

รายการอ้างอิง

ภาษาไทย

- ธีระพร วีระถาวร. ตัวแบบเชิงเส้นทฤษฎีและการประยุกต์. พิมพ์ครั้งที่ 1. กรุงเทพมหานคร : วิทยพัฒน์, 2541.
- ราชบัณฑิตยสถาน. พจนานุกรมศัพท์คณิตศาสตร์ ฉบับราชบัณฑิตยสถาน. พิมพ์ครั้งที่ 6. กรุงเทพมหานคร : มหาจุฬาลงกรณราชวิทยาลัย , 2538.
- สุพล ดุรงค์วัฒนา. การวางแผนการทดลองขั้นสูง. เอกสารประกอบการสอนวิชาการวางแผนการทดลองขั้นสูง ภาควิชาสถิติ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2542 .
- อดิศักดิ์ พงษ์พูลผลศักดิ์. การควบคุมคุณภาพ. กรุงเทพมหานคร : ศูนย์สื่อเสริมกรุงเทพ, 2535.

ภาษาอังกฤษ

- Box, G.E.P., and M.E. Miller, A note on the generation of random normal deviates. Annals of Mathematical Statistics 29 (1958) : 610 – 611.
- Herbach, L.H. Properties of model II type analysis of variance test, A : Optimum nature of the F-test for model II in balanced case. The Annals of Mathematical Statistics 30 (1959) : 939-959.
- James, P.I. Linear programming in single & multiple objective systems. United State of America : Prentice-Hall, 1982.
- Kelly, R.J. and Mathew,T. Improved estimators of variance components with smaller probability of negative. Journal of The Royal Statistic Soc. B. 55 (1993) : 897-911.
- Lamotte, L.R. Quadratic estimation of variance components. Biometrics 29 (1973) : 311-330.
- Lamotte, L.R. Invariant quadratic estimators in the random, one-way ANOVA model. Biometrics 32 (1976) : 793-804.
- Mathew, T., Sinha, B.K. and Sutradhar, B.C. Nonnegative estimation of variance components in unbalanced mixed models with two variance components . Journal of Multivariate Analysis 42 (1992) : 77-101.

- Montgomery, C.D. Design and analysis of experiments. 4nd ed. Cannada : John Wiley & Sons,1997.
- Olsen, A., Selly, J. and Birkes, D. Invariant quadratic estimation for two variance components, Annals of Statistics 4 (1976) :878-890.
- Rao, C.R. Linear statistical inference and its applications. 2nd ed. New York : John Wiley & Sons,1973.
- Rao, C.R. Minimum variance quadratic unbiased estimation of variance components. Journal of Multivariate Analysis 1 (1971) : 445-456.
- Searle, S.R. Linear models. New York : John Wiley & Sons,1971.
- Searle, S.R., Cassella, G. and McCulloch, E.C. Variance components. New York : John Wiley & Sons,1992.
- Thompson, W.A., Jr. The problem of negative estimates of variance components. The Annals of Mathematical Statistics 33 (1962) : 273-289.
- Yu, H., Searle, S.R. and McCulloch, C.E. Properties of maximum likelihood estimators of variance components in the one-way-classification model, balanced data. Communications in Statistics- Simulation. 23 (1994) : 897-914.

ภาคผนวก ก

การกำหนดจำนวนรอบการทำซ้ำ

การศึกษาในครั้งนี้ เป็นการเปรียบเทียบตัวประมาณองค์ประกอบความแปรปรวน ด้วยวิธีการประมาณแบบต่างๆ การเปรียบเทียบตัวประมาณดังกล่าวถ้าใช้ข้อมูลเพียงชุดเดียวเพื่อหาผลสรุปว่าตัวประมาณด้วยวิธีใดดีกว่ากันนั้นย่อมไม่น่าเชื่อถือ เช่นเดียวกับการควบคุมคุณภาพในการผลิตถ้ามีการสุ่มตรวจคุณภาพของสินค้าเพียงชิ้นเดียวจากการผลิตจำนวนมากเพื่อใช้สรุปคุณภาพของสินค้าทั้งหมดย่อมเป็นการลดความน่าเชื่อถือในคุณภาพของสินค้าชนิดดังกล่าว ดังนั้น เพื่อเป็นการควบคุมคุณภาพของการศึกษาในครั้งนี้ จึงได้นำหลักการการควบคุมคุณภาพมาใช้เพื่อพิจารณาหาจำนวนรอบการทำซ้ำในแต่ละกรณี เพื่อให้ผลการเปรียบเทียบตัวประมาณองค์ประกอบความแปรปรวนที่ได้มีความน่าเชื่อถือมากพอเพื่อนำสู่ผลสรุปของการศึกษาที่ถูกต้อง

การกำหนดจำนวนรอบการทำซ้ำที่เหมาะสมโดยเลียนแบบความสัมพันธ์ ของส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานของประชากรกับ(σ) กับค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนมาตรฐานของตัวอย่าง(\bar{S}) ซึ่งเป็นหลักหนึ่งในการสร้างแผนภูมิควบคุมคุณภาพเพื่อควบคุมการกระจาย ซึ่งได้แสดงวิธีดังกล่าวไว้โดย อติศักดิ์ พงษ์กุลผลศักดิ์¹ ดังนั้นในที่นี้จึงเป็นการหาความสัมพันธ์ ของค่าพารามิเตอร์(σ_e) กับค่าเฉลี่ยของค่ารากที่สองความคลาดเคลื่อนกำลังสองเฉลี่ย(\sqrt{MSE}) ซึ่งค่าความคลาดเคลื่อนกำลังสองเฉลี่ย(MSE) เป็นค่าที่สามารถหาได้จากตารางวิเคราะห์ความแปรปรวน(ANOVA table) การหาความสัมพันธ์ดังกล่าวสามารถหาได้ โดยเริ่มต้นจากการทราบว่าค่าคาดหวังของค่าความคลาดเคลื่อนกำลังสองเฉลี่ยได้ดังนี้

$$E(MSE) = \sigma_e^2$$

$$\frac{f * MSE}{E(MSE)} \sim \chi_f^2$$

นอกจากนี้ยังทำให้ทราบอีกว่า

เมื่อ f คือค่าชั้นแห่งความเป็นอิสระ

สำหรับแผนการสุ่มสมบูรณ์(Completely Randomized Design : CRD) มีค่าชั้นแห่งความเป็นอิสระของผลรวมกำลังสองความความเบี่ยงเบนคือ $a(n-1)$ ดังนั้นจะได้ว่า

$$X = \frac{a(n-1) * MSE}{\sigma_e^2} \sim \chi_{a(n-1)}^2$$

¹ อติศักดิ์ พงษ์กุลผลศักดิ์, การควบคุมคุณภาพ (กรุงเทพมหานคร : ศูนย์สื่อเสริมกรุงเทพ, 2535), หน้า 66.

$$\therefore f(x) = \frac{2^{-\frac{a(n-1)}{2}}}{\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2}\right)} * x^{\frac{a(n-1)}{2}-1} e^{-\frac{x}{2}} \quad x > 0$$

ให้ $y = \text{MSE}$

หาฟังก์ชันความหนาแน่นของ y โดยที่ $y = \frac{\sigma_e^2}{a(n-1)} x$

จะได้ว่า $x = V(y) = \frac{a(n-1)}{\sigma_e^2} y$

ดังนั้น $V'(y) = \frac{a(n-1)}{\sigma_e^2}$

$$g(y) = f(v(y))|v'(y)|$$

$$= \frac{2^{-\frac{a(n-1)}{2}}}{\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2}\right)} * \left[\frac{a(n-1)}{\sigma_e^2} y\right]^{\frac{a(n-1)}{2}-1} e^{-\frac{a(n-1)}{2\sigma_e^2} y} \left|\frac{a(n-1)}{\sigma_e^2}\right|$$

$$= \frac{2^{-\frac{a(n-1)}{2}}}{\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2}\right)} * \left[\frac{a(n-1)}{\sigma_e^2}\right]^{\frac{a(n-1)}{2}-1} y^{\frac{a(n-1)}{2}-1} e^{-\frac{a(n-1)}{2\sigma_e^2} y} \left|\frac{a(n-1)}{\sigma_e^2}\right|$$

$$\therefore g(y) = \frac{\left(\frac{1}{2} \left[\frac{a(n-1)}{\sigma_e^2}\right]\right)^{\frac{a(n-1)}{2}}}{\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2}\right)} y^{\frac{a(n-1)}{2}-1} e^{-\frac{a(n-1)}{2\sigma_e^2} y}$$

จากฟังก์ชันความหนาแน่นของ y ทำให้ทราบว่า y มีการแจกแจงแบบแกมมา โดยที่

$$\alpha = \frac{a(n-1)}{2} \quad \text{และ} \quad \beta = \frac{a(n-1)}{2\sigma_e^2}$$

กรณีต้องการหาค่าคาดหวังของ $\sqrt{\text{MSE}}$ โดยการใช้การแปลง (Transformation) ดังนี้

$$\begin{aligned} E(\sqrt{\text{MSE}}) &= E(\sqrt{y}) = E(y^{1/2}) = \int_0^{\infty} y^{1/2} g(y) dy \\ &= \int_0^{\infty} y^{1/2} \frac{\beta^\alpha}{\Gamma(\alpha)} y^{\alpha-1} e^{-\beta y} dy \\ &= \frac{\beta^\alpha}{\Gamma(\alpha)} \int_0^{\infty} y^{\alpha+1/2-1} e^{-\beta y} dy \end{aligned} \quad (n.1)$$

จัดรูปแบบ	โดยให้	$z = \beta y$	ดังนั้น	$y = \frac{z}{\beta}$
		$dz = \beta dy$	และ	$dy = \frac{1}{\beta} dz$

จาก สมการ (ก.1) จะได้ว่า

$$\begin{aligned} E(y^{1/2}) &= \frac{\beta^\alpha}{\Gamma(\alpha)} \int_0^\infty \frac{z^{\alpha+1/2-1}}{\beta} e^{-z} \left(\frac{1}{\beta}\right) dz \\ &= \frac{\beta^\alpha}{\Gamma(\alpha)} \left(\frac{1}{\beta}\right)^{\alpha+1/2} \int_0^\infty z^{(\alpha+1/2)-1} e^{-z} dz \end{aligned} \quad (\text{ก.2})$$

จากฟังก์ชันแกมมา (Gamma function) ทำให้ทราบว่า

$$\Gamma(\alpha) = \int_0^\infty x^{\alpha-1} e^{-x} dx \quad \text{โดยที่ } \alpha > 0$$

จัดรูปแบบฟังก์ชันแกมมาในสมการ (ก.2) จะได้ว่า

$$E(y^{1/2}) = \frac{\beta^{-1/2}}{\Gamma(\alpha)} \left[\Gamma\left(\alpha + \frac{1}{2}\right) \right]$$

แทนค่า β และ α

$$\begin{aligned} \therefore E(y^{1/2}) &= \frac{\left[\frac{a(n-1)}{2\sigma_e^2}\right]^{-1/2}}{\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2}\right)} \left[\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2} + \frac{1}{2}\right) \right] \\ &= \frac{\left[\frac{a(n-1)}{2}\right]^{-1/2}}{\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2}\right)} \left[\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2} + \frac{1}{2}\right) \right] \cdot \sigma_e \end{aligned} \quad (\text{ก.3})$$

ในการหาจำนวนรอบการทำซ้ำเพื่อหาค่าแทนค่า $E(\sqrt{\text{MSE}})$ ด้วย ค่าเฉลี่ยของ $\sqrt{\text{MSE}}$ ซึ่งสามารถเขียนได้ในรูป

$$\overline{\sqrt{\text{MSE}}} = \frac{\sum_{s=1}^S \sqrt{\text{MSE}}}{S} \quad (\text{ก.4})$$

เมื่อ S คือจำนวนรอบของการทำซ้ำที่ต้องการหา

จากสมการ (ก.3) และสมการ (ก.4) จะได้ว่า

$$\overline{\sqrt{\text{MSE}}} = \frac{\left[\frac{a(n-1)}{2}\right]^{-1/2}}{\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2}\right)} \left[\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2} + \frac{1}{2}\right) \right] \cdot \sigma_e \quad (\text{ก.5})$$

เนื่องจากในแต่ละกรณีศึกษาจะทราบค่า a , n และ σ_e ทำให้ทราบค่าทางขวามือของสมการ (ก.5) ดังนั้นจำนวนรอบการทำซ้ำที่เหมาะสม (S) คือจำนวนรอบที่ให้ค่าผลต่างของ 2 ข้างของสมการ(ก.5) มีค่าเข้าใกล้ 0 นั่นคือ

$$C = \sqrt{\text{MSE}} \frac{\left[\frac{a(n-1)}{2}\right]^{-1/2}}{\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2}\right)} \left[\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2} + \frac{1}{2}\right)\right] \cdot \sigma_e \rightarrow 0 \quad (\text{ก.6})$$

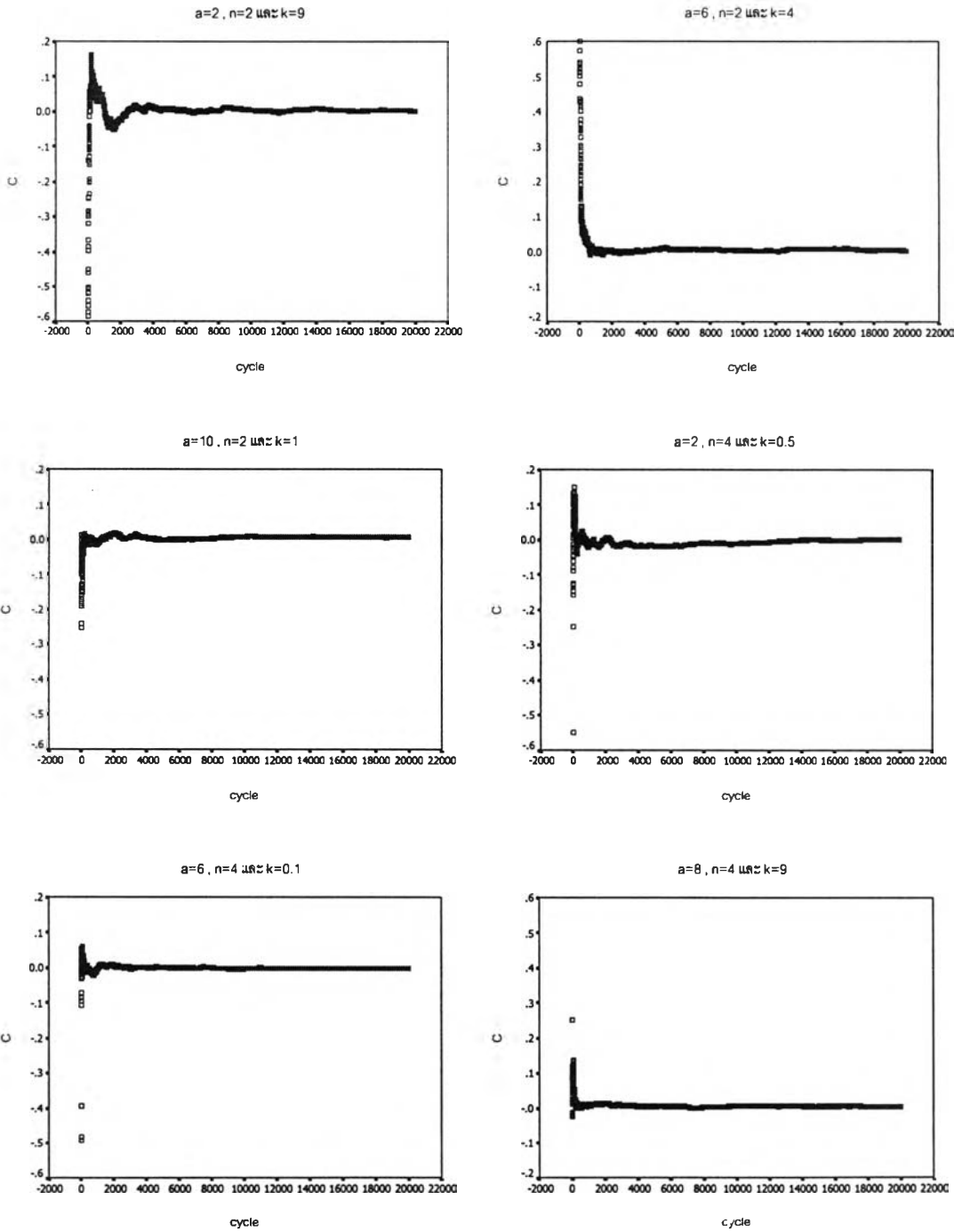
ดังนั้นในการศึกษาครั้งนี้เป็นการศึกษา ทั้งสิ้น 90 กรณีดังที่ได้กล่าวไว้ในหัวข้อ 1.5 ขอบเขตของการวิจัยในบทที่ 1 เลือกกรณีศึกษามาทั้งสิ้น 10 กรณี ซึ่งเมื่อแทนค่าหาค่าทางขวามือของสมการ (ก.5) ได้ดังนี้

ตารางที่ ก.1 แสดงค่าทางขวามือของสมการ (ก.5) จำแนกตาม ค่า a , n และ k

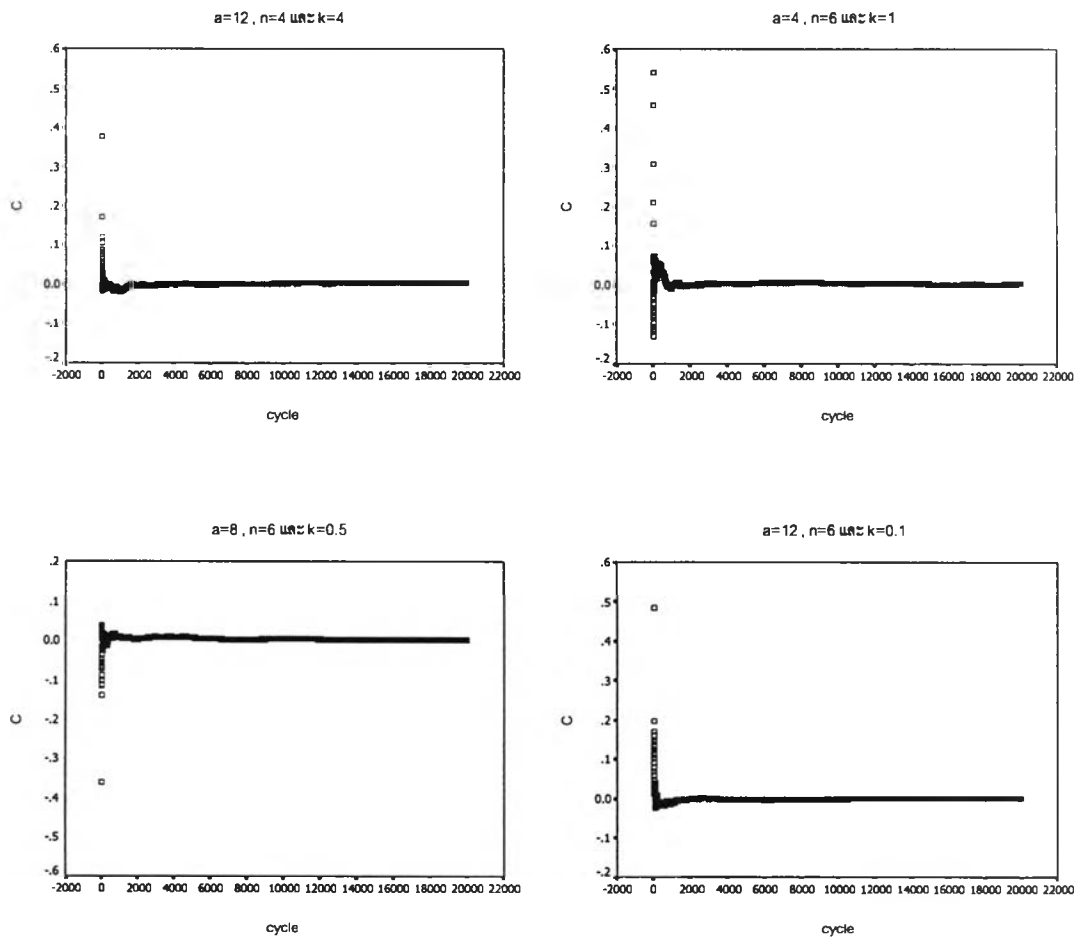
กรณี	a	n	k	$\frac{\left[\frac{a(n-1)}{2}\right]^{-1/2}}{\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2}\right)} \left[\Gamma\left(\frac{a(n-1)}{2} + \frac{1}{2}\right)\right] \cdot \sigma_e$
5	2	2	9	2.506628
14	6	2	4	2.713505
23	10	2	1	2.758707
32	2	4	0.5	2.713505
41	6	4	0.1	2.789435
50	8	4	9	2.799126
59	12	4	4	2.808856
68	4	6	1	2.793306
77	8	6	0.5	2.810806
86	12	6	0.1	2.816667

แต่ละกรณีทำการจำลองข้อมูลซ้ำ 20,000 รอบ ในแต่ละรอบการทำซ้ำ หาค่า C ซึ่งเป็นค่าตามสมการ (ก.6) เพื่อหาจุดซึ่งเป็นจำนวนรอบที่ทำให้ค่า C มีค่านิ่งและมีค่าเข้าใกล้ 0 ที่ครอบคลุม ทั้ง 10 กรณีดังกล่าวซึ่งผลที่ได้แสดงไว้ในรูปที่ ก.1 ดังนี้

รูปที่ ก.1 แสดงค่า C ในแต่ละรอบการทำซ้ำ ซึ่งมีทั้งสิ้น 20,000 รอบ จำแนกตามกรณีตัวอย่าง



รูปที่ ก.1 ต่อ



จากรูปที่ ก.1 พบว่า ที่จำนวนรอบเท่ากับ 10,000 เป็นช่วงที่ให้ค่า C ที่ค่อนข้างนิ่ง และมีค่าเข้าใกล้ 0 มาก นอกจากนี้จะสังเกตได้ว่าเมื่อ จำนวนรอบมากกว่า 10,000 ก็ไม่ทำให้ค่า C มีค่าขึ้นเพิ่มขึ้นหรือมีค่าเข้าใกล้ 0 มากขึ้นแต่อย่างใด ด้วยเหตุนี้จึงตัดสินใจเลือกใช้จำนวนรอบในการวิจัยในครั้งนี้เป็น 10,000 รอบ

ภาคผนวก ข

การหาตัวประมาณ GLSE(μ)

การหาตัวประมาณพารามิเตอร์ μ ด้วยวิธีกำลังสองน้อยสุดนัยทั่วไป (Generalized least square estimator : GLSE) สามารถหาได้จาก

$$\text{GLSE}(\mathbf{x}\beta) = \mathbf{x}(\mathbf{x}'\mathbf{v}^{-1}\mathbf{x})^{-1}\mathbf{x}'\mathbf{v}^{-1}\mathbf{y}$$

เนื่องจาก $E(\mathbf{y}) = \mu \mathbf{1}_{\sim N}$ ดังนั้น $\mathbf{x} = \mathbf{1}_{\sim N}$

ดังนั้น $\text{GLSE}(\mathbf{1}_{\sim N} \mu) = \mathbf{1}_{\sim N} (\mathbf{1}_{\sim N}' \mathbf{v}^{-1} \mathbf{1}_{\sim N})^{-1} \mathbf{1}_{\sim N}' \mathbf{v}^{-1} \mathbf{y}$

$$\begin{aligned} \therefore \text{GLSE}(\mu) &= (\mathbf{1}_{\sim N}' \mathbf{d} \{ \sigma_{\tau}^2 \mathbf{J}_{n_i} + \sigma_e^2 \mathbf{I}_{n_i} \}^{-1} \mathbf{1}_{\sim N})^{-1} \mathbf{1}_{\sim N}' \mathbf{d} \{ \sigma_{\tau}^2 \mathbf{J}_{n_i} + \sigma_e^2 \mathbf{I}_{n_i} \}^{-1} \mathbf{y} \\ &= \frac{\mathbf{1}_{\sim N}' \left\{ \mathbf{d} (\sigma_{\tau}^2 \mathbf{J}_{n_i} + \sigma_e^2 \mathbf{I}_{n_i})^{-1} \right\} \mathbf{y}}{\mathbf{1}_{\sim N}' \left\{ \mathbf{d} (\sigma_{\tau}^2 \mathbf{J}_{n_i} + \sigma_e^2 \mathbf{I}_{n_i})^{-1} \right\} \mathbf{1}_{\sim N}} \end{aligned}$$

พบว่า $\mathbf{v}^{-1} = \mathbf{d} \{ \sigma_{\tau}^2 \mathbf{J}_{n_i} + \sigma_e^2 \mathbf{I}_{n_i} \}^{-1} = \frac{1}{\sigma_e^2} \left(\mathbf{I}_{n_i} - \frac{\sigma_{\tau}^2}{\sigma_e^2 + n_i \sigma_{\tau}^2} \mathbf{J}_{n_i} \right)$

$$\begin{aligned} \text{ดังนั้น GLSE}(\mu) &= \frac{\frac{1}{\sigma_e^2} \sum_{i=1}^a \left(y_{i.} - \frac{n_i \sigma_{\tau}^2 y_{i.}}{\sigma_e^2 + n_i \sigma_{\tau}^2} \right)}{\frac{1}{\sigma_e^2} \sum_{i=1}^a \left(n_i - \frac{n_i^2 \sigma_{\tau}^2}{\sigma_e^2 + n_i \sigma_{\tau}^2} \right)} \\ &= \frac{\sum_{i=1}^a \left(\frac{n_i \bar{y}_{i.}}{\sigma_e^2 + n_i \sigma_{\tau}^2} \right)}{\sum_{i=1}^a \left(\frac{n_i}{\sigma_e^2 + n_i \sigma_{\tau}^2} \right)} \end{aligned}$$

กรณีข้อมูลสมดุล จะได้ว่า $n_i = n$

$$\therefore \text{GLSE}(\mu) = \bar{y}_{..}$$

ภาคผนวก ค

สัญลักษณ์	ความหมาย
a	จำนวนระดับของปัจจัยที่ใช้ในการทดลอง
n	จำนวนค่าสังเกตในแต่ละระดับของปัจจัย
u	ค่าเฉลี่ยรวม
k	ค่าความสัมพันธ์ในรูป $\sigma_t^2/\sigma_e^2 = k$
vare	σ_e^2
varet	σ_t^2
cycle	จำนวนรอบการทำซ้ำ
L1 - L3	ค่าถ่วงน้ำหนักด้วยวิธีค่าสัมบูรณ์ต่ำสุดของตัวประมาณกลุ่ม1 สำหรับประมาณ σ_t^2 ซึ่งเป็นน้ำหนักของ ML, IQE และ REML ตามลำดับ
LL1 - LL3	ค่าถ่วงน้ำหนักด้วยวิธีค่าสัมบูรณ์ต่ำสุดของตัวประมาณกลุ่ม1 สำหรับประมาณ σ_e^2 ซึ่งเป็นน้ำหนักของ ML, IQE และ REML ตามลำดับ
S1 - S2	ค่าถ่วงน้ำหนักด้วยวิธีค่าสัมบูรณ์ต่ำสุดของตัวประมาณกลุ่ม1 สำหรับประมาณ σ_t^2 ซึ่งเป็นน้ำหนักของ ML, IQE ตามลำดับ
SS1 - SS2	ค่าถ่วงน้ำหนักด้วยวิธีค่าสัมบูรณ์ต่ำสุดของตัวประมาณกลุ่ม1 สำหรับประมาณ σ_e^2 ซึ่งเป็นน้ำหนักของ ML, IQE ตามลำดับ
SSVt	ผลรวมความคลาดเคลื่อนกำลังสองของตัวประมาณ σ_t^2
SSVv	ผลรวมความคลาดเคลื่อนกำลังสองของตัวประมาณ σ_e^2
MSEVt	ค่าความคลาดเคลื่อนกำลังสองเฉลี่ยของตัวประมาณ σ_t^2
MSEVv	ค่าความคลาดเคลื่อนกำลังสองเฉลี่ยของตัวประมาณ σ_e^2
Vt..ML , Ve.ML	ตัวประมาณ σ_t^2 และ σ_e^2 ด้วยวิธีความควรจะเป็นสูงสุด
Vt..IQE , Ve.IQE	ตัวประมาณ σ_t^2 และ σ_e^2 ด้วยวิธีกำลังสองไม่แปรเปลี่ยน
Vt..REML , Ve.REML	ตัวประมาณ σ_t^2 และ σ_e^2 ด้วยวิธีความควรจะเป็นสูงสุดแบบมีข้อจำกัด
Vt.a1[1] , Vt.a1[2] , Vt.a1[3] Ve.a1[1] , Ve.a1[2] , Ve.a1[3]	ตัวประมาณ σ_t^2 และ σ_e^2 ด้วยวิธีการเฉลี่ยค่าองค์ประกอบความแปรปรวนกลุ่ม1 โดยที่ [1] : วิธีการถ่วงน้ำหนักที่เท่ากัน , [2] : วิธีการถ่วงน้ำหนักโดยอาศัยค่าประมาณความแปรปรวนของ $\bar{y}_{..}$, [3] : วิธีการถ่วงน้ำหนักโดยอาศัยค่าประมาณความแปรปรวนของตัวประมาณ σ_t^2
Vt.a2[1] , Vt.a2[2] , Vt.a2[3] Ve.a2[1] , Ve.a2[2] , Ve.a2[3]	ตัวประมาณ σ_t^2 และ σ_e^2 ด้วยวิธีการเฉลี่ยค่าองค์ประกอบความแปรปรวนกลุ่ม2 โดยที่ [1] : วิธีการถ่วงน้ำหนักที่เท่ากัน , [2] : วิธีการถ่วงน้ำหนักโดยอาศัยค่าประมาณความแปรปรวนของ $\bar{y}_{..}$, [3] : วิธีการถ่วงน้ำหนักโดยอาศัยค่าประมาณความแปรปรวนของตัวประมาณ σ_t^2
Vt.ABS1 , Ve.ABS1	ตัวประมาณ σ_t^2 และ σ_e^2 ด้วยวิธีค่าสัมบูรณ์ต่ำสุดของตัวประมาณกลุ่ม1
Vt.ABS2 , Ve.ABS2	ตัวประมาณ σ_t^2 และ σ_e^2 ด้วยวิธีค่าสัมบูรณ์ต่ำสุดของตัวประมาณกลุ่ม2

*** โปรแกรมการคำนวณค่าองค์ประกอบความแปรปรวนด้วยวิธีพื้นฐานและวิธีการเฉลี่ยค่าองค์ ***
 *** ประกอบความแปรปรวน ***

/* กำหนดค่าคงที่ เพื่อนำมาใช้คำนวณในโปรแกรม */

> a <- 8

> n <- 2

> u <- 40

> k <- 0.5

> vare <- 8

> varet <- k * vare

> L1 <- 0.115606

> L2 <- 0.633244

> L3 <- 0.25115

> LL1 <- 0.396915

> LL2 <- 0.467003

> LL3 <- 0.166082

> S1 <- 0.382523

> S2 <- 0.617477

> SS1 <- 0.518095

> SS2 <- 0.481905

> cycle <- 10000

> count <- 1

> SSVt <- array(0, dim = 11)

> SSVV <- array(0, dim = 11)

```

*****
/* loop วนซ้ำ ในโปรแกรม */
*****

> repeat
{ #begin of repeat loop#
  t <- array(rnorm(a, 0, sqrt(varet)), c(a))
  e <- array(rnorm(a * n, 0, sqrt(vare)), c(a * n))
  dim(e) <- c(a, n)
  y <- array( , dim = c(a, n))
  for(i in 1:a){
    for(j in 1:n){
      y[i, j] <- u + t[i] + e[i, j]
    }
  }
  dim(y) <- c(a * n)
  dim(y) <- c(a, n)
  sum.y <- 0
  ss.y <- 0
  ss.a <- 0
  sum.a <- array(0, c(a))
  SST <- 0
  SSTrt <- 0
  SSE <- 0
  for(i in 1:a){
    for(j in 1:n){
      sum.y <- sum.y + y[i, j]
      ss.y <- ss.y + y[i, j]^2
      sum.a[i] <- sum.a[i] + y[i, j]
    }
    ss.a <- ss.a + sum.a[i]^2
  }
  const <- sum.y^2/(a * n)
  SST <- ss.y - const
  SSTrt <- ss.a/n - const
  SSE <- SST - SSTrt

```

```

MSTrt <- SSTrt/(a - 1)
MSE <- SSE/(a * (n - 1))

*****
(* โปรแกรมในส่วนการคำนวณค่าองค์ประกอบความแปรปรวนด้วยวิธีพื้นฐาน *)
*****

# ML METHOD #
Vt.ML <- 0
Ve.ML <- 0
if(((a - 1)/a) * MSTrt >= MSE){
  Vt.ML <- (((a - 1)/a) * MSTrt - MSE)/n
  Ve.ML <- MSE
}
else{
  Vt.ML <- 0
  Ve.ML <- SST/(a * n)
}

# REML METHOD #
Vt.REML <- 0
Ve.REML <- 0
if(MSTrt >= MSE){
  Vt.REML <- (MSTrt - MSE)/n
  Ve.REML <- MSE
}
else {
  Vt.REML <- 0
  Ve.REML <- SST/((a * n) - 1)
}

# ML METHOD #
Vt.IQE <- 0
Ve.IQE <- 0
c <- (a - 1)/(a + 1)
h <- (a * n - a)/(a * n - a + 2)
if(MSTrt >= h * MSE){
  Vt.IQE <- (MSTrt - h * MSE) * (c/n)
}

```



```

    Ve.IQE <- SSE/(a * (n - 1) + 2)
  }
  else{
    Vt.IQE <- 0
    Ve.IQE <- SSE/(a * (n - 1) + 2)
  }
  Vt.total <- c(Vt.ML, Vt.IQE, Vt.REML)
  Ve.total <- c(Ve.ML, Ve.IQE, Ve.REML)

```

```

*****
( /โปรแกรมในส่วนการคำนวณค่าองค์ประกอบความแปรปรวนด้วยวิธีการเฉลี่ยค่าองค์ประกอบความแปรปรวน /)
*****

```

(* โปรแกรมการหาค่า a_i & b_i ตามวิธีต่างๆ *)

1) a_i & b_i , EQUAL 1

```

  a1 <- array(1, c(3))
  b1 <- array(1, c(3))
  sum.a1 <- 0
  sum.b1 <- 0
  s.a1 <- 0
  s.b1 <- 0
  for(m in 1:3){
    sum.a1 <- sum.a1 + a1[m]
  }
  s.a1 <- sum.a1 - a1[3]
  sum.b1 <- sum.a1
  s.b1 <- s.a1

```

2) a_i & b_i , relate to variance of y. .#

```

  a2 <- array( , c(3)){
    a2[1] <- (a * n)/(n * Vt.ML + Ve.ML)
    a2[2] <- (a * n)/(n * Vt.IQE + Ve.IQE)
    a2[3] <- (a * n)/(n * Vt.REML + Ve.REML)
  }
  sum.a2 <- 0
  sum.b2 <- 0
  s.a2 <- 0

```

```

s.b2 <- 0
for(m in 1:3){
  sum.a2 <- sum.a2 + a2[m]
}
s.a2 <- sum.a2 - a2[3]
b2 <- array( , c(3)){
  b2[1] <- (a * n)/(n * Vt.ML + Ve.ML)
  b2[2] <- (a * n)/(n * Vt.IQE + Ve.IQE)
  b2[3] <- (a * n)/(n * Vt.REML + Ve.REML)
}
sum.b2 <- sum.a2
s.b2 <- s.a2

```

3) *a*, & *b*, relate to variance of variance components estimator

```

V.Ve <- array( , c(3)){
  V.Ve[1] <- (2 * (Ve.ML)^2)/(a * (n - 1) + 2)
  V.Ve[2] <- (2 * (Ve.IQE)^2)/((a * (n - 1) + 2))
  V.Ve[3] <- (2 * (Ve.REML)^2)/(a * (n - 1) + 2)
}
V.Vt <- array( , c(3)){
  V.Vt[1] <- ((1/n^2) * ((2 * ((Ve.ML + n * Vt.ML)^2))/(a + 1) + V.Ve[1]))
  V.Vt[2] <- ((c^2/n^2) * ((2 * ((Ve.IQE + (n/c) * Vt.IQE)^2))/(a + 1) + V.Ve[2]))
  V.Vt[3] <- ((1/n^2) * ((2 * ((Ve.REML + n * Vt.REML)^2))/(a + 1) + V.Ve[3]))
}
sum.a3 <- 0
s.a3 <- 0
a3 <- array( , c(3))
for(m in 1:3){
  a3[m] <- 1/V.Vt[m]
  sum.a3 <- sum.a3 + a3[m]
}
s.a3 <- sum.a3 - a3[3]
sum.b3 <- 0
s.b3 <- 0
b3 <- array( , c(3))
for(m in 1:3){

```

```

    b3[m] <- 1/V.Ve[m]
    sum.b3 <- sum.b3 + b3[m]
  }
  s.b3 <- sum.b4 - b4[3]

```

(* โปรแกรมการหาค่าถ่วงน้ำหนัก W, V จาก a_i & b_i ที่ได้จากวิธีต่างๆ*)

```

w1 <- array( , c(3, 3))
for(i in 1:3){
  if(i == 1){
    for(m in 1:3)
    {
      w1[i, m] <- a1[m]/sum.a1
    }
  }
  if(i == 2) {
    for(m in 1:3){
      w1[i, m] <- a2[m]/sum.a2
    }
  }
  if(i == 3){
    for(m in 1:3){
      w1[i, m] <- a3[m]/sum.a3
    }
  }
}

v1 <- array( , c(3, 3))
for(i in 1:3){
  if(i == 1){
    for(m in 1:3){
      v1[i, m] <- b1[m]/sum.b1
    }
  }
  if(i == 2){
    for(m in 1:3){
      v1[i, m] <- b2[m]/sum.b2
    }
  }
}

```

```

    }
  }
  if(i == 3){
    for(m in 1:3){
      v1[i, m] <- b3[m]/sum.b3
    }
  }
}
w2 <- array( , c(3, 2))
for(i in 1:3){
  if(i == 1) {
    for(m in 1:2) {
      w2[i, m] <- a1[m]/s.a1
    }
  }
  if(i == 2) {
    for(m in 1:2) {
      w2[i, m] <- a2[m]/s.a2
    }
  }
  if(i == 3) {
    for(m in 1:2) {
      w2[i, m] <- a3[m]/s.a3
    }
  }
}
v2 <- array( , c(3, 2))
for(i in 1:4) {
  if(i == 1) {
    for(m in 1:2) {
      v2[i, m] <- b1[m]/s.b1
    }
  }
  if(i == 2) {
    for(m in 1:2) {

```

```

                v2[i, m] <- b2[m]/s.b2
            }
        }
        if(i == 3) {
            for(m in 1:2) {
                v2[i, m] <- b3[m]/s.b3
            }
        }
    }
}

```

(* โปรแกรมการหาค่าตัวประมาณจากค่าถ่วงน้ำหนัก W, V ที่ได้จาก a, & b, ตามวิธีต่างๆ *)

```

Vt.a1 <- array( , c(3))
for(i in 1:3) {
    Vt.a1[i] <- w1[i, 1] * Vt.ML + w1[i, 2] * Vt.IQE + w1[i, 3] * Vt.REML
}
Vt.a2 <- array( , c(3))
for(i in 1:3) {
    Vt.a2[i] <- w2[i, 1] * Vt.ML + w2[i, 2] * Vt.IQE
}
Ve.a1 <- array( , c(3))
for(i in 1:3) {
    Ve.a1[i] <- v1[i, 1] * Ve.ML + v1[i, 2] * Ve.IQE + v1[i, 3] * Ve.REML
}
Ve.a2 <- array( , c(3))
for(i in 1:3) {
    Ve.a2[i] <- v2[i, 1] * Ve.ML + v2[i, 2] * Ve.IQE
}

```

(* โปรแกรมการหาค่าตัวประมาณจากค่าคงที่ซึ่งได้จากวิธีค่าสัมบูรณ์ต่ำสุด *)

```

Vt.ABS1 <- L1 * Vt.ML + L2 * Vt.IQE + L3 * Vt.REML
Ve.ABS1 <- LL1 * Ve.ML + LL2 * Ve.IQE + LL3 * Ve.REML
Vt.ABS2 <- S1 * Vt.ML + S2 * Vt.IQE
Ve.ABS2 <- SS1 * Ve.ML + SS2 * Ve.IQE

Vt.atotal <- cbind(Vt.a1, Vt.a2)

```

```

Ve.atotal <- c(Ve.a1, Ve.a2)
Vt.all <- round(c(Vt.total, Vt.ABS1, Vt.atotal,Vt.ABS2), digits = 6)
Ve.all <- round(c(Ve.total, Ve.ABS1, Ve.atotal,Ve.ABS2), digits = 6)
ncolum.t <- length(Vt.all)
ncolum.e <- length(Ve.all)
write(Vt.all, file = "out_t.ssc", ncol = ncolum.t, append = T)
write(Ve.all, file = "out_e.ssc", ncol =ncolum.e, append = T)

*****
(* โปรแกรมการคำนวณค่าตัวสถิติเพื่อใช้ในการตัดสินใจเลือกตัวประมาณ *)
*****

for(q in 1:ncolum.t) {
  SSVt[q] <- SSVt[q] + (Vt.all[q] - varet)^2
  SSVV[q] <- SSVV[q] + (Vt.all[q] - varet)^2+ (Ve.all[q] - vare)^2
}

if(count >= cycle) {
  break
}
else count <- count + 1
} #end of repeat loop#

> MSEVt <- array(0, dim = ncolum.t)
> MSEVV <- array(0, dim = ncolum.t)
> for(q in 1:ncolum.t) {
  MSEVt[q] <- round((SSVt[q]/cycle), digits = 6)
  MSEVV[q] <- round((SSVV[q]/cycle), digits = 6)
}
write(c(a,n,k,MSEVt),file="MSEVt.ssc",ncol=14,append=T)
write(c(a,n,k,MSEVV),file="MSEVV.ssc",ncol=14,append=T)

***** end of program *****

```



ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

นางสาวกนกวรรณ ลีโรจนประภา เกิดวันที่ 13 กรกฎาคม พ.ศ. 2520 ที่อำเภอ
บางปลาหมอ จังหวัดสุพรรณบุรี สำเร็จการศึกษาปริญญาตรีวิทยาศาสตร์บัณฑิต สาขา
สถิติ ภาควิชาคณิตศาสตร์และสถิติ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์
ในปีการศึกษา 2541 และเข้าศึกษาต่อในหลักสูตรสถิติศาสตรมหาบัณฑิต ที่จุฬาลงกรณ์
มหาวิทยาลัย เมื่อ พ.ศ. 2542