

## บทที่ 2

### ทฤษฎีและแนวความคิดที่ใช้ในงานวิจัย

ในบทนี้จะกล่าวถึงทฤษฎีและแนวคิดต่าง ๆ ที่ใช้ในการวิจัย ได้แก่ ลักษณะของโครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรี คีแอลแอล แอคทีฟเอ็กซ์คอนโทรล รวมทั้งลักษณะและสถาปัตยกรรมของส่วนต่อประสานโอดีบีซี เพื่อใช้เป็นความรู้ในการออกแบบและพัฒนาเครื่องมือให้ทำงานได้อย่างถูกต้องและมีประสิทธิภาพ

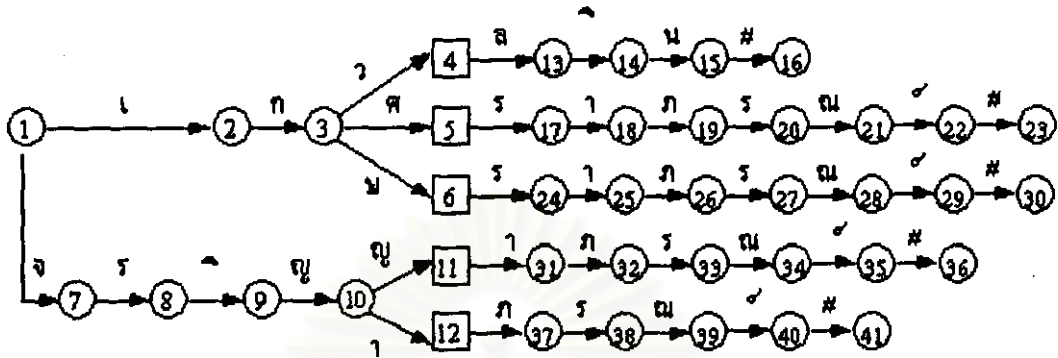
#### 2.1 โครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรี

โครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรี (Two-Trie Structure) ได้พัฒนาขึ้นจากโครงสร้างข้อมูลแบบทรี (Trie Structure) ลักษณะของโครงสร้างข้อมูลแบบทรีเหมาะกับข้อมูลที่ประกอบด้วยตัวอักษรเรียงต่อกันไปจึงทำให้สามารถใช้ได้ทั้งข้อความภาษาไทยและภาษาอังกฤษ และเวลาที่ใช้ในการค้นหาข้อมูลน้อยจึงทำให้การค้นหาข้อมูลมีประสิทธิภาพดี<sup>1</sup> จึงทำให้โครงสร้างข้อมูลแบบทรีได้นำไปใช้งานด้านต่าง ๆ เช่น การสร้างพจนานุกรมสำหรับการประมวลผลภาษาธรรมชาติ และการค้นหาคำสงวน (Reserved Words) ของตัวแปลภาษา (Compiler) เป็นต้น โครงสร้างข้อมูลแบบทรียังเหมาะกับการค้นหาแบบส่วนเติมหน้า (Prefix Searching) อีกด้วยเนื่องจากโครงสร้างข้อมูลแบบทรีจะเก็บส่วนเติมหน้า (Prefix) ของแต่ละดัชนีที่เหมือนกันไว้เพียงที่เดียว

โครงสร้างข้อมูลแบบทรีประกอบด้วยสตริง (String) 2 ส่วน คือ สตริงส่วนหน้า (Front String) และสตริงส่วนหลัง (Rear String) โดยที่สเตต (State) หรือโหนด (Node) และทรานสิชัน (Transition) ที่มีลักษณะเป็นตัวอักษรของสตริงส่วนหน้าจะใช้ร่วมกันระหว่างดัชนีต่าง ๆ แต่โหนดและทรานสิชันของสตริงส่วนหลังจะไม่ใช้ร่วมกันโดยมีเซพพาทโหนด (Separate Node) เป็นโหนดที่ใช้แยกความแตกต่างของแต่ละดัชนีที่เก็บในโครงสร้างข้อมูลแบบทรี ซึ่งคั่นระหว่างสตริงส่วนหน้าและสตริงส่วนหลัง และในสตริงส่วนหลังจะใช้สัญลักษณ์ “#” เป็นโหนดสิ้นสุด (Terminal Node) ของแต่ละดัชนี

<sup>1</sup> Thomas A. Standish, Data Structures, Algorithms & Software Principles In C, Addison Wesley Publishing Company, Inc, 1994.

ตัวอย่างข้อมูลที่นำมาสร้างโครงสร้างข้อมูลแบบทรี ได้แก่ “เกวลิน” “เกษราภรณ์” “เกษราภรณ์” “จริญญาภรณ์” และ “จริญญาภรณ์” ซึ่งจะได้โครงสร้างข้อมูลแบบทรีดังรูปที่ 2.1



รูปที่ 2.1 โครงสร้างข้อมูลแบบทรี

จากรูปที่ 2.1 สัญลักษณ์ที่ใช้ในโครงสร้างข้อมูลแบบทรีได้แก่ โหนดคือวงกลมที่มีตัวเลขกำกับ ส่วนทรานสิชันคือตัวอักษรที่อยู่บนเส้นทางระหว่างโหนด 2 โหนดใด ๆ และเซพทราทโหนดแทนด้วยสี่เหลี่ยมที่มีตัวเลขกำกับ

การค้นหาดัชนีในโครงสร้างข้อมูลแบบทรีจะนำอักษรแต่ละตัวในดัชนีมาเปรียบเทียบกับตัวอย่างเช่นต้องการค้นหาดัชนี “เกษราภรณ์” จะนำอักษรตัวแรกมาค้นหาโดยเริ่มจากโหนด 1 ซึ่งอักษรแรก “ก” จะได้เส้นทางจากโหนด 1 ไปโหนด 2 จากนั้นนำอักษรถัดไป “ก” มาค้นหาต่อจากโหนดปัจจุบัน (โหนด 2) จะได้เส้นทางจากโหนด 2 ไปยังโหนด 3 ส่วนอักษรถัดไป “ค” จะได้เส้นทางจากโหนด 3 ไปยังโหนด 5 ที่เป็นเซพทราทโหนดเชื่อมไปยังสตริงส่วนหลัง “ราภรณ์” ซึ่งตรงกับส่วนที่เหลือของดัชนีที่ใช้ในการค้นหา ดังนั้นเวลาที่ใช้ในการค้นหาจึงขึ้นกับจำนวนตัวอักษรที่ประกอบขึ้นมาเป็นดัชนี ไม่ขึ้นอยู่กับการจำนวนคำที่เก็บทำให้ค้นหาข้อมูลได้อย่างรวดเร็วเมื่อเทียบกับปริมาณข้อมูลที่จัดเก็บ แต่ข้อเสียของโครงสร้างข้อมูลแบบทรีคือเมื่อนำไปใช้กับกลุ่มของดัชนี (Key Set) ขนาดใหญ่จะทำให้โครงสร้างข้อมูลแบบทรีต้องใช้จำนวนโหนดและจำนวนทรานสิชันมากจึงทำให้ใช้เนื้อที่มากในการเก็บ และขั้นตอนวิธีการในการเพิ่มและลบดัชนีของโครงสร้างข้อมูลแบบทรี ทำให้เกิดเนื้อที่ว่างจำนวนมาก<sup>2</sup>

<sup>2</sup> Jun-ichi Aoe, *An Efficient Digital Search Algorithm by Using a Double-Array Structure*, IEEE Transactions on Knowledge and Data Engineering, Vol. 15, 1989, pp. 1066-1077.

ต่อมา Jun-ichi Aoe, Katsushi Morimoto, Masami Shishibori และ Ki-Hong Park ได้ร่วมกันคิดค้นโครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรี<sup>3</sup> ซึ่งสามารถช่วยลดขนาดของโครงสร้างข้อมูลแบบทรีได้ ซึ่งโครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรีมีลักษณะดังนี้

1. ข้อมูลของแต่ละดัชนีสามารถระบุได้อย่างเป็นเอกลักษณ์ (Unique)
2. กคจำนวนทรานสิชันโดยให้มีการใช้ทรานสิชันร่วมกันในส่วนของสตริงส่วนหน้า และในส่วนของสตริงส่วนหลัง
3. ใช้ได้กับกลุ่มของดัชนีที่มีลักษณะเป็นแบบพลวัต (Dynamic) โดยการใช้ขั้นตอนวิธีในการปรับ (Update) ที่มีประสิทธิภาพในการจัดหน่วยความจำที่ไม่ได้ใช้งานในกรณีที่มีการปรับโครงสร้างข้อมูลแบบทรี

หลักการของโครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรีคือ ให้มีการใช้ทรานสิชันในสตริงส่วนหลังร่วมกันได้ โดยที่ยังคงความสามารถในการระบุข้อมูลของแต่ละดัชนีได้เพียงหนึ่งเดียว และเวลาที่ใช้ในการค้นหาจะขึ้นกับจำนวนตัวอักษรที่ประกอบขึ้นมาเป็นดัชนี ไม่ขึ้นอยู่กับจำนวนคำที่เก็บ ทำให้ค้นหาข้อมูลได้อย่างรวดเร็วเช่นเดียวกับโครงสร้างข้อมูลแบบทรี

โครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรีประกอบด้วยโครงสร้างข้อมูลแบบทรี 2 ส่วนได้แก่ ทรีสำหรับสตริงส่วนหน้าเรียกว่า ทรีส่วนหน้า (FR Trie) และทรีสำหรับสตริงส่วนหลังเรียกว่า ทรีส่วนหลัง (RE Trie) ซึ่งทรีส่วนหลังจะเก็บสตริงในรูปแบบผกผัน (Reverse) โดยที่ระหว่างทรีส่วนหน้าและทรีส่วนหลังจะมีลิงค์ (Link) ในการเชื่อมจากเซพพารทโหนดของทรีส่วนหน้าไปยังแอกเซพติงโหนด (Accepting Node) ของทรีส่วนหลัง โดยที่เซพพารทโหนดหมายถึงโหนดแรกที่สามารถแยกความแตกต่างของแต่ละดัชนี ดังนั้นข้อมูลของแต่ละดัชนีจึงสามารถผูกติด (Attach) ไว้ที่เซพพารทโหนดของทรีส่วนหน้าได้ ลักษณะของโครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรีแสดงดังรูปที่ 2.2

จากรูปที่ 2.2 สัญลักษณ์ที่ใช้ในโครงสร้างข้อมูลแบบทรี-ทรีได้แก่ ลิงค์ใช้แทนด้วยเส้นประ โหนดที่อยู่ในกรอบสี่เหลี่ยมแทนแอกเซพติงโหนด (แอกเซพติงโหนดของทรีส่วนหน้าเรียกว่า เซพพารทโหนด) และโหนดที่อยู่ในรูปสามเหลี่ยมแทนโหนดของทรีส่วนหลัง

---

<sup>3</sup> Jun-ichi Aoe, Katsushi Morimoto, Masami Shishibori, and Ki-Hong Park, A Trie Compaction Algorithm for a Large Set of Keys, IEEE Transactions on Knowledge and Data Engineering, Vol. 8, June 1996, pp. 476-491.



ด้วยคำสั่งต่าง ๆ แต่ละดีแอกแอกจะมีวัตถุประสงค์ในการทำงานอย่างหนึ่ง โปรแกรมต่าง ๆ สามารถเรียกใช้ดีแอกแอกร่วมกันได้ในขณะที่ดำเนินงาน (Run-Time) เนื่องจากไลบรารีที่เป็นดีแอกแอกนี้มีลักษณะเป็นไฟล์กระทำการ (Executable File) ที่อยู่ในหน่วยความจำ (Memory) เพียงที่เดียวและจะไม่ถูกนำไปรวมกับโปรแกรมที่เรียกใช้เหมือนกับไลบรารีที่เป็นลิงค์แบบสถิต (Static Linking) แต่จะให้โปรแกรมลิงค์ (Link) ไปยังไลบรารีที่ต้องการเมื่อโปรแกรมนั้นถูกเรียกใช้งานดังนั้นไลบรารีเหล่านี้จึงเรียกว่าเป็นลิงค์แบบพลวัต (Dynamic Linking) โปรแกรมประยุกต์หรือดีแอกแอกใดที่มีการทำงานบางส่วนตรงกับดีแอกแอกที่มีอยู่ โปรแกรมหรือดีแอกแอกนั้นสามารถเรียกใช้ดีแอกแอกที่ต้องการได้ และเนื่องจากแต่ละดีแอกแอกมีเพียงสำเนา (Copy) เดียวที่อยู่ในหน่วยความจำจึงทำให้สามารถปรับปรุงหรือแก้ไขดีแอกแอกได้ โดยที่ไม่ต้องทำการเปลี่ยนแปลงโปรแกรมประยุกต์ที่เรียกใช้ดีแอกแอกนั้นตรงบริเวณที่ส่วนต่อประสาน (Interface) ของฟังก์ชันในดีแอกแอกไม่เปลี่ยนแปลง

ระบบปฏิบัติการวินโดวส์จะเก็บดีแอกแอกเหล่านี้ไว้ เมื่อโปรแกรมประยุกต์เริ่มการทำงาน ระบบปฏิบัติการจะนำดีแอกแอกที่โปรแกรมเรียกใช้มาไว้ในหน่วยความจำ เพื่อให้โปรแกรมประยุกต์เรียกใช้ฟังก์ชันต่าง ๆ ในดีแอกแอก โดยที่ฟังก์ชันเหล่านั้นจะใช้สแตค (Stack) (สแตคหมายถึงเนื้อที่การทำงานของโปรแกรมประยุกต์ที่อยู่ในหน่วยความจำ) ของโปรแกรมประยุกต์ในการทำงาน<sup>5</sup> ลักษณะนี้เรียกว่าดีแอกแอกเป็นผู้ให้บริการในโปรเซส (In-Process Server) ซึ่งจะแตกต่างจากผู้ให้บริการนอกโปรเซส (Out-Process Server) ที่ใช้เนื้อที่การทำงานแยกจากโปรแกรมที่เรียกใช้ การทำงานของผู้ให้บริการนอกโปรเซสจะช้ากว่าผู้ให้บริการในโปรเซส เมื่อไม่มีโปรแกรมประยุกต์ใดเรียกใช้ดีแอกแอก ระบบปฏิบัติการจะปลดปล่อย (Unload) ดีแอกแอกนั้นออกไป ทำให้ประหยัดเนื้อที่ในหน่วยความจำ

ผู้พัฒนาซอฟต์แวร์สามารถเพิ่มฟังก์ชันบริการบนระบบปฏิบัติการวินโดวส์ได้โดยการสร้างดีแอกแอกที่มีฟังก์ชันในการทำหน้าที่ต่าง ๆ เพิ่มเติมจากดีแอกแอกที่มีอยู่ ซึ่งจะทำให้โปรแกรมประยุกต์อื่นบนระบบปฏิบัติการวินโดวส์สามารถเรียกใช้ได้ ดีแอกแอกส่วนใหญ่จะใช้นามสกุล (Extension) .DLL แต่อาจใช้นามสกุลอื่นได้ เช่น .DRV .FON หรือ .OCX

<sup>5</sup> Peter J. Morris, *Windows Advanced Programming & Design*, Newtech An imprint of Butterworth-Heinemann Ltd, 1993.

ดีแอกแอกนั้บเป็นคุณสมบัติที่เด่นมากของระบบปฏิบัติการวินโดวส์ เนื่องจากฟังก์ชันจะไม่รวมอยู่กับโปรแกรมประยุกต์. เพิ่มข้อมูลของโปรแกรมประยุกต์จึงมีขนาดเล็ก ใช้เนื้อที่เก็บน้อยกว่าธรรมดา<sup>6</sup>

โครงสร้างข้อมูลแบบทู-ทรีที่นำมาใช้ในการจัดเก็บและค้นหาข้อมูลของเครื่องมือที่พัฒนาขึ้นนี้จะมีลักษณะเป็นดีแอกแอกสำหรับใช้บนระบบปฏิบัติการวินโดวส์ ซึ่งเครื่องมือแบบแอกทีฟเอ็กซ์คอนโทรลและโปรแกรมประยุกต์อื่นสามารถเรียกใช้ดีแอกแอกนี้ได้

### 2.3 แอกทีฟเอ็กซ์คอนโทรล

แอกทีฟเอ็กซ์คอนโทรล (ActiveX Control) เป็นรูปแบบของออบเจกต์ที่เป็นส่วนประกอบ (COM: Component Object Model) ที่ใช้ในการสร้างวินโดวส์คอนโทรล (Windows Control) แบบหนึ่ง

วินโดวส์คอนโทรล คือคอนโทรลต่าง ๆ ที่ได้ออกแบบมาเพื่อใช้สร้างส่วนต่อประสานกับผู้ใช้ในโปรแกรมประยุกต์บนระบบปฏิบัติการวินโดวส์ วินโดวส์คอนโทรลแบ่งเป็น 2 แบบคือ (1)คอนโทรลมาตรฐาน (Standard Control) และ (2)คอนโทรลเพิ่มเติม (Custom Control) คอนโทรลมาตรฐานเป็นคอนโทรลพื้นฐานที่อยู่ในกล่องเครื่องมือ (Toolbox) ของซอฟต์แวร์ที่ใช้ในการพัฒนาโปรแกรมประยุกต์ ตัวอย่างคอนโทรลมาตรฐานเช่น กรอบอักษร (Text Box) ปุ่มคำสั่ง (Command Button) และคอมโบบ็อกซ์ (Combo Box) ส่วนคอนโทรลเพิ่มเติมมีลักษณะเป็นแอกทีฟเอ็กซ์คอนโทรลซึ่งออกแบบมาให้มีฟังก์ชันการทำงานพิเศษ นอกเหนือจากฟังก์ชันพื้นฐานของคอนโทรลมาตรฐาน ตัวอย่างคอนโทรลเพิ่มเติมเช่น แถบสถานะ (Status Bar) คอนโทรลสื่อสาร (Communications) และแผนภูมิ (Chart) เป็นต้น

ผู้พัฒนาโปรแกรมประยุกต์ที่ต้องการให้โปรแกรมประยุกต์ใช้วินโดวส์คอนโทรลที่มีฟังก์ชันพิเศษนอกเหนือจากวินโดวส์คอนโทรลที่มีอยู่ในระบบ ผู้พัฒนานั้นสามารถสร้างแอกทีฟเอ็กซ์คอนโทรลที่มีฟังก์ชันพิเศษที่ต้องการขึ้นมาใช้งานเองได้ และเนื่องจากแอกทีฟเอ็กซ์คอนโทรลเป็นไลบรารีที่มีลักษณะเป็นดีแอกแอกแบบหนึ่งซึ่งใช้นามสกุล .OCX ดังนั้นซอฟต์แวร์ใดที่สามารถบรรจุแอกทีฟเอ็กซ์คอนโทรล (ActiveX Control Container) ได้ ก็สามารถเรียกใช้

<sup>6</sup> จิรพัฒน์ จันทร์เจิดศักดิ์ และวีระ นพนิราพาช, เขียนโปรแกรมบน Microsoft Windows, บริษัทซีเคียวเคชั่น จำกัด, ห้างหุ้นส่วนจำกัด เอช-เอน การพิมพ์, 2521.



แอสซีมบลีคอมไพเลอร์ต่าง ๆ ที่ได้ลงทะเบียน (Register) ไว้กับระบบปฏิบัติการวินโดวส์มาใช้งานได้ ตัวอย่างซอฟต์แวร์ที่สามารถบรรจุแอสซีมบลีคอมไพเลอร์ เช่น ไมโครซอฟท์วิซวลเบสิก (Microsoft Visual Basic) ไมโครซอฟท์แอคเซส (Microsoft Access) และอินเทอร์เน็ตเบราว์เซอร์ (Internet Browser) เป็นต้น แอสซีมบลีคอมไพเลอร์สามารถใช้ในซอฟต์แวร์ที่เป็นอินเทอร์เน็ตเบราว์เซอร์ได้ เนื่องจากเบราว์เซอร์สามารถบรรจุ (Download) คอมไพเลอร์ที่มีลักษณะเป็นดีแอล แอ และดำเนินการ (Execute) ในเนื้อที่โปรเซสของเบราว์เซอร์ได้

แอสซีมบลีคอมไพเลอร์ได้เพิ่มส่วนที่เป็นส่วนต่อประสานกับโปรแกรมประยุกต์ไว้ให้เรียกใช้งานได้แก่ คุณสมบัติ (Property) วิธีการ (Method) และเหตุการณ์ (Event) ตัวอย่างคุณสมบัติของแถบสถานะ เช่น ชื่อ ความกว้าง และความยาวของแถบสถานะ ซึ่งสามารถกำหนดคุณสมบัติเหล่านี้ได้ในขณะออกแบบ (Design-Time) ตัวอย่างวิธีการหรือฟังก์ชันที่แถบสถานะเตรียมไว้ให้เรียกใช้ได้แก่ วิธีการเคลื่อนย้าย (Move Method) และวิธีการรีเฟรช (Refresh Method) ส่วนเหตุการณ์จะเป็นเหตุการณ์ที่เกิดขึ้นกับแอสซีมบลีคอมไพเลอร์ โดยที่ผู้พัฒนาสามารถเขียนคำสั่งให้โปรแกรมทำงานอย่างหนึ่ง เมื่อแอสซีมบลีคอมไพเลอร์เกิดเหตุการณ์นี้ขึ้น ตัวอย่างเหตุการณ์ของแถบสถานะ เช่น ผู้ใช้คลิกเมาส์ที่แถบสถานะ (Click Event)

เครื่องมือที่พัฒนาขึ้นจะมีลักษณะเป็นแอสซีมบลีคอมไพเลอร์ที่ให้ผู้พัฒนาโปรแกรมประยุกต์ใด ๆ ที่ต้องการใช้ฟังก์ชันในการค้นหาข้อมูล สามารถเรียกใช้เครื่องมือนี้ได้โดยไม่ต้องพัฒนาโปรแกรมประยุกต์

## 2.4 ส่วนต่อประสานโอดีบีซี

ส่วนต่อประสานโอดีบีซี (ODBC: Open Database Connectivity) เป็นมาตรฐานบนระบบปฏิบัติการวินโดวส์ที่บริษัทไมโครซอฟท์เป็นผู้พัฒนาขึ้น ทำให้โปรแกรมประยุกต์สามารถเข้าถึงและประมวลผลในฐานข้อมูลบนระบบบริหารฐานข้อมูล (Data Base Management System) ต่าง ๆ ได้โดยใช้ภาษาสอบถามเชิงโครงสร้าง (SQL: Structured Query Language) เป็นภาษาในการเข้าถึงฐานข้อมูล จุดมุ่งหมายของโอดีบีซีคือ เพื่อที่จะให้ผู้พัฒนาสร้างโปรแกรมประยุกต์ที่สามารถเข้าถึงฐานข้อมูลต่าง ๆ ที่อยู่บนระบบบริหารฐานข้อมูลที่แตกต่างกันได้ โดยไม่จำเป็นต้องทำการแปล (Compile) รหัสต้นฉบับใหม่

ส่วนต่อประสานโอดีบีซีได้ออกแบบมาในรูปแบบส่วนต่อประสานกับโปรแกรมประยุกต์ (API: Application Programming Interface) เพื่อให้โปรแกรมประยุกต์เรียกใช้ ทำให้สามารถเข้าถึง

ฐานข้อมูลบนระบบบริหารฐานข้อมูลใด ๆ ได้ โดยผู้พัฒนาจะต้องติดตั้งไดรฟ์เวอร์ (Driver) ของระบบบริหารฐานข้อมูลที่ต้องการใช้ลงไปก่อน โปรแกรมประยุกต์จึงจะสามารถเข้าถึงฐานข้อมูลที่ต้องการโดยใช้ส่วนต่อประสานโอดีบีซีได้

#### 2.4.1 สถาปัตยกรรมโอดีบีซี

สถาปัตยกรรมของโอดีบีซี<sup>7</sup> (ODBC Architecture) ประกอบด้วย 4 ส่วน ดังนี้

1. โปรแกรมประยุกต์ จะทำการประมวลผลและเรียกใช้ฟังก์ชันของโอดีบีซีในการติดต่อ (Connect) กับฐานข้อมูลที่ต้องการ จากนั้นจะส่งข้อความตั้งในลักษณะภาษาสอบถามเชิงโครงสร้าง (SQL Statements) ไปยังระบบบริหารฐานข้อมูล จากนั้นนำผลลัพธ์ที่ได้กลับมา (Retrieve) และยกเลิกการติดต่อ (Disconnect) กับฐานข้อมูล

2. ตัวจัดการไดรฟ์เวอร์ (Driver Manager) มีลักษณะเป็นดีแอลแอล ที่จัดการในส่วนของการติดต่อสื่อสารระหว่างโปรแกรมประยุกต์กับไดรฟ์เวอร์ และทำหน้าที่เรียกใช้ (Load) และปลดปล่อย (Unload) ไดรฟ์เวอร์ที่โปรแกรมประยุกต์ต้องการ รวมทั้งจะทำการประมวลผลฟังก์ชันโอดีบีซีบางฟังก์ชัน และบางฟังก์ชันจะส่งผ่านไปให้กับไดรฟ์เวอร์

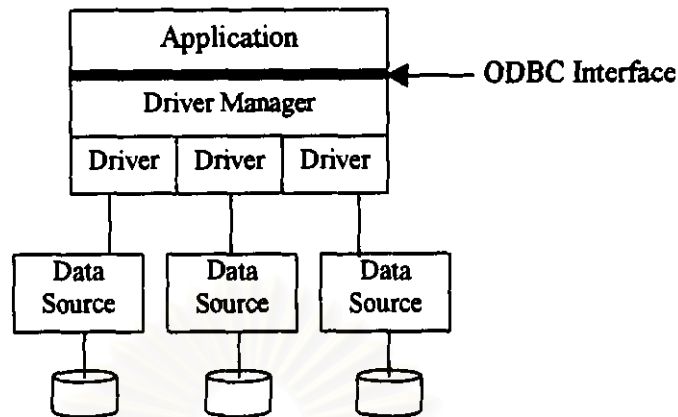
3. ไดรฟ์เวอร์ (Driver) เป็นดีแอลแอลที่ทำหน้าที่ในการประมวลผลฟังก์ชันต่าง ๆ ของโอดีบีซี โดยที่แต่ละไดรฟ์เวอร์ของระบบบริหารฐานข้อมูลจะแตกต่างกัน ไดรฟ์เวอร์จะทำหน้าที่ในการติดต่อกับดาต้าซอร์ส จากนั้นจะส่งคำร้องขอในรูปแบบภาษาสอบถามเชิงโครงสร้าง (SQL Request) ไปยังดาต้าซอร์สเพื่อให้ทำการประมวลผล ซึ่งในบางกรณีไดรฟ์เวอร์อาจจะต้องปรับปรุงคำร้องขอที่ได้จากโปรแกรมประยุกต์เพื่อให้คำร้องขอนั้นถูกต้องตามวากยสัมพันธ์ (Syntax) ของระบบบริหารฐานข้อมูลที่ระบุในดาต้าซอร์ส จากนั้นจะส่งค่าผลลัพธ์ (Result) ที่ได้กลับไปให้โปรแกรมประยุกต์ และยกเลิกการติดต่อกับดาต้าซอร์ส

4. ดาต้าซอร์ส (Data Source) ประกอบด้วยข้อมูลต่าง ๆ ที่ใช้ในการติดต่อและเข้าถึงฐานข้อมูล ได้แก่ ชื่อผู้ใช้ ไดรฟ์เวอร์ของระบบบริหารฐานข้อมูล รวมทั้งลักษณะของเครือข่าย (Network Platform)

<sup>7</sup> Microsoft Corporation, Microsoft ODBC 2.0 Programmer's Reference and SDK Guide: For Microsoft Windows and Windows NT, Microsoft Press, 1994.



### ลักษณะของสถาปัตยกรรมโอดีบีซี แสดงได้ดังรูปที่ 2.3



รูปที่ 2.3 สถาปัตยกรรมโอดีบีซี<sup>8</sup>

เครื่องมือที่พัฒนาขึ้นจะใช้ส่วนต่อประสานโอดีบีซีในการติดต่อกับฐานข้อมูลที่ผู้ใช้ระบุ และจัดการเกี่ยวกับการรักษาความปลอดภัย (Security) ของข้อมูลในฐานข้อมูลสำหรับผู้ใช้แต่ละคน ส่งคำร้องขอต่าง ๆ ไปยังระบบบริหารฐานข้อมูล รวมทั้งส่งผลลัพธ์หรือข้อมูลที่ได้กลับมาให้กับเครื่องมือซึ่งเครื่องมือจะนำข้อมูลเหล่านั้นไปสร้างเป็นโครงสร้างข้อมูลแบบทู-ทรี เพื่อให้ผู้ใช้สามารถค้นหาข้อมูลที่ต้องการ

เนื่องจากทฤษฎีบางทฤษฎีที่นำมาใช้ในงานวิจัยนี้จะต้องการปรับปรุงขั้นตอนวิธีบางอย่างเพื่อให้เครื่องมือที่พัฒนาขึ้นสามารถทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพดีขึ้น ทฤษฎีที่จะทำการปรับปรุงได้แก่ทฤษฎีของโครงสร้างข้อมูลแบบทู-ทรีที่จะนำมาใช้เป็นโครงสร้างข้อมูลของดัชนี ซึ่งรายละเอียดในการปรับปรุงจะกล่าวไว้ในบทถัดไป

<sup>8</sup> Ibid., p. 5.