

การออกแบบและสร้างเครื่องเข้าร่องผลอย



นาย ชลิต ใจนวทัยสกุล

ศูนย์วิทยทรัพยากร

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต
ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล

นักศึกษาวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

พ.ศ. 2533

ISBN 974-577-623-8

ลิขสิทธิ์ของนักศึกษาวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

016542

บ10206638

DESIGN AND CONSTRUCTION OF A GROOVE CUTTING MACHINE
FOR PRECIOUS GEMSTONE

Mr.Chalit Rojanavitsakul

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirement
for the Degree of Master of Engineering
Department of Mechanical Engineering
Graduate School
Chulalongkorn University

1990

ISBN 974-577-623-8

หัวข้อวิทยานิพนธ์ การออกแบบและสร้างเครื่องเข้าร่องผลอย
โดย นาย ชลิต ใจนวิทย์สกุล
ภาควิชา วิศวกรรมเครื่องกล
อาจารย์ที่ปรึกษา ผศ.ดร.ชัยโรจน์ คณพนิชกิจ



บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่ง
ของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญามหาบัณฑิต

.....
..... ศาสตราจารย์ ดร.ถาวร วัชรภัย คณบดีบัณฑิตวิทยาลัย
(ศาสตราจารย์ ดร.ถาวร วัชรภัย)

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์

.....
..... ประธานกรรมการ
(ศาสตราจารย์ ดร.วรวิทย์ อิงภากรณ์)

.....
..... อาจารย์ที่ปรึกษา
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ชัยโรจน์ คณพนิชกิจ)

.....
..... กรรมการ
(รองศาสตราจารย์ ดำรงค์ศักดิ์ มลิลา)

.....
..... กรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ก่อเกียรติ บุญชุกุล)



พิมพ์ตีนฉบับนักดับอวิภานนิพนธ์ภาษาในการอบสีเขียวนี้เพียงแผ่นเดียว

ชลิต โรจนวิทย์สุกุล : การออกแบบและสร้างเครื่องเข้าร่องพลาสติก (DESIGN AND

CONSTRUCTION OF A GROOVE CUTTING MACHINE FOR PRECIOUS GEMSTONES)

ວ.ກົດປະກາ : ພສ.ຕຮ.ລິບໂຮຈົນ ຄູ້ພະນິຍົກົມ, 116 ນ້າ. ISBN 974-577-623-8

เนื่องจากปัจจุบันประเทศไทยมีการส่องออกสินค้าทางด้านเครื่องประดับที่อยู่ในรูปของการฝังเม็ดหินมีลักษณะตัวเรือนเป็นรูปสามเหลี่ยม จะมีการฝังแบบใหม่ที่ต้องเข้าร่อง เม็ดหินมีที่ด้านข้างสำหรับติดเข้ากับขาส่วนในตัวเรือน ซึ่งก็สามารถได้รับความนิยม แต่จากการสำรวจพบว่าการฝังแบบนี้กระแทกได้มากและเกิดการเสียหายของเม็ดหินมีเป็นจำนวนมาก ทั้งนี้เพื่อระดับความต้องการศักยภาพความงามของช่าง เป็นหลักและเนื่องมาจากการขาดแคลนเครื่องสกรัฟที่ใช้ในการเข้าร่อง เม็ดหินมี งานวัสดุครั้งนี้มีรัฐบาลสนับสนุนให้ทำร่างเครื่องสกรัฟที่ทำการเข้าร่องโดยและศึกษาใช้ร่วมการทำงานที่เหมาะสมล้วนในการเข้าร่อง เพื่อลดความเสียหายในการทำงานให้น้อยลง

เครื่องเข้าร่องผลอยได้รับการออกแบบให้มีการเคลื่อนที่ในระบบแกน 3 ด้านทางที่ตั้งจากกัน และกัน เพื่อใช้กานหนดตำแหน่ง และความสิกของร่องที่จะทำการเข้าร่องตามขนาดของเม็ดผลอย โดยมีล้อ หมุนเสียรูปในหมุนอยู่กับที่ และ เม็ดผลอยบนแท่นรองรับถูกยึดเคลื่อนผ่านล้อหมุนเสียรูปในด้วยระบบมอเตอร์

จากการใช้สิ่งกระเทียมค่าล่าช้าจำลองสภาวะการทำงานของล้อหินเสียรำในขณะที่ทำการเข้าร่อง เมื่อพลอง ได้ทำการศึกษาหาข้อมูลความเร็วป้อนตัว ความเร็วรอบ ที่ใช้ในการเสียรำในผลการวิเคราะห์สำหรับการเข้าร่อง เมื่อพลองขึ้นมาต 2-3 มลลิเมตร ได้ค่าความเร็วป้อนตัว 0.10 - 0.40 มลลิเมตรต่อวินาที ค่าความเร็วรอบ 10,000 - 15,000 รอบต่อนาที

ผลการทดลอง เข้าร่อง เม็ดพอลอยนาต 2-3 มิลลิเมตร เมื่อใช้ค่าความเร็วป้อนตัด 0.10 - 0.25 มิลลิเมตรต่อวินาที ที่ความเร็ว rob 10,000 - 15,000 รอบต่อวินาทีโดยใช้ลักษณะล่อเย็นที่เป็นน้ำ และทำการป้อนตัดครั้งละ 0.10 มิลลิเมตร สามารถทำการเชิงรุกในเข้าร่องพอลอยได้ โดยไม่มีการแตกร้าวยอดร่อง มีขนาดความกว้างโดยเฉลี่ยประมาณ 0.38 มิลลิเมตร และสังเกตุจะของปาร์โองซึ่งสามารถใช้งานได้ และเมื่อทำการทดสอบหากล่อดึงโดยใช้รัฐดับบลันฟ์สกี้ 0.05 ผลปรากฏว่าที่ความเร็วป้อนตัดและความเร็ว rob ในช่วงเดียวกัน ไม่มีผลกระทบต่อค่าความกว้างของร่องและค่าความโค้งงอของล้อเดินเสียงรุกใน

ภาษาไทย วิศวกรรมศาสตร์

สาขาวิชา วิศวกรรมศาสตร์

ปีการศึกษา 2532

ลายมือชื่อนิติบุคคล _____

ถ้ามันอื้อซื้ออาจารย์ที่ปรึกษา



พิมพ์ด้วยบัณฑิตวิทยานิพนธ์ภาคในกรอบสีเขียวที่บังแพร่เดียว

CHALIT ROJANAVITSAKUL : DESIGN AND CONSTRUCTION OF A GROOVE CUTTING MACHINE FOR PRECIOUS GEMSTONE. THESIS ADVISOR : ASSIST. PROF. DR. CHAIROTE KUNPANITCHAKIT, 116 PP. ISBN 974-577-623-8

At present quite a large amount of precious gemstone jewelry has been exported from Thailand. There is a new installation technique for precious gemstone by cutting grooves in the sides of the stone and then fitting them to the legs that are crafted into a hook shape. However, it was found out that this technique is laborious and seriously damages large amount of precious gemstones because it requires a highly skilled personnel and lacks of machine for cutting groove. The objective of this research is to design and to construct a groove cutting machine for corundums in order to reduce the operating cost.

The groove cutting machine is designed to have three directions of cartesian coordinate movement for adjustment of the cutting position and the depth of the cut. The grinding wheel rotates at fixed position then the corundum which is fixed in the bed is moved pass the grinding wheel by the motor drive.

From the mathematical model simulating the grinding process the ranges of machine infeed speeds and the rotational speeds were investigated from the results of the analysis for corundums of the size 2 - 3 millimetres, one can conclude that the machine infeed ranges from 0.10 - 0.40 millimetres per second and the rotational speed ranges from 10,000 - 15,000 round per minute should be used.

The cutting tests of corundums of the size 2 - 3 millimetres performing with the machine infeed speeds between 0.10 - 0.25 millimetres per second, rotational speeds between 10,000 - 15,000 round per minute, water cooled and the depth of cut per pass equals to 0.10 millimetres show that in this operating range the machine produced grooves with good edge characteristics. The average width of the grooves is 0.38 millimetres. The statistical analysis at 0.05 significant level of the infeed speed and the rotational speed shows no effects on the width of cut and grinding wheel deflection.

ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาควิชา วิศวกรรมเครื่องกล
สาขาวิชา วิศวกรรมเครื่องกล
ปีการศึกษา .. 2532

ลายมือชื่อนักศึกษา

ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา



วิทยานิพจน์ฉบับนี้ได้สำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยความช่วยเหลืออย่างดียิ่งของ ผู้ช่วย
ศาสตราจารย์ ดร.ชัยโรจน์ คุณนิชกิจ อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพจน์ ซึ่งทำได้ให้คำแนะนำ
และข้อคิดเห็นต่าง ๆ ของการวิจัยมาด้วยดีตลอด จึงทำให้วิทยานิพจน์ฉบับนี้บรรลุสมบูรณ์ลง
ได้ด้วยดี ขอขอบคุณ บริษัท ยู จี ที จำกัด ซึ่งได้ให้ความช่วยเหลือแก่ผู้วิจัยได้เข้าไปทำการทดลองปฏิบัติในโรงงาน ตลอดจนให้ข้อมูลต่าง ๆ ที่สำคัญอย่างยิ่งต่อการที่วิทยานิพจน์
ฉบับนี้ โดยเฉพาะนายช่างผู้ซึ่งช่วยเหลือในการให้คำปรึกษาและแนะนำความคิดต่าง ๆ ขอ
ขอบคุณ อาจารย์ ชินเทพ เพ็ญชาติ ที่ช่วยเหลือและอ่านนวนิยายความลับจากแก่ผู้วิจัยในการใช้
เครื่องมือต่าง ๆ ในห้องปฏิบัติการและเนื่องจากทุนการวิจัยครั้งนี้ล้วนหนึ่งมาจากภาควิชา
ศึกษาเรียนรู้และบางส่วนได้รับมาจากทุนอุดหนุนการวิจัยของบังคับพิเศษวิทยาลัยจังหวัดชลบุรี
พระคุณมา ณ ที่นี้ด้วย

ท้ายสุดนี้ขอกราบขอบพระคุณ บิดา-มารดา ซึ่งสนับสนุนในด้านการเงินและให้กำ
ลังใจแก่ผู้วิจัยเสมอมาจสำหรับการศึกษา

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย	๑
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	๒
กิตติกรรมประกาศ	๓
สารบัญภาพ	๔
สารบัญตาราง	๕
คำอธิบายลักษณะ	๖
บทที่ ๑ บทนำ	๑
1.1 ความสำคัญและที่มาของโครงการวิจัย	๑
1.2 กรณีตัวอย่างของการเข้าร่วมเม็ดอัญมณี	๔
1.3 การสำรวจจากบริษัทอิน	๘
1.4 วัตถุประสงค์และขอบเขตของโครงการวิจัย	๙
1.5 ความสำคัญและประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	๙
บทที่ ๒ การวิเคราะห์ปัญหาที่ใช้ในการออกแบบ	๑๐
2.1 การวิเคราะห์ปัญหาทางคณิตศาสตร์	๑๐
2.2 ผลการวิเคราะห์ปัญหาด้วยสมการคณิตศาสตร์	๒๕
2.3 ค่าความเร็วรองและกำลังที่ใช้ในการตัดด้วยหินเจียรใน	๒๙
2.4 สรุประยุทธ์อิคต่าง ๆ ที่ใช้ในการออกแบบเครื่องจักร	๓๒
บทที่ ๓ เครื่องเข้าร่องผลอย	๓๓
3.1 แบบเครื่องเข้าร่องผลอย	๓๔
บทที่ ๔ การทดลอง	๔๐
4.1 ลักษณะของร่องที่เข้าบนเม็ดผลอย	๔๑
4.2 การทดลองชุดที่ ๑	๔๒
4.3 การทดลองชุดที่ ๒	๔๖
4.4 การทดลองชุดที่ ๓	๕๕
4.5 การทดลองชุดที่ ๔	๕๙
4.6 การทดลองชุดที่ ๕	๗๙

หน้า

บทที่ 5 สรุปผลการทดลอง	86
5.1 สรุป	86
5.2 น้ำยาที่เกิดขึ้น	88
5.3 ข้อเสนอแนะ	88
รายการอ้างอิง	90
ภาคผนวก	91
ประวัติผู้เขียน	116

ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญภาพ

รูปที่		หน้า
1.1	การฝังแบบเม็ดเดี่ยว	2
1.2	การฝังแบบหุ้ม	2
1.3	การฝังแบบเข่าร่อง เม็ดอุกุณพีที่ด้านข้างตอนล่างติดเข้ากับขาจัน	3
1.4	ลักษณะการทำการเข่าร่อง เม็ดอุกุณพีในปัจจุบันโดยใช้ความชำนาญของช่าง ..	5
1.5	ชิ้นงานที่ทำการสำรวจ	5
1.6	ร่องต่ำกว่าที่กำหนด	7
1.7	ร่องสูงเกินไป	8
2.1	ทิศทางของแรงต่าง ๆ ที่กระทำกับล้อหินเจียระไน	10
2.2	เพลทที่ถูกกระทำโดยแรงที่กระทำเป็นจุดกระทำที่ขอบของเพลท	11
2.3	ลักษณะของล้อหินเจียระไนเมื่อเข้าตัดชิ้นงาน	16
2.4	ลักษณะทางด้านข้างของล้อหินเจียระไน	18
2.5	ทิศทางของแรงที่กระทำที่ล้อหินเจียระไน	20
2.6	แสดงค่าความโคลงของล้อหินเจียระไนที่มุมต่าง ๆ กัน	27
2.7	ผลลัพธ์ที่ใช้ในการตัดโลหะ	32
3.1	ทิศทางการเคลื่อนที่เข้าตัดชิ้นงาน	33
3.2	แบบของรางเลื่อน HYDRODYNAMIC ที่เลือกใช้	34
3.3	ภาพประกอบของเครื่องเข่าร่องพลอย	37
3.4	วงจรควบคุมการเคลื่อนที่ของรางเลื่อนและมอเตอร์	38
3.5	วงจรควบคุมความเร็วของมอเตอร์หินเจียระไน	39
4.1	แสดงระยะต่าง ๆ บนเม็ดพลอยที่ทำการวัด	41
4.2	แสดงถึงการแตกของร่องที่ทำการเจียระไนโดยไม่ใช้สารหล่อเย็น	45
4.3	แสดงถึงการแตกของร่องที่ทำการเจียระไนโดยไม่ใช้สารหล่อเย็น	45
4.4	ปากร่องที่แตกในช่วงความเร็วป้อนตัด 0.30 - 0.40 มิลลิเมตรต่อวินาที ...	50
4.5	ปากร่องที่แตกในช่วงความเร็วป้อนตัด 0.30 - 0.40 มิลลิเมตรต่อวินาที ...	50
4.6	ร่องที่ดีในช่วงความเร็วป้อนตัด 0.10 - 0.20 มิลลิเมตรต่อวินาที	51
4.7	ร่องที่ดีในช่วงความเร็วป้อนตัด 0.10 - 0.20 มิลลิเมตรต่อวินาที	51

4.10 ความล้มเหลวระหว่างลำดับที่กับความกว้างของร่องและความโถ้งของล้อหิน เจียระไน	78
4.11 ลักษณะตัวเรือนที่ใช้ในการฝังเม็ดผลอย	79



ศูนย์วิทยบรังษยการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญตาราง

ตาราง	หน้า
2.1 ค่าโดยประมาณของ ๘ สำหรับลักษณะการเจียร์ไนยากร	24
4.1 ลำดับขั้นตอนในการทดลองชุดที่ ๑	43
4.2 ผลการทดลองเช่าร่วงเม็ดผลอยู่ชุดที่ ๑	44
4.3 ลำดับขั้นตอนในการทดลองชุดที่ ๒	47
4.4 ผลการทดลองเช่าร่วงเม็ดผลอยู่ชุดที่ ๒	48
4.5 ค่าเฉลี่ยของผลการทดลองชุดที่ ๒	49
4.6 ลักษณะความเสียหายต่าง ๆ ที่เกิดขึ้นในการทดลองชุดที่ ๒	54
4.7 แสดงถึงค่าต่าง ๆ ที่คำนวณได้จากการ	56
4.8 สภาพของร่องที่ได้จากการทดลองชุดที่ ๓	58
4.9 ลำดับขั้นในการทดลองชุดที่ ๔	60
4.10 ขนาดของร่องที่ได้จากการทดลองชุดที่ ๔	61
4.11 ความกว้างของร่องที่ความเร็วต่าง ๆ ของการทดลองชุดที่ ๔	68
4.12 แสดงค่าที่คำนวณได้จากการ	71
4.13 แสดงถึงค่าความ熹องของในที่ความเร็วต่าง ๆ กัน	73
4.14 แสดงค่าที่คำนวณได้จากการ	74
4.15 ค่าความผิดพลาดต่าง ๆ ที่เกิดขึ้น	76
4.16 แสดงค่าความเสียหายที่เกิดจากการแตกที่ผิวร่อง	77
4.17 ลำดับขั้นในการทดลองชุดที่ ๕	81
4.18 ผลการทดลองชุดที่ ๕	82
4.19 แสดงค่าที่คำนวณได้จากการ	83
4.20 แสดงค่าที่คำนวณได้จากการ	84



คำอธิบายลัญลักษณ์

- w = ค่าความโค้งของล้อหินเจียร์ไน (DEFLECTION OF GRINDING WHEEL)
- q = แรงที่กระจาบแนบเล็กๆ ในทิศทางลง
- D = Flexual rigidity
- E = โมดูลัสยืดหยุ่น (YOUNG'S MODULAS)
- v = อัตราส่วนโพษอง (POSSION RATIO)
- h = ความหนาของเพลทหรือความหนาของล้อหินเจียร์ไน
- a = รัศมีภายนอกของล้อหินเจียร์ไน
- b = รัศมีภัยในของล้อหินเจียร์ไน
- Ftz = แรงที่กระทำในแนวตั้ง
- Vt = ความเร็วป้อนตัดของเครื่องจักร
- Vf = ความเร็วตัด
- v = ระยะทางที่ลึกหรือของล้อหินเจียร์ไนในแนวตัดชิ้นงาน
- dt/2 = ความเร็วที่รัศมีล้อหินเจียร์ไนลดชนิดลง
- dt = เส้นผ่าศูนย์กลางของล้อหินเจียร์ไน
- v = ความเร็วที่ล้อหินเจียร์ไนลดชนิดลงในแนวตัด
- θ₁ = มุมที่ใบมีดเข้าตัดชิ้นงาน
- Ftxo = แรงตัดเบื้องต้นสำหรับเริ่มสภาวะการตัดเฉือน
- Ftx = แรงที่กระทำในแนวรัศมีกับล้อหินเจียร์ไน
- ^w = อัตราการตัดเนื้อโลหะของชิ้นงาน (METAL REMOVAL RATE)
- ^t = อัตราการหลุดไปของเนื้อล้อหินเจียร์ไน (WHEEL REMOVAL RATE)
- Zw = อัตราการเข้าตัดชิ้นงาน (METAL REMOVAL RATE)
- Zt = อัตราการหลุดไปของล้อหินเจียร์ไน (WHEEL REMOVAL RATE)
- Fti = แรงที่กระทำกับชิ้นงาน (ผลอย)
- θ₂ = มุมเอียงของผลอย
- f = ความลึกในการตัด
- e = ความกว้างของร่องหินเจียร์ไน (BACK ENGAGEMENT)
- n = ความเร็วรอบ

Ps = พลังงานที่ใช้ในการตัด (SPECIFIC CUTTING ENERGY)

