

วิธีการจำแนกระดับของระบบผลิตเชิงปัญญา



นายประมวล สุธีจารุวัฒน์

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษิตตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต
สาขาวิศวกรรมอุตสาหกรรม ภาควิชาวิศวกรรมอุตสาหกรรม
บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย
ปีการศึกษา 2540
ISBN 974-638-237-3
ลิขสิทธิ์ของบัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

**A CLASSIFICATION METHODOLOGY
OF INTELLIGENT MANUFACTURING SYSTEMS**

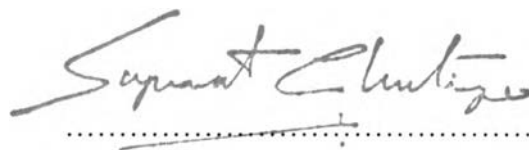
Mr. Pramual Sutecharuwat

**A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements
for the Degree of Master of Engineering in Industrial Engineering
Department of Industrial Engineering
Graduate School
Chulalongkorn University
Academic Year 1997
ISBN 974-638-237-3**

401127

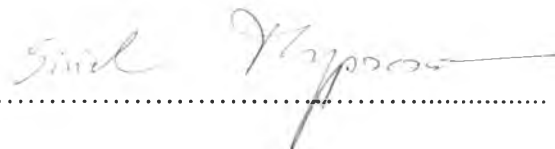
Thesis Title A Classification Methodology of Intelligent Manufacturing Systems
By Pramual Suteecharuwat
Department Department of Industrial Engineering
Thesis Adviser Dr.Parames Chutima

Accepted by the Graduate School, Chulalongkorn University in Partial Fulfillment of the Requirements for the Master's Degree



..... Dean of Graduate School
(Professor Supawat Chutivongse, M.D.)

THESIS COMMITTEE



..... Chairman
(Professor Dr. Sirichan Thongprasert)



..... Thesis Adviser
(Dr.Parames Chutima)



..... Member
(Assistant Professor Dr. Rien Boondiskulchok)



..... Member
(Assistant Professor Suthas Ratanakeukangwan)

ประมวล สฐีจาร์วัฒน์ : วิธีการจำแนกระดับของระบบผลิตเชิงปัญญา (A CLASSIFICATION METHODOLOGY OF INTELLIGENT MANUFACTURING SYSTEMS) อ.ที่ปรึกษา : อ.ดร.ปารเมศ ชุตติมา ; 138 หน้า. ISBN 974-638-237-3

ในช่วงระยะเวลาหลายปีที่ผ่านมา การผนวกความรู้และเทคโนโลยีทางด้านปัญญาประดิษฐ์เข้ากับงานด้านวิศวกรรมการผลิตได้ก่อให้เกิดระบบผลิตแบบใหม่ขึ้น คือระบบผลิตเชิงปัญญา มีการวิจัยและพัฒนาเพื่อสร้างรากฐานของระบบการผลิตดังกล่าวเกิดขึ้นอย่างมากมาย อาทิ ระบบควบคุมกระบวนการผลิตเชิงปัญญา ระบบติดตามสถานะการทำงานของเครื่องมือตัดโลหะ ระบบตรวจจับสถานะการทำงานของเครื่องมือกลโดยอาศัยตัวตรวจรู้แรงแบบหลายแกน (Multi-axis Force Sensing), ระบบป้องกันความล้มเหลว ระบบควบคุมเครื่องมือกลระยะไกล เป็นต้น อย่างไรก็ตาม อย่างไรก็ตามแม้ว่าจะมีการทำงานวิจัยในด้านระบบผลิตเชิงปัญญาอย่างกว้างขวาง แต่ก็ไม่ได้มีการกำหนดนิยามของระบบผลิตเชิงปัญญาอย่างชัดเจน คงมีเพียงความหมายอันเป็นที่เข้าใจกันแต่เพียงทั่วไปว่า ระบบผลิตเชิงปัญญาคือ ระบบผลิตแบบอัตโนมัติ หรือกึ่งอัตโนมัติที่มีความสามารถในการเสาะหาสารสนเทศที่เกิดขึ้นภายในระบบโดยอาศัยอุปกรณ์ตรวจรู้ (Sensor) มีกลไกที่สามารถสร้างการตัดสินใจได้เองเพื่อให้ได้มาซึ่งวิธีการทำงานที่เหมาะสมที่สุด และสามารถควบคุมการทำงานของระบบโดยรวมให้ได้ผลตรงตามเป้าหมายที่ได้ออกแบบไว้ ทั้งนี้รวมไปถึงหน้าที่การทำงานที่เป็นส่วนประกอบอื่นๆ ด้วย ถึงแม้ว่าจะมีการพัฒนาและวิจัยด้านระบบผลิตเชิงปัญญาอย่างมากมาย ทว่าโดยส่วนใหญ่แล้วระบบดังกล่าวมักจะมีการใช้อยู่เพียงภายในศูนย์วิจัยและพัฒนาเท่านั้น เนื่องจากระบบผลิตเชิงปัญญาที่จำเป็นต้องถูกควบคุมมีความแตกต่างกันอย่างมากระหว่างศูนย์วิจัยและพื้นที่ในโรงงานอุตสาหกรรม

แนวความคิดด้านระบบผลิตเชิงปัญญาในประเทศไทยนั้นค่อนข้างใหม่ จึงมีอุตสาหกรรมที่นำระบบดังกล่าวไปใช้น้อยมากหรือแทบจะไม่มีเลย เป็นการยากที่จะพยากรณ์แนวโน้มการพัฒนาของระบบผลิตเชิงปัญญาในประเทศไทยได้อย่างถูกต้อง คงมีเพียงการคาดการณ์อย่างคร่าวๆ ว่าในไม่ช้าเทคโนโลยีด้านระบบผลิตเชิงปัญญาคงจะเข้ามามีบทบาทกับกลุ่มอุตสาหกรรมผลิตในประเทศไทยอันเนื่องมาจากการพัฒนาของเทคโนโลยีและสถานะการแข่งขันที่มีมากขึ้นเรื่อยๆ ในช่วงเริ่มต้นของการประยุกต์ และนำเอาระบบผลิตเชิงปัญญาไปใช้ โดยเฉพาะในประเทศไทย จึงเป็นสิ่งจำเป็นที่ควรจะได้ทำการศึกษาและเผยแพร่แนวทางการพัฒนาระบบผลิตเชิงปัญญาที่เหมาะสมต่อธุรกิจอุตสาหกรรมได้

งานวิจัยนี้ต้องการนำเสนอวิธีการจำแนกระดับของระบบผลิตเชิงปัญญาซึ่งจะเป็นเครื่องมือสำหรับการจัดระดับความสามารถของระบบผลิตตั้งแต่ระดับล่างสุดอันได้แก่ ระบบเครื่องมือ กลุ่มสถานีงาน สายการผลิต พื้นที่ โรงงาน ตลอดจนระดับบนสุดคือ ระบบการผลิตทั้งระบบ วิธีการจำแนกระดับที่นำเสนอนี้จะสามารถให้คำตอบและมุมมองกว้างๆ ของทิศทางและแนวทางการพัฒนาระบบผลิตเชิงปัญญาขององค์กรอันจะนำมาซึ่งแนวทางการบริหารทรัพยากรขององค์กรได้อย่างมีประสิทธิภาพ

ภาควิชา วิศวกรรมอุตสาหการ
สาขาวิชา วิศวกรรมอุตสาหการ
ปีการศึกษา 2540

ลายมือชื่อนิสิต
ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา
ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษาพร้อม

Acknowledgements

The author is really gratifying to thank TJTTP-OECF and all of her staff for supporting all of the expenses and convenience during the period of studying in Japan, April 9th to August 31st, 1997. The most glorious thank is given to Professor Dr.Takaaki Nagao and Associate Professor Dr.Mamoru Mitsuiishi of the department of Engineering Synthesis, The University of Tokyo, Tokyo, Japan, for a kindly and ecstastically co-operation.

Most important, however, has been the supervision and assistance of Professor Dr.Sirichan Thongprasert, the head of The Department of Industrial Engineering, Faculty of Engineering, Chulalongkorn University and Dr.Parames Chutima, the author's supervisor.

Lastly, the author would like to express special thanks to those close to him, who understood tasks as diverse as morale boosting, health care and proof reading during the development of this thesis.

Table of Contents

Abstract (Thai)	d
Abstract (English)	e
Acknowledgements	f
Table of Contents	g
Lists of Tables	j
Lists of Figures	l
Chapter	
1. Introduction	
1.1 Introduction	1
1.2 Statement of the problem	1
1.3 Objective	2
1.4 Scope of the research	2
1.5 Steps of work	3
2. Introduction to Conventional and Intelligent Manufacturing Systems	
2.1 Introduction	4
2.2 Evolution of Manufacturing Systems	5
2.3 Toward the Second Millennium	5
2.4 The Era of IMS	8
2.5 Definition of IMS	9
2.6 IMS Technical Framework	10
2.7 Fundamental Concept of IMS	12
2.8 Intelligence and Intelligence of Intelligent Machine	13
2.8.1 Intelligence, AI, and Expert Systems	13

2.8.2 Classification of Expert Systems	16
2.8.3 Intelligence of Intelligent Machine	19
2.9 Sensors	20
2.10 Actuators	22
2.11 Conclusions	22
3. Introduction to Axiomatic Design Theory	
3.1 Introduction	24
3.2 Design and Design Processes	25
3.3 Zigzagging	27
3.4 Hierarchy of FRs and DPs	28
3.5 Design Axioms	30
3.6 Mathematical Representation	31
3.7 Quantitative Measure for Functional Independence	34
3.8 The Information Axiom	38
3.9 Additional Theorems and Corollaries	39
3.9.1 Theorems	40
3.9.2 Corollaries	42
3.10 Conclusions	43
4. The University of Tokyo IMS	
4.1 Introduction	45
4.2 The University of Tokyo IMS	45
4.3 Principles of Designing the Intelligent Machine	54
4.4 Design of an Intelligent Machining Center	58
4.5 Conclusions	71
5. The Classification Methodology of IMS	

5.1	Introduction	72
5.2	Statement of the problem	74
5.3	Classification of CIM	75
5.4	Intelligent Density	76
5.5	Characteristics of the Classification Methodology	81
5.6	A Classification Methodology of IMS	82
5.6.1	Conventional and Intelligent Machine	82
5.6.2	Evaluation Factors	82
5.6.3	Convention of Factors Weighting	84
5.6.4	Intelligence Score	85
5.6.5	Assumptions of the Model	98
5.6.6	Classification of Machines/Equipment	99
5.6.7	Classification of Cells, Lines, Areas, and Factories	105
5.6.8	Classification of Intelligent Manufacturing Systems	120
5.7	Conclusions	123
6.	Conclusions and Recommendations for Further Research	125
	References	131
	Biography	138

Lists of Tables

Table 2.1	Key words of New Manufacturing Era	7
Table 2.2	Sensors required for Intelligent Manufacturing Systems	21
Table 2.3	Actuators required for Intelligent Manufacturing Systems	22
Table 3.1	Four Domains of the Design World of Various Fields	25
Table 5.1	Classification of Intelligence Score	85
Table 5.2	Grading System	88
Table 5.3	Machine/Equipment Evaluation Check Sheet	99
Table 5.3	Machine/Equipment Evaluation Check Sheet (Cont.)	100
Table 5.4	Classification of Machines/Equipment	101
Table 5.5	Example of Machine/Equipment Evaluation Check Sheet	102
Table 5.5	Example of Machine/Equipment Evaluation Check Sheet (Cont.)	103
Table 5.6	Classification of Machines/Equipment	104
Table 5.7	Imperfection Score of Cell A	106
Table 5.8	Intelligence Class of Cell A	107
Table 5.9	System Integrity of Cell Evaluation Check Sheet	111
Table 5.10	System Integrity of Cell A	112
Table 5.11	System Integrity of Line A	114
Table 5.12	Percent of Imperfection of Line A	114
Table 5.13	Intelligence Class of Line A	115
Table 5.14	System Integrity of Area A	116
Table 5.15	Imperfection Score of Area A	116
Table 5.16	Intelligence Class of Area A	117
Table 5.17	System Integrity of Factory A	118

Table 5.18	Imperfection Score of Factory A	118
Table 5.19	Intelligence Class of a Factory	119
Table 5.20	System Integrity of a Manufacturing System	120
Table 5.21	Imperfection Score of a Manufacturing System	121
Table 5.22	Intelligence Class of a Manufacturing System	122

Lists of Figures

Figure 2.1	A computer integrated manufacturing environment	6
Figure 2.2	Fundamental Structure of Intelligent Manufacturing Systems .	13
Figure 2.3	Overall Perspective of AI	15
Figure 2.4	Block Diagram of an Expert System	16
Figure 2.5	Generic Operation for analyzing a system	18
Figure 2.6	Generic Operation for synthesizing a system	18
Figure 2.7	Physical phenomena in machining	20
Figure 3.1	Domains of Design World	25
Figure 3.2	The Design Process according to Wilson	26
Figure 3.3	Design Hierarchy and Zigzagging	27
Figure 3.4	Lathe Functional and Physical Hierarchy	29
Figure 3.5	Graphical representation of Equation 3.13	35
Figure 4.1	The University of Tokyo Intelligent Manufacturing System ...	46
Figure 4.2	An Intelligent Machining Center	47
Figure 4.3	An Intelligent Lathe	48
Figure 4.4	Connection between upper level computer and real-time controller with Intelligent Lathe	49
Figure 4.5	The Spindle Head of Intelligent Lathe	50
Figure 4.6	An NC Precision Face Grinding Machine	51
Figure 4.7	An NC Precision Face Grinding Machine while working	51
Figure 4.8	An Electrical Discharge Machine (EDM)	52
Figure 4.9	A Wire-Cutting EDM	52
Figure 4.10	A 3D Coordinate Measuring Machine (CMM)	53

Figure 4.11	A CMM equipped with Deformation Sensor	53
Figure 4.12	A CMM equipped with Deformation Sensor	54
Figure 4.13	Conceptual Designing Process of an Intelligent Machining Center	59
Figure 4.14	Structure of an Intelligent Machining Center	60
Figure 4.15	An Intelligent Machining Center	61
Figure 4.16	Spindle with a deformation sensor and six-axes force sensing table	61
Figure 4.17	Machining center with a strain amplifier and a real-time controller	62
Figure 4.18	A strain amplifier	62
Figure 4.19 (a)	A real-time controller	63
Figure 4.19 (b)	A real-time controller	63
Figure 4.20 (a)	Structure of the Deformation Sensor	64
Figure 4.20 (b)	Structure of the Deformation Sensor	65
Figure 4.21	Location of Thermal Actuators and Deformation Sensors	66
Figure 4.22	Fundamental Concept of Thermal Distortion Control	67
Figure 4.23	Structure of the Thermal Actuator	68
Figure 4.24	Fundamental Deformation Mode of Thermal Actuator	68
Figure 4.25	Unexpected Faults in Machine Tool	69
Figure 4.26	Structure of the Fail-Safe Table	70
Figure 5.1	CIM's six rank level and networking	75
Figure 5.2	Classification of CIMs implemented into rank level	76
Figure 5.3	Stretch Plot : A comprehensive View of Intelligence Density ..	77
Figure 5.4	An ID Profile for a Specific Problem	80

Figure 5.5	Development of Intelligent Machine Tool from Moriwaki	83
Figure 5.6	An Example Structure of a Manufacturing System	105
Figure 5.7	Cell Controller, Vertical and Horizontal Integration	110