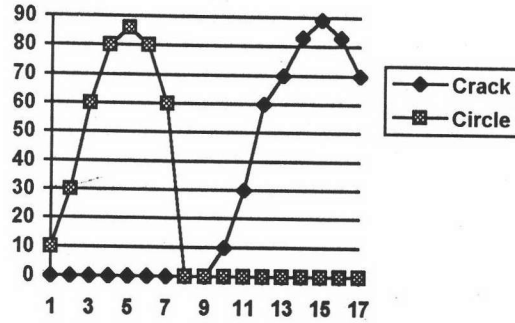
### 3.3 วิธีการทดสอบ

#### 3.3.1 ขั้นตอนการสร้างเงื่อนไขในการตัดสินใจ

- 3.3.1.1 เตรียมภาพต้นแบบจำนวน 20 ภาพแบ่งเป็น 4 กลุ่ม คือกลุ่มที่มีรอยร้าว, กลุ่มที่มีหินลอยตัวมาก, กลุ่มที่มีสภาพพอใช้งานได้และกลุ่มที่มีสภาพดี ตามการจำแนกโดยผู้เชี่ยวชาญการตรวจสอบพื้นผิวถนนของกรมทางหลวง
- 3.3.1.2 สแกนภาพต้นแบบด้วยความละเอียด 600 X 600 จุดต่อนิ้วและแปลงข้อมูลภาพอยู่ในรูปแบบ DAT ที่มีขนาด 512 X 512 จุดภาพ จากนั้นทำการกรองแบบไบเนเมียล ซึ่งพบว่าจะให้ผลดีที่สุด ถ้าใช้ค่า  $n = 6$  [16]
- 3.3.1.3 กำหนดค่าเทรชโฮลด์ ต่าง ๆ กันในขั้นตอนการหาขอบภาพ เพื่อสร้างเงื่อนไขต่าง ๆ ได้แก่ จำนวนรอยแยก, จำนวนหินลอยตัวและจำนวนเส้น ของแต่ละค่าเทรชโฮลด์
- 3.3.1.4 เงื่อนไขที่ได้ในขั้นตอน 3.3.1.3 จะถูกนำไปตรวจสอบกับภาพต้นแบบเพื่อหาค่าที่ให้ความถูกต้องในการจำแนกโดยรวมสูงสุด ดังรูปที่ 3.6 เป็นกราฟแสดงความสัมพันธ์ระหว่างค่าเทรชโฮลด์และค่าความถูกต้องในการจำแนก จะเห็นว่าค่า

เทรซไฮลด์ที่เหมาะสมมี 2 ค่าคือที่ระดับสี่เทาเป็น 15 และ 5

3.3.1.5 จากค่าเทรซไฮลด์ที่เหมาะสม จะได้เงื่อนไขที่เหมาะสมต่อการจำแนก ดังแสดงอยู่ในตารางที่ 3.1



แกน X เป็นค่าของเทรซไฮลด์หน่วยเป็นระดับสี่เทา

แกน Y เป็นค่าร้อยละของความถูกต้องในการจำแนกหน่วยเป็น %

รูปที่ 3.6 กราฟแสดงความสัมพันธ์ระหว่างค่าเทรซไฮลด์และค่าร้อยละของความถูกต้องในการจำแนก

ตารางที่ 3.1 ตารางแสดงลักษณะของภาพพื้นผิวถนน

ลักษณะผิวถนน	จำนวนรอยแยก ต่อ ภาพขนาด 512 X 512 จุดภาพ	จำนวนหินลอยตัว ต่อ ภาพขนาด 512 X 512 จุดภาพ	จำนวนเส้น ต่อ ภาพขนาด 512 X 512 จุดภาพ
มีรอยร้าว ( ภาพที่ 3.1 )	มากกว่า 2	ต่ำกว่า 100 จุด	มากกว่า 2 เส้น
หินลอยตัวมาก ( ภาพที่ 3.3 )	ไม่มีร่องรอย	มากกว่า 200 - 400 จุด	ไม่มี
พอใช้งานได้ ( ภาพที่ 3.2 )	ไม่มีร่องรอย	ต่ำกว่า 150 จุด	ไม่มี
ผิวถนนที่ดี ( ภาพที่ 3.4 )	ไม่มีร่องรอย	ต่ำกว่า 150 จุด	ไม่มี



### 3.3.2 ขั้นตอนการจำแนกลักษณะพื้นผิวถนนของภาพทดสอบ

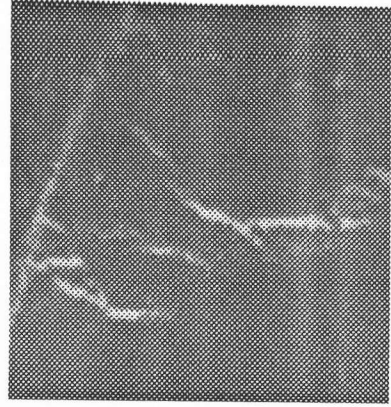
- 3.3.2.1 นำภาพกลุ่มที่ 2 มาดำเนินการเช่นเดียวกับขั้นตอนที่ 3.3.1.2
- 3.3.2.2 ใช้ค่าเทรชโฮลด์ที่ 15 ของระดับสีเทาในการตรวจหาขอบภาพ
- 3.3.2.3 สังเกตผล ถ้าภาพทดสอบสามารถถูกตัดสินได้ว่าเป็นรอยร้าว ให้ทำการบันทึกผล
- 3.3.2.4 ถ้าไม่สามารถตัดสินได้ เปลี่ยนค่าเทรชโฮลด์มาเป็น 5 ของระดับสีเทา
- 3.3.2.5 สังเกตผล ถ้าภาพทดสอบสามารถถูกตัดสินได้ว่าเป็นหินลอยตัว ให้ทำการบันทึกผล
- 3.3.2.7 เปรียบเทียบข้อมูลที่ได้จากภาพทดสอบกับเงื่อนไขในตารางที่ 3.1 และทำการตัดสิน  
ใจจากการเปรียบเทียบดังแสดงผล ในตารางที่ 3.2

ตารางที่ 3.2 แสดงผลการตัดสินใจในการจำแนกลักษณะของพื้นผิวถนนของภาพกลุ่มต่าง ๆ

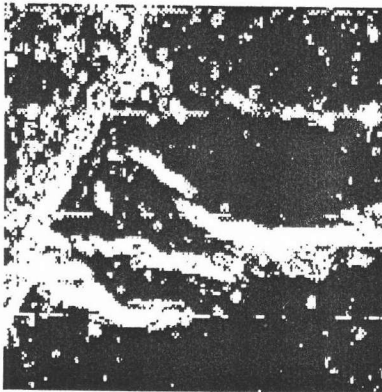
ประเภทของภาพ	ภาพกลุ่มที่ 1			ภาพกลุ่มที่ 2			รวมผลที่ได้	
	ตัดสิน ถูก	ตัดสิน ผิด	ไม่ ตัดสิน	ตัดสิน ถูก	ตัดสิน ผิด	ไม่ ตัดสิน	ตัดสิน ถูก	ตัดสิน ผิด
ภาพพื้นผิวถนน กับรอยร้าว ( เทรชโฮลด์ = 15 )	5	-	-	10	3	-	86.96 %	13.04%
ภาพพื้นผิวถนน กับหินลอยตัว ( เทรชโฮลด์ = 5 )	5	-	-	5	3	-	83.33%	16.67%
ภาพพื้นผิวถนนที่ ใช้งานได้	10	-	-	12	2	-	85.71 %	14.29%
รวม	20	-	-	27	8	-	85.33 %	14.67%



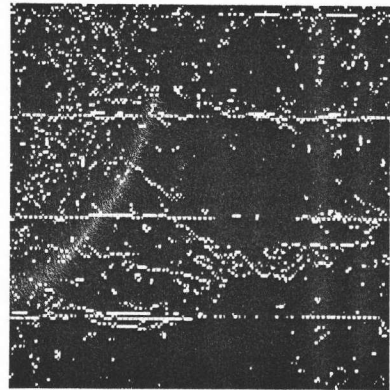
รูปที่ 3.7 a ภาพก่อนการประมวลผล



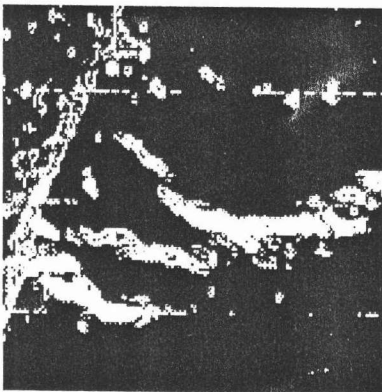
รูปที่ 3.7 b. ภาพหลังผ่านตัวกรองแบบไบนารีในเมเยลที่  $n = 6$



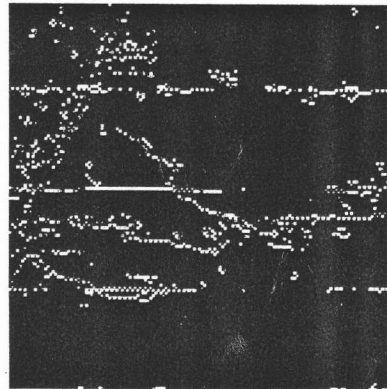
รูปที่ 3.7 c. ภาพหลังผ่านการหาขอบภาพ  
ที่ระดับเทรชโฮลด์เท่ากับ 3



รูปที่ 3.7 d. ภาพหลังผ่านการทำให้บาง  
ที่ระดับเทรชโฮลด์เท่ากับ 3

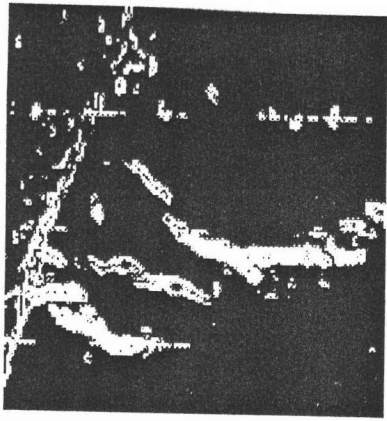


รูปที่ 3.7 e. ภาพหลังผ่านการหาขอบภาพ  
ที่ระดับเทรชโฮลด์เท่ากับ 5

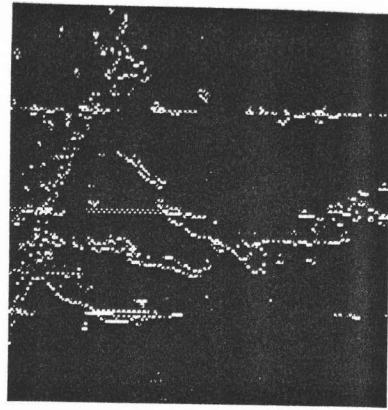


รูปที่ 3.7 f. ภาพหลังผ่านการทำให้บาง  
ที่ระดับเทรชโฮลด์เท่ากับ 5

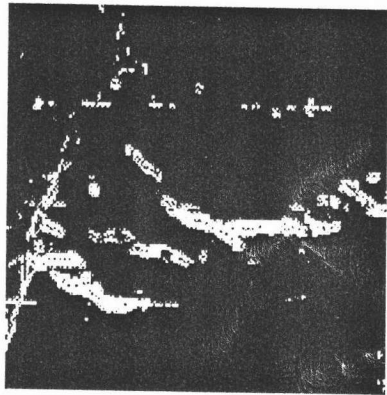




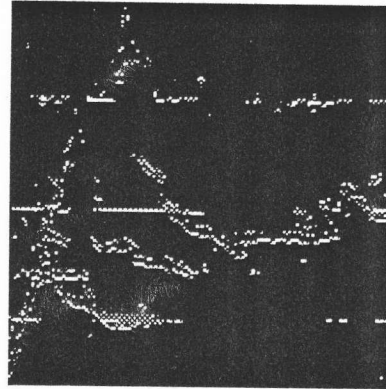
รูปที่ 3.7 g. ภาพหลังผ่านการหาขอบภาพ  
ที่ระดับเทรชโฮลด์เท่ากับ 7



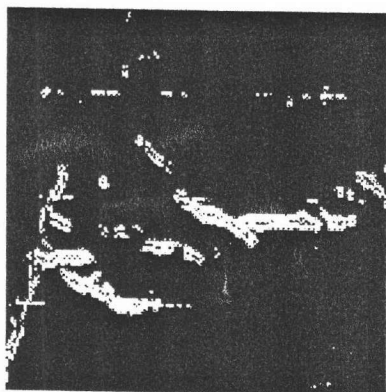
รูปที่ 3.7 h. ภาพหลังผ่านการทำให้บาง  
ที่ระดับเทรชโฮลด์เท่ากับ 7



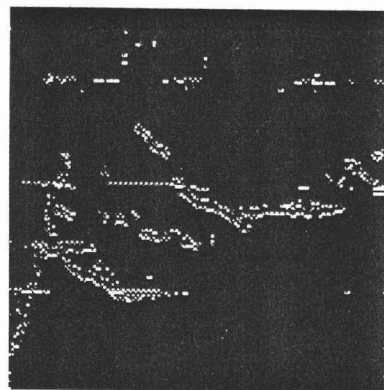
รูปที่ 3.7 i. ภาพหลังผ่านการหาขอบภาพ  
ที่ระดับเทรชโฮลด์เท่ากับ 9



รูปที่ 3.7 j. ภาพหลังผ่านการทำให้บาง  
ที่ระดับเทรชโฮลด์เท่ากับ 9



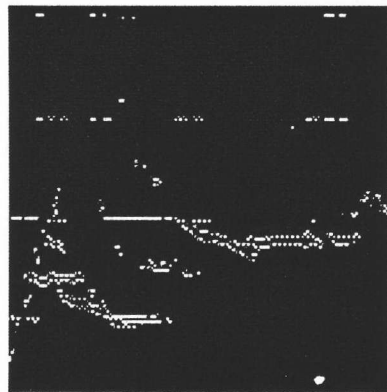
รูปที่ 3.7 k. ภาพหลังผ่านการหาขอบภาพ  
ที่ระดับเทรชโฮลด์เท่ากับ 11



รูปที่ 3.7 l. ภาพหลังผ่านการทำให้บาง  
ที่ระดับเทรชโฮลด์เท่ากับ 11



รูปที่ 3.7 m. ภาพหลังผ่านการหาขอบภาพ  
ที่ระดับเทรชโฮลด์เท่ากับ 15



รูปที่ 3.7 n. ภาพหลังผ่านการทำให้บาง  
ที่ระดับเทรชโฮลด์เท่ากับ 15

### รูปที่ 3.7 ภาพที่ได้หลังจากการทดลอง

เครื่องคอมพิวเตอร์ที่ใช้ทดสอบ ใช้เครื่องไมโครคอมพิวเตอร์ 80486 DX-4 ที่ความเร็ว 100 เมกกะเฮิร์ต สำหรับเครื่องสแกนเนอร์ที่ใช้เป็นของ Hewlett - Packard รุ่น IICX กับโปรแกรม Deskscan II และนำมาปรับแต่งให้ได้ขนาดด้วยโปรแกรม Photostyler รุ่นที่ 2.0 สำหรับภาพขนาด 512 x 512 ด้วยระดับเทา 256 ระดับ ( 8 บิต ) สรุปผลการทดลองได้ว่ากรรมวิธีที่พัฒนาขึ้นมีความสามารถในการจำแนกถูกต้องร้อยละ 83.72 % ในส่วนของเวลาที่ใช้ในการประมวลผลขึ้นอยู่กับภาพแต่ละภาพทั้งนี้โดยเฉลี่ยอยู่ในช่วง 3 - 5 นาทีต่อภาพ

### 3.4 ปัญหาและข้อจำกัด

ปัญหาที่พบในการทดลองนี้ส่วนมากเป็นปัญหาที่เกี่ยวกับเวลาใช้ประมวลผลและลักษณะที่ใช้ในการทดลองในการประมวลผลนั้นเนื่องจากโปรแกรมที่เขียนขึ้นสำหรับใช้ในการทดสอบขบวนการ ได้ถูกเขียนภายใต้ DOS ซึ่งภายใต้ DOS จะมีข้อจำกัดที่สำคัญมากคือเรื่องของหน่วยความจำ ภาพที่ใช้ในการทดสอบนั้นเป็นภาพขนาด 512 X 512 หมายความว่าจำเป็นต้องใช้หน่วยความจำทั้งหมด 262144 ไบท์ สำหรับเก็บข้อมูลในการประมวลผลทำให้ต้องเสียเวลาในการเขียนข้อมูลลงใน Harddisk เพื่อเป็นที่พักข้อมูลสำหรับการประมวลผลในขั้นตอนถัดไป สำหรับภาพที่ใช้ในการทดสอบนั้นเป็นภาพที่ได้รับความเอื้อเฟื้อ จากกรมทางหลวง ที่ไม่อาจควบคุมการถ่ายภาพได้ทั้งในเรื่องมุมกล้องและระยะทาง การเปิดหน้ากล้อง ความเร็วในการเปิดหน้ากล้องและแสง เป็นเหตุให้ผู้ทดสอบต้องปรับแต่งในช่วงการสแกนภาพให้ได้รายละเอียดของภาพดีที่สุดสำหรับแต่ละภาพ ซึ่งอาจจะให้คุณภาพที่ไม่สม่ำเสมอกันได้ ในเรื่องการตัดสินใจที่ผิดพลาด ในกรณีของภาพรอยร้าว นั้น เนื่องจากรอยร้าวมีจำนวนมากและจำนวนเส้นได้มาบรรจบครบเป็นวงกลม ซึ่งตรงจุดนี้ตัวโปรแกรมก็จะตีความว่าเป็นกลุ่มหินลอยตัว เนื่องจากในโปรแกรมนี้ไม่ได้ถูกเขียนขึ้นในลักษณะให้เรียนรู้หรือสามารถแยกลักษณะของลาย

เส้นได้ โครงสร้างของระบบนี้เพียงแต่ใช้ข้อมูลต้นแบบซึ่งได้ถูกคัดเลือกโดยผู้เชี่ยวชาญ มาเป็นแนวทางสำหรับใช้สร้างฐานข้อมูลหรือแบบอ้างอิงเพื่อใช้ในการตัดสินใจโดยการเปรียบเทียบระหว่างฐานข้อมูลที่มีอยู่กับภาพที่ต้องการทดสอบ และในกรณีของภาพหินลอยตัวเนื่องจากยังไม่สามารถแยกลักษณะของวงกลมได้ว่าเป็นหินหรือเป็นวัตถุทำให้โปรแกรมตัดสินใจผิดพลาด ในจุดนี้เพราะว่าอาจจะมีวัตถุที่เป็นวงกลมซึ่งไม่ใช่หลุมหรือร่องรอยวางอยู่บนถนนขณะทำการสำรวจ ข้อผิดพลาดนี้เกิดจากในโปรแกรมไม่ได้มีการเรียนรู้จำหรือจดจำลักษณะต่าง ๆ ของสิ่งที่ตรวจสอบได้และจะตีความวัตถุที่เป็นวงกลมทั้งหมดเป็นกลุ่มของหินลอยตัว โดยภาพที่ตัดสินใจได้แสดงไว้ในภาคผนวก จากภาพในภาคผนวกในส่วนที่โปรแกรมตัดสินใจผิดพลาดนั้น จะเห็นได้ว่ารอยร้าวมีขนาดไม่ใหญ่มาก แต่ลักษณะรอยร้าวจะรวมตัวกันเป็นวงกลม รวมทั้งภาพที่ใช้ทำฐานข้อมูลและใช้ทดสอบ

ในการปรับปรุงและพัฒนาอัลกอริธึมนี้ให้สามารถนำไปใช้งานได้จริง ควรจะทำการปรับปรุงอัลกอริธึมในส่วนการจำแนกและการตัดสินใจ ให้สามารถเรียนรู้และจดจำรูปแบบของลายเส้นเพื่อป้องกันในกรณีที่ลายเส้นมีลักษณะเป็นเส้นรอบวงคล้ายหินลอยตัว อีกส่วนหนึ่งที่จะต้องมีการปรับปรุงหรือเพิ่มเติมคือในการเรียนรู้จำสิ่งของต่าง ๆ เพื่อป้องกันข้อผิดพลาดที่เกิดขึ้นดังที่กล่าวไว้ในข้างต้นสำหรับในกรณีของหินลอยตัว