



บทที่ 2

วงจรเชื่อมโยงระหว่าง เครื่องวิเคราะห์หลายช่องกับ เทปคาสเซต

วงจรเชื่อมโยงระหว่าง เครื่องวิเคราะห์หลายช่องกับ เทปคาสเซตเป็นวงจรที่ พัฒนาขึ้นเพื่อ เชื่อมโยง เครื่องวิเคราะห์หลายช่องกับ เทปคาสเซต ทำให้สามารถเก็บบันทึก (Save) ข้อมูลที่ได้จากการตรวจวิเคราะห์ลงบนเทปคาสเซต และยังสามารถนำข้อมูลที่ บันทึกไว้ย้อนกลับ (Load) ไปยัง เครื่องวิเคราะห์หลายช่องได้อีก วงจรนี้มีส่วนประกอบที่สำคัญ คือ วงจรเชื่อมโยงกับ เครื่องวิเคราะห์หลายช่อง (MCA Interface) วงจรเชื่อมโยงกับ เครื่อง โทรพิมพ์ (TTY Interface) วงจรโมเด็ม (Modem) วงจรควบคุม (Control Circuit) และแหล่งจ่ายศักดาไฟฟ้า (Power Supply) ซึ่งระบบการทำงานภาคต่าง ๆ มีความสัมพันธ์ เชื่อมโยง ดังแสดงในรูป 2.1

2.1 วงจรเชื่อมโยงกับ เครื่องวิเคราะห์หลายช่อง (MCA Interface Circuit)

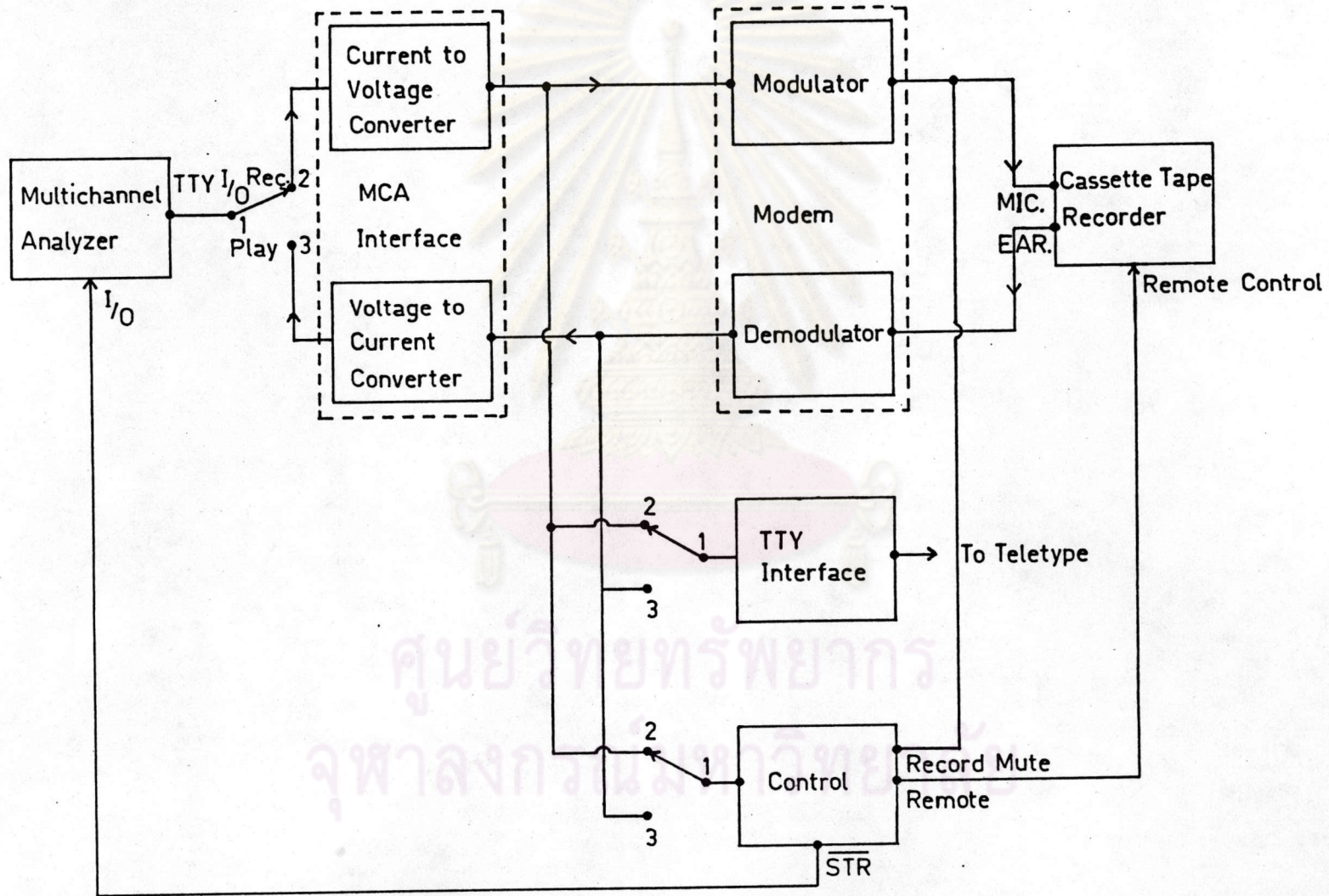
เนื่องจากสัญญาณที่ เครื่องวิเคราะห์หลายช่องใช้รับและส่งข้อมูล จะอยู่ในรูปของสัญญาณ กระแส 20 mA ฉะนั้นการที่จะต่อวงจรเชื่อมโยงระหว่าง เครื่องวิเคราะห์หลายช่องกับ เทปคาสเซต ซึ่งต้องการสัญญาณในรูปพัลส์ของโบนารี เข้ากับ เครื่องวิเคราะห์หลายช่อง จำเป็น จะต้องมียวงจรที่ทำหน้าที่เปลี่ยนสัญญาณให้เหมาะสม เสียก่อน วงจรนี้ประกอบด้วย ส่วนสำคัญคือ

2.1.1 วงจรแปลงกระแสให้เป็นศักดาไฟฟ้า (Current to Voltage Converter)

เป็นวงจรที่ทำหน้าที่เปลี่ยนสัญญาณในรูปของกระแส 20 mA ที่ออกมาจาก เอาท์พุทของ เครื่องวิเคราะห์หลายช่อง ให้เป็นสัญญาณศักดาไฟฟ้าในรูปพัลส์ของโบนารี เพื่อส่งต่อไปให้วงจรมอดูเลเตอร์ วงจรควบคุมและวงจรเชื่อมโยงกับ เครื่องโทรพิมพ์ ต่อไป

2.1.2 วงจรแปลงศักดาไฟฟ้าให้เป็นกระแส (Voltage to Current Converter)

เป็นวงจรที่ทำหน้าที่เปลี่ยนสัญญาณศักดาไฟฟ้าในรูปพัลส์ของโบนารี ที่ออกมาจาก เอาท์พุทของวงจรมอดูเลเตอร์ ให้อยู่ในรูปของสัญญาณกระแส 20 mA โดยใช้ ออปโต-คัพเพลอร์ (Opto Coupler) เพื่อส่งต่อไปกับ เครื่องวิเคราะห์หลายช่องทางอินพุทสำหรับ

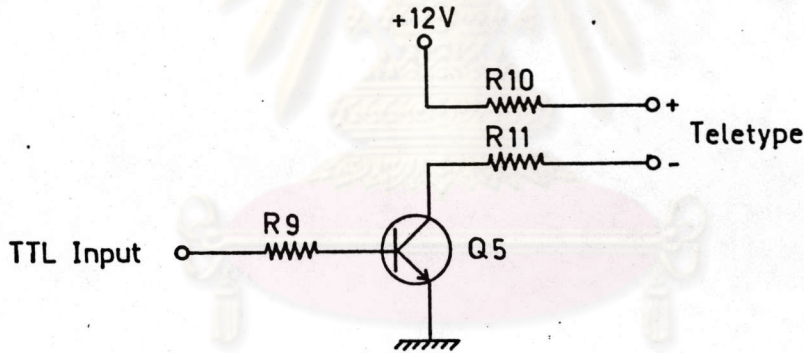


รูป 2.1 แผนภาพการทำงานของวงจรเชื่อมโยงระหว่างเครื่องวิเคราะห์หลายช่องกับ เทลีสเตท

โทรพิมพ์ (TTY Input) ต่อไป

2.2 วงจรเชื่อมโยงกับเครื่องโทรพิมพ์ (Teletype Interface Circuit)

ถ้าต่อเครื่องโทรพิมพ์พ่วงเข้ากับ เครื่องวิเคราะห์หลายช่องโดยตรงพร้อมกับวงจรเชื่อมโยงระหว่างเครื่องวิเคราะห์หลายช่องกับ เทปคาสเซต สัญญาณกระแสเพียง 20 mA ไม่เพียงพอที่จะทำให้เครื่องโทรพิมพ์ทำงานไปพร้อมกันได้ จึงจำเป็นต้องมีวงจรเชื่อมโยงกับเครื่องโทรพิมพ์เพิ่มเข้ามา เพื่อทำหน้าที่เปลี่ยนสัญญาณศักดาไฟฟ้าที่ได้จากวงจรแปลงกระแสให้เป็นศักดาไฟฟ้าในกรณีบันทึกข้อมูล และจากวงจรตีมอดดูเลเตอร์ในกรณีป้อนข้อมูล ให้อยู่ในรูปของสัญญาณกระแส 20 mA เพื่อส่งต่อให้กับเครื่องโทรพิมพ์ต่อไป ทำให้เครื่องโทรพิมพ์สามารถทำงานไปพร้อม ๆ กับวงจรเชื่อมโยงระหว่างเครื่องวิเคราะห์หลายช่องกับ เทปคาสเซตได้ ลักษณะของวงจรเชื่อมโยงกับเครื่องโทรพิมพ์มีรายละเอียดดังแสดงในรูป 2.2

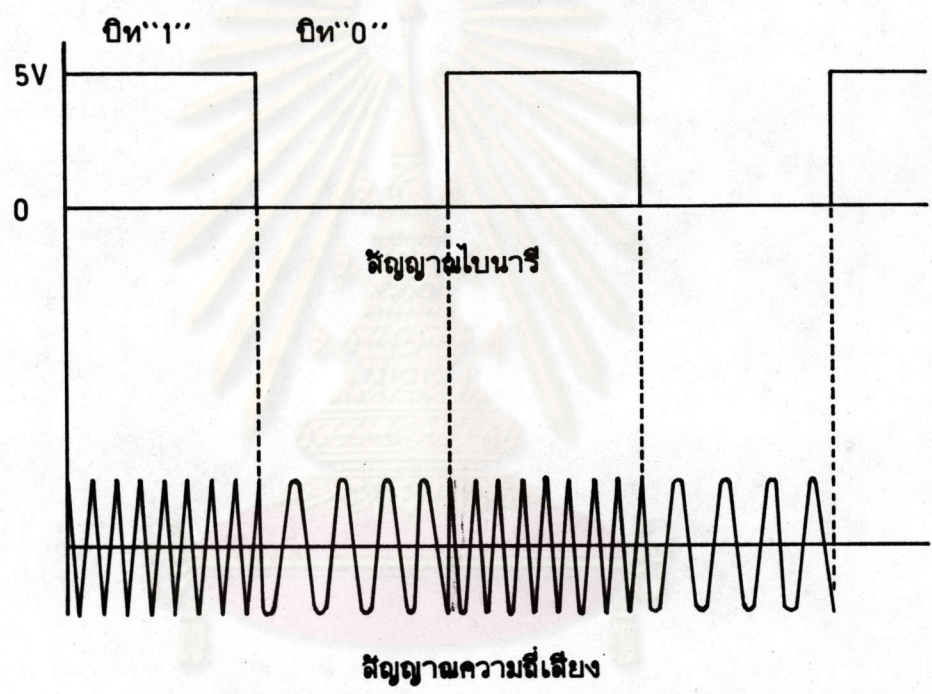


รูป 2.2 ลักษณะของวงจรเชื่อมโยงกับเครื่องโทรพิมพ์

2.3 วงจรโมเด็ม (Modem)

เป็นวงจรหลักของวงจรเชื่อมโยงระหว่างเครื่องวิเคราะห์หลายช่องกับ เทปคาสเซต ทำหน้าที่เปลี่ยนสัญญาณในรูปรหัสของไบนารีให้เป็นสัญญาณความถี่เสียงและเปลี่ยนสัญญาณความถี่เสียงให้กลับ เป็นสัญญาณในรูปรหัสของไบนารีตาม เดิม ซึ่งการเปลี่ยนสัญญาณนี้ยึดหลักตามมาตรฐาน Kansas City Standard และใช้เทคนิคของ Frequency Shift Keying และ

Double Frequency Modem โดยจะเปลี่ยนข้อมูลไบนารีให้เป็นความถี่เสียง บิต " 1 " จะแทนด้วยความถี่ 2400 Hz และบิต " 0 " จะแทนด้วยความถี่ 1200 Hz¹ การที่ต้องเปลี่ยนสัญญาณไบนารีให้เป็นสัญญาณความถี่เสียงก่อนทำการบันทึกลงบน เทปคาสเซต ก็เพราะเทปแม่เหล็กจะให้ผลตอบสนองต่อสัญญาณความถี่เสียงได้ดีกว่าสัญญาณไบนารี ฉะนั้นการบันทึกโดยใช้สัญญาณความถี่เสียงจะมีความผิดพลาดน้อยกว่าการบันทึกโดยใช้สัญญาณไบนารี ลักษณะของสัญญาณไบนารีและสัญญาณความถี่เสียง ดังแสดงในรูป 2.3



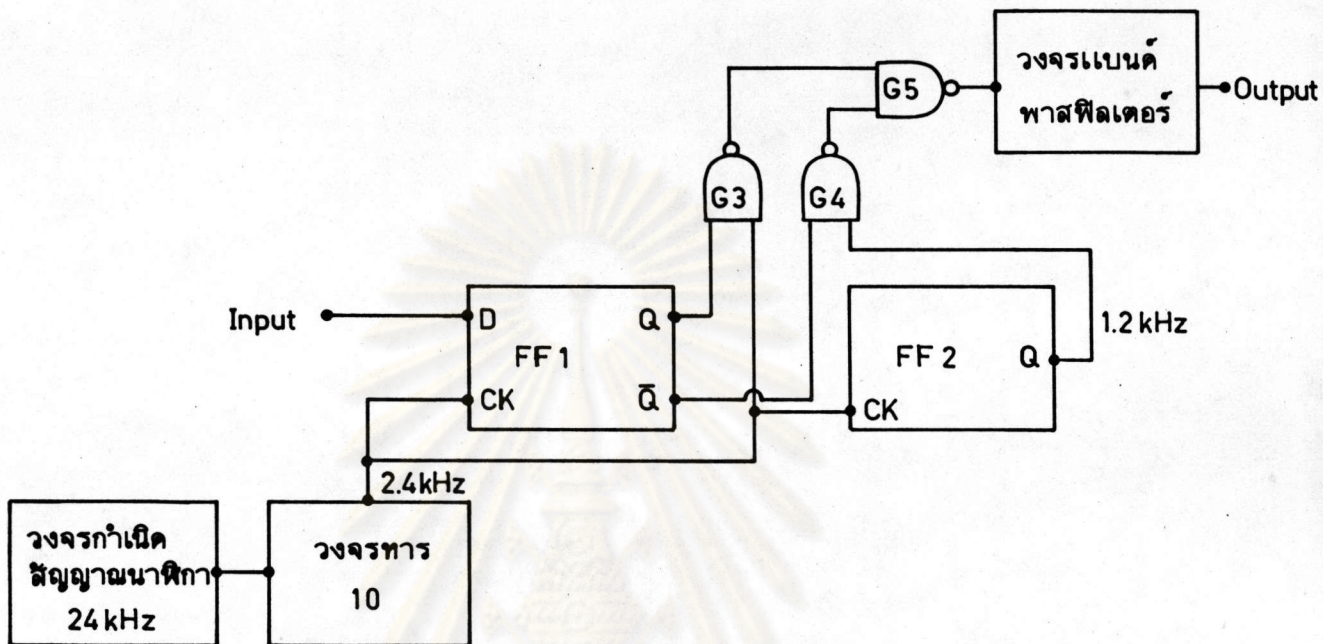
รูป 2.3 ลักษณะของสัญญาณความถี่เสียง เมื่อถูกแปลงมาจากสัญญาณไบนารี

วงจรโมเด็มประกอบด้วยวงจรสำคัญคือ วงจรมอดูเลเตอร์ (Modulator) และ วงจรดีมอดูเลเตอร์ (Demodulator)

2.3.1 วงจรมอดูเลเตอร์ (Modulator)

เป็นวงจรที่ทำหน้าที่เปลี่ยนสัญญาณในรูปรหัสของไบนารีที่มาจากวงจรแปลงกระแสให้เป็นศักดาไฟฟ้า ให้เป็นสัญญาณความถี่เสียง เพื่อทำการบันทึกลงบน เทปคาสเซต โดย

จะเปลี่ยนบิต " 1 " ให้เป็นความถี่ 2400 Hz และบิต " 0 " ให้เป็นความถี่ 1200 Hz ลักษณะการทำงานของวงจรมอดดูเลเตอร์ ดังแสดงในรูป 2.4



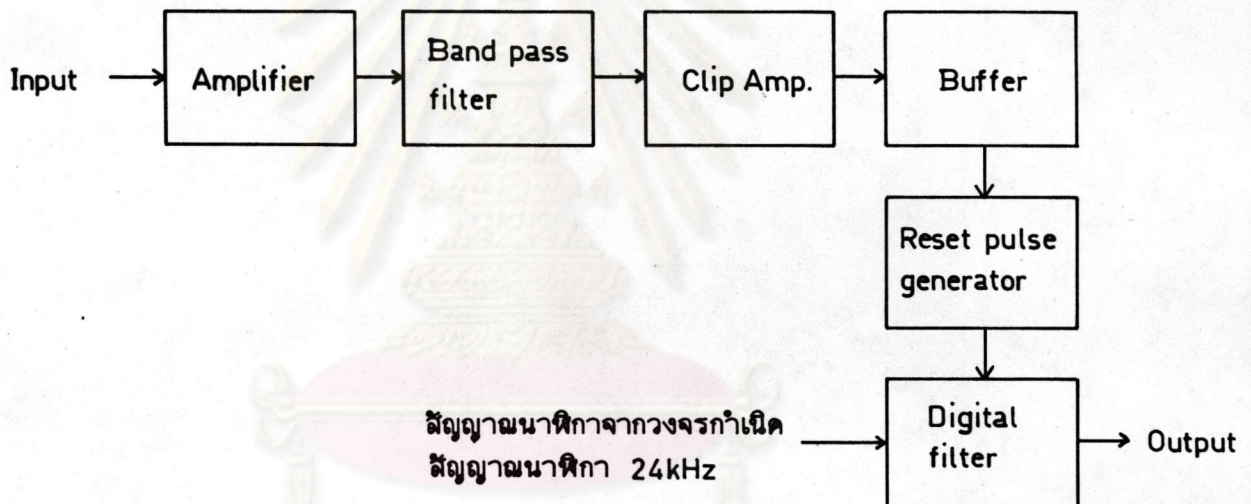
รูป 2.4 แผนภาพการทำงานของวงจรมอดดูเลเตอร์

วงจรถ้าเน็ดสัญญาณนาฬิกาจะทำหน้าที่ผลิตสัญญาณนาฬิกาความถี่ 24 kHz ออกมา และจะถูกหารความถี่ลงสิบเท่า โดยวงจรถัดเคาเตอร์ (Decade Counter) จึงได้ความถี่ 2400 Hz ซึ่งจะเป็นสัญญาณนาฬิกาที่เข้าสู่ FF1 ซึ่งเป็นฟลิปฟลอปชนิด D (D Flip - Flop) FF2 เป็นฟลิปฟลอปชนิด D อีกตัวหนึ่งที่ทำหน้าที่หารความถี่ลงสองเท่า ทำให้ได้ความถี่ 1200 Hz ข้อมูลทางอินพุตของวงจรมอดดูเลเตอร์ จะส่งผ่านไปยังเอาต์พุตของ FF1 ตามขอบได้ขึ้นของสัญญาณนาฬิกาทางอินพุต CK ขา Q และ \bar{Q} ของ FF1 จะใช้ในการควบคุมเกต G3 และ G4 เพื่อจะส่งผ่านสัญญาณในความถี่ 2400 Hz หรือ 1200 Hz ขึ้นกับสถานะของข้อมูลทางอินพุตของวงจรมอดดูเลเตอร์ เอาต์พุตของเกตทั้งสองจะถูกนำมารวมกันในเกต G5 ก่อนส่งไปเข้าวงจรมอดดูเลเตอร์ (Band Pass Filter) ในขณะที่การบันทึกข้อมูลจะถูกส่งผ่านวงจรมอดดูเลเตอร์เพื่อกรองความถี่ที่ไม่ต้องการออกไป ก่อนเข้าวงจรมอดดูเลเตอร์ของเครื่องบันทึกเทปคาสเซต

วงจรฟิลเตอร์นี้ใช้โอซีออฟแอมป์ ทำงานแบบแอคทีฟฟิลเตอร์ (Active Filter) โดยมีความถี่กลาง 1500 Hz และการขยายเป็น 1

2.3.2 วงจรดีมอดูเลเตอร์ (Demodulator)

เป็นวงจรที่ทำหน้าที่เปลี่ยนสัญญาณความถี่เสียงที่ออกมาจากเครื่องบันทึกเทปคาสเซตให้กลับมาอยู่ในรูปของสัญญาณรหัสไบนารี เพื่อส่งต่อไปแก่วงจรควบคุม วงจรเชื่อมโยงกับเครื่องวิเคราะห์หลายช่อง และวงจรเชื่อมโยงกับเครื่องโทรพิมพ์ต่อไป โดยจะ เปลี่ยนสัญญาณความถี่เสียงที่มีความถี่ 2400 Hz ให้เป็น บิต " 1 " และความถี่ 1200 Hz ให้เป็น บิต " 0 " ลักษณะการทำงานของวงจรดีมอดูเลเตอร์ ดังแสดงในรูป 2.5



รูป 2.5 แผนภาพการทำงานของวงจรดีมอดูเลเตอร์

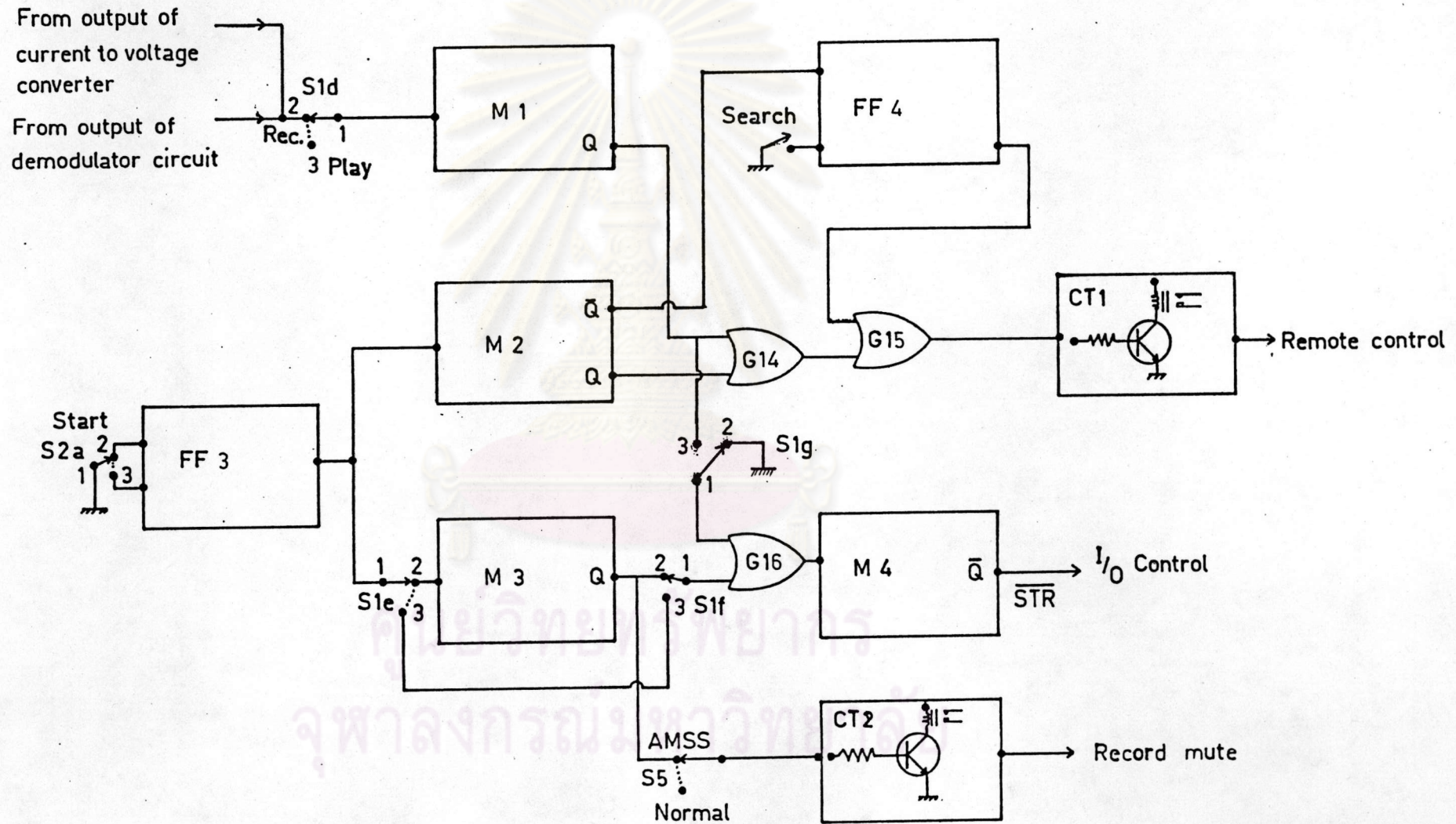
วงจรขยายสัญญาณ (Amplifier) เป็นวงจรที่ทำหน้าที่ขยายสัญญาณความถี่เสียงที่ออกมาจากเอาต์พุตของ เครื่องบันทึกเทปคาสเซตให้มีขนาดสูงขึ้น 10 เท่า (หรือ 20 dB) ก่อนส่งเข้าสู่วงจรแบนด์พาสฟิลเตอร์ ซึ่งมีหน้าที่ในการขจัดสิ่งรบกวน (Hum and Noise) โดยมีการขยายเป็น 1 และมีความถี่กลาง 1800 Hz จากนั้นสัญญาณจะผ่านวงจรขลิบ เพื่อให้ได้เอาต์พุต

เป็นรูปคลื่นสี่เหลี่ยม จากนั้นวงจรฟลิปเฟลอร์จะทำให้สัญญาณเป็นรูปสี่เหลี่ยมคมชัดขึ้นอีก และในขณะเดียวกันจะทำหน้าที่กลับขั้ว (Invert) สัญญาณไปด้วย จากนั้นเอาท์พุทจากวงจรฟลิปเฟลอร์จะส่งเข้าวงจรสร้างรีเซทพัลส์ ซึ่งประกอบด้วย ไมโนสเทเบิลมัลติไวเบรเตอร์ 2 ตัว โดยตัวหนึ่งจะทำงานโดยขอบขาขึ้นของสัญญาณรูปคลื่นสี่เหลี่ยม และอีกตัวหนึ่งจะทำงานโดยขอบขาลงของสัญญาณ ไมโนสเทเบิลแต่ละตัวจะให้กำเนิดพัลส์ลบที่มีความกว้างเท่ากับ 1 ไมโครวินาที และพัลส์ลบจาก ไมโนสเทเบิลทั้งสองจะถูกรวมกันโดยแนนด์เกต (NAND Gate) และจะให้รีเซทพัลส์บวกออกมาทางเอาท์พุท ขบวนการรีเซทพัลส์และสัญญาณนาฬิกา 24 kHz ที่มาจากวงจรถ่ายสัญญาณนาฬิกาจะเป็นตัวควบคุมให้ได้อเอาท์พุท เป็นลอจิก " 1 " หรือ " 0 " สอดคล้องกับสัญญาณความถี่เสียงทางอินพุท โดยจะให้ลอจิก " 1 " เมื่อความถี่เป็น 2400 Hz และให้ลอจิก " 0 " เมื่อความถี่เป็น 1200 Hz

2.4 วงจรควบคุม (Control Circuit)

เป็นวงจรที่ทำหน้าที่ควบคุมการทำงานของมอเตอร์ของเครื่องบันทึกเทปคาสเซต ควบคุมการรับและส่งข้อมูลของเครื่องวิเคราะห์หลายช่อง และควบคุมความยาวของสัญญาณนำข้อมูล (Leader Tone) ในกรณีที่ใช้เครื่องบันทึกเทปคาสเซตแบบธรรมดา หรือควบคุมช่วงเงียบ (Silent Space) ในกรณีที่ใช้เครื่องบันทึกเทปคาสเซต ที่มีระบบค้นหาเพลงโดยอัตโนมัติ หรือ เอเอ็มเอสเอส (AMSS) ลักษณะการทำงานของวงจรมีความสัมพันธ์เชื่อมโยงดังแสดงในรูป 2.6

M1 M2 M3 และ M4 เป็น ไมโนสเทเบิล มัลติไวเบรเตอร์ (Monostable Multivibrator) โดย M1 M2 และ M3 จะทำงานที่ขอบขาขึ้นของสัญญาณ และ M4 จะทำงานที่ขอบขาลงของสัญญาณ โดยมีตัวต้านทาน (Resistor) และตัวเก็บประจุ (Capacitor) เป็นตัวกำหนด คาบเวลาของสัญญาณเอาท์พุทของแต่ละตัว FF3 เป็น RS ฟลิปฟลอปที่ทำหน้าที่กำเนิดสัญญาณกระตุ้นให้แก่ M2 และ M3 ในกรณีบันทึกข้อมูล (Record) หรือ M2 และ M4 ในกรณีป้อนข้อมูล (Playback) เมื่อกดปุ่ม S2 เพื่อเริ่มการทำงานของวงจร (Start) เนื่องจาก M1 เป็น ไมโนสเทเบิล มัลติไวเบรเตอร์ ชนิดที่สามารถถูกกระตุ้นซ้ำได้ (Retriggerable Monostable Multivibrator) จึงให้เอาท์พุท ตรวจจับที่ยังมีสัญญาณเข้ามาที่อินพุท M2 เป็น



รูป 2.6 แผนภาพการทำงานของวงจรควบคุม

ตัวกำหนดช่วงเวลาของการหมุนของมอเตอร์ของเครื่องบันทึกเทปคาสเซตตอนเริ่มต้น ขณะไม่มีสัญญาณเข้ามาทางอินพุทของวงจรควบคุมและจะเริ่มทำงานเมื่อสวิทช์ S2 ถูกกด เมื่อมีสัญญาณเข้ามา M1 จะรับหน้าที่ในการควบคุมการหมุนของมอเตอร์ต่อไป M3 เป็นตัวกำหนดช่วงเวลาของสัญญาณนำข้อมูล ในกรณีที่ใช้เครื่องบันทึกเทปคาสเซตแบบธรรมดา และช่วงเจียบ ในกรณีที่ใช้เครื่องบันทึกเทปคาสเซตที่มีระบบ เอเอ็มเอสเอส เพราะเครื่องบันทึกเทปที่มีระบบนี้ต้องการช่วงเจียบระหว่างส่วนต่อของข้อมูลสองข้อมูล ไม่น้อยกว่า 4 วินาที เครื่องจึงจะสามารถค้นหาข้อมูลได้ ส่วน M4 เป็นตัวกำเนิดพัลส์ลบ เพื่อใช้ในการควบคุมการรับและส่งข้อมูลของเครื่องวิเคราะห์หลายช่อง (I/O Control)

ถ้าให้

T1 เป็นคาบเวลาของไมโนสเคเบิล มัลติไวเบรเตอร์ M1

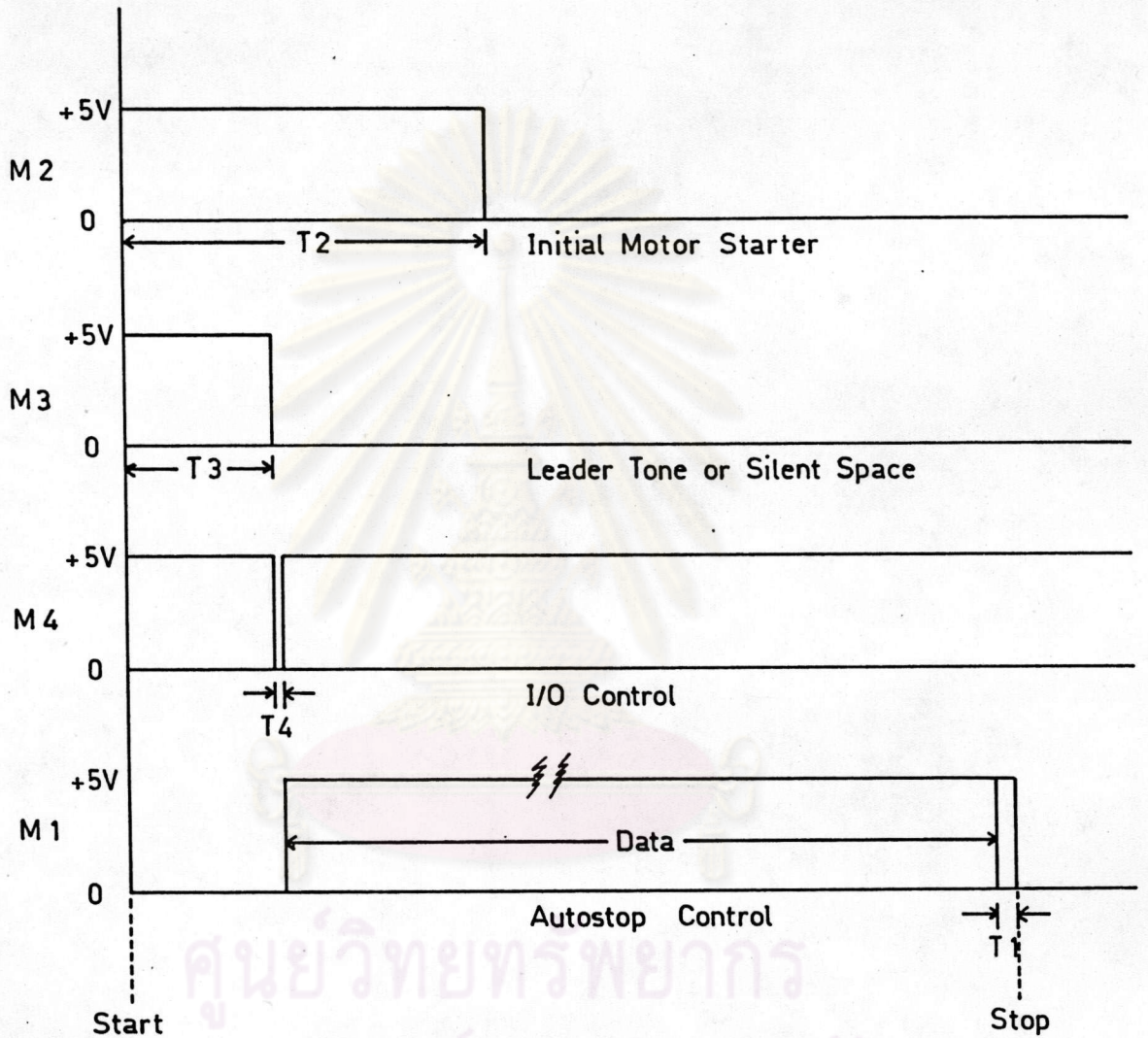
T2 เป็นคาบเวลาของไมโนสเคเบิล มัลติไวเบรเตอร์ M2

T3 เป็นคาบเวลาของไมโนสเคเบิล มัลติไวเบรเตอร์ M3

และ T4 เป็นคาบเวลาของไมโนสเคเบิล มัลติไวเบรเตอร์ M4

แผนผังเวลาแสดงการทำงานของวงจรในขณะที่ทำการบันทึกข้อมูล แสดงในรูป 2.7

FF4 เป็น RS ฟลิปฟลอปที่ทำหน้าที่เปลี่ยนสถานะของวงจรควบคุมให้สามารถไข่มุ่เดินหน้า (Fast Forward) และไข่มุ่กรอกกลับ (Rewind) บนเครื่องบันทึกเทปคาสเซตได้ เมื่อกดสวิทช์ S3 ทำให้สามารถค้นหาข้อมูลที่ถูกบันทึกอยู่บนเทปคาสเซต และ FF4 นี้จะถูกรีเซทให้กลับสู่สถานะที่พร้อมที่จะทำการบันทึกหรือป้อนข้อมูลเองโดยอัตโนมัติ เมื่อสวิทช์ S2 ถูกกด CT1 เป็นวงจรขั้วรีเลย์ เพื่อควบคุมให้มอเตอร์ทำงานและหยุดทำงาน โดยรับสัญญาณจากออร์เกต (OR Gate) G15 ซึ่งควบคุมโดย M1 , M2 และ FF4 CT2 เป็นวงจรขั้วรีเลย์ เพื่อควบคุมช่วงเจียบระหว่างส่วนต่อของข้อมูลสองข้อมูลในกรณีที่ใช้เครื่องบันทึกเทปคาสเซตที่มีระบบ เอเอ็มเอสเอส โดยจะรับสัญญาณจาก M3 และจะทำการลัดวงจร สัญญาณเอาต์พุทของวงจรมอดดูเลเตอร์ลงกราวนด์ ทำให้ไม่มีสัญญาณส่งไปบันทึกในขณะที่ CT1 ทำงาน



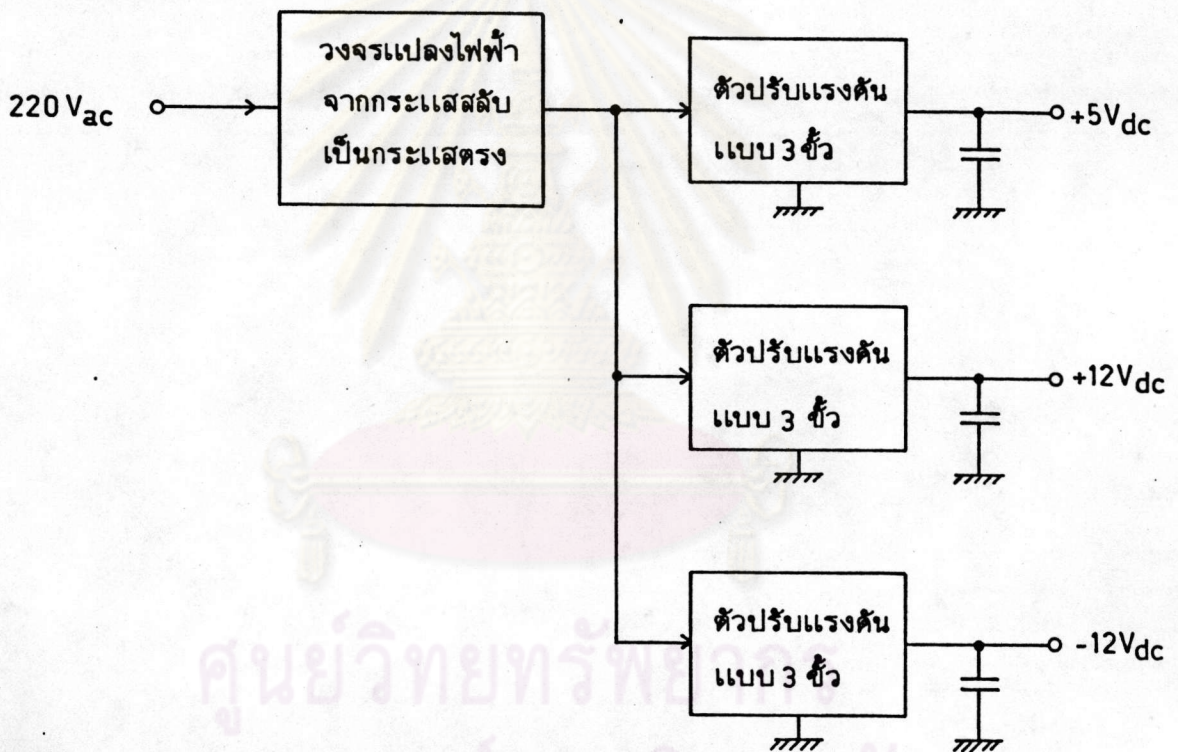
ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

รูป 2.7 แสดงแผนผังเวลาการทำงานของวงจรควบคุม ในขณะที่ทำการบันทึกข้อมูล



2.5 แหล่งจ่ายศักดาไฟฟ้า (Power Supply)

เป็นวงจรที่ทำหน้าที่แปลงไฟฟ้ากระแสสลับให้เป็นไฟฟ้ากระแสตรง เพื่อจ่ายให้แก่วงจรต่าง ๆ และเนื่องจากในวงจรทางอิเล็กทรอนิกส์แทบทุกส่วน จะสามารถทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพเมื่อได้รับไฟฟ้ากระแสตรงที่มีค่าคงที่ตลอดเวลา ดังนั้นแหล่งจ่ายไฟฟ้ากระแสตรงจำเป็นต้องมีส่วนที่ทำหน้าที่ปรับแต่งระดับแรงดันคู่รวมด้วย คือ ตัวปรับแรงดันแบบ 3 ขั้ว (Three - Terminal Voltage Regulator) ดังรูป 2.8



รูป 2.8 แผนภาพการทำงานของแหล่งจ่ายศักดาไฟฟ้า