

วิธีทางสมมูลผลวัตเพื่อศึกษา เสกยีราภาพข้าคู่ของระบบไฟฟ้ากำลัง



นาย ตระการ ด่านกุล

ศูนย์วิทยบริการ อุดมศึกษานครวิทยาลัย

วิทยานิพนธ์นี้ เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต
ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า

บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

พ.ศ. 2532

ISBN 974-569-791-5

ลิขสิทธิ์ของบัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

016134

A METHOD TO DERIVE DYNAMIC EQUIVALENT FOR TRANSIENT
STABILITY STUDIES OF ELECTRICAL POWER SYSTEM

Mr. Trakan Dankul

ศูนย์วิทยบริการ
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

A Thesis Submitted in Partial Fullfillment of the Requirements
for the Degree of Master of Engineering
Department of Electrical Engineering
Graduate School
Chulalongkorn University
1989
ISBN 974-569-791-5



Thesis Title

A Method to Derive Dynamic Equivalent for
Transient Stability Studies of Electrical
Power System

By

Mr. Trakan Dankul

Department

Electrical Engineering

Thesis Advisor

Professor Torsten Johansson

Co-Advisor

Assoc. Prof. Dr. Sukhumvit Phoomvuthisarn

Accepted by the Graduate School, Chulalongkorn University in
Partial Fullfillment of the Requirements for the Master's Degree.

Thavorn Vajrabhaya Dean of Graduate School
(Prof. Dr. Thavorn Vajrabhaya)

Thesis Committee

Prasit Pittayapat Chairman
Asst. Prof. Prasit Pittayapat)

Torsten Johansson Thesis Advisor
(Prof. Torsten Johansson)

S. Phoomvuthisarn Co-Advisor
(Assoc. Prof. Dr. Sukhumvit Phoomvuthisarn)

Chaiya Chamchoy Member
(Mr. Chaiya Chamchoy)

Gunchat Sangmanee Member
(Mr. Gunchat Sangmanee)



โครงการ ด้านกุล : วิธีหาสมมูลผลวัตเพื่อศึกษาเสถียรภาพข้าวรุ่ของระบบไฟฟ้ากำลัง
(A METHOD TO DERIVE DYNAMIC EQUIVALENT FOR TRANSIENT STABILITY
STUDIES OF ELECTRICAL POWER SYSTEM)

อ.ที่ปรึกษา : PROF. TORSTEN JOHANSSON

อ.ที่ปรึกษาร่วม : รศ.ดร.สุขุมวิทย์ ภูมิวุฒิสาร, 170 หน้า

ในการศึกษาเสถียรภาพข้าวรุ่ของระบบไฟฟ้ากำลังที่มีขนาดใหญ่ และมีความ слับซับซ้อนจำเป็นต้องใช้เวลาและหน่วยความจำของคอมพิวเตอร์เป็นจำนวนมาก ซึ่งมีผลต่อค่าใช้จ่ายในการคำนวณที่ค่อนข้างสูง วิทยานิพนธ์ฉบับนี้ได้เสนอวิธีในการหาสมมูลผลวัตเพื่อใช้ในการศึกษาเสถียรภาพข้าวรุ่ของระบบไฟฟ้ากำลัง

จุดมุ่งหมายของวิทยานิพนธ์ คือการพัฒนาวิธีและโปรแกรมคอมพิวเตอร์ที่สามารถลดขนาดของระบบไฟฟ้ากำลังขนาดใหญ่ และลดเวลาที่ใช้ในการศึกษาข้างต้น จากการทดสอบเก็บข้อมูลและโปรแกรมคอมพิวเตอร์ที่เสนอในวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ โดยใช้ระบบไฟฟ้ากำลังของการไฟฟ้าฝ่ายผลิตแห่งประเทศไทย พบร่างขนาดของระบบไฟฟ้ากำลังและเวลาที่ใช้ในการศึกษาเสถียรภาพข้าวรุ่ลดลงประมาณ $1/2 - 1/10$ และ $70\% - 90\%$ ตามลำดับ โดยที่คุณสมบัติทั้งแบบสถิตและผลวัตของระบบไฟฟ้ากำลังที่ลดขนาด ยังคงใกล้เคียงกับคุณสมบัติของระบบไฟฟ้าก่อนลดขนาดทุกประการ พร้อมทั้งแสดงผลการคำนวณเบริร์บเทียบไว้ด้วย

ศูนย์วิทยบรหพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาควิชา วิศวกรรมไฟฟ้า
สาขาวิชา วิศวกรรมไฟฟ้า
ปีการศึกษา 2531

ลายมือชื่อนิสิต Trakarn Dankeul
ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา Somsak Jatuporn



MR. TRAKAN DANKUL: A METHOD TO DERIVE DYNAMIC EQUIVALENT FOR
TRANSIENT STABILITY STUDIES OF ELECTRICAL POWER SYSTEM.
THESIS ADVISOR : PROF. TORSTEN JOHANSSON
CO-ADVISOR : ASSOC. PROF. DR. SUKHUMVIT PHOOMVUTHISARN, 170 PP.

This thesis presents a method to derive dynamic equivalents for transient stability studies of electrical power system. The increased size and complexity of electrical power system models, in conjunction with the need to perform simulations over longer time periods, requires large blocks of computer memory to perform transient stability studies with resulting long computation times. As a result, the cost of running transient stability studies represents a sizable expenditure by utilities.

The purpose of this thesis has been the development of a method and a computer program by which a large-scale system model can be reduced into a smaller equivalent model for use in transient stability studies. The method has been demonstrated and validated by comparison of the results from computer calculations of the dynamic performance of the full-scale and the reduced version of EGAT power system.

The computer program accepts a normal transient stability database as input, develops an equivalent that is a fraction of the size of the full system representation, while adequately retaining the dynamic characteristics of the full system. Test results have shown that, the reduced system is 1/2 to 1/10 the size of the original system representation, thereby offering 70% to 90 % saving in the time of computation studies while maintaining adequate study accuracy.

ภาควิชา วิศวกรรมไฟฟ้า
สาขาวิชา วิศวกรรมไฟฟ้า
ปีการศึกษา 2531

ลายมือชื่อนักศึกษา Trakan Dankul
ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา Torsten Johansson
S. Phoomvuthisarn



ACKNOWLEDGEMENT

The author would like to express his grateful appreciation to Prof. Torsten Johansson (Visiting Professor) for his valuable supervision and guidance during the preparation of this thesis. The author also wishes to express his appreciation to Mr. Prasart Payackapan, Director of Transmission System Maintenance Department and Mr. Kumphui Jirararuensak, Division Head of Substation Maintenance 2 for giving opportunity to do graduate studies in Electrical Engineering Field.

Thanks are also extended to Assoc. Prof. Dr. Sukhumvit Phoomvuthisarn, Asst. Prof. Prasit Pittayapat and Mr. Chaiya Chamchoy for their valuable suggestion.

Finally, The author would also like to thank Mr. Gunchat Sangmanee, Mr. Wiriya Charoensinlapa ,Mr. Watson Chansajcha and Miss Supatra Indrbhakdi for all their helpful assistance.

ศูนย์วิทยบริการ
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



Contents

	Page
Abstracts (Thai)	IV
Abstracts (English)	V
Acknowledgement	VI
List of Tables	X
List of Figures	XI
 Chapter	
1 Dynamic Equivalents	1
1.1 Introduction	1
1.2 What are Dynamic Equivalents	1
1.3 Why use Dynamic Equivalents	3
1.4 The Method for Calculating Dynamic Equivalents	4
1.4.1 Dynamic Equivalents Based-on Eigenvalues ...	4
1.4.2 Dynamic Equivalents Based-on Coherent	
Generator	5
1.5 The Adapted Method	6
1.6 Application and the Benefits	7
2 Network Reduction	9
2.1 Introduction	9
2.2 The Connection to the Network of Equivalent	
Generator	9
2.2.1 The Network Description	9
2.2.2 The Derivation of the Equivalent Generator..	
Buses	10
2.2.3 How to Preserve the Power Flows	13
2.2.4 Summary of the Equivalent	15
2.3 Reduction of Passive Network	16
2.4 The Nonlinearities of Parameters in the Network ...	18

Contents

	Page
3 Dynamic Aggregation of Generating Unit Models	19
3.1 Introduction	19
3.2 Rotor Dynamics.....	21
3.3 Magnetic Circuits of the Synchronous Machine	22
3.3.1 Equivalent Machine Time Constants	23
3.3.2 Equivalent Machine Reactances	24
3.3.3 Saturation of the Magnetic Circuits of Equivalent Machine	25
3.4 Turbine and Governing Systems	26
3.5 Excitation Systems	30
3.6 The Other Control Equipments	33
4 Model of the Reduced Network for Dynamic Studies	34
4.1 Introduction	34
4.2 Methodology to Compose the Models	34
4.2.1 Definition of the Studies System	34
4.2.2 Accounting for Different of Faults	35
4.2.3 Coherent Generators	37
4.3 Program Description	37
5 Tests on Power System	40
5.1 The Description of the Test System	40
5.2 Tests on Power System	40
5.2.1 Load Flow Calculation on the Actual System .	42
5.2.2 Short Circuit Calculation on the Actual System	43
5.2.3 Transient Stability Studies on the Actual System	44
5.2.4 Tests on the Reduced System	45
5.2.5 Load Flow Calculation on the Reduced System.	46
5.2.6 Short Circuit Calculation on the Reduced System	48

Contents

	Page
5.2.7 Transient Stability Studies on the Reduced System	49
5.3 Discussion	50
6 Conclusions	54
6.1 Accomplishment	54
6.2 Recommendation	55
References	56
Appendix 1 Source Program Listing	58
Appendix 2 Block Diagrams of Control Equipment	88
Appendix 3 Results of Transient Stability Simulation	97
Appendix 3.1 Results of Transient Stability Simulation Case No. 1	99
Appendix 3.2 Results of Transient Stability Simulation Case No. 2	109
Appendix 3.3 Results of Transient Stability Simulation Case No. 3	119
Appendix 3.4 Results of Transient Stability Simulation Case No. 4	129
Appendix 3.5 Results of Transient Stability Simulation Case No. 5	142
Appendix 4 Load Flow Solutions	152
Appendix 4.1 Load Flow Solutions Case No. 1 .	154
Appendix 4.2 Load Flow Solutions Case No. 2 .	162
VITA	170



List of Tables

	Page
Table 2.1 Summary of the equivalent	15
Table 5.1 Power flows in transmission line (tie lines) in the actual system	43
Table 5.2 Short circuits current and power in the actual system	44
Table 5.3 Power flows in transmission lines (tie lines) in the reduced system	48
Table 5.4 Short circuits current and power in the reduced system	49
Table 5.5 The difference of power flows in tie lines between the actual and reduced system	50
Table 5.6 The difference of short circuit current and power between the actual and reduced system	51
Table 5.7 Size comparison between the actual and reduced system.....	52
Table 5.8 CPU time comparison between the actual and reduced system	53
Table 5.9 Conclusion of stability studies	53



List of Figures

	Page
Figure 1 The swing curves for a coherent generators	2
Figure 2.1 The connection to network of the generator buses in the actual system	10
Figure 2.2 Implementation of phase shifting transformer ...	11
Figure 2.3 The connection to network of the equivalent generator	13
Figure 3.1 Generating unit model	20
Figure 3.2 The saturation of magnetic circuits	25
Figure 3.3 The model of governor-turbine (type SG1 + HT1) .	28
Figure 3.4 The model of the excitation system type 12	31
Figure 4.1 The sub-studied system of EGAT	36
Figure 4.2 Flow chart of dynamic equivalent program	39
Figure 5.1 A map showing the geographical extent and the principle transmission lines of EGAT power system	41
Figure 5.2 A map showing the capacity of equivalent generator and simplified network of reduced system	47

ศูนย์วิทยบริการ
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย