



### บทที่ 3

## การพัฒนาและการสร้างรูปแบบของปัญหา

### 1. การพัฒนารูปแบบของปัญหา (Problem Development)

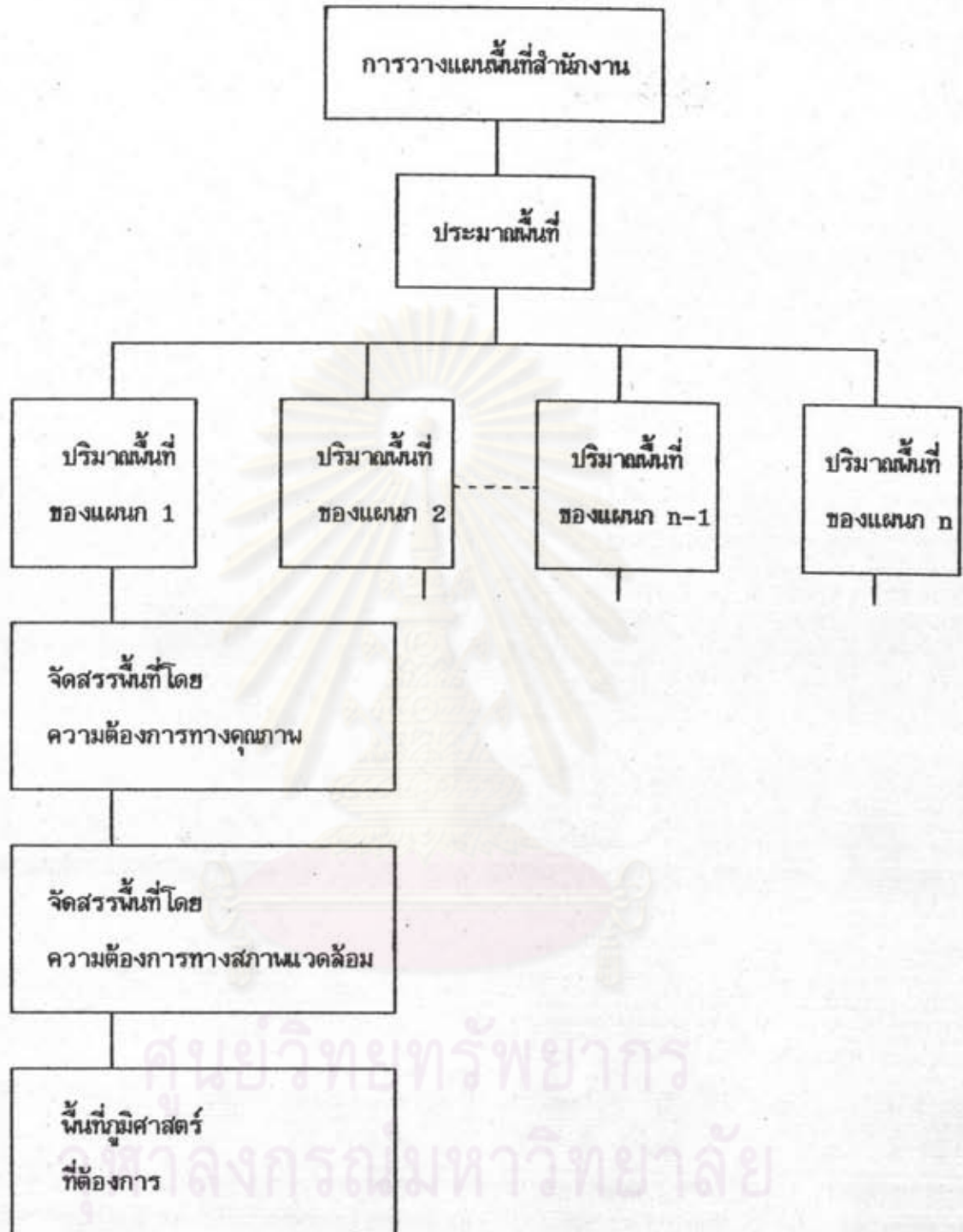
#### 1.1. ปัญหาการวางแผนพื้นที่ใช้สอย (The Facility Space Planning Problem)

การวางแผนพื้นที่เป็นการกำหนดความต้องการพื้นที่ และจัดสรรพื้นที่ไปยังตำแหน่งที่ตั้ง (Location) ที่เหมาะสม เนื่องจากสภาพแวดล้อมขององค์การมีการเปลี่ยนแปลงความต้องการพื้นที่เปลี่ยนแปลงตลอดเวลา ฝ่ายจัดการจึงต้องให้ความสนใจต่อขนาดพื้นที่ ที่จะจัดสรรไปยังตำแหน่งที่ตั้งแบบใด

การเปลี่ยนแปลงความต้องการพื้นที่ เป็นผลมาจากเปลี่ยนแปลง ความต้องการพื้นที่ของหน่วยงาน (Functional Requirements) ภายในองค์การ ปัจจัยที่สำคัญที่ทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลงความต้องการพื้นที่ใช้สอย คือ

1. การเจริญเติบโตขององค์การ เนื่องจากมีความต้องการบริการและผลิตภัณฑ์เพิ่มขึ้น
2. ความก้าวหน้าและผลกระทบของเทคโนโลยี
3. การเปลี่ยนแปลงทางสังคมและเศรษฐกิจ
4. นโยบายขององค์การ
5. กฎระเบียบ ข้อบังคับของรัฐบาล และ อื่น ๆ

ความต้องการพื้นที่ ไม่เพียงแต่จะเปลี่ยนแปลงทางปริมาณ เท่านั้น แต่จะมีการเปลี่ยนแปลงทางคุณภาพ (ความต้องการทางรูปร่างลักษณะ) ความต้องการสภาพแวดล้อม และ สภาพภูมิศาสตร์ (Geographic) ดังรูปที่ 2.1



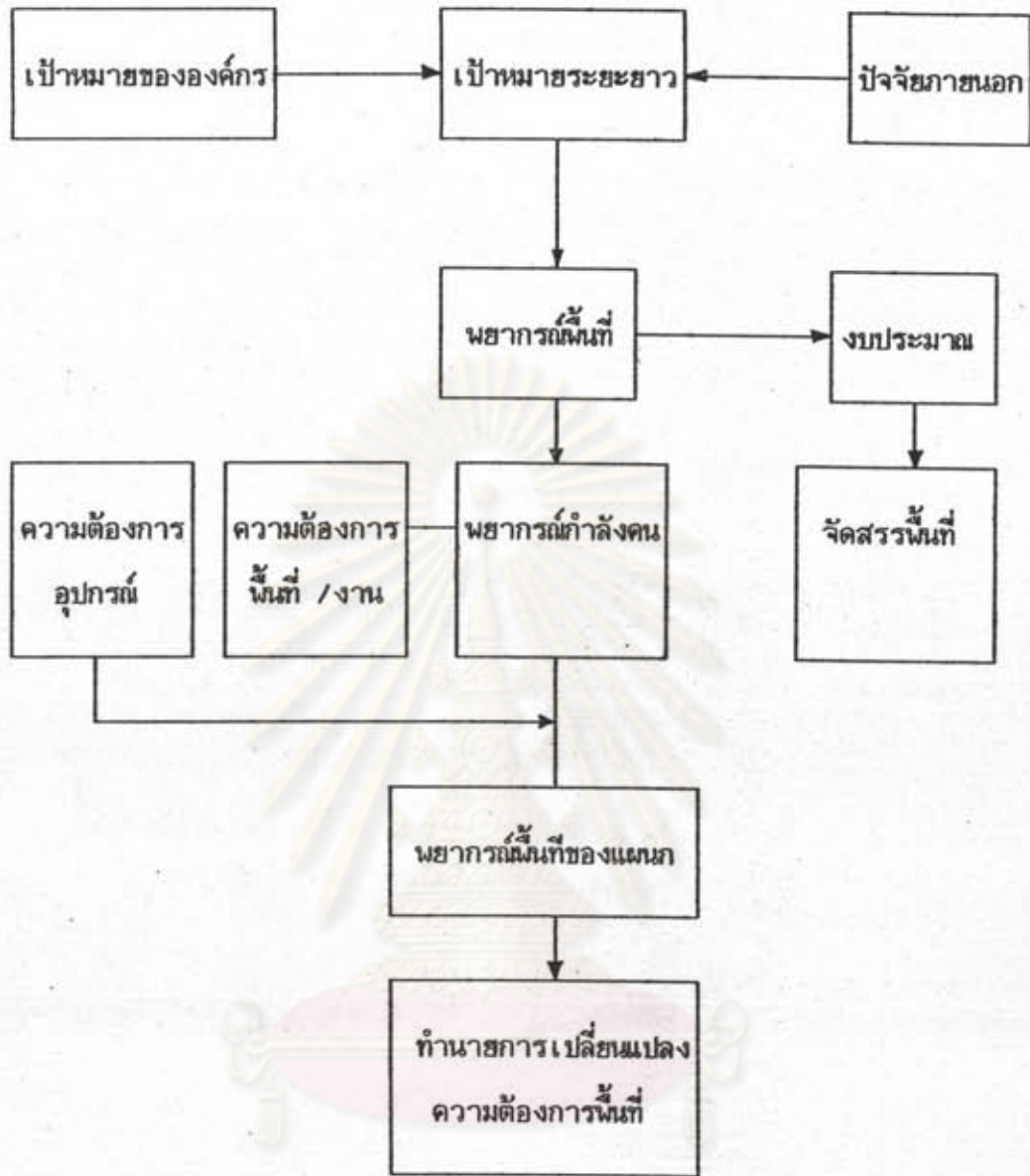
รูปที่ 2.1 การแบ่งแยกพื้นที่

### การกำหนดความต้องการพื้นที่ (Determination of Space Needs)

การวางแผนพื้นที่สิ่งอำนวยความสะดวก เป็นผลมาจากการเปลี่ยนแปลงความต้องการพื้นที่ขององค์กร การทำนาย หรือการพยากรณ์ การเปลี่ยนแปลงความต้องการพื้นที่เป็นส่วนที่ซับซ้อนของกระบวนการวางแผนพื้นที่ ความซับซ้อนในการทำนายเป็นผลมาจากสภาพแวดล้อมในองค์กร การเปลี่ยนแปลงตลอดเวลา การปฏิบัติงานในหน่วยงานขององค์กรต้องการพื้นที่ทำงานที่เพียงพอ เพราะหน่วยงานต่างๆ ประกอบด้วย คน เครื่องมือในกระบวนการผลิต วัสดุในกระบวนการผลิต อุปกรณ์ขนถ่ายวัสดุ เฟอร์นิเจอร์ และอื่น ๆ การพยากรณ์พื้นที่จะต้องสามารถทำนายความต้องการของหน่วยงาน ระดับของกิจกรรมในหน่วยงาน และสิ่งสนับสนุนในกิจกรรมของหน่วยงาน

รูปที่ 2.2 แสดงกระบวนการพยากรณ์ความต้องการพื้นที่

ศูนย์วิทยทรัพยากร  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



ศูนย์วิทยทรัพยากร  
รูปที่ 2.2 ขบวนการพยากรณ์ความต้องการพื้นที่  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

## 1.2. การจัดสรรพื้นที่ (Allocation of Space)

เมื่อได้กำหนดปริมาณพื้นที่ของพื้นที่ใช้สอยต่าง ๆ ปัญหาที่จะพิจารณาต่อมาก็คือ จะจัดสรรพื้นที่ของสิ่งอำนวยความสะดวกที่มีอยู่เดิม (Existing Facility) หรือ สิ่งอำนวยความสะดวกใหม่ (New Facility)

ขั้นตอนการจัดสรรพื้นที่มี 2 ขั้นตอน

1. การจัดสรรและกำหนดตำแหน่งที่ตั้งของสิ่งอำนวยความสะดวก (Facility Location and Allocation) เป็นการเลือกตำแหน่งที่ตั้งต่าง ๆ และกำหนดพื้นที่ที่จะจัดสรรไปแต่ละตำแหน่งที่ตั้ง

2. การวางผังสิ่งอำนวยความสะดวก (Facility Layout) เป็นการจัดสรรพื้นที่ในรายละเอียดในตำแหน่งที่ตั้งเฉพาะ

องค์ประกอบของการวางแผนพื้นที่ แสดงดังรูปที่ 2.3

ศูนย์วิทยทรัพยากร  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

องค์ประกอบของการวางแผนพื้นที่ แสดงดังรูปที่ 2.3



รูปที่ 2.3 แสดงองค์ประกอบของการวางแผนพื้นที่

## 1.2. ปัญหาการวางผังสิ่งอำนวยความสะดวก (Facility Layout Problem)

การวางผังสิ่งอำนวยความสะดวก คือ การจัดสรรพื้นที่ในรายละเอียด (Detail) ของสิ่งอำนวยความสะดวกที่มีอยู่เดิม หรือ สิ่งอำนวยความสะดวกใหม่ การวางผังสิ่งอำนวยความสะดวก ได้แก่ การวางผังสำนักงาน และการวางผังโรงงาน เช่น จัดสรรพื้นที่ไปยังสถานีทำการ ( Work-Station ) , อุปกรณ์เครื่องมือ , เฟอร์นิเจอร์ , ซึ่งการจัดสรรจะต้องได้รับความพอใจในเกณฑ์ต่าง ๆ Francis และ White [13] แสดงหลักเกณฑ์ในการวางผังสิ่งอำนวยความสะดวก ดังนี้

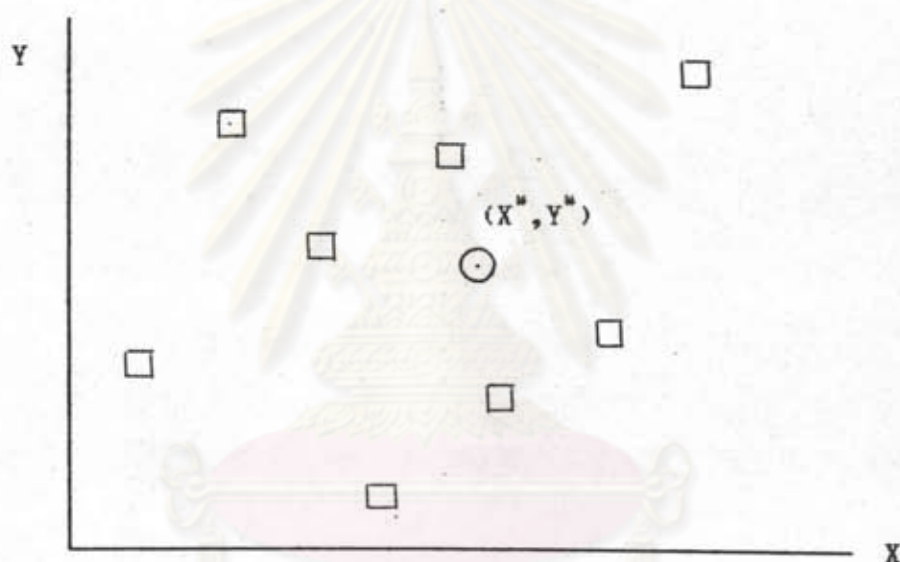
1. เงินลงทุนในอุปกรณ์เครื่องมือต่ำสุด
2. เวลาในการผลิตทั้งหมดต่ำสุด
3. พื้นที่ที่มีอยู่ใช้ให้มีประสิทธิภาพมากที่สุด
4. ให้ความสะดวกสบาย และปลอดภัย แก่พนักงานมากที่สุด
5. มีความยืดหยุ่นในการปรับเปลี่ยน
6. ลดต้นทุนในการขนย้ายวัสดุให้ต่ำสุด

## 1.2. การจัดสรรและการกำหนดตำแหน่งที่ตั้งของสิ่งอำนวยความสะดวก ( Facility Location and Allocation )

การจัดสรรและกำหนดตำแหน่งที่ตั้งของสิ่งอำนวยความสะดวก จะเกี่ยวข้องกับทางเลือกตำแหน่งที่ตั้ง (Location) ต่าง ๆ และจัดสรรพื้นที่ไปยังแต่ละตำแหน่งที่ตั้ง ซึ่งแบ่งได้เป็น 2 แบบ คือ

1. แบบต่อเนื่อง ( Continuous )
2. แบบช่วง ( Discrete )

1. การกำหนดตำแหน่งที่ตั้งของสิ่งอำนวยความสะดวกแบบต่อเนื่อง เป็นการเลือกตำแหน่งที่ตั้ง 1 ตำแหน่ง หรือมากกว่าจากตำแหน่งที่ตั้งนับไม่ถ้วน (Infinite) แสดงดังรูปที่ 2.4 จะเป็นการเลือกตำแหน่งที่ตั้ง ที่สัมพันธ์กับตำแหน่งที่ตั้งที่มีอยู่ (Existing Location) โดยมีเกณฑ์ต่าง ๆ เช่น ลดต้นทุนในการขนย้ายวัสดุที่สุดหรือจะใช้เกณฑ์อื่น จากรูปที่ 2.4 มีจำนวนจุดจำนวนนับไม่ถ้วน ภายในพื้นที่ จะหาคำแหน่งที่ตั้งที่เหมาะสม ( $X^*$ ,  $Y^*$ ) เทียบกับโคออดิเนต  $X$  และ  $Y$  ที่เป็นแบบต่อเนื่อง



- ตำแหน่งที่ตั้งที่มีอยู่  
○ ตำแหน่งที่ตั้งที่เหมาะสม

รูปที่ 2.4 แสดงตำแหน่งที่ตั้งแบบต่อเนื่อง ( $X^*$ ,  $Y^*$ )



2. การกำหนดตำแหน่งที่ตั้งของสิ่งอำนวยความสะดวกแบบช่วง (Discrete Location Problem) จำนวนของตำแหน่งที่ตั้งในหน่วยงานสามารถกำหนดได้เป็นจำนวนนับได้ การแก้ปัญหาจะต่างจากกำหนดที่ตั้งแบบต่อเนื่อง ในสภาพความเป็นจริง จะเป็นการกำหนดที่ตั้งแบบช่วง ตัวอย่างของปัญหา เช่น

- ตำแหน่งที่ตั้งของสิ่งอำนวยความสะดวกของสำนักงาน
- ตำแหน่งที่ตั้งของโรงเรียน
- ตำแหน่งที่ตั้งของโรงพยาบาล
- ตำแหน่งที่ตั้งของห้องสมุด, ไปรษณีย์
- ตำแหน่งที่ตั้งของกระทรวงกลาโหม
- ตำแหน่งที่ตั้งของสาธารณาคาร
- ตำแหน่งที่ตั้งของศูนย์การค้า
- ตำแหน่งที่ตั้งของศูนย์กลางบริการ (เช่น ศูนย์กลางโทรศัพท์)
- ตำแหน่งที่ตั้งของแผนกเครื่องกลภายในโรงงานอุตสาหกรรม

### การเลือกตำแหน่งที่ตั้งของสิ่งอำนวยความสะดวก

ปัญหาการกำหนดตำแหน่งที่ตั้งของสิ่งอำนวยความสะดวก การเลือกตำแหน่งที่ตั้งในหน่วยงานจะถูกกำหนดโดยเป้าหมาย การวิจัยส่วนมากต้องการความพอใจเพียงเป้าหมายเดียว ซึ่งในปัจจุบันการหาจุดที่ดีที่สุด (Optimum) ของฟังก์ชันเป้าหมายเดียว นำไปประยุกต์ในขอบเขตที่จำกัด และการวิจัยปัญหาของตำแหน่งที่ตั้งที่เป็นแบบช่วงภายใต้เป้าหมายเชิงซ้อน มีผู้วิจัยจำนวนน้อย ดังนั้นในการวิจัยนี้จะคำนึงถึงเป้าหมายหลายอย่าง

เป้าหมายที่ต้องการบรรลุ เช่น

1. ต้นทุนรวมต่ำสุด
2. กำไรคาดหมายสูงสุด
3. การให้บริการกับหน่วยงานสูงสุด (ใกล้ลูกค้ามากที่สุด)
4. ผลประโยชน์ทางสภาพแวดล้อมสูงสุด

ในการวิจัยครั้งนี้จะเกี่ยวข้องกับรูปแบบของปัญหาการกำหนดตำแหน่งที่ตั้งของสิ่งอำนวยความสะดวกที่เป็นแบบช่วง โดยมีหลายเป้าหมาย ซึ่งมีลักษณะดังนี้

1. ปัญหาการตัดสินใจของตำแหน่งที่ตั้งพื้นที่ใช้สอย (Function) จะมีตำแหน่งที่ตั้งที่เป็นทางเลือก (Alternative Location) และนับจำนวนได้ และจะมีตำแหน่งที่ตั้ง 1 ตำแหน่ง หรือมากกว่าถูกเลือกสำหรับพื้นที่ใช้สอยนั้น
2. ถ้าให้  $X_i$  เป็นตัวแปรตัดสินใจของตำแหน่งที่ตั้ง โดย  $i = 1, 2, \dots, n$   $i$  แสดงถึงจำนวนของตำแหน่งที่ตั้งที่เป็นทางเลือก และถ้าตำแหน่งที่ตั้ง  $i$  ถูกเลือก  $[0 < n]$  ตัวแปร  $X_i$  มีค่าเป็นไปได้ 2 ค่า คือ เท่ากับ 1 เมื่อตำแหน่งที่ตั้งนั้นถูกเลือก และมีค่าเท่ากับ 0 เมื่อตำแหน่งที่ตั้งนั้นไม่ถูกเลือก ดังนั้นรูปแบบของปัญหาการตัดสินใจจะเป็น Zero - One
3. มีเป้าหมายหลายอย่างที่ต้องการบรรลุในระดับ (Degree) ต่าง ๆ การเลือกตำแหน่งที่ตั้งขึ้นกับระดับความสำคัญ (Priority) ของแต่ละเป้าหมาย
4. ขนาดพื้นที่ของพื้นที่ใช้สอยต่าง ๆ ถูกกำหนดล่วงหน้า และทราบถึงความต้องการทางคุณภาพ และความต้องการทางสภาพแวดล้อมของแต่ละหน่วยงาน
5. ลักษณะทางกายภาพ (Physical) , การเงิน และข้อจำกัดอื่นสามารถกำหนดได้

ศูนย์วิทยทรัพยากร  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

## 2. การสร้างรูปแบบปัญหา (Problem Formulation)

### 2.1 รายละเอียดปัญหา (Problem Description)

ตำแหน่งที่ตั้งของสิ่งอำนวยความสะดวก เป็นปัญหาที่ต้องตัดสินใจเลือกตำแหน่ง และโดยปกติเป็นฝ่ายจัดการ จะพิจารณาเป้าหมายหลายอย่าง และ พยายามให้ได้รับความพอใจต่อเป้าหมายที่ขัดแย้งกัน โดยไม่ใช่หลักเกณฑ์ อย่างไรก็ตามในสถานการณ์ที่สลับซับซ้อนหากต้องการวิเคราะห์ปัญหาโดยใช้ความรู้สึกของสัญชาตญาณ (Intuitive) การมีเทคนิคในการวิเคราะห์จะมีคุณค่าที่จะช่วยให้การตัดสินใจในสถานการณ์นั้น

จากบทที่ 1 ปัญหาการตัดสินใจของตำแหน่งที่ตั้งของสิ่งอำนวยความสะดวกแบบข้างจะเกิดเมื่อมีการเปลี่ยนในสิ่งเหล่านี้

- ความต้องการของพื้นที่ด้านปริมาณ
- ความต้องการของพื้นที่ด้านคุณภาพ
- ความต้องการทางสภาพแวดล้อม

#### 2.1.1. ความต้องการของตำแหน่งที่ตั้ง :

ในการกำหนดตำแหน่งที่ตั้งที่ดีที่สุด ฝ่ายจัดการอาจจะสนใจในการได้รับความพอใจของเป้าหมายหลายอย่าง เช่น

- ต้นทุนรวมของตำแหน่งที่ตั้งต่ำสุด
- ใกล้กับลูกค้ามากที่สุดที่เป็นได้
- ประสิทธิภาพทางสภาพแวดล้อมของตำแหน่งที่ตั้งสูงสุด
- ความสัมพันธ์ระหว่างสิ่งอำนวยความสะดวกสูงสุด

เนื่องจากเป้าหมายที่ตั้งไว้อาจจะขัดแย้งกัน ซึ่งเป็นการศึกษาที่จะได้รับความพอใจ  
พร้อมๆ กัน ดังนั้น ฝ่ายจัดการต้องตั้งระดับความสำคัญ สำหรับแต่ละเป้าหมาย เพื่อที่จะ  
ได้รับความพอใจต่อเป้าหมายที่มีระดับความสำคัญสูง ก่อนเป้าหมายที่มีระดับความสำคัญต่ำกว่า  
การตั้งระดับความสำคัญขึ้นกับชนิดของหน่วยงาน ที่ต้องการจัดสรรพื้นที่ ในกรณีของพื้นที่สำนักงาน  
ระดับความสำคัญสูงสุดบางครั้งอาจเน้นใกล้กับลูกค้ามากที่สุดเท่าที่เป็นได้ หรือ ผลประโยชน์  
ของสภาพแวดล้อมสูงสุด

### 2.1.2. ข้อสมมติฐาน (Assumptions)

1. ความต้องการพื้นที่ของแผนก/หน่วยงาน สามารถกำหนดได้
2. ตำแหน่งที่ตั้งต่าง ๆ ที่จะเลือก ถูกกำหนดไว้ล่วงหน้า
3. ความต้องการทางคุณภาพสำหรับแต่ละแผนก/หน่วยงาน สามารถหาได้
4. สำหรับแต่ละทางเลือก ข้อมูลที่เกี่ยวกับเป้าหมาย (ข้อมูลต้นทุน, ข้อมูลทางผล-  
ประโยชน์, อื่น ๆ มีเพียงพอ)
5. ทราบเป้าหมายทางการจัดการต่าง ๆ และ ลำดับของระดับความสำคัญ
6. ทราบข้อจำกัดทางการเงิน, ทางกายภาพ และข้อจำกัดอื่น ๆ

ศูนย์วิทยทรัพยากร  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

เทอมและตัวแปร

ให้  $i = 1, 2, \dots, N$  ดัชนีของแผนก (Index of the department)  
ไม่เกิน  $N$  department

$j = 1, 2, \dots, M$  ดัชนีของพื้นที่ภูมิศาสตร์ (Index of the geographic  
area) ไม่เกิน  $M$  areas

$k = 1, 2, \dots, T$  ดัชนีของทางเลือกตำแหน่งที่ตั้ง (Index of the  
alternative locations) ที่ถูกพิจารณาสำหรับ  
region  $j$ , จำกัดด้วย  $T$  locations

$S_i$  = จำนวนพื้นที่ที่ต้องการของพื้นที่ใช้สอย  $i$

$L$  = จำนวนของเป้าหมายที่พิจารณา

$X_{i,j,k}$  = ตัวแปรตัดสินใจ =  $\begin{cases} 1 & \text{ถ้า } S_i \text{ ถูกจัดสรร ณ } k \text{ for region } j \\ 0 & \text{ไม่จัดสรร} \end{cases}$

$C_{i,j,k}(l)$  = สัมประสิทธิ์ ของ  $X_{i,j,k}$  ของแต่ละเป้าหมาย  $l = 1, 2, \dots, L$

### 3. การกำหนดปัญหา (Problem Statement)

ถ้าไม่พิจารณาระดับความสำคัญ ปัญหาการจัดตำแหน่งสิ่งอำนวยความสะดวกแบบช่วงสามารถกำหนดเป็น

การหาค่า  $X_{i,j,k}$  เพื่อที่จะ

$$\text{Maximize or Minimize } \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^M \sum_{k=1}^T c_{i,j,k}(l) \cdot X_{i,j,k}$$

สำหรับแต่ละเป้าหมาย  $l = 1, 2, \dots, L$

สมมติให้สิ่งอำนวยความสะดวกในสำนักงาน ขององค์การต้องการพื้นที่ใช้สอยของส่วนบริการลูกค้า , ฝ่ายการเงิน , ฝ่ายบัญชี , ฝ่ายการตลาด , ฝ่ายขาย และฝ่ายทรัพยากรมนุษย์ ดังนั้น  $N = 5$  พิจารณา 5 พื้นที่ภูมิศาสตร์ (Section ภายใน region) ดังนั้น  $M = 5$  ให้จำนวนของตำแหน่งที่ตั้งที่เป็นไปได้ = 10 ดังนั้น  $T = 10$

เป้าหมายที่พิจารณามีดังนี้ คือ

- ต้นทุนรวมต่ำสุด (Minimization of total cost)
- ผลประโยชน์สูงสุด (Maximization of benefit)
- ใกล้เคียงลูกค้ามากที่สุด (Maximization of coverage of Customers)
- ความสัมพันธ์ระหว่างสิ่งอำนวยความสะดวกสูงสุด (Maximization of overall relationship between the facilities)

เป้าหมาย จะประกอบด้วยปัจจัยทางคุณภาพและปริมาณ วิธีรวมปัจจัยทางคุณภาพเข้ากับรูปแบบของปัญหาแสดงในบทที่ 4

เป้าหมาย มี 4 เป้าหมาย ดังนั้น  $L = 4$

ให้  $C_{i,j,k}(1) = c_{i,j,k}$  = สัมประสิทธิ์ต้นทุน ของ  $X_{i,j,k}$

$C_{i,j,k}(2) = d_{i,j,k}$  = สัมประสิทธิ์ผลประโยชน์ ของ  $X_{i,j,k}$

$C_{i,j,k}(3) = v_{i,j,k}$  = สัมประสิทธิ์ Coverage ของ  $X_{i,j,k}$

$C_{i,j,k}(4) = r_{i,j,k}$  = สัมประสิทธิ์ความสัมพันธ์ ของ  $X_{i,j,k}$

$B$  = งบประมาณเงินลงทุนทั้งหมด

3.1. ปัญหาโปรแกรมหลายเป้าหมายแบบ Zero - One เป็นดังนี้

$$\text{Minimize } \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^M \sum_{k=1}^T [c_{i,j,k} \cdot X_{i,j,k}] \quad (1)$$

$$\text{Maximize } \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^M \sum_{k=1}^T [d_{i,j,k} \cdot X_{i,j,k}] \quad (2)$$

$$\text{Maximize } \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^M \sum_{k=1}^T [v_{i,j,k} \cdot X_{i,j,k}] \quad (3)$$

$$\text{Maximize } \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^M \sum_{k=1}^T [r_{i,j,k} \cdot X_{i,j,k}] \quad (4)$$

$$\text{Such That } \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^M \sum_{k=1}^T [c_{i,j,k} \cdot X_{i,j,k}] \leq B \quad (5)$$

$$\text{และ } X_{i,j,k} = \{0, 1\} \quad (6)$$

สมการที่ 1 แสดง ฟังก์ชันของต้นทุน (Cost function) ซึ่งประสงค์ที่จะ Minimize

สมการที่ 2 แสดง ผลประโยชน์ทางสภาพแวดล้อม ซึ่งประสงค์ที่จะ Maximize

สมการที่ 3 แสดง การให้บริการลูกค้า ซึ่งประสงค์ที่จะ Maximize

สมการที่ 4 แสดง ความสัมพันธ์ระหว่างสิ่งอำนวยความสะดวก ซึ่งประสงค์ที่จะ Maximize

สมการที่ 5 แสดง ข้อจำกัดการงบประมาณ

สมการที่ 6 แสดง ค่าของตัวแปรตัดสินใจ ถ้ามีค่า = 1 เลือกตำแหน่งที่ตั้งนั้น แต่ถ้า = 0 ไม่เลือกตำแหน่งที่ตั้ง

การ Formulation Goal Programming Problem

Find  $X_{i,j,k}$  เพื่อ minimize

$$a = \{(p_5), (n_3), (n_2), (n_4), (p_1)\}$$

$$G1 = \sum_i \sum_j \sum_k [C_{i,j,k} \cdot X_{i,j,k}] + n_1 - p_1 = b_1$$

$$G2 = \sum_i \sum_j \sum_k [d_{i,j,k} \cdot X_{i,j,k}] + n_2 - p_2 = b_2$$

$$G3 = \sum_i \sum_j \sum_k [V_{i,j,k} \cdot X_{i,j,k}] + n_3 - p_3 = b_3$$

$$G4 = \sum_i \sum_j \sum_k [r_{i,j,k} \cdot X_{i,j,k}] + n_4 - p_4 = b_4$$

$$G5 = \sum_i \sum_j \sum_k [C_{i,j,k} \cdot X_{i,j,k}] + n_5 - p_5 = b_5$$

$$X_{i,j,k} = 0, 1 \text{ for all } i, j \text{ และ } k$$

และ  $\bar{n}, \bar{p} \geq 0$  โดย  $\bar{n}$  และ  $\bar{p}$  เวกเตอร์แสดงความเบี่ยงเบนทางลบและทางบวกตามลำดับ

ค่าทางขวามือของแต่ละเป้าหมายแสดงระดับ aspiration ของเป้าหมาย

เวกเตอร์การบรรลุผล a (Achievement Vector) แสดงขีดของฟังก์ชันการบรรลุผล เรียงอันดับตามระดับความสำคัญ ตัวอย่างเช่น  $p_5$  แสดงความเบี่ยงเบนทางบวกของเป้าหมายที่ 5 ( $G_5$ ) จาก aspiration level  $b_5$  การบรรลุเป้าหมายนี้จะให้ระดับความสำคัญระดับ 1 (ตำแหน่งแรกในอันดับ) ส่วนระดับความสำคัญที่ 2 ใน ฟังก์ชันการบรรลุผล จะเป็น minimize ความเบี่ยงเบนทางลบ จาก aspiration level  $b_5$  ของเป้าหมาย  $G_5$  (Maximize the Coverage)

ค่าของค่าคอมพิวทาสสำหรับแต่ละฟังก์ชันการบรรลุผล = 0 แสดงว่า เป้าหมายบรรลุ ถ้ามีค่าที่เป็นบวก แสดงถึงจำนวนที่ไม่ได้รับความพอใจของเป้าหมาย นั้น