



เอกสารอ้างอิง

ภาษาไทย

โภคman อารีya. อิเล็กทรอนิกส์กำลัง. กรุงเทพมหานคร : เอกสารประกอบการเรียน วิชา-
อิเล็กทรอนิกส์กำลัง ภาควิชาไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2537.
กู่มือ ไอซี CMOS 4000 SERIES. บริษัทชีอีดี้เคชั่นจำกัด, 2532.
นรินทร์ วงศ์พันธุ์. มาตรฐานสำหรับตัวถัง และการอ่านค่าของอุปกรณ์ติดบนผิวน้ำ.
วารสารเข็มขัดเดอร์ อิเล็กทรอนิกส์ ฉบับที่ 97 ธ.ค.2532-ม.ค. 2533.
สุวัฒน์ ดัน. เทคนิคและการออกแบบสวิตช์เพาเวอร์ชั้นพลาสติก. กรุงเทพมหานคร: บริษัท
เอ็นเทลไทย จำกัด , 2537.
เอกสารชั้น ลีลารัตน์. กู่มือการใช้งาน LEK 6.0 ซอฟแวร์สำหรับวิเคราะห์วงจรอิเล็กทรอนิกส์เชิงเส้น
แบบท่อน. กรุงเทพมหานคร: ภาควิชาไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2534.

ภาษาอังกฤษ

Dave S. Steinberg. COOLING TECHNIQUES FOR ELECTRONIC EQUIPMENT. John Wiley & Sons, New York, USA., 1980.

John D.Lenk. HANDBOOK OF ELECTRONIC CIRCUIT DESIGNS. Prentice-Hall Inc. New Jersey. USA., 1976.

John E.Traister. DESIGN GUIDELINES FOR SURFACE MOUNT TECHNOLOGY. Academic Press. Inc. San Diego. California. USA., 1990.

MOTOROLA LINEAR / INTERFACE INTEGRATED CIRCUITS. USA, 1987.

Muhammed Harunur Rashid. POWER ELECTRONICS. Prentice-Hall Inc. New Jersey. USA, 1988.

P.R.K. Chetty. SWITCH-MODE POWER SUPPLY DESIGN. TAB BOOKS Inc., USA, 1986

Robert J. Rowland and Paul Belangia. APPLIED SURFACE MOUNT ASSEMBLY.

A Guide to Surface Mount Materials and Processes. Van Nostrand Reinhold.

New York, USA, 1993.

TOMITA FERRITE. Tomita Electronic Co.Ltd., 1989



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ก.

การออกแบบตัวเหนี่ยวนำ

ในโครงการนี้ใช้การออกแบบโดยผ่านทางเรขาคณิตของแกน (Core Geometry : K_g) โดยกำหนดค่าของกำลังสูญเสียใน漉คทองแดง (P_{cu}) เพื่อกำหนดพารามิเตอร์ K_g ที่ออกแบบ ของแกน และเลือกแกนที่มี K_g ใหญ่กว่าค่าที่คำนวณ เพื่อให้มั่นใจว่าที่พื้น漉คทองแดง โดยที่ขนาดของเส้น漉คใหญ่พอที่จะทำให้การสูญเสียใน漉คทองแดงเป็นไปตามที่กำหนด

ข้อกำหนดในการออกแบบ

ค่าความเหนี่ยวนำ	$(L) = 3 \text{ mH}$
ค่าของของกระแส	$(I_p) = 0.55 \text{ A}$
ค่า RMS ของกระแส	$(I_{RMS}) = 0.5008 \text{ A}$ (ตามรูปร่างของกระแส)
ค่าสูงสุดของความหนาแน่นของฟลักซ์แม่เหล็ก	$(B_m) = 0.2 \text{ T}$
ตัวประกอบการใช้หน้าต่างของแกน	$(k) = 0.4$
กำลังสูญเสียใน漉คทองแดง	$(P_{cu}) = 0.5 \text{ W}$

กำหนดพารามิเตอร์ K_g

($\rho = 1.72 \times 10^{-8} \Omega \cdot \text{m}$ คือ ความต้านทานจำเพาะของห้องแดง)

$$K_g = 4 \cdot \rho \cdot \left[\frac{\left(\frac{1}{2} \cdot L \cdot I_p^2 \right) \left(\frac{1}{2} \cdot L \cdot I_{RMS}^2 \right)}{(k \cdot B_m^2 \cdot P_{cu})} \right]$$

ได้ค่า $K_g = 1.471 \times 10^{-12}$

เลือกขนาดแกนที่ใช้จากเรขาคณิตของแกน โดย

$$K_g = \frac{W \cdot S^2}{t}$$

W คือ พื้นที่หน้าต่างของแกน

S คือ พื้นที่หน้าตัดของแกน

t คือ ความยาวเฉลี่ยของ漉คหนึ่งรอบ

เลือกแกนที่มีในห้องคลาด ที่มี K_g ใหญ่กว่าค่าที่คำนวณ ได้แกน EI25 ($K_{g,EI25} = 2.952 \times 10^{-12}$)
 $W = 8.19 \times 10^{-5}$, $S = 4.22 \times 10^{-5}$, $t = 0.049$

หมายเหตุ แกน EI19 มี $K_{g,EI19} = 4.049 \times 10^{-13}$

แกน EI22 มี $K_{g,EI22} = 1.716 \times 10^{-12}$ ในมีจ่าหน่าย ในขณะนี้

คำนวณหาจำนวนรอบ (N)

$$N = L \cdot \frac{I_p}{B_{\max} \cdot S}$$

คำนวณได้ 194.5 รอบ แต่เลือกที่จะพัฒนา $N = 200$ รอบ (เพื่อให้ $B < B_{\max}$)

เลือกลวดทองแดงที่จะใช้

$$A_w = \frac{k \cdot W}{N}$$

พื้นที่ลวดทั้งหมด (A_w) = $1.638 \times 10^{-7} \text{ m}^2$

$$N_{\text{wire}} = \frac{A_w}{SWG}$$

เพื่อใช้ประโยชน์สูงสุดของลวด เลือกลวดทองแดง #SWG26 (มีพื้นที่หน้าตัด $1.642 \times 10^{-7} \text{ m}^2$)

ทำให้ได้ $N_{\text{wire}} = 0.998 \cong 1$ เส้น

คำนวณค่าของช่องว่างอากาศ (air gap : l_g)

$$l_g = N_2 \frac{\mu_0 \cdot S}{L} = 0.707 \text{ mm}$$

μ_0 คือความซึมซาบได้ของอากาศ (permeability) = $4\pi \times 10^{-7} \text{ H/m}$

เนื่องจากฟลักซ์ที่ขอนของช่องอากาศจะไม่สม่ำเสมอ ซึ่งมีผลเสียอนว่าพื้นที่หน้าตัดของช่องอากาศ มีขนาดใหญ่ขึ้น ในทางปฏิบัติจึงต้องปรับแต่งค่าของช่องอากาศเพื่อให้ได้ค่า L ที่ต้องการ

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ข.

การออกแบบหม้อแปลง

ออกแบบโดยผ่านทางเรขาคณิตของแกน (Core Geometry : K_g) โดยกำหนดค่าของกำลัง สูญเสียใน漉คทองแಡง (P_{cu}) เพื่อกำหนดพารามิเตอร์ K_g ของแกน แล้วเลือกแกนที่มี K_g ใหญ่กว่า ค่าที่กำหนด การออกแบบจะมีขั้นตอนมากกว่าตัวหนึ่ง สำหรับมีค่าคงคลาดายขด ต้องคำนึงถึง อัตราส่วนจำนวนรอบ (Turn Ratio : N) อัตราส่วนการใช้พื้นที่ช่องหน้าต่าง ($\alpha + \beta + \Gamma = 1$), แรงดัน, กระแส, วัสดุกรงานและความถี่ทำงาน (f_s)

ข้อกำหนดของหม้อแปลง

ขด漉คปฐมภูมิ 2 ขด ($N_1 = N_2$)

ขด漉คทุติภูมิ 1 ขด (N_3)

อัตราส่วนจำนวนรอบ $N_3/N_1 = N_3/N_2 = N = 35$

วัสดุกรงาน $D = 0.9$

กระแสเฉลี่ยของตัวหนึ่ง บวนนำค่าออกแบบ $i_L = 0.5 \text{ A}$

$$I_{RMS1} = I_{RMS2} = N \cdot \frac{i_L}{2} \cdot \sqrt{D \cdot (1+D)}$$

กระแส RMS ของขดปฐมภูมิ $I_{RMS1} = I_{RMS2} \approx 11.5 \text{ A}$

กระแส RMS ของขดทุติภูมิ $I_{RMS3} = i_L \cdot \sqrt{D} \approx 0.48 \text{ A}$

ความต้านทานขณะนำกระแสของสวิตช์ (R_{DS}) = 0.028Ω

แรงดันเข้า $V_s = 11 \text{ V} , (: D = 0.9)$

แรงดันที่ขดปฐมภูมิ $V_1 = V_2 = V_s - (I_{RMS1} \cdot R_{DS}) = 10.678 \text{ V}$

แรงดันที่ขดทุติภูมิ $V_3 = N \cdot V_1 = 373.73 \text{ V}$

ความสามารถด้วยโหลดกำลังของหม้อแปลง (power hand capability : P) = $V_3 \cdot i_L \cdot D = 168.18 \text{ W}$

แบ่งอัตราส่วนใช้พื้นที่ช่องหน้าต่าง ขด N1 : $\alpha = 0.33$

แบ่งอัตราส่วนใช้พื้นที่ช่องหน้าต่าง ขด N2 : $\beta = 0.33$

แบ่งอัตราส่วนใช้พื้นที่ช่องหน้าต่าง ขด N3 : $\Gamma = 0.34$

ข้อกำหนดของแกน

- ค่าสูงสุดของความหนาแน่นของฟลักซ์แม่เหล็ก $B_m = 0.17 \text{ T}$
- ตัวประกอบการใช้หน้าต่างของแกน $k = 0.2$
- กำลังสูญเสียใน漉คท่องแสง $P_{cu} = 2 \text{ W}$
- ความถี่ทำงาน $f_s = 25.6 \text{ kHz}$
- หากำลังที่ต้องการ ($\rho = 1.72 \times 10^{-8} \Omega \cdot \text{m}$)

$$K_{gn} = \frac{\rho \cdot P^2}{4 \cdot k \cdot B_m^2 \cdot f_s^2 \cdot P_{cu}} = 1.609 \times 10^{-11}$$

หาก K_g ของแกนที่ต้องการ (เฉลี่ยอัตราส่วนการใช้หน้าต่าง)

$$K_g = \frac{(9 + (3.D))D}{8} \cdot K_{gn} = 2.118 \times 10^{-11}$$

เลือกแกนที่จะใช้งาน $K_g = \frac{WS^2}{t}$

สามารถเลือกได้แกนเฟอร์ไรร์ EI33 นี้ $K_{g-EI33} = 2.166 \times 10^{-11}$
 $(W = 9.1 \times 10^{-5}, S = 1.3 \times 10^{-4}, t = 0.071)$

หน้างานวนรอบ

$$N_1 = N_2 = \frac{V_1 \cdot D}{4 \cdot B_m \cdot S \cdot f_s} = 4.247$$

เลือกพันจำนวนรอบของปฐมภูมิ $N_1 = N_2 = 5$ รอบ ($B < B_m$)

$$\text{จำนวนรอบของทุคดีภูมิ} \quad N_3 = \frac{N_1 \cdot V_3}{V_1} = 175 \text{ รอบ}$$

หนาแน่นคลวค

$$\text{พื้นที่ต่อรอบของขดปฐมภูมิ} \quad A_{w1} = A_{w2} = \frac{k \cdot \alpha \cdot W}{N_1} = 1.2 \times 10^{-6}$$

เลือก漉คท่องแสงที่จะใช้ #SWG 26 นี้พื้นที่หน้าตัด $A_{SWG1} = 1.642 \times 10^{-7}$

$$N_{1w} = N_{2w} = \frac{A_{w1}}{A_{SWG1}} = 7.315$$

(เพื่อลดความด้านทาน)เลือกจำนวนเส้น漉คสำหรับปฐมภูมิ $N1W = N2W = 10$ เส้น

(สามารถใช้จำนวน漉คมากกว่าพื้นที่หน้าต่างได้ เพราะเพื่อค่า $k = 0.2$)

ความยาวของ漉คแต่ละเส้น $W_{1L} = W_{2L} = N_1 \cdot t = 0.355 \text{ m.}$

พื้นที่ต่อรอบของDUCTทุติกูมิ $A_{W3} = \frac{k \cdot \Gamma \cdot W}{N_3} = 3.536 \times 10^{-8}$
 เลือก漉漉ทองแดง #SWG 34 นีพื้นที่หน้าตัด $A_{SWG3} = 4.289 \times 10^{-8}$
 จำนวนเส้น漉漉สำหรับDUCTทุติกูมิ $N_{3W} = \frac{A_{W3}}{A_{SWG3}} = 0.824 \approx 1$ เส้น
 ความยาวของ漉漉 $W_{3L} = N_3 \cdot t = 12.425 \text{ m.}$



ภาคผนวก ค.

รายการอุปกรณ์ที่ใช้ในโครงงาน

U1	LM311	Voltage Comparator				
U2	TL494	Switchmode Pulse Width Modulation Control Circuit				
U3	4020	CMOS 14-Stage Binary Counter				
U4	4011	Quad 2-Input “NAND” Gate				
U5	4011	Quad 2-Input “NAND” Gate				
Q1	IRFZ40	MOSFET	,	Q2	IRFZ40	MOSFET
Q3	IRF730	MOSFET	,	Q4	IRF730	MOSFET
Q5	IRF730	MOSFET	,	Q6	IRF730	MOSFET
Q7	TIP50	NPN Transistor	,	Q8	TIP50	NPN Transistor
Q9	2N2222	NPN Transistor	,	Q10	2N2222	NPN Transistor
Q11	2N2907	PNP Transistor	,	Q12	2N2907	PNP Transistor
Q13	2N2222	NPN Transistor				
D1	1N4001,		D2	1N4001,	D3	1N4148,
D5	1N4148,		D6	1N4148,	D7	1N4002,
D9	LED RED,		D10	1N4148,	D11	1N4148,
D13	LED Green,		D14	LED Red,	D15	1N4001,
BD	4 x MUR180	Ultra Fast Recovery 1A 800V				
ZD1	IN4743A	13V 1W				
L1	3mH	คุณภาพอิบค์ในภาคผนวก “การออกแบบตัวเหนี่ยวหน้ำ”				
T1	คุณภาพอิบค์ในภาคผนวก “การออกแบบหน้าแปลง”					
VR1	50 kΩ		VR2	50 kΩ	VR3	20 kΩ
					VR4	50 kΩ

Resistor 1/4W ± 5%

R1	$5\ \Omega$,	R2	$5\ \Omega$,	R3	$2\ k\Omega$,	R4	$2\ k\Omega$
R5	$100\ k\Omega$,		R6	$100\ k\Omega$,		R7	$10\ k\Omega$,		R8	$10\ k\Omega$
R9	$0.25\ \Omega$ 1W,		R10	$10\ k\Omega$,		R11	$47\ k\Omega$,		R12	$10\ k\Omega$
R13	$1\ k\Omega$,	R14	$1\ k\Omega$,	R15	$2.2\ k\Omega$,		R16	$1\ M\Omega$
R17	$1\ M\Omega$,	R18	$10\ k\Omega$,	R19	$10\ k\Omega$,	R20	$1\ k\Omega$ 1/2W
R21	$1\ k\Omega$ 1/2W,		R22	$100\ k\Omega$,		R23	$10\ k\Omega$,	R24	$10\ k\Omega$
R25	$10\ k\Omega$,		R26	$1\ M\Omega$,	R27	$47\ k\Omega$,	R28	$47\ k\Omega$
R29	$5\ k\Omega$,	R30	$5\ k\Omega$,					
Cs	$100\ \mu F$ 50 V,	C1	$33\ \mu F$ 450 V,	C2	$10\ \mu F$ 50 V,	C3	$10\ \mu F$ 50 V			
C4	$6.8\ nF$ 1000V,	C5	$6.8\ nF$ 1000V,	C6	$6.8\ nF$ 1000V,	C7	$0.1\ \mu F$ 50V			
C8	$0.047\ \mu F$ 250V,	C9	$0.01\ \mu F$ 50V,	C10	$0.1\ \mu F$ 50V,	C11	$680\ pF$			
C12	$0.01\ \mu F$ 50 V									



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก 4.

MOSFET IRFZ40

HEXFET® TRANSISTORS IRFZ40 IRFZ42

**N-Channel
50 VOLT
POWER MOSFETs**



50 Volt, 0.028 Ohm HEXFET TO-220AB Plastic Package

The HEXFET technology has expanded its product base to serve the 'cw' voltage, very low RDS(on) MOSFET transistor requirements. International Rectifier's highly efficient geometry and unique processing of the HEXFET have been combined to create the lowest on resistance per device performance. In addition to this feature all HEXFETs have documented reliability and parts per million quality!

The HEXFET transistors also offer all of the well established advantages of MOSFETs such as voltage control, freedom from second breakdown, very fast switching, ease of paralleling, and temperature stability of the electrical parameters.

They are well suited for applications such as switching power supplies, motor controls, inverters, choppers, audio amplifiers, high energy pulse circuits, and in systems that are operated from low voltage batteries, such as automotive, portable equipment, etc.

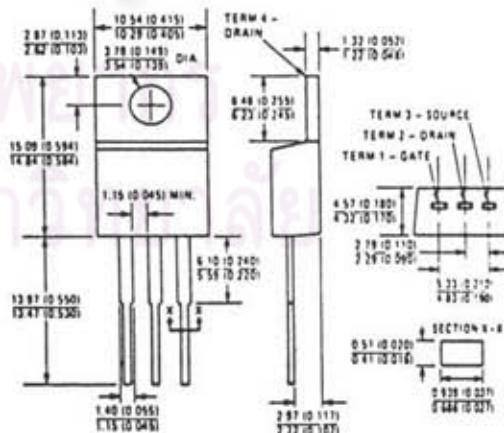
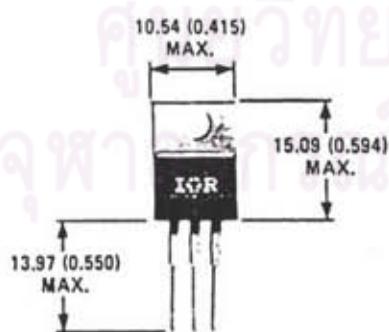
Features:

- Extremely Low RDS(on)
- Compact Plastic Package
- Fast Switching
- Low Drive Current
- Ease of Paralleling
- No Second Breakdown
- Excellent Temperature Stability
- Parts Per Million Quality

Product Summary

PART NUMBER	VDS	RDS(ON)	ID
IRFZ40	50V	0.028Ω	51A
IRFZ42	50V	0.035Ω	46A

CASE STYLE AND DIMENSIONS



Case Style: TO-220AB
Dimensions in Millimeters and (Inches)

Figure 13-29 Data sheet of IR MOSFETs, types IRF240 and IRF242. (Courtesy of International Rectifier).

Absolute Maximum Ratings

Parameter	IRF240	IRF242	Units
V_{DS} Drain - Source Voltage ^①	50	50	V
V_{DGs} Drain - Gate Voltage ($R_{GS} = 20\text{ k}\Omega$) ^①	50	50	V
$I_D @ T_C = 25^\circ\text{C}$ Continuous Drain Current	51	46	A
$I_D @ T_C = 100^\circ\text{C}$ Continuous Drain Current	32	29	A
I_{DM} Pulsed Drain Current ^②	160	145	A
V_{GS} Gate - Source Voltage	±20		V
$P_D @ T_C = 25^\circ\text{C}$ Max. Power Dissipation	125 (See Fig. 14)		W
Linear Derating Factor	1.0 (See Fig. 14)		W/K
I_{LM} Inductive Current, Clamped	(See Fig. 15 and 16) $L = 100\mu\text{H}$		A
T_J Operating Junction and Storage Temperature Range	160	145	°C
T_{sg}	-55 to 150		°C
Lead Temperature	300 (0.063 in. (1.6mm) from case for 10s)		°C

Electrical Characteristics @ $T_C = 25^\circ\text{C}$ (Unless Otherwise Specified)

Parameter	Type	Min.	Typ.	Max.	Units	Test Conditions	
V_{DSS} Drain - Source Breakdown Voltage	IRF240	50	—	—	V	$V_{GS} = 0\text{V}$	
	IRF242	50	—	—	V	$I_D = 250\text{ }\mu\text{A}$	
V_{TH} Gate Threshold Voltage	ALL	2.0	—	4.0	V	$V_{DS} = V_{GS}, I_D = 250\text{ }\mu\text{A}$	
I_{GSS} Gate-Source Leakage Forward	ALL	—	—	500	nA	$V_{GS} = 20\text{V}$	
I_{GSS} Gate-Source Leakage Reverse	ALL	—	—	-500	nA	$V_{GS} = -20\text{V}$	
I_{DSS} Zero Gate Voltage Drain Current	ALL	—	—	250	μA	$V_{DS} = \text{Max. Rating}, V_{GS} = 0\text{V}$	
	—	—	—	1000	μA	$V_{DS} = \text{Max. Rating} \times 0.8, V_{GS} = 0\text{V}, T_C = 125^\circ\text{C}$	
$I_{D(on)}$ On-State Drain Current ^③	IRF240	51	—	—	A	$V_{DS} > I_{D(on)} \times R_{DS(on)max}, V_{GS} = 10\text{V}$	
	IRF242	45	—	—	A		
$R_{DS(on)}$ Static Drain-Source On-State Resistance ^③	IRF240	—	0.024	0.028	Ω	$V_{GS} = 10\text{V}, I_D = 29\text{A}$	
	IRF242	—	0.030	0.035	Ω		
g_f Forward Transconductance ^③	ALL	17	22	—	Sat	$V_{DS} > I_{D(on)} \times R_{DS(on)max}, I_D = 29\text{A}$	
C_{iss} Input Capacitance	ALL	—	2350	3000	pf	$V_{GS} = 0\text{V}, V_{DS} = 25\text{V}, f = 1.0\text{ MHz}$	
C_{oss} Output Capacitance	ALL	—	920	1200	pf	See Fig. 10	
C_{trs} Reverse Transfer Capacitance	ALL	—	250	400	pf		
t_{on} Turn-On Delay Time	ALL	—	18	25	ns	$V_{DD} = 25\text{V}, I_D = 29\text{A}, Z_o = 4.7\text{Ω}$	
t_r Rise Time	ALL	—	25	60	ns	See Fig. 17	
t_{off} Turn-Off Delay Time	ALL	—	35	70	ns	(MOSFET switching times are essentially independent of operating temperature.)	
t_f Fall Time	ALL	—	12	25	ns		
Q_g Total Gate Charge (Gate-Source Plus Gate-Drain)	ALL	—	40	60	nC	$V_{GS} = 10\text{V}, I_D = 0.8\text{ Max. Rating}$ See Fig. 18 for test circuit. (Gate charge is essentially independent of operating temperature.)	
Q_{gs} Gate-Source Charge	ALL	—	22	—	nC		
Q_{gd} Gate-Drain ("Miller" Charge)	ALL	—	18	—	nC		
I_n Internal Drain Inductance	ALL	—	3.5	—	nH	Measured from the contact screw on tab to center of die.	Modified MOSFET symbol showing the internal device inductances.
	ALL	—	4.5	—	nH	Measured from the drain lead, 6mm (0.25 in.) from package to center of die.	
I_s Internal Source Inductance	ALL	—	7.5	—	nH	Measured from the source lead, 6mm (0.25 in.) from package to source bonding pad.	

Thermal Resistance

R_{thJC} Junction-to-Case	ALL	—	—	1.0	K/W	
R_{thCS} Case-to-Sink	ALL	—	1.0	—	K/W	Mounting surface flat, smooth, and greased.
R_{thJA} Junction-to-Ambient	ALL	—	—	80	K/W	Free Air Operation

Figure 13-29 (continued)

Source-Drain Diode Ratings and Characteristics

I_S	Continuous Source Current (Body Diode)	IRF240	—	—	51	A	Modified MOSFET symbol showing the integral reverse PN junction rectifier.
		IRF242	/	—	46	A	
I_{SM}	Pulse Source Current (Body Diode) \oplus	IRF240	—	—	160	A	
		IRF242	/	—	145	A	
V_{SD}	Diode Forward Voltage \ominus	IRF240	—	—	2.5	V	$T_C = 25^\circ\text{C}, I_S = 51\text{A}, V_{GS} = 0\text{V}$
		IRF242	/	—	2.2	V	$T_C = 25^\circ\text{C}, I_S = 46\text{A}, V_{GS} = 0\text{V}$
t_{rr}	Reverse Recovery Time	ALL	—	350	—	ns	$T_J = 150^\circ\text{C}, I_F = 51\text{A}, dI/dt = 100\text{A}/\mu\text{s}$
Q_{RR}	Reverse Recovered Charge	ALL	—	2.1	—	μC	$T_J = 150^\circ\text{C}, I_F = 51\text{A}, dI/dt = 100\text{A}/\mu\text{s}$
t_{on}	Forward Turn-on Time	ALL	Intrinsic turn-on time is negligible. Turn-on speed is substantially controlled by $I_S + I_D$.				

 $\oplus T_J = 25^\circ\text{C}$ to 150°C . \ominus Pulse Test: Pulse width $\leq 300\mu\text{s}$, Duty Cycle $\leq 2\%$. \oplus Repetitive Rating: Pulse width limited by max. junction temperature.

See Transient Thermal Impedance Curve (Fig. 5).

TO-220A

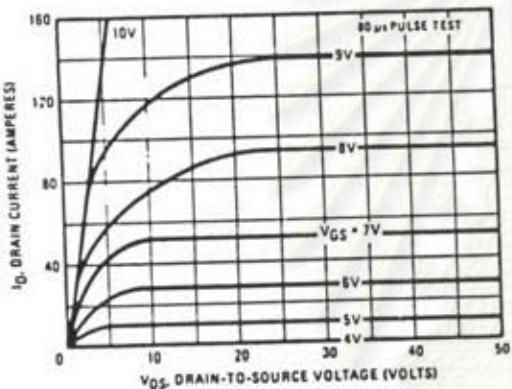


Fig. 1 – Typical Output Characteristics

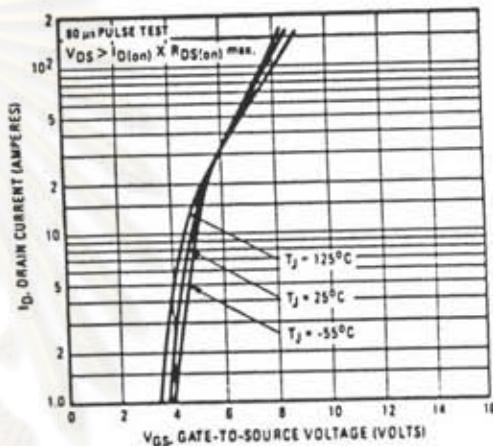


Fig. 2 – Typical Transfer Characteristics

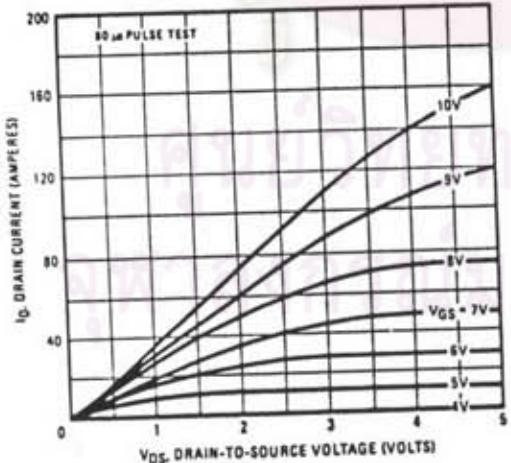


Fig. 3 – Typical Saturation Characteristics

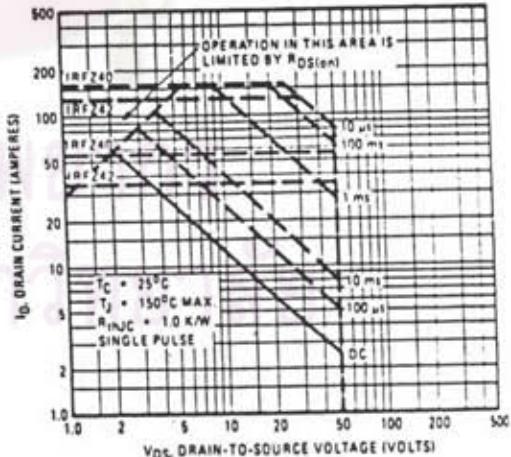
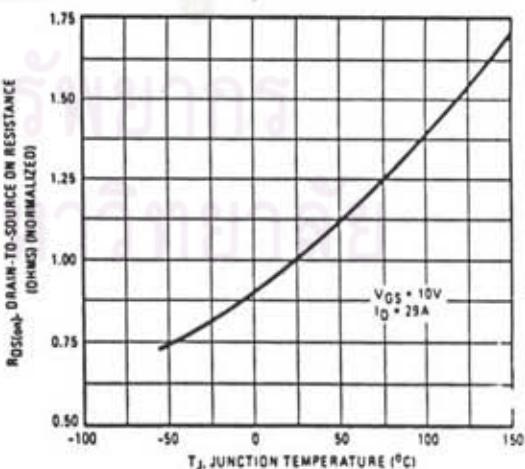
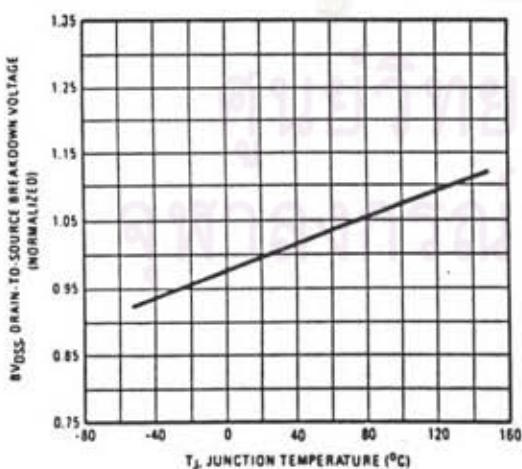
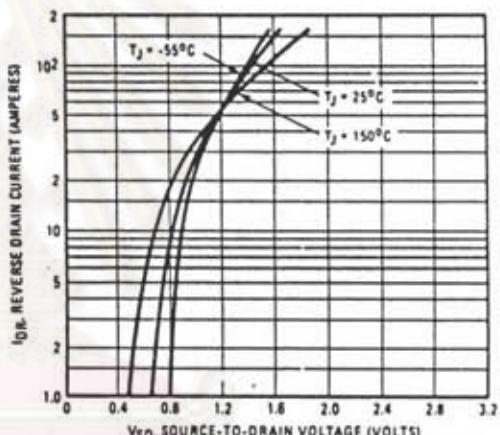
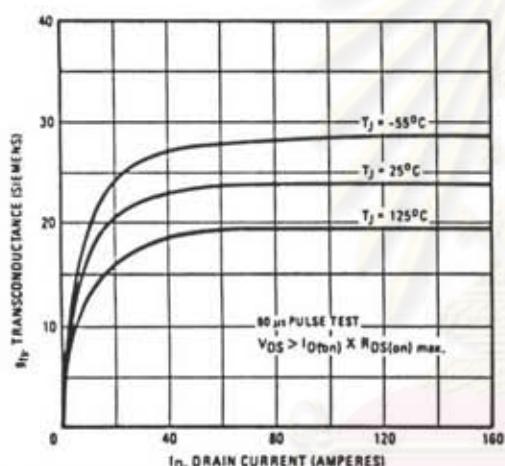
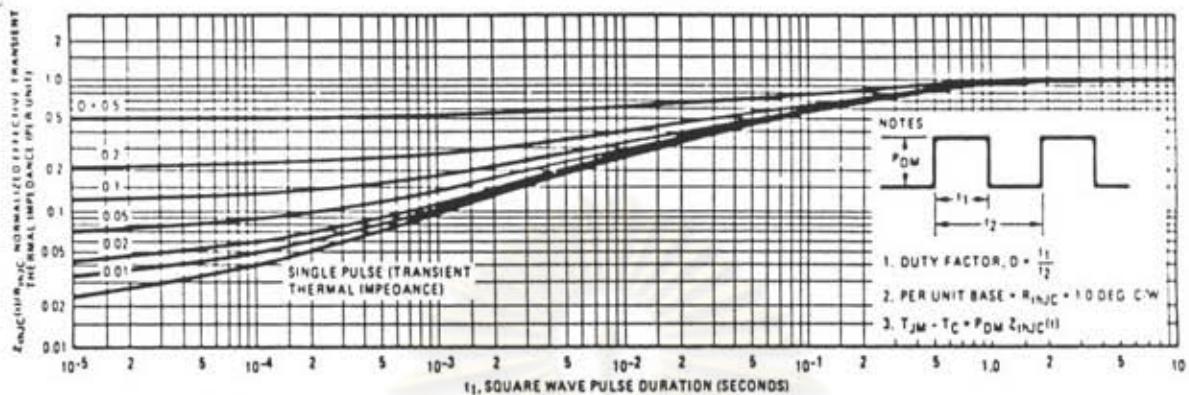


Fig. 4 – Maximum Safe Operating Area

Figure 13-29 (continued)



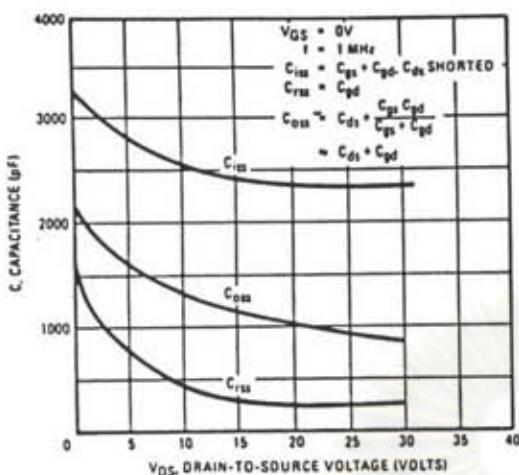


Fig. 10 — Typical Capacitance Vs. Drain-to-Source Voltage

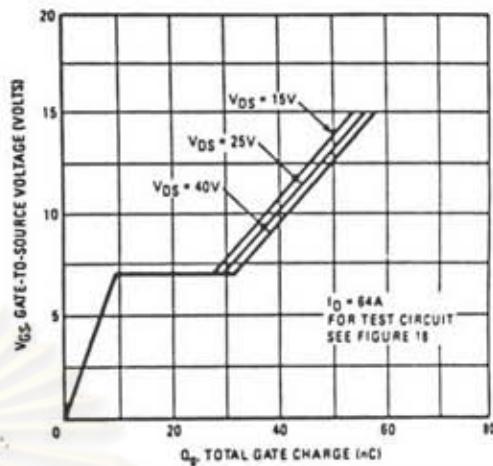


Fig. 11 — Typical Gate Charge Vs. Gate-to-Source Voltage

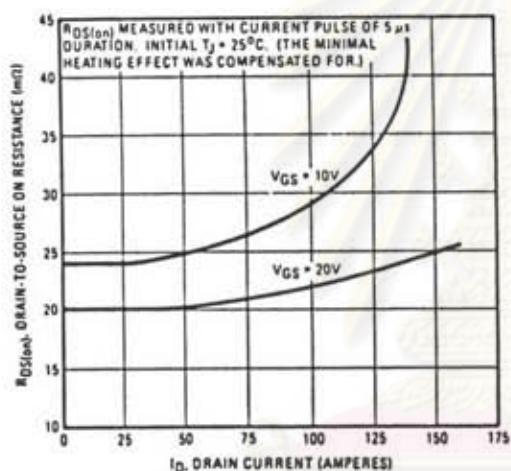


Fig. 12 — Typical On-Resistance Vs. Drain Current

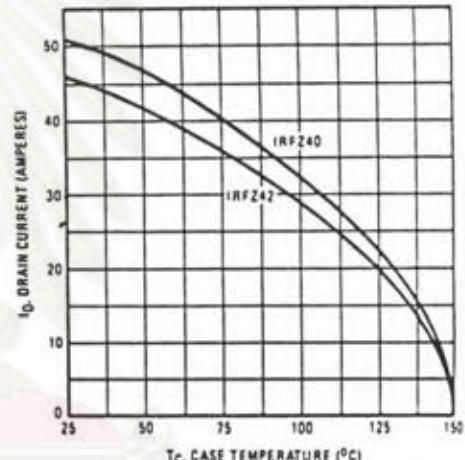


Fig. 13 — Maximum Drain Current Vs. Case Temperature

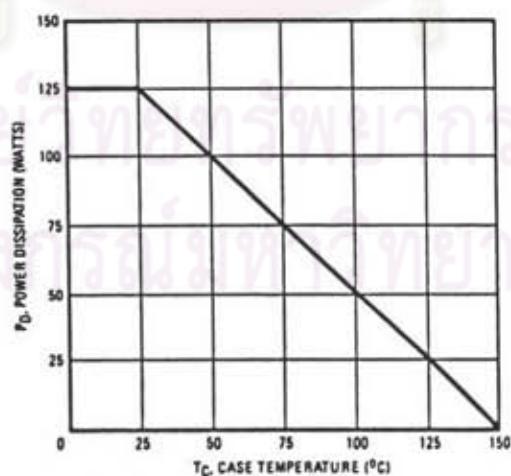


Fig. 14 — Power Vs. Temperature Derating Curve

Figure 13-29 (continued)

ภาคผนวก จ.

; Modified Push-Pull Converter Circuit Simulation

Vs 1 0 Rs=0 Dc 11 ;

T1 #Coils=3 2 1 N1=3 Rs1=70mOhm 10 0 N2=3 Rs2=70mOhm 13 14 N3=105 Rs3=3.808 ;

Lm1 2 1 5.0uH IL(0)=22.6113 ;

Lm2 10 0 5.0uH IL(0)=-2.57010 ;

LI1 2 4 0.3uH IL(0)=31.23543 ;

LI2 8 10 0.3uH IL(0)=-12.4199 ;

VN3 15 13 Rs=0 Dc 0 ;

S1 No 5 0 Rs=28mOhm 11 0 Vth=5 Vcoil=5.000000 ;

VIS1 5 4 Rs=0 Dc 0 ;

Vs1 11 0 Rs=0 PWL #BrkPts=6 T1=0.0 V1=0 T2=0.1uS V2=0 T3=0.1uS V3=5 T4=17.678uS V4=5
T5=17.678uS V5=0 T6=39.06uS V6=0 ;

DS1 0 5 #IRFZ40 Vd=-1.22234 ;

S2 No 1 7 Rs=28mOhm 12 0 Vth=5 Vcoil=0 ;

VIS2 8 7 Rs=0 Dc 0 ;

Vs2 12 0 Rs=0 PWL #BrkPts=6 T1=0.0 V1=0 T2=19.63uS V2=0 T3=19.63uS V3=5V T4=37.208uS
V4=5V T5=37.208uS V5=0 T6=39.06uS V6=0 ;

DS2 7 1 #IRFZ40 Vd=-20.6277 ;

D1 15 16 #MUR460 Vd=-295.452 ;

D2 14 16 #MUR460 Vd=1.358346 ;

D3 17 14 #MUR460 Vd=-295.452 ;

D4 17 15 #MUR460 Vd=1.358346 ;

L 16 18 3mH IL(0)=0.527818 ;

RL 18 19 1.2Ohm ;

C 19 17 33uF VC(0)=312.1316 ;

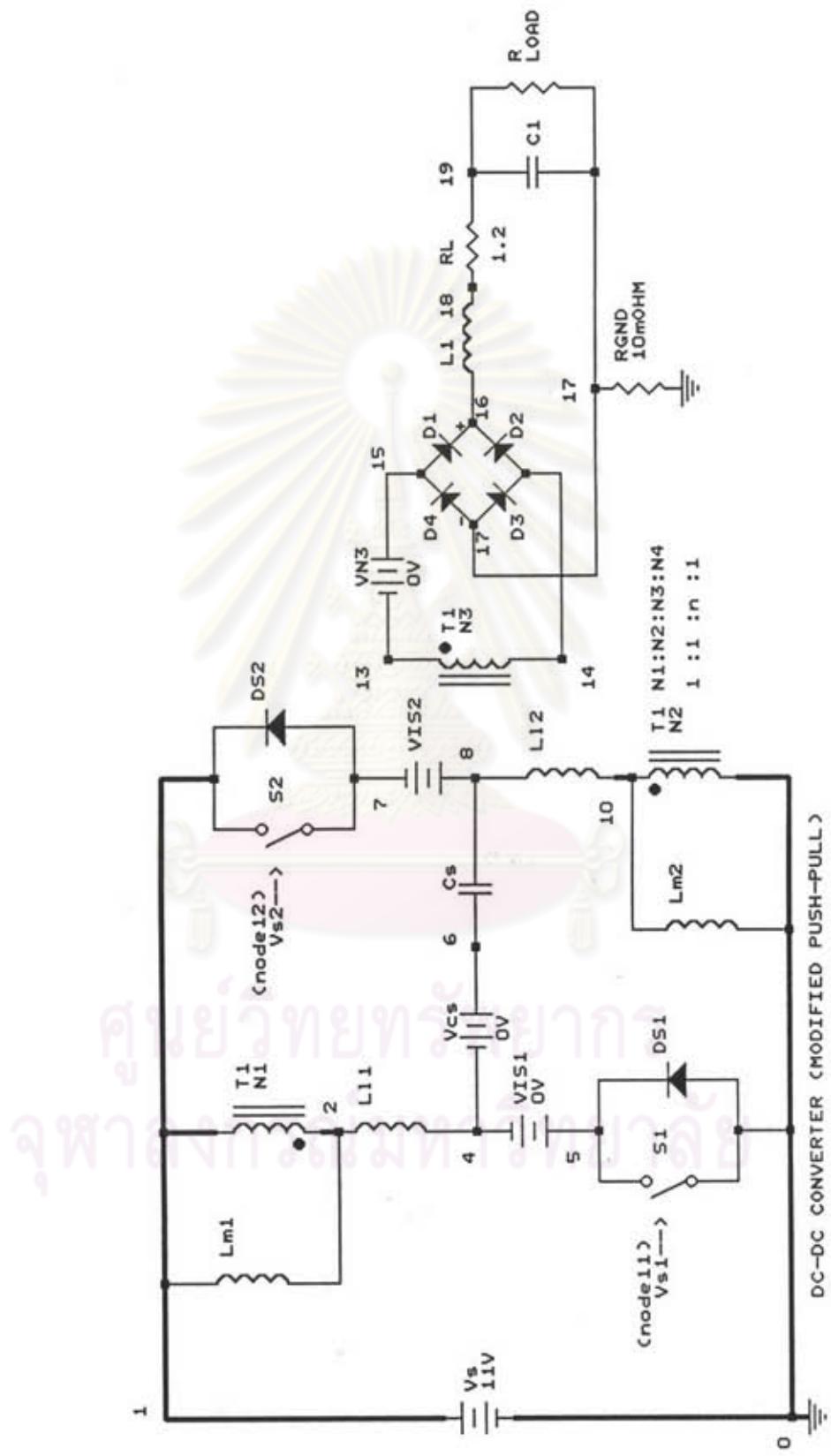
R 19 17 600ohm ;

RGND 17 0 10mOhm ;

Cs 6 8 100uF VC(0)=10.85013 ;

Vcs 6 4 Rs=0 Dc 0 ;

\ T Tstop=600uS Tstep=1us StepCtrl=Adj LTEv=0.1V LTEi=0.1A MaxTRiter=15 ;
#IRFZ40 D PWL Vcutin=1.15V Ron=23mOhm Roff=100Meg Vz=50V Rz=1mOhm ;
#MUR460 D PWL Vcutin=1.2V Ron=300mOhm Roff=100Meg Vz=400V Rz=1mOhm ;





ประวัติผู้เขียน

นายนพี สุขุมดันดี เกิดวันที่ 10 มิถุนายน พ.ศ. 2512 ที่กรุงเทพมหานคร สำเร็จการศึกษา ปริญญาตรีวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า ภาควิชาไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์ จากมหาวิทยาลัยเชียงใหม่ ปีการศึกษา 2333 และเข้าศึกษาต่อในหลักสูตร วิศวกรรมศาสตรมหา-บัณฑิต สาขาวิชาออกแบบอิเล็กทรอนิกส์ (อิเล็กทรอนิกส์กำลัง) ภาควิชาไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์ ที่จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ในปีการศึกษา 2534

**ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย**