



สรุปผลการวิจัยและขอเสนอแนะ

วัตถุประสงค์

การวิจัยครั้งนี้มุ่งที่จะทดลองสร้างคันແນน์เครื่องควบคุมภาระพลิกแบบสัมพันธ์กับเสียงໂຄยอัคโนมัติ ให้ทำงานได้ตามที่กำหนด ถ้าสามารถผลิตภาระได้เรื่องกรังละ 1 กก และให้เสียงบรรยายสอดคล้องสัมพันธ์กับภาระที่เปลี่ยนไป แต่ควายเหดูก็เป็นการสร้างครั้งแรก เครื่องมือที่ก่อสร้างขึ้นคงจะมีความนักห่องหือกความไม่สมบูรณ์อยู่บ้าง ซึ่งจำเป็นจะต้องมีการพัฒนาต่อไปอีกความสมควร และเพื่อให้มีแนวทางที่ชัดเจนขึ้นสำหรับการพัฒนา เครื่องมือดังกล่าว จึงได้วิเคราะห์คุณภาพของเครื่องคันແນน์ จากความเห็นของผู้เชี่ยวชาญทางโสตัฟศัลศึกษาและเทคโนโลยีทางการศึกษาจำนวนหนึ่ง และนำเสนอผลการวิเคราะห์ข้อมูลเพื่อจะได้ให้อีกเป็นประโยชน์ต่อการพัฒนาเครื่องมือนี้ต่อไป

วิธีดำเนินการวิจัย

1. การสร้างเครื่องควบคุมภาระพลิกแบบสัมพันธ์กับเสียงໂຄยอัคโนมัติ เริ่มกระบวนการก่อตั้งคณิตศาสตร์ในการทำงานของเครื่อง ก่อตั้งคณิตศาสตร์หลักที่น่าจะเกิดขึ้นในกระบวนการสร้าง น้ำทุ่มวูดและหลักการที่เกี่ยวข้องมาประยุกต์เป็นแนวทางแก้ไขหาเหล่านั้น จัดระบบการทำงานของเครื่อง ดำเนินการทดลองสร้าง และนำข้อมูลจากการทดลอง มาพิจารณาทางแก้ไขปรับปรุง จนกว่าเครื่องมือทำงานได้ตามที่กำหนด

2. เครื่องมือที่ใช้ในการวิจัย ประกอบด้วย 2 ส่วนสำคัญ คือ

ก) ตัวเครื่องควบคุมภาระพลิกและเบปั้นทิกเสียง พร้อมควายภาระซึ่ง "แนะนำเครื่องผลิตภาระแบบสัมพันธ์กับเสียงໂຄยอัคโนมัติ" รัศคูปกรดซึ่คูนี้ใช้สำหรับสัตว์ การทำงานให้ผู้เชี่ยวชาญชั้น และเนื้อหาของภาระซึ่งและเสียงบรรยายเป็นการให้ข้อมูลเบื้องต้นเกี่ยวกับตัวเครื่อง แก้ผู้เชี่ยวชาญทั้ง

ข) แบบประเมินคุณภาพสำหรับให้ผู้เชี่ยวชาญโดย 1 ชุด พร้อมควาย เอกสารเสนอข้อมูลเบื้องต้นของเครื่องควบคุมภาระพลิกอีก 1 แผ่น แบบประเมินคุณภาพ

ดังนี้ ตามเกี่ยวกับสถานภาพห้าไปของผู้เชี่ยวชาญ ความเห็นต่อรูปแบบ และระบบการ
ทำงานของเครื่อง ความสะดวกและเหมาะสมค้านการใช้งานห้าไป และความเหมาะสม
กับการเรียนการสอน ส่วนข้อสุดท้ายซึ่งเป็นถ้าตามแบบปลายเปิดเป็นตอนที่ให้ผู้เชี่ยวชาญ
เชิญแสดงถึงความคิดเห็นห้าไปและขอเสนอแนะ

3. กลุ่มผู้เชี่ยวชาญ กลุ่มผู้เชี่ยวชาญที่ทำการประเมินคุณภาพของเครื่องมือที่
สร้างขึ้นในการวิจัยครั้งนี้ส่วนใหญ่เป็นอาจารย์ที่สอน หรือผู้งานที่เกี่ยวข้องกับงานโสค-
หัศนศึกษาและเทคโนโลยีทางการศึกษา อันได้แก่ อารย์ หัวหน้าภาควิชาเทคโนโลยี
ทางการศึกษา และหัวหน้าแผนกโสคหัศนศึกษาของวิทยาลัยครุภัณฑ์ฯ นั้นในส่วนภูมิภาค
และส่วนกลางยกเว้นจากวิทยาลัยครุภัณฑ์ฯ เท่านั้น ตลอดจนอาจารย์จากหน่วยศึกษานิเทศ-
กรรมการฝึกหัดครุภัณฑ์ฯ ที่มีภาระงานในศูนย์นวัตกรรมการศึกษา อารย์สังกัดภาควิชาเทคโนโลยี
ทางการศึกษาของวิทยาลัยครุภัณฑ์ฯ ส่วนอื่นๆ วิทยาลัยครุภัณฑ์ฯ และมหาวิทยาลัยศรี-
นครินทร์หรือสถาบันใดๆ ก็ตามที่มีภาระงานเช่น อีกจำนวนหนึ่ง รวมทั้งสิ้น 49 คน

4. การดำเนินการวิจัย ทดลองใช้แบบประเมินคุณภาพกับอาจารย์ภาควิชา
เทคโนโลยีทางการศึกษา วิทยาลัยครุภัณฑ์ฯ เท่านั้น จำนวน 3 คน แล้วจึงนำการ
ปรับปรุงแก้ไขเป็นฉบับสมบูรณ์ เพื่อใช้เป็นเครื่องมือเก็บรวบรวมข้อมูลก่อไป

5. การเก็บรวบรวมข้อมูล ผู้วิจัยนำเครื่องมือที่สร้างขึ้น และแบบประเมิน
คุณภาพไปทดลองใช้ และให้กลุ่มผู้เชี่ยวชาญประเมินผลทั้งคู่คนละ

แบบประเมินคุณภาพที่ได้รับคืนมาหั้งหมกมี 49 ชุด มีที่สมบูรณ์ 43 ชุด
และไม่สมบูรณ์ 3 ชุด เพื่อให้เหลือจำนวนลงตัว 40 ชุด

6. การวิเคราะห์ข้อมูล นำแบบประเมินคุณภาพที่มีความสมบูรณ์ จำนวน 40
ชุด มาดำเนินการวิเคราะห์ข้อมูลโดยวิธีทางสถิติกังค์ไปนี้

- 1) แจกแจงคะแนนของแต่ละข้อ ซึ่งจะมีผู้ตอบรวม 40 คน ทุกข้อ
- 2) นำคะแนบทั้งหมดของแต่ละคนรวมกันในแต่ละข้อ
- 3) หากว่าเฉลี่ยและส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเกี่ยวกับความเห็นเรื่อง
คุณภาพของเครื่องและการนำไปใช้

สรุปผลการวิจัย

1. ผลการสร้างคณแบบเครื่องควบคุมภาษาพลิกแบบสัมภันธ์กับเสียงໂຄหักโนมัค เครื่องมือที่สร้างขึ้นสามารถทำงานได้ตามที่กำหนด คือ พลิกภาษาໄກกรังละ 1 ภาษา และให้เสียงบรรยายสอดคล้องกับภาษาที่เปลี่ยนไป

2. สถานภาพทั่วไปของผู้เชี่ยวชาญ ผู้เชี่ยวชาญที่ทำการประเมินคุณภาพของเครื่อง มีจำนวน 40 คน เป็นหญิง 10 คน หรือร้อยละ 25 เป็นชาย 30 คน หรือร้อยละ 75 อายุ 31 - 35 ปี จำนวน 19 คน หรือร้อยละ 47.5 อายุ 35 ปีขึ้นไป จำนวน 14 คน หรือร้อยละ 35 ส่วนอีก 7 คน หรือร้อยละ 17.5 มีอายุระหว่าง 26 - 30 ปี ผู้เชี่ยวชาญส่วนใหญ่มีวุฒิปริญญาโท จำนวน 31 คนหรือร้อยละ 77.5 ปริญญาตรี 7 คน หรือร้อยละ 17.5 ส่วนอีก 2 คน หรือร้อยละ 5 มีวุฒิอื่น ๆ ที่ค้ากว่าปริญญาตรี

ผู้เชี่ยวชาญทั้งหมด เป็นอาจารย์ 24 คน ค่ารังค์ตำแหน่งหัวหน้าภาควิชา เทคโนโลยีและนวัตกรรมทางการศึกษา 10 คน และเป็นหัวหน้าแผนกໂสคหัสนศึกษา 6 คน

3. ความเห็นของผู้เชี่ยวชาญถึงรูปแบบและระบบการทำงานของเครื่อง ผู้เชี่ยวชาญมีความเห็นว่าระบบส่งกำลังถึงภาษาที่ ระบบบันทึกและระบบควบคุมหักโนมัค เชื่อถือได้ แต่ไม่แน่ใจถึงรูปแบบและขนาดของเครื่อง ว่า กี หรือเหมาะสมเทียบกับและผู้เชี่ยวชาญยังไม่แน่ใจเกี่ยวกับความหนาแน่นของ เครื่องอีกด้วย

4. ความเห็นถึงการใช้งานทั่วไป ผู้เชี่ยวชาญเห็นว่า เครื่องควบคุมภาษาพลิก มีความสะดวกมากในการเก็บเรียนข้อ การคิดค้าง การบังคับควบคุม และการซ่อนบันทึก และเห็นว่าการท่าความสะดวกเครื่อง และการจัดเครื่องภาษาทำได้มาก เช่นเดียวกับ

5. ความเหมาะสมกับการเรียนการสอน ผู้เชี่ยวชาญเห็นว่า เครื่องควบคุมภาษาพลิกเหมาะสมมากที่จะใช้ในชั้นเรียน เช่นเรียน ขั้นสอน และขั้นสรุปบทเรียน และเหมาะสมมาก เช่นกับการใช้เล่านิทานประกอบภาษา หรือแสดงขั้นตอนของการปฏิบัติงานฯ ส่วนระดับชั้นเรียนที่จะใช้ เครื่องมือนี้ เห็นว่าเหมาะสมมากกับระดับอนุบาลและประถมศึกษา และเหมาะสมปานกลางกับระดับมัธยมและอุดมศึกษา ส่วนรับข้ากของกลุ่มผู้เรียนที่เหมาะสม สมกับการใช้ เครื่องควบคุมภาษาพลิก ผู้เชี่ยวชาญเห็นว่า ไม่ค่อยเหมาะสมกับกลุ่มใหญ่

(30 – 50 กน) แด่HEMAสมมากกับกลุ่มเล็ก (ประมาณ 5 – 10 กน) และการเรียนเป็นรายบุคคล

ข้อเสนอแนะ

1. สถาบันทางการศึกษา ควรสนับสนุนให้มีการพัฒนาเครื่องควบคุมภาษาพลิกแบบสัมพันธ์กับเสียงโดยอัตโนมัติ ในรูปแบบและประสิทธิภาพที่ดี เพื่อให้สามารถนำไปใช้ประกอบการเรียนการสอนได้อย่างเหมาะสม
2. ในการพัฒนาเครื่องควบคุมภาษาพลิก มีสิ่งที่ควรน่ามาพิจารณาดังนี้
 - 2.1 การจัดทำที่เก็บหรือรองรับภาษาที่เครื่องพลิกลงมาแล้ว
 - 2.2 การสร้างเครื่องมือให้เป็นหน่วยเดียว โดยการรวมตัวเครื่องพลิกภาษา และเครื่องบันทึกเสียงไว้ด้วยกัน
 - 2.3 การออกแบบให้สามารถใส่ภาษาขนาดใหญ่ได้ เพื่อให้เหมาะสมกับการสอนห้องชั้น
3. ควรนำการวิจัยเบรียນเทียนผลสัมฤทธิ์ของการสอน โดยใช้เครื่องควบคุมภาษาพลิกกับการสอน โดยการใช้ภาษาพื้นเมืองและเสียงประกอบในลักษณะอื่น เช่น สไลด์ หรือวีดีโอสคริป

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย