

บรรณานุกรม



หนังสือ

- ชัยยงค์ พรหมวงศ์. " ความหมายของบทเรียนแบบโปรแกรม. " คำบรรยายวิชา Programmed Instruction. กรุงเทพมหานคร : แผนกวิชาโสตทัศนศึกษา คณะครุศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2516.
- _____ " นวัตกรรมและเทคโนโลยีทางการศึกษา. " ใน สัมมนาการศึกษาเรื่องแนวคิดและแนวปฏิบัติใหม่ทางการศึกษา, หน้า 20 - 21. แผนกวิชาโสตทัศนศึกษา คณะครุศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 11 มกราคม - 11 กุมภาพันธ์ 2521.
- ไชยยศ เรื่องสุวรรณ. หลักการทฤษฎีเทคโนโลยีและนวัตกรรมทางการศึกษา. กภาพสินธุ์ : ประสานการพิมพ์, 2521.
- นิพนธ์ สุขปรึคี. นวัตกรรมเทคโนโลยีการศึกษา. กรุงเทพมหานคร : โรงพิมพ์พิมพ์เนต, 2519.
- ปรีชญา ใจสอาด. บทเรียนสำเร็จรูปและเครื่องช่วยสอน. ดนบุรี : หัตถโกศลการพิมพ์, 2522.
- ประทีป สยามชัย. " Programmed Learning " ใน ชุมนุมทางวิชาการ รายงานการประชุมทางวิชาการ 2510, หน้า 222. พระนคร : โรงพิมพ์สหกรณ์ชายส่ง, 2510.
- ประสาธ อิศรปริศา. จิตวิทยาการศึกษา. กรุงเทพมหานคร : สำนักพิมพ์กราฟิเคอาร์ท, 2522.
- เป็รื่อง กุฑ. การสร้างบทเรียนสำเร็จรูป. พระนคร : ศูนย์โสตทัศนศึกษา วิทยาลัยวิชาการ ศึกษาประสาอเมริกา, 2516.
- ยุพิน พิพิธกุล. การสอนคณิตศาสตร์ระดับมัธยมศึกษา. กรุงเทพฯ : กรุงเทพการพิมพ์, 2519.
- วารินทร์ สายโอบเอื้อ และ สุณีย์ ชีรดากร. จิตวิทยาการศึกษา. นนทบุรี : โรงพิมพ์สถาน สงเคราะห์หญิงปากเกร็ด, 2522.
- วิเชียร เกตุสิงห์. สถิติวิเคราะห์สำหรับการวิจัย. พิมพ์ครั้งที่ 6. กรุงเทพฯ : สำนักงาน คณะกรรมการการศึกษาแห่งชาติ, 2523.
- ศึกษาธิการ, กระทรวง. บทคัดย่องานวิจัยทางการศึกษา. พระนคร : โรงพิมพ์คุรุสภา, 2513.

สุธา จันทน์เฒ และ สุรางค์ จันทน์เฒ. จิตวิทยาเด็กพิเศษ. กรุงเทพฯ : สำนักพิมพ์แพรว
พิทยา, 2521.

สุชาติ ประสิทธิ์รัฐสินธุ์ และ บุญธรรม กิจปรึคาบวิสุทธ์. ระเบียบวิธีการวิจัยทางสังคมศาสตร์.
กรุงเทพฯ : คณะสังคมศาสตร์และมนุษยศาสตร์ มหาวิทยาลัยมหิดล, 2521.

อุทุมพร ทองอุไทย. แบบสอบถาม : การสร้างและการใช้. กรุงเทพฯ : สมานมิตรการพิมพ์,
2520.

_____ แนววิเคราะห์ข้อมูลพฤติกรรมศาสตร์. กรุงเทพฯ : แผนกวิชาวิจัยการศึกษา คณะ
ครุศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2519.

บทความ

ฉม ภูมิภาค. " การวิจัยเกี่ยวกับการสอนแบบโปรแกรม." วารสารการศึกษา 15 (เมษายน -
พฤษภาคม 2522) : 44.

ดวงเดือน อ่อนน้อม. " คณิตศาสตร์แนวใหม่หรือคณิตศาสตร์แนวปัจจุบันในชั้นประถมศึกษา." วารสารคณิตศาสตร์ 22 (กรกฎาคม - สิงหาคม 2520) : 35.

เอกสารอื่น ๆ

ชนิกา พิทักษ์สมบูรณ์. " การผลิตและการใช้สื่อการสอนของวิทยาลัยครูอุตรธานี." วิทยานิพนธ์
ปริญญาโทบัณฑิตศึกษาด้านศึกษาศาสตร์ ภาควิชาโสตทัศนศึกษา บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2523.

คนยา วงศ์ชนะชัย. " การสร้างบทเรียนสำเร็จรูปวิชาภาษาไทยเรื่อง คำสนธิ ในระดับประกาศ
นียบัตรวิชาการศึกษา." วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบัณฑิตศึกษาด้านศึกษาศาสตร์ ภาควิชาการศึกษา บัณฑิตวิทยาลัย
มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, 2522.

นิกร วรวิทย์. " การเปรียบเทียบผลการเรียนสะกดคำภาษาอังกฤษจากบทเรียนแบบโปรแกรม
ระหว่างแบบบอกคำตอบทันทีกับแบบบอกคำตอบล่าช้า." วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบัณฑิตศึกษาด้านศึกษาศาสตร์
วิทยาลัยวิชาการศึกษาประสานมิตร, 2515.

- ดวงศรี คุณจอต. " การเปรียบเทียบผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนวิชาสถิติโดยวิธีสอนแบบบรรยาย กับวิธีสอนโดยวิธีบทเรียนแบบโปรแกรมประกอบการอภิปรายในระดับประโยควิชาชีพ เกษตร." วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบัณฑิต ภาคศึกษามัธยมศึกษา บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2523.
- พลรัตน์ ดัชนียานาวิน. " การทดลองสอนพีชคณิตโดยใช้แบบเรียนสำเร็จรูป." วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบัณฑิต แผนกวิชาโสตทัศนศึกษา บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2513.
- พิทักษ์ เสงี่ยมสิน. " การทดลองสอนวิชาตรีโกณมิติโดยใช้การใ้บทเรียนโปรแกรม." วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบัณฑิต แผนกวิชาวิจัยการศึกษา บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2520.
- พิมพ์ใจ สิทธิสุรศักดิ์. " การสร้างบทเรียนแบบโปรแกรม เรื่องผลของความร้อนสำหรับชั้นประถมศึกษาปีที่ 6." วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบัณฑิต ภาควิชาประถมศึกษา บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2516.
- พิเชษฐ ศรีวิรุฒ. " การสร้างบทเรียนแบบโปรแกรม เรื่อง การเปลี่ยนสถานะของสาร สำหรับชั้นประถมศึกษาปีที่ 7." วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบัณฑิต แผนกวิชาประถมศึกษา บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2517.
- เรไร แหวนเกตุ. " การสร้างบทเรียนแบบโปรแกรม เรื่องสมบัติของโลหะสำหรับชั้นประถมศึกษาปีที่ 7." วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบัณฑิต แผนกวิชาประถมศึกษา บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2515.
- วสันต์ อธิศัพท์. " ประวัติการกรรมและเทคโนโลยีทางการศึกษาในประเทศไทย." วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบัณฑิต ภาควิชาโสตทัศนศึกษา บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2522.
- สถิตมาศ สีหิทธิ. " การสร้างบทเรียนแบบโปรแกรมวิชาภาษาไทย เรื่อง กาพย์ สำหรับระดับมัธยมศึกษาตอนปลาย." วิทยานิพนธ์ปริญญาโทบัณฑิต แผนกวิชามัธยมศึกษา บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2519.

BIBLIOGRAPHY

Books

- Branca, Albert A. Psychology : The Science of Behavior. U.S.A. : Allyn and Bacon, 1966.
- Callender, Patricia. Programmed Learning : Its Development and Structure. London : Longman, 1969.
- Cronbach, Lee J. Essentials of Psychological Testing. 3d ed. New York : Harper & Row, 1970.
- Fry, Edward B. Teaching Machines and Programmed Instruction. New York : McGraw-Hill Books Co., 1963.
- Glaser, Robert. Teaching Machines and Programmed Learning II. Washington D.C., 1965.
- Good, Carter V. Dictionary of Education. New York : McGraw-Hill, 1973.
- Hamer, J.W. Program Learning Practice with Particular Reference to the Developing Countries. Enfield : Enfield College of Technology, 1973.
- Hunt, Maurice P. Teaching High School Social Studies. New York : Harper & Brothers, 1955.
- Krishnamurthy, V. " Styles in Programming." A Handbook of Programmed Learning. Gujarat : Anand Press, 1970.
- Leith, G.O.M. A Handbook of Programmed Learning. 2d ed. Birmingham : University of Birmingham, 1966.

คือ มากที่สุด มาก ปานกลาง น้อย และน้อยที่สุด ตามความคิดเห็นเกี่ยวกับตัวบทเรียน ความรู้สึก
ของนักเรียน กิจกรรมการเรียนการสอน และความสัมพันธ์ระหว่างครูและนักเรียน

ตอนที่ 3 เป็นคำถามแบบปลายเปิด (Open-Ended) เพื่อให้นักเรียนได้แสดงความคิดเห็นโดยเสรี

2.3 ทำแบบสอบถามที่สร้างขึ้นไปหาความตรงเฉพาะหน้า (Face Validity) โดยผู้ทรงคุณวุฒิ¹ 5 ท่าน ตรวจสอบ วิเคราะห์ และเสนอแนะเพื่อเป็นแนวทางในการปรับปรุงแก้ไขให้ถูกต้องสมบูรณ์ยิ่งขึ้น

2.4 นำแบบสอบถาม² ที่ปรับปรุงแก้ไขแล้วไปทดลองใช้กับนักเรียนที่มีอายุตามตัวอย่างประชากรซึ่งเคยเรียนควยบทเรียนแบบโปรแกรมมาแล้ว จำนวน 20 คน แล้วนำข้อมูลที่ได้มาคำนวณหาความเที่ยง (Reliability) ของแบบสอบถามตามแบบ Coefficient Alpha ของครอนบาค (Cronbach) โดยวิธีสูตร³

$$\alpha = \frac{n}{n-1} \left[1 - \frac{\sum \sigma_i^2}{\sigma_x^2} \right]$$

เมื่อ α คือ ความเที่ยงของแบบสอบถาม
 σ_i^2 คือ ความแปรปรวนของคะแนนแต่ละข้อ
 σ_x^2 คือ ความแปรปรวนของคะแนนทั้งหมด
 n คือ จำนวนข้อของแบบสอบถาม

จากการคำนวณปรากฏว่าความเที่ยงของแบบสอบถามเท่ากับ⁴ 0.92

¹ ทุกรายละเอียดในภาคผนวก ข

² ทุกรายละเอียดในภาคผนวก ฉ

³ Lee J. Cronbach, Essentials of Psychological Testing, 3rd ed. (New York: Harper & Row, 1970), p.161.

⁴ ทุกรายละเอียดในภาคผนวก ก

- Markle, Susan Meyer. Good Frames and Bad. 2d ed. New York : John Wiley and Sons Inc., 1969.
- Porter, Douglas. " An Application of Reinforcement Principle to Classroom Teaching." The Research on Programmed Instruction : An Annotated Bibliography. Washington : U.S. Government Printing Office, 1962.
- Schramm, Wilbur. The Research on Programmed Instruction : An Annotated Bibliography. Washington D.C. : U.S. Dept. of Health Education and Welfare, 1964.
- Thomas, C.A., and Others. Programmed Learning in Perspective. Chicago : Educational Methods, 1964.
- Wallis, W. Allen and Roberts, Harry V. Statistics : A New Approach. 3d ed. New York : The Book Production Co., 1965.
- Wittich, Walter Arno, and Schuller, Charles Francis. Audiovisual Materials. New York : Harper & Row, 1968.

Articles

- Beane, Donald G. " A Comparison of Linear and Branching Techniques of Programmed Instruction in Plane Geometry." The Journal of Education Research 58 (March 1965).
- Conroy, David E. " The Effect of Age and Sex Upon a Comparison Between Achievement Gains in Programmed Instruction and Conventional Instruction in Remedial Algebra I at Northern Virginia Community College." Dissertation Abstracts 32 (March 1972) : 5102-A.

- Moses, John Irvin. "A Comparison of the Result of Achievement with Programmed Learning and Traditional Classroom Techniques in First Year Algebra at Spring Branch Junior High School." Dissertation Abstracts 25 (April 1965) : 5793-A.
- Nelson, Marvin Nels. "Individual and Paired Learning of Selected Mathematical Concepts Presented by Programmed Instruction to Pre-Service Teacher." Dissertation Abstracts 36 (August 1975) : 834-A - 835-A.
- Powel, Virginia P. "Programmed Instruction in High School Chemistry." Chemistry Education 40 (1963) : 23-24.

ภาคผนวก

ภาคผนวก ก

แสดงการคำนวณหาค่าความเที่ยงของแบบสอบถาม

1. หาค่าความแปรปรวน (Variance) ของคะแนน โภชิสู้คร¹

$$s^2 = \frac{N \sum x^2 - (\sum x)^2}{N(N-1)}$$

เมื่อ s^2 = ความแปรปรวนของคะแนน

x = คะแนนแต่ละตัว

N = จำนวนคนทั้งหมด

จากการคำนวณ ได้ค่าความแปรปรวนของคะแนนรวมทั้งฉบับ (s_x^2) = 423.2737 และได้ค่าความแปรปรวนของคะแนนแต่ละข้อ (s_i^2) ดังนี้

ข้อที่	ความแปรปรวนของคะแนน แต่ละข้อ (s_i^2)	ข้อที่	ความแปรปรวนของคะแนน แต่ละข้อ (s_i^2)
1	0.6421	11	0.7868
2	0.3447	12	1.0947
3	0.6605	13	0.8000
4	1.1868	14	0.9368
5	1.0105	15	0.8421
6	0.6316	16	1.9447
7	1.3974	17	0.3026
8	0.6737	18	0.5158
9	0.7658	19	0.5553
10	0.9579	20	0.5368

¹George A. Ferguson, Statistical Analysis in Psychology and Education (New York : McGraw-Hill Book Co., 1968), p.45.

ข้อ ข้อที่	ความแปรปรวนของคะแนน แต่ละข้อ (σ_i^2)	ข้อ ข้อที่	ความแปรปรวนของคะแนน แต่ละข้อ (σ_i^2)
21	0.5789	35	0.6421
22	0.5553	36	0.8947
23	0.3658	37	1.8842
24	0.6816	38	0.7789
25	0.6947	39	0.9763
26	0.4842	40	1.8000
27	0.4842	41	1.6711
28	0.7658	42	0.1684
29	0.8711	43	0.5684
30	1.0105	44	0.9579
31	0.6316	45	0.9974
32	0.9368	46	0.5763
33	0.8000	47	1.0105
34	1.5158	48	0.8711

2. หาค่าความเที่ยงของแบบสอบถามจากสูตร

$$\alpha = \frac{n}{n-1} \left[1 - \frac{\sum \sigma_i^2}{\sigma_x^2} \right]$$

เมื่อ n = จำนวนข้อกระทง

$\sum \sigma_i^2$ = ผลรวมค่าความแปรปรวนของคะแนนแต่ละข้อ

σ_x^2 = ค่าความแปรปรวนของคะแนนรวมทั้งฉบับ

ค่าความเที่ยงของแบบสอบถามปรากฏดังตารางที่ 8

ตารางที่ 8 แสดงค่าความเที่ยง (Reliability) ของแบบสอบถามความนึกเห็น

หมวดความนึกเห็น	n	Σd_i^2	σ_x^2	r
ก. บทเรียน	23	18.0866	86.2737	0.8263
ข. ตัวผู้เรียน	9	6.5605	32.5763	0.8984
ค. กิจกรรมการเรียนการสอน	8	9.2920	37.0632	0.8563
ง. ความสัมพันธ์ระหว่างครูและนักเรียน	8	6.8211	14.3026	0.5978
รวมทั้งฉบับ	48	40.7602	423.2737	0.9229

ภาคผนวก ข.

แสดงการวิเคราะห์ข้อมูลจากผลการสอบ

ตารางที่ 9 แสดงการเปรียบเทียบความแตกต่างของคะแนนจากการทดสอบก่อนและหลังการเรียน
 ควบคุมการเรียนแบบโปรแกรมของกลุ่มตัวอย่าง

กลุ่มสูง			กลุ่มกลาง			กลุ่มต่ำ		
คะแนนสอบ ก่อนเรียน x_1	คะแนนสอบ หลังเรียน x_2	$x = x_2 - x_1$	คะแนนสอบ ก่อนเรียน x_1	คะแนนสอบ หลังเรียน x_2	$x = x_2 - x_1$	คะแนนสอบ ก่อนเรียน x_1	คะแนนสอบ หลังเรียน x_2	$x = x_2 - x_1$
9	40	31	18	42	24	19	32	13
27	48	21	19	32	13	13	19	6
29	36	7	25	43	18	11	26	15
30	38	8	17	23	6	10	27	17
38	46	8	27	35	8	11	17	6
37	46	9	11	22	11	19	33	14
31	45	14	20	38	18	11	18	7
28	39	11	13	31	18	22	34	12
39	49	10	25	42	17	15	27	12
30	43	13	19	43	24	20	31	11
16	36	20	10	19	9	16	25	9
15	31	16	21	34	13	10	27	17
23	42	19	23	30	7	18	28	10
23	48	25	20	38	18	9	27	16
21	49	28	19	33	14	25	43	18
9	30	21	25	39	14	19	31	12
20	46	26	16	26	10	13	30	17
13	32	19	18	33	15	14	30	16



ตารางที่ 9 (ต่อ)

กลุ่มสูง			กลุ่มกลาง			กลุ่มต่ำ		
คะแนนสอบ ก่อนเรียน	คะแนนสอบ หลังเรียน	x=	คะแนนสอบ ก่อนเรียน	คะแนนสอบ หลังเรียน	x=	คะแนนสอบ ก่อนเรียน	คะแนนสอบ หลังเรียน	x=
x_1	x_2	x_2-x_1	x_1	x_2	x_2-x_1	x_1	x_2	x_2-x_1
29	46	17	20	42	22	15	38	23
22	41	19	21	31	10	14	30	16
25	47	22	29	38	9	12	33	21
13	29	16	27	38	11	12	35	23
18	40	22	32	43	11	17	40	23
25	48	25	19	29	10	18	41	23
28	47	19	18	28	10	16	32	16
16	34	18	11	29	18	15	36	21
16	43	27	24	36	12	15	42	27
24	37	13	35	44	9	17	34	17
31	48	17	20	28	8	11	38	27
24	45	21	31	38	7	16	25	9
24	46	22	21	36	15	10	16	6
21	35	14	19	40	21	15	22	7
20	48	28	35	44	9	16	22	6
29	49	20	15	31	16	20	29	9
20	48	28	28	37	9	17	33	16
26	44	18	27	37	10	9	33	24
19	45	26	16	33	17	6	28	22
20	42	22	21	28	7	9	36	27
24	44	20	11	35	24	5	33	28
21	49	28	11	27	16	8	30	22
$\Sigma x = 768$			$\Sigma x = 538$			$\Sigma x = 641$		

จากข้อมูลในตารางที่ 9 หากคำนวณเลขคณิตของผลต่างของคะแนนสอบก่อนและหลัง การเรียนของกลุ่มตัวอย่างใดดังนี้

ก. หากคำนวณเลขคณิตของกลุ่มสูง

$$\begin{aligned} \text{จากสูตร } \bar{X} &= \frac{\sum x}{N} \\ &= \frac{768}{40} \\ &= 19.20 \end{aligned}$$

ข. หากคำนวณเลขคณิตของกลุ่มกลาง

$$\begin{aligned} \text{จากสูตร } \bar{X} &= \frac{\sum x}{N} \\ &= \frac{538}{40} \\ &= 13.45 \end{aligned}$$

ค. หากคำนวณเลขคณิตของกลุ่มต่ำ

$$\begin{aligned} \text{จากสูตร } \bar{X} &= \frac{\sum x}{N} \\ &= \frac{641}{40} \\ &= 16.025 \end{aligned}$$

ทดสอบความแตกต่างของค่ามัธยฐานเลขคณิตของกลุ่มตัวอย่างด้วยสถิติวิเคราะห์ความแปรปรวนแบบทางเดียวใดดังนี้

	กุ่มสูง	กุ่มกลาง	กุ่มต่ำ
\bar{X}_j	19.20	13.45	16.025
n_j	40	40	40
T_j	768	538	641
$\sum_{i=1}^{n_j} x_{ij}^2$	16,278	8,266	12,001
T_j^2	589,824	289,444	410,881
$\frac{T_j^2}{n_j}$	14,745.6	7,236.1	10,272.025

$$N = 120$$

$$T = 1,947$$

$$\frac{T^2}{N} = \frac{3,790,809}{120} = 31,590.075$$

$$\sum_{j=1}^k \sum_{i=1}^{n_j} x_{ij}^2 = 36,545$$

$$\sum_{j=1}^k \frac{T_j^2}{n_j} = 32,253.725$$

$$SS_{\text{between}} = \sum_{j=1}^k \left(\frac{T_j^2}{n_j} \right) - \frac{T^2}{N} = 663.65$$

$$SS_{\text{within}} = \sum_{j=1}^k \sum_{i=1}^{n_j} x_{ij}^2 - \sum_{j=1}^k \left(\frac{T_j^2}{n_j} \right) = 4,291.275$$

$$SS_{\text{Total}} = \sum_{j=1}^k \sum_{i=1}^{n_j} x_{ij}^2 - \frac{T^2}{N} = 4,954.925$$

$$\begin{aligned}
 MS_b &= \frac{SS_b}{k-1} \\
 &= \frac{663.65}{3-1} \\
 &= 331.825
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 MS_w &= \frac{SS_w}{N-k} \\
 &= \frac{4,291.275}{120-3} \\
 &= 36.6776
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 F &= \frac{MS_b}{MS_w} \\
 &= \frac{331.825}{36.6776} \\
 &= 9.0471
 \end{aligned}$$

ที่ระดับความมีนัยสำคัญ 0.05

$$F = 3.07$$

$$\therefore 3.07 < 9.0471$$

∴ ค่าสถิติทดสอบของกลุ่มตัวอย่างแตกต่างกันที่ระดับความมีนัยสำคัญ 0.05 อย่างน้อย 1 คู่

ทำการเปรียบเทียบความขัดแย้งเลขคณิตของข้อมูลตัวอย่างที่ระบุโดยการทดสอบ HSD

ของ Tukey

$$\alpha = .05$$

$$v = 117$$

$$q_{\alpha, v} = q_{.05, 117} = 3.36$$

$$MS_e = MS_w = 36.6776$$

$$HSD = q_{\alpha, v} \sqrt{\frac{MS_e}{n}}$$

$$= 3.36 \sqrt{\frac{36.6776}{40}}$$

$$= 3.36 \sqrt{0.91694}$$

$$= 3.36 \times 0.9576$$

$$= 3.2175$$

$$\bar{X}_{\text{ต่ำ}} - \bar{X}_{\text{กลาง}} = 16.025 - 13.45 = 2.575 < 3.2175$$

$$\bar{X}_{\text{สูง}} - \bar{X}_{\text{กลาง}} = 19.20 - 13.45 = 5.75 > 3.2175 \quad *$$

$$\bar{X}_{\text{สูง}} - \bar{X}_{\text{ต่ำ}} = 19.20 - 16.025 = 3.175 < 3.2175$$

∴ ความขัดแย้งเลขคณิตของกลุ่มสูงและกลุ่มกลางเท่านั้นที่แตกต่างกันอย่างมีนัยสำคัญที่ระดับ 0.05

ภาคผนวก ๓

แสดงการวิเคราะห์ข้อมูลจากแบบสอบถาม

ตารางที่ 10 แสดงคะแนนจากการตอบแบบสอบถามตามความคิดเห็นของกลุ่มตัวอย่าง

กลุ่มสูง		กลุ่มกลาง		กลุ่มต่ำ	
220	190	220	189	211	170
184	179	201	163	195	192
180	149	198	160	174	148
178	167	143	173	181	183
187	157	182	174	185	183
158	193	180	187	159	159
192	169	198	182	169	155
179	179	184	176	184	178
181	162	209	196	150	169
177	190	188	186	139	170
177	195	160	164	145	163
182	157	183	215	148	163
169	189	175	170	170	177
189	175	178	183	140	189
170	183	178	184	200	190
188	183	230	200	199	172
164	184	189	168	142	168
185	175	172	195	185	150
173	179	207	173	154	151
180	178	158	184	171	169
$\Sigma x = 7,154$		$\Sigma x = 7,355$		$\Sigma x = 6,800$	

จากข้อมูลในตารางที่ 10 หากคำนวณเลขคณิตของคะแนนความถี่เห็นของกลุ่มตัวอย่าง
ได้ดังนี้

ก. หากคำนวณเลขคณิตของกลุ่มสูง

$$\begin{aligned} \text{จากสูตร} \quad \bar{X} &= \frac{\sum x}{N} \\ &= \frac{7,154}{40} \\ &= 178.85 \end{aligned}$$

ข. หากคำนวณเลขคณิตของกลุ่มกลาง

$$\begin{aligned} \text{จากสูตร} \quad \bar{X} &= \frac{\sum x}{N} \\ &= \frac{7,355}{40} \\ &= 183.875 \end{aligned}$$

ค. หากคำนวณเลขคณิตของกลุ่มต่ำ

$$\begin{aligned} \text{จากสูตร} \quad \bar{X} &= \frac{\sum x}{N} \\ &= \frac{6,800}{40} \\ &= 170 \end{aligned}$$

ทดสอบความแตกต่างของค่ามัธยฐานเลขคณิตของกลุ่มตัวอย่างด้วยสถิติวิเคราะห์ความแปร
ปรวนแบบทางเดียวได้ดังนี้

	กลุ่มสูง	กลุ่มกลาง	กลุ่มต่ำ
\bar{x}_j	178.85	183.875	170
n_j	40	40	40
T_j	7,154	7,355	6,800
$\sum_{i=1}^n x_{ij}^2$	1,286,080	1,364,739	1,168,758
T_j^2	51,179,716	54,096,025	46,240,000
$\frac{T_j^2}{n_j}$	1,279,492.9	1,352,400.625	1,156,000

$$N = 120$$

$$T = 21,309$$

$$\frac{T^2}{N} = \frac{454,073,481}{120} = 3,783,945.675$$

$$\sum_{j=1}^k \sum_{i=1}^{n_j} x_{ij}^2 = 3,819,577$$

$$\sum_{j=1}^k \frac{T_j^2}{n_j} = 3,787,893.525$$

$$SS_{\text{between}} = \sum_{j=1}^k \left(\frac{T_j^2}{n_j} \right) - \frac{T^2}{N} = 3,947.85$$

$$SS_{\text{within}} = \sum_{j=1}^k \sum_{i=1}^{n_j} x_{ij}^2 - \sum_{j=1}^k \left(\frac{T_j^2}{n_j} \right) = 31,683.475$$

$$SS_{\text{Total}} = \sum_{j=1}^k \sum_{i=1}^{n_j} x_{ij}^2 - \frac{T^2}{N} = 35,631.325$$

$$\begin{aligned}
 MS_b &= \frac{SS_b}{k-1} \\
 &= \frac{3,947.85}{3-1} \\
 &= 1,973.925
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 MS_w &= \frac{SS_w}{N-k} \\
 &= \frac{31,683.475}{120-3} \\
 &= 270.7989
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 F &= \frac{MS_b}{MS_w} \\
 &= \frac{1,973.925}{270.7989} \\
 &= 7.2893
 \end{aligned}$$

ที่ระดับความมีนัยสำคัญ 0.05

$$F = 3.07$$

$$\therefore 3.07 < 7.2893$$

\(\therefore\) ค่าสถิติทดสอบของกลุ่มตัวอย่างแตกต่างกันที่ระดับความมีนัยสำคัญ 0.05 อย่างน้อย 1 คู่

ทำการเปรียบเทียบค่าเฉลี่ยเลขคณิตของกลุ่มตัวอย่างที่ระบุโดยการทดสอบ HSD

ของ Tukey

$$\alpha = 0.05$$

$$v = 117$$

$$q_{\alpha, v} = q_{0.05, 117} = 3.36$$

$$MS_e = MS_w = 270.7989$$

$$\begin{aligned} \text{HSD} &= q_{\alpha, v} \sqrt{\frac{MS_e}{n}} \\ &= 3.36 \sqrt{\frac{270.7989}{40}} \\ &= 3.36 \sqrt{6.769973} \\ &= 3.36 \times 2.6019 \\ &= 8.7424 \end{aligned}$$

$$\therefore \bar{X}_{\text{สูง}} - \bar{X}_{\text{ต่ำ}} = 178.85 - 170 = 8.85 > 8.7424 *$$

$$\bar{X}_{\text{กลาง}} - \bar{X}_{\text{ต่ำ}} = 183.875 - 170 = 13.875 > 8.7424 *$$

$$\bar{X}_{\text{กลาง}} - \bar{X}_{\text{สูง}} = 183.875 - 178.85 = 5.025 < 8.7424$$

\therefore ค่าเฉลี่ยเลขคณิตของกลุ่มสูงกับกลุ่มต่ำ และกลุ่มกลางกับกลุ่มต่ำ แตกต่างกันอย่างมีนัยสำคัญ 0.05

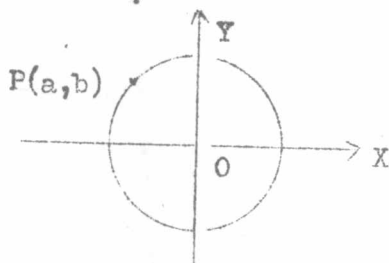
ภาคผนวก ง

แบบฟอร์มวิชาการศาสตร์

แบบสอบวิชาคณิตศาสตร์ เรื่องฟังก์ชันตรีโกณมิติ

คำสั่ง เลือกคำตอบที่ถูกต้องที่สุด เพียงคำตอบเดียว โดยทำเครื่องหมาย × ลงใน
กระดาษคำตอบให้ตรงกับตัวอักษร ก, ข, ค หรือ ง

1. ข้อใดเป็นข้อสรุปของวงกลมหนึ่งหน่วย ?



ก. $a^2 - b^2 = 1$

ข. $b^2 = 1 - a^2$

ค. $a^2 + b^2 = r^2$

ง. $a^2 + b^2 = x^2 + y^2$

2. จุดโคออร์ดิเนตที่วงกลมหนึ่งหน่วยตัดแกน x มีค่าเท่าไร ?

ก. (1,0) และ (-1,0)

ค. (0,1) และ (0,-1)

ข. (1,0) และ (0,-1)

ง. (0,1) และ (-1,0)

3. จุดโคออร์ดิเนตในข้อใดอยู่บนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย ?

ก. $(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2})$

ค. $(-\frac{1}{2}, -\frac{\sqrt{3}}{2})$

ข. $(\frac{1}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3})$

ง. $(-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{2}{\sqrt{2}})$

4. จุด $(3x, 4x)$ อยู่บนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย x เท่ากับเท่าไร ?

ก. $\pm \frac{1}{3}$

ค. $\pm \frac{1}{2}$

ข. $\pm \frac{1}{5}$

ง. $\pm \frac{1}{4}$

5. ถ้า θ และ α เป็นจำนวนจริงบวก ซึ่งเมื่อแทน θ และ α ด้วยความยาวของ ส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย ทำให้มีจุดปลายความยาวส่วนโค้ง เป็นจุดเดียวกัน α เท่ากับจำนวนจริงในข้อใด ?

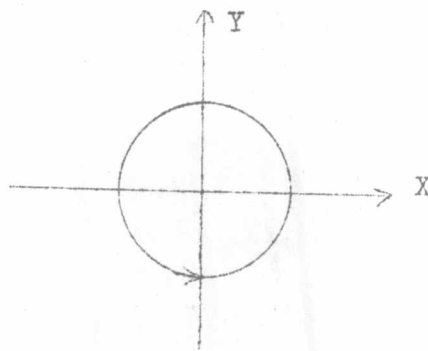
ก. $\theta + 2\pi r$

ค. $\theta + 4\pi$

ข. $\theta + 3\pi r$

ง. $\theta + 3\pi$

6. จากรูป แสดงการแทนจำนวนจริง θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่ง หน่วย θ เท่ากับจำนวนจริงในข้อใด ?



ก. π

ข. $\frac{\pi}{2}$

ค. $-\frac{3\pi}{2}$

ง. $\frac{3\pi}{2}$

7. ถ้าแทน π ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย จุดปลายความยาว ส่วนโค้งของ π มีโคออร์ดิเนตเท่ากับเท่าไร ?

ก. $(-1, 0)$

ค. $(0, -1)$

ข. $(1, 0)$

ง. $(0, 1)$

8. ถ้าแทน $\frac{\pi}{4}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย จุดปลายความยาว ส่วนโค้งของ $\frac{\pi}{4}$ มีโคออร์ดิเนตเท่ากับเท่าไร ?

ก. $(\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}})$

ค. $(\sqrt{2}, \sqrt{2})$

ข. $(-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}})$

ง. $(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}})$

9. ถ้าแทน $\frac{\pi}{3}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{\pi}{3}$ มีโคออร์ดิเนตเท่ากับเท่าไร ?
- ก. $(\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2})$ ค. $(\frac{\sqrt{3}}{2}, -\frac{1}{2})$
ข. $(\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2})$ ง. $(\frac{1}{2}, -\frac{\sqrt{3}}{2})$
10. ถ้าแทน $\frac{\pi}{6}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{\pi}{6}$ มีโคออร์ดิเนตเท่ากับเท่าไร ?
- ก. $(\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2})$ ค. $(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{\sqrt{3}}{2})$
ข. $(\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2})$ ง. $(\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{\sqrt{2}})$
11. ถ้าแทน 6 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวของส่วนโค้งของ 6 อยู่ในควอดรันต์ที่เท่าไร ?
- ก. 1 ค. 3
ข. 2 ง. 4
12. ถ้าแทนจำนวนจริง θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวของส่วนโค้งของ θ มีโคออร์ดิเนตเท่ากับข้อใด ?
- ก. $(\sin \theta, \cos \theta)$ ค. $(\theta, \sin \theta)$
ข. $(\cos \theta, \sin \theta)$ ง. $(\theta, \cos \theta)$
13. $\sin 5$ มีเครื่องหมายเท่ากับในข้อใด ?
- ก. บวก ค. บวกและลบ
ข. ลบ ง. เป็นศูนย์

14. ลักษณะที่สำคัญของฟังก์ชันซายน์และฟังก์ชันโคซายน์คือข้อใด ?

- ก. โดเมนของฟังก์ชันคือ เซตของจำนวนจริงบวก
- ข. เรนจ์ของฟังก์ชันคือ เซตของจำนวนจริงลบ
- ค. โดเมนของฟังก์ชันคือ เซตของจำนวนจริง
- ง. เรนจ์ของฟังก์ชันคือ เซตของจำนวนจริงที่น้อยกว่า 1

15. ถ้า $\cos \theta = 1$ และแทน θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย แล้ว โคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ เท่ากับเท่าไร ?

- ก. (1, -1)
- ข. (-1, 1)
- ค. (1, 0)
- ง. (0, 1)

16. ข้อใดเป็นคำตอบที่ถูกต้อง ?

- ก. $\cos^2 \theta + \sin^2 \alpha = 1$
- ข. $\cos^2 \alpha + \sin^2 \theta = 1$
- ค. $\cos^2 \theta + \sin^2 \theta = 1$
- ง. $\cos^2 \theta + \sin^2 \theta = 1$

17. $\sin \pi$ มีค่าเท่าไร ?

- ก. 0
- ข. .50
- ค. 1
- ง. -1

18. ค่าของ $\cos \frac{3\pi}{2}$ คือข้อใด ?

- ก. $\cos \pi$
- ข. $\cos 2\pi$
- ค. $\sin 2\pi$
- ง. $\sin \frac{3\pi}{2}$

19. ค่าของ $\sin \frac{\pi}{6}$ คือข้อใด ?

- ก. $\sin \frac{\pi}{3}$
- ข. $\cos \frac{\pi}{3}$
- ค. $\cos \frac{\pi}{6}$
- ง. $\sin \frac{\pi}{4}$

20. $\cos \frac{\pi}{4}$ มีค่าเท่าไร ?

ก. $\frac{1}{2}$

ค. $\sqrt{2}$

ข. $\frac{\sqrt{3}}{2}$

ง. $\frac{1}{\sqrt{2}}$

21. ค่าของ $\sin 0$ คือข้อใด ?

ก. $\cos 0$

ค. $\sin \pi$

ข. $\cos \pi$

ง. $\sin \frac{\pi}{2}$

22. $\sin \frac{\pi}{6} \sin 2\pi - \cos \frac{\pi}{2} \cos \frac{\pi}{4} + \cos \frac{\pi}{3}$ เท่ากับเท่าไร ?

ก. $\frac{1}{2}$

ค. $\frac{\sqrt{3}}{2}$

ข. $\frac{1}{\sqrt{2}}$

ง. 1

23. ข้อใดคือข้อที่ถูกต้อง ?

ก. $\sin(-5) = \sin 5$

ค. $\cos(-5) = \sin 5$

ข. $\sin(-5) = -\sin 5$

ง. $\cos(-5) = -\cos 5$

24. $\cos \frac{5\pi}{6}$ มีค่าเท่าไร ?

ก. $-\frac{\sqrt{3}}{2}$

ค. $\frac{1}{2}$

ข. $\frac{\sqrt{3}}{2}$

ง. $-\frac{1}{2}$

25. $\sin \frac{4\pi}{3}$ มีค่าเท่าไร ?

ก. $-\frac{1}{2}$

ค. $-\frac{\sqrt{3}}{2}$

ข. $\frac{1}{2}$

ง. $\frac{\sqrt{3}}{2}$

26. $\cos \frac{5\pi}{4}$ มีค่าเท่าไร ?

ก. $\frac{1}{2}$

ข. $-\sqrt{2}$

ค. $\frac{1}{\sqrt{2}}$

ง. $-\frac{1}{\sqrt{2}}$

27. $\sin(-\frac{\pi}{3})$ มีค่าเท่าไร ?

ก. $\frac{\sqrt{3}}{2}$

ข. $-\frac{\sqrt{3}}{2}$

ค. $\frac{1}{2}$

ง. $-\frac{1}{2}$

28. ข้อใดเป็นการเขียน $\sin(-5)$ ให้อยู่ในรูปค่าของฟังก์ชันตรีโกณมิติของจำนวนจริงที่มีค่าตั้งแต่ 0 ถึง $\frac{\pi}{2}$?

ก. $\sin(2\pi - 5)$

ข. $-\sin(2\pi - 5)$

ค. $\sin(-2\pi - 5)$

ง. $-\sin(\pi - 5)$

29. ถ้ากำหนดให้ $\sin \frac{\pi}{5} = 0.5878$ แล้ว ค่าของ $\sin \frac{21\pi}{5}$ เท่ากับเท่าไร ?

ก. 0.4122

ข. -0.4122

ค. 0.5878

ง. -0.5878

30. ถ้า $\tan \theta = \frac{\sin \theta}{\cos \theta}$ แล้ว ข้อใดถูกต้องคือข้อใด ?

ก. $\cos \theta \neq 0$

ข. $\sin \theta \neq 0$

ค. $\cos \theta = 0$

ง. $\sin \theta = 0$

31. ถ้า $\sin \theta = a$ และ $\cos \theta = b$ แล้ว $\cot \theta$ คือข้อใด ?

ก. $\frac{1}{b}$

ข. $\frac{1}{a}$

ค. $\frac{a}{b}$

ง. $\frac{b}{a}$

32. ข้อที่ถูกคือข้อใด ?

ก. $\tan \theta \cot \alpha = 1$

ค. $\tan^2 \theta = \sec^2 \theta - 1$

ข. $\cos^2 \alpha = \sin^2 \alpha - 1$

ง. $1 + \cot^2 \alpha = \operatorname{cosec}^2 \theta$

33. $\tan \frac{\pi}{4}$ มีค่าเท่าไร ?

ก. -1

ค. 0

ข. 1

ง. หาค่าไม่ได้

34. $\sec \frac{5\pi}{2}$ มีค่าเท่าไร ?

ก. 0

ค. -1

ข. 1

ง. หาค่าไม่ได้

35. $\tan(-\frac{\pi}{3})$ มีค่าเท่าไร ?

ก. $-\sqrt{3}$

ค. $-\frac{1}{\sqrt{3}}$

ข. $\sqrt{3}$

ง. $\frac{1}{\sqrt{3}}$

36. $\operatorname{cosec}(-\frac{\pi}{4})$ มีค่าเท่าไร ?

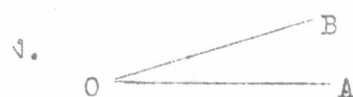
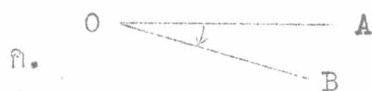
ก. $-\frac{1}{\sqrt{2}}$

ค. $-\sqrt{2}$

ข. $\frac{1}{\sqrt{2}}$

ง. $\sqrt{2}$

37. ข้อใดแสดงความหมายของมุมในวิชาตรีโกณมิติได้ถูกต้องที่สุด ?



38. ถ้ามุม A กาง $-\frac{11\pi}{5}$ เรเดียนแล้ว มุม A จะเป็นกี่องศา ?

ก. -594 องศา

ค. -198 องศา

ข. -794 องศา

ง. -396 องศา

39. ถ้าสามเหลี่ยมหน้าจั่วรูปหนึ่งมีมุมยอดกาง 36° แล้ว มุมที่ฐานกางมุมละเท่าไร ?

ก. $\frac{\pi}{5}$ เรเดียน

ค. $\frac{3\pi}{5}$ เรเดียน

ข. $\frac{2\pi}{5}$ เรเดียน

ง. $\frac{4\pi}{5}$ เรเดียน

40. ข้อใดเท่ากับ $30\frac{5}{48}$ องศา ?

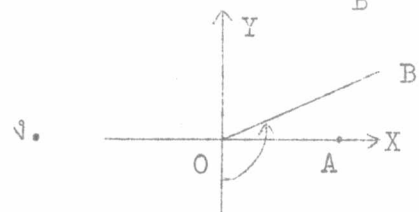
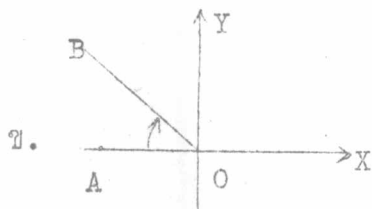
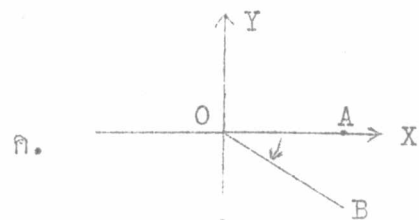
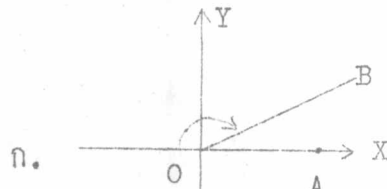
ก. $30^\circ 5' 48''$

ค. $30^\circ 6' 15''$

ข. $30^\circ 48' 5''$

ง. $30^\circ 15' 6''$

41. ข้อใดแสดงความหมายของมุมในตำแหน่งมาตรฐานได้ถูกต้องที่สุด ?



42. $\sin 120^\circ$ มีค่าเท่าไร ?

ก. $-\frac{\sqrt{3}}{2}$

ค. $-\frac{1}{2}$

ข. $\frac{\sqrt{3}}{2}$

ง. $\frac{1}{2}$



43. $\sec(-30^\circ)$ มีค่าเท่าไร ?

ก. $-\frac{2}{\sqrt{3}}$

ค. -2

ข. $\frac{2}{\sqrt{3}}$

ง. 2

44. $\cos 0^\circ$ มีค่าเท่าไร ?

ก. 1

ค. 0

ข. -1

ง. หาค่าไม่ได้

45. $\cot 30^\circ \tan 60^\circ - \sec^2 45^\circ$

เท่ากับเท่าไร ?

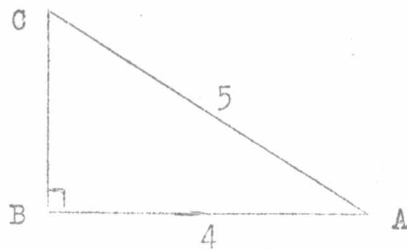
ก. 2

ค. 0

ข. 3

ง. 1

จงใช้รูปข้างล่างนี้ตอบคำถามข้อ 46 - 48



46. $\sin A$ มีค่าเท่าไร ?

ก. $\frac{3}{5}$

ค. $\frac{4}{5}$

ข. $\frac{3}{4}$

ง. $\frac{4}{3}$

47. $\cos C$ มีค่าเท่าไร ?

ก. $\frac{3}{5}$

ค. $\frac{4}{5}$

ข. $\frac{3}{4}$

ง. $\frac{5}{3}$

48. $\tan A$ มีค่าเท่าไร ?

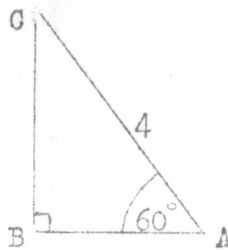
ก. $\frac{5}{3}$

ค. $\frac{4}{3}$

ข. $\frac{4}{5}$

ง. $\frac{3}{4}$

49. จากรูป AB ยาวเท่ากับเท่าไร ?



ก. $2\sqrt{3}$

ค. 3

ข. 2

ง. $4\sqrt{3}$

50. ถ้า $\sin \theta = \frac{1}{\sqrt{2}}$ แล้ว θ เท่ากับจำนวนจริงในข้อใด ?

ก. $2\pi + \frac{\pi}{4}$

ค. $\pi + \frac{\pi}{4}$

ข. $2\pi - \frac{\pi}{4}$

ง. $-\frac{\pi}{4}$

ภาคผนวก จ

บทเรียนแบบโปรแกรม

บทเรียนแบบโปรแกรม เรื่อง "ฟังก์ชันตรีโกณมิติ"

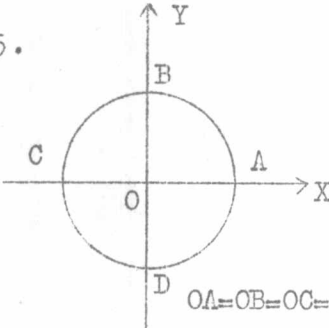
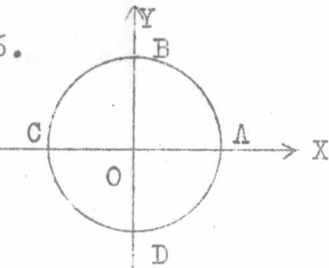
คำแนะนำในการใช้บทเรียน

1. ให้นักเรียนเปิดคำตอบซึ่งอยู่ทางซ้ายมือด้วยกระดาษที่แจกให้
2. อ่านข้อความในแต่ละกรอบโดยละเอียดและติดตาม เมื่ออ่านจบกรอบหนึ่งแล้ว จงตอบคำถามโดยการเติมคำหรือข้อความลงในช่องว่างที่กำหนดให้
3. ตรวจคำตอบของนักเรียนได้จากเฉลยที่อยู่ด้านซ้ายหน้ากรอบถัดไป ถ้านักเรียนตอบถูกต้องแล้วให้ทำกรอบต่อไป
4. ขอให้นักเรียนคิดหาคำตอบเอง อย่าไปลอกเฉลยมาตอบ ถ้านักเรียนคิดได้คำตอบไม่ตรงกับเฉลยก็ไม่ใช่ไร ให้ชี้คีย์คำตอบเดิมไม่ต้องใส่ใจอย่างฉาบฉวย แล้วอ่านคำอธิบายซ้ำอีก เขียนคำตอบใหม่ที่ให้คำตอบเดิม
5. ให้นักเรียนทำทุกกรอบ เรียงตามลำดับ อย่าข้ามกรอบใดกรอบหนึ่ง
6. คำถามในแต่ละกรอบไม่ใช่ข้อสอบ แต่เป็นคำถามที่ต้องการให้นักเรียนคิดและเรียนรู้ ซึ่งเหมือนกับครูถามนักเรียนในขณะที่ครูอธิบายในห้องเรียน นั่นเอง
7. นักเรียนจะต้องอ่านข้อความทุกวรรคทุกตอน ซึ่งแทนคำอธิบายของครู แล้วคิดและเขียนตอบ คำอธิบายในบางกรอบ จะสรุปกฎเกณฑ์ไว้ ซึ่งนักเรียนจะต้องนำมาใช้ตอบคำถามในกรอบต่อไป
8. เมื่อจบบทเรียนแล้ว จะมีแบบสอบให้นักเรียนทำ เพื่อวัดความเข้าใจของนักเรียนอีกครั้งหนึ่ง

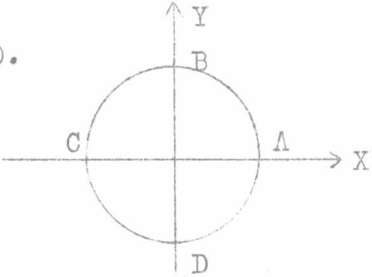
ฟังก์ชันตรีโกณมิติ

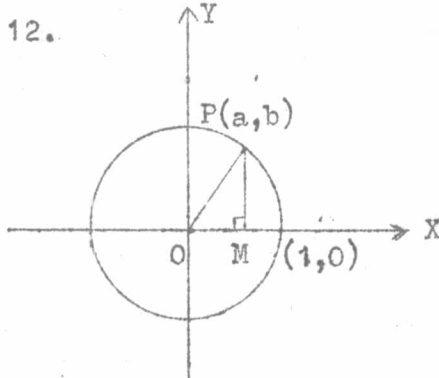
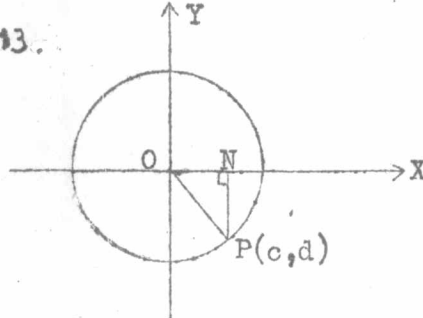
1. วงกลมหนึ่งหน่วย

	<p>1. <u>วงกลมหนึ่งหน่วย</u> คือ วงกลมที่มีจุดศูนย์กลางที่จุดเริ่มต้น และมีรัศมียาว 1 หน่วย</p> <p><u>จุดเริ่มต้น</u> คือ จุดที่มีโคออร์ดิเนตเป็น (0,0)</p> <p>ดังนั้นจึงกล่าวได้ว่า วงกลมหนึ่งหน่วยคือวงกลมที่มีจุดศูนย์กลางที่จุดโคออร์ดิเนต (....) และมีรัศมียาว 1</p>
<p>0,0 หน่วย</p>	<p>2. ความยาว 1 หน่วย คือ ระยะทางที่ยาว 1 หน่วยของหน่วยที่ใช้วัดความยาว เช่น ความยาว 1 นิ้ว, 1 ฟุต ฯลฯ ดังนั้นความยาว 1 ไมล์, 1 หลา, 1 เมตร และ 1 เซนติเมตร เรียกว่าความยาว.....</p>
<p>1 หน่วย</p>	<p>3. เนื่องจากความยาว 1 หน่วยมีขนาดต่างกัน เช่น 1 นิ้ว, 1 เซนติเมตร, 1 ฟุต ฯลฯ ดังนั้นจึงกล่าวได้ว่า</p> <p>ก. วงกลมหนึ่งหน่วยทุกวงมีขนาดเท่ากันหมด..... (ใช่ ไม่ใช่)</p> <p>ข. วงกลมหนึ่งหน่วยมีขนาดต่างกัน ขึ้นอยู่กับความยาวของหน่วยที่ใช้เป็นรัศมี</p> <p>(ใช่ ไม่ใช่)</p>

<p>ไม่ใช่ ใช่</p>	<p>4. ก. วงกลมที่มีจุดศูนย์กลางที่จุด $(0,1)$ และมีรัศมียาว 1 นิ้ว</p> <p>ข. วงกลมที่มีจุดศูนย์กลางที่จุด $(0,0)$ และมีรัศมียาว 1 เซนติเมตร</p> <p>ค. วงกลมที่มีจุดศูนย์กลางที่จุด $(0,0)$ และมีรัศมียาว 2 นิ้ว</p> <p>จากวงกลมในข้อ ก, ข และ ค ดังกล่าวข้างต้น วงกลมในข้อใดเป็นวงกลมหนึ่งหน่วย</p>
<p>ข.</p>	<p>5.</p>  <p>จากรูป เป็นวงกลมหนึ่งหน่วย โคออร์ดิเนตของจุด O คือ... OA, OB, OC และ OD คือ... ของวงกลมหนึ่งหน่วย ดังนั้น $OA=OB=OC=OD=$... หน่วย</p>
<p>$(0,0)$ รัศมี 1</p>	<p>6.</p>  <p>จากรูป เป็นวงกลมหนึ่งหน่วย เนื่องจาก $OA=OB=OC=OD=$... หน่วย ดังนั้นโคออร์ดิเนต ที่จุด A, $x = \dots$ และ $y = \dots$ โคออร์ดิเนตที่จุด B, $x = \dots$ และ $y = \dots$ โคออร์ดิเนตที่จุด C, $x = \dots$ และ $y = \dots$ โคออร์ดิเนตที่จุด D, $x = \dots$ และ $y = \dots$</p>

<p>1</p> <p>1 0</p> <p>0 1</p> <p>-1 0</p> <p>0 -1</p>	<p>7. จากกรอบที่ 6 นั้นคือ จะสรุปได้ว่า</p> <p>โคออร์ดิเนตของ A คือ (.....)</p> <p>โคออร์ดิเนตของ B คือ (.....)</p> <p>โคออร์ดิเนตของ C คือ (.....)</p> <p>โคออร์ดิเนตของ D คือ (.....)</p>
<p>1,0</p> <p>0,1</p> <p>-1,0</p> <p>0,-1</p>	<p>8.</p> <p>จากรูป เป็นวงกลม หนึ่งหน่วย จะเห็น ได้ว่า</p> <p>ก. วงกลมหนึ่งหน่วย ตัดแกน x ที่จุด โคออร์ดิเนต(....) และ (.....)</p> <p>ข. วงกลมหนึ่งหน่วยตัดแกน y ที่จุดโคออร์ดิเนต(....) และ (.....)</p>
<p>1,0</p> <p>-1,0</p> <p>0,1</p> <p>0,-1</p>	<p>9. ถ้าวงกลมมีรัศมียาว r หน่วยแล้ว เส้นรอบวงของ วงกลมยาว $2\pi r$ หน่วย แล้ววงกลมหนึ่งหน่วยมีรัศมียาว ... หน่วย ดังนั้น เส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วยยาว.....\times 1 หน่วย = หน่วย</p>

<p>1 2π 2π</p>	<p>10.</p>  <p>จากรูป: เป็นวงกลมหนึ่งหน่วย CA และ BD เรียกว่า เส้น..... ของวงกลมหนึ่งหน่วย</p> <p>CA เป็นเส้นตรงเดียวกับแกน ... ED เป็นเส้นตรงเดียวกับแกน ... ดังนั้น จะสรุปได้ว่าแกน X และแกน Y (เป็น/ไม่เป็น) เส้นตรงเดียวกับเส้นผ่าศูนย์กลางของวงกลมหนึ่งหน่วย</p>
<p>ผ่าศูนย์กลาง X Y เป็น</p>	<p>11. เนื่องจากวงกลมทุกวงมีเส้นผ่าศูนย์กลางเป็น<u>เส้นตรง</u> และทราบว่า แกน X และแกน Y เป็นเส้นตรงเดียวกับเส้นผ่าศูนย์กลางของวงกลมหนึ่งหน่วย</p> <p>ดังนั้น จะสรุปได้ว่า แกน X และแกน Y เป็นแกน.....ของวงกลมหนึ่งหน่วย</p>

<p>สมมาตร</p>	<p>12.</p>  <p>จากรูป เป็นวงกลมหนึ่งหน่วย P(a,b) อยู่บนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย a และ b เป็นจำนวนจริง OP คือ ของวงกลมหนึ่งหน่วย $OP = \dots$ หน่วย $PM = b$ หน่วย และ $OM = \dots$ หน่วย เนื่องจาก $\triangle OPM$ เป็นสามเหลี่ยมมุมฉาก ดังนั้น $OM^2 + MP^2 = \dots$ นั่นคือ $\dots + b^2 = \dots$</p>	<p>จากรูป เป็นวงกลมหนึ่งหน่วย P(a,b) อยู่บนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย a และ b เป็นจำนวนจริง OP คือ ของวงกลมหนึ่งหน่วย $OP = \dots$ หน่วย $PM = b$ หน่วย และ $OM = \dots$ หน่วย เนื่องจาก $\triangle OPM$ เป็นสามเหลี่ยมมุมฉาก ดังนั้น $OM^2 + MP^2 = \dots$ นั่นคือ $\dots + b^2 = \dots$</p>
<p>รัศมี 1 a OP^2 a^2 1</p>	<p>13.</p>  <p>จากรูป เป็นวงกลมหนึ่งหน่วย P(c,d) อยู่บนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย c และ d เป็นจำนวน $OP = \dots$ หน่วย $ON = \dots$ หน่วย และ $PN = \dots$ หน่วย เนื่องจาก $\triangle OPN$ เป็นสามเหลี่ยมมุมฉาก ดังนั้น $ON^2 + \dots = OP^2$ นั่นคือ $c^2 + \dots = \dots$</p>	<p>จากรูป เป็นวงกลมหนึ่งหน่วย P(c,d) อยู่บนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย c และ d เป็นจำนวน $OP = \dots$ หน่วย $ON = \dots$ หน่วย และ $PN = \dots$ หน่วย เนื่องจาก $\triangle OPN$ เป็นสามเหลี่ยมมุมฉาก ดังนั้น $ON^2 + \dots = OP^2$ นั่นคือ $c^2 + \dots = \dots$</p>

<p>จริง</p> <p>1 c</p> <p>a</p> <p>PN^2</p> <p>d^2 1</p>	<p>14. ในทำนองเดียวกัน</p> <p>ถ้าให้นักเรียนกำหนดให้ P เป็นจุดโคจบบนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย ซึ่งมีโคออร์ดิเนตเป็น (m,n) แล้ว จะได้ว่า m,n เป็นจำนวนจริง และ $m^2 + n^2 = 1$ เสมอ ดังนั้นจะสรุปว่า (x,y) เป็นจุดบนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย เมื่อ</p> <p>ก. x,y เป็น</p> <p>ข. ... + ... = 1</p>
<p>จำนวนจริง</p> <p>x^2 y^2</p>	<p>15. เนื่องจาก $(0)^2 + (-1)^2 = 0 + 1 = \dots$</p> <p>ดังนั้น (0,-1) บนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย (อยู่/ไม่อยู่)</p>
<p>1</p> <p>อยู่</p>	<p>16. เนื่องจาก $(\frac{1}{2})^2 + (\frac{1}{2})^2 = \dots = \dots$</p> <p>ดังนั้น $(\frac{1}{2})^2 + (\frac{1}{2})^2 \dots 1$ (\neq)</p> <p>นั่นคือจุด $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ บนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย (อยู่/ไม่อยู่)</p>
<p>$\frac{1}{4} + \frac{1}{4}$ $\frac{1}{2}$</p> <p>\neq</p> <p>ไม่อยู่</p>	<p>17. $(\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2}), (1,1), (-1,1), (-1,0)$</p> <p>จากจุดโคออร์ดิเนตดังกล่าวข้างต้น จุดใดบ้างอยู่บนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย</p> <p>จุดใดบ้างไม่อยู่บนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย</p>

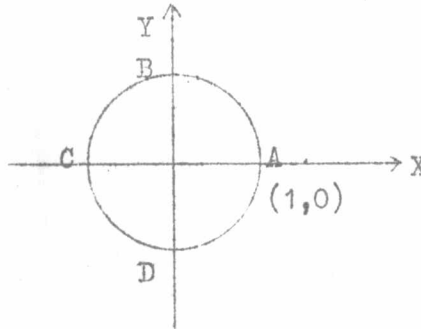
$(\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2}), (-1, 0)$ $(1, 1), (-1, 1)$	<p>18. ถ้าจุด (x, x) อยู่บนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จะหาค่าของ x ได้โดยวิธีการดังนี้</p> <p>เนื่องจาก $\dots + \dots = 1$</p> $2x^2 = 1$ $x^2 = \dots$ $x = \dots$
x^2 x^2 $\frac{1}{2}$ $\pm \frac{1}{\sqrt{2}}$	<p>19. ถ้าจุด $(y, 2y)$ อยู่บนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จะหาค่าของ y ได้โดยวิธีการดังนี้</p> <p>เนื่องจาก $\dots + \dots = 1$</p> $\dots + \dots = 1$ $\dots = 1$ $y^2 = \dots$ $y = \dots$
y^2 $(2y)^2$ y^2 $4y^2$ $5y^2$ $\frac{1}{5}$ $\pm \frac{1}{\sqrt{5}}$	<p>20. ถ้า x, y เป็นจำนวนจริงแล้ว เรียก (x, y) ว่า <u>คู่ลำดับของจำนวนจริง</u> แก่โคออร์ดิเนตของจุดบนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วยอยู่ในรูป (a, b) เมื่อ a, b เป็น..... ดังนั้น โคออร์ดิเนตของจุดบนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วยเป็น ของจำนวนจริง</p>

<p>จำนวนจริง คู่ลำดับ</p>	<p>21. ให้ \mathbb{R} แทนเซตของจำนวนจริง ให้ x, y เป็นจำนวนจริง x เป็นจำนวนจริง เขียนแทนด้วย $x \in \mathbb{R}$ y เป็นจำนวนจริง เขียนแทนด้วย..... ดังนั้น (x, y) เป็น..... เขียนแทน ด้วย $(x, y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}$</p>
<p>$y \in \mathbb{R}$ คู่ลำดับของจำนวน จริง</p>	<p>22. นั่นคือ ถ้า (x, y) เป็นจุดบนเส้นรอบวงของวงกลม หนึ่งหน่วยแล้ว จะได้ว่า ก. (x, y) เป็นคู่ลำดับของจำนวนจริง เขียนแทน ด้วย $(x, y) \in \dots\dots\dots$ ข. $x^2 + y^2 = \dots$</p>
<p>$\mathbb{R} \times \mathbb{R}$ 1</p>	<p>23. ดังนั้นจะสรุปได้ว่า เซตของจุดโคออร์ดิเนตบนเส้น รอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย คือ เซตของจุด (x, y) ซึ่ง $(x, y) \in \dots\dots\dots$ และ $\dots + \dots = \dots$</p>
<p>$\mathbb{R} \times \mathbb{R}$ $x^2 + y^2 = 1$</p>	<p>24. เซตของจุด (x, y) ซึ่ง $(x, y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}$ และ $x^2 + y^2 = 1$ เขียนแทนด้วยความสัมพันธ์ $\{(x, y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R} \mid x^2 + y^2 = 1\}$ ดังนั้น เซตของ จุดโคออร์ดิเนตบนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วยคือ ความสัมพันธ์ $\{(x, y) \in \dots \mid \dots + \dots = \dots\}$</p>

$\mathbb{R} \times \mathbb{R} \quad x^2 + y^2 = 1$	<p>25. ความสัมพันธ์ $\{(x,y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R} \mid x^2 + y^2 = 1\}$ เรียกว่า วงกลมหนึ่งหน่วย ดังนั้น วงกลมหนึ่งหน่วยคือ ความสัมพันธ์ </p>
$\{(x,y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R} \mid x^2 + y^2 = 1\}$	<p>26. ดังนั้น ลักษณะที่สำคัญของวงกลมหนึ่งหน่วยที่กล่าวมาแล้วทั้งหมดคือ</p> <p>ก. มีจุดศูนย์กลางที่จุดโคออร์ดิเนต..... และมีรัศมียาว....หน่วย</p> <p>ข. เส้นรอบวงยาว ... หน่วย</p> <p>ค. ทัดแกน x ที่จุดโคออร์ดิเนต..... และ</p> <p>ง. ทัดแกน y ที่จุดโคออร์ดิเนต..... และ</p> <p>จ. มี.....เป็นแกนสมมาตร</p> <p>ฉ. วงกลมหนึ่งหน่วยคือความสัมพันธ์.....</p>
<p>(0,0) 1 2π (1,0) (-1,0) (0,1) (0,-1) แกน x , แกน y $\{(x,y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R} \mid x^2 + y^2 = 1\}$</p>	

2. การแทนจำนวนจริงด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย

27. ในการวัดความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย ถ้าวัดทวนเข็มนาฬิกาแล้ว ความยาวของส่วนโค้ง เป็นบวก และในทางกลับกัน ถ้าวัดตามเข็มนาฬิกาแล้ว ความยาวของส่วนโค้ง เป็นลบ



นั่นคือ ความยาวของ \widehat{AB} เป็นบวก เพราะ วัดทวนเข็มนาฬิกา ความยาวของ \widehat{BA} เป็น..... เพราะ (บวก/ลบ)

วัด..... เข็มนาฬิกา (ทวน/ตาม)

วัดความยาวของ \widehat{BCD} เป็น..... เพราะวัด (บวก/ลบ)

..... เข็มนาฬิกา (ทวน/ตาม)

ลบ

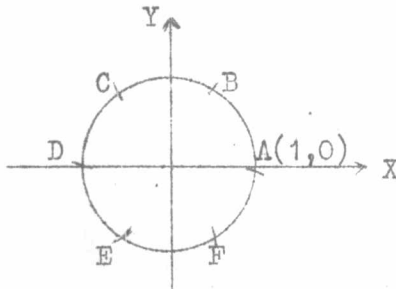
ตาม

บวก

ทวน

28. ให้ $\widehat{AB} = \widehat{BC} = \widehat{CD} = \widehat{EF} = 1$ หน่วย

โคจอร์ดิเนตของ Δ คือ.....

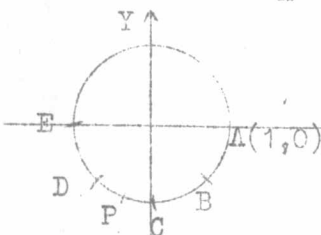


$\widehat{ABC} = \dots$ หน่วย

$\widehat{ABCD} = \dots$ หน่วย

$\widehat{ABCDE} = \dots$ หน่วย

$\widehat{ABCDEF} = \dots$ หน่วย

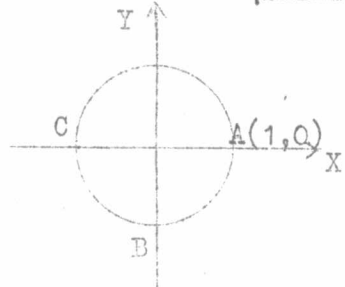
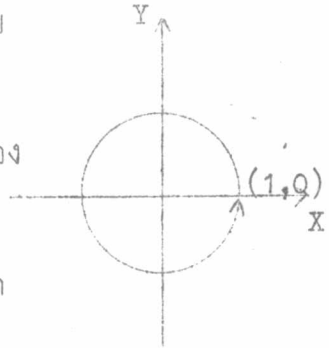
<p>(1,0)</p> <p>2</p> <p>3</p> <p>4</p> <p>5</p>	<p>29. จากกรอบที่ 28</p> <p>จำนวนจริง 1, 2, 3, 4 และ 5 เป็นจำนวนจริง</p> <p>.....</p> <p>(บวก/ลบ)</p> <p>การวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยจากจุด(1,0)</p> <p>ให้ส่วนโค้งยาว 1 หน่วย, 2 หน่วย, 3 หน่วย,</p> <p>4 หน่วย และ 5 หน่วย จะต้องวัด..... เช็มนาฬิกา</p> <p>(ทวน/ตาม)</p>
<p>บวก</p> <p>ทวน</p>	<p>30. นั่นคือ ถ้า θ เป็นจำนวนจริงบวกแล้ว การวัดส่วนโค้ง</p> <p>ของวงกลมหนึ่งหน่วยจากจุด(1,0) ให้ส่วนโค้งยาว</p> <p>θ หน่วย จะต้องวัด..... เช็มนาฬิกา</p> <p>(ทวน/ตาม)</p>
<p>ทวน</p>	<p>31. ให้ $\widehat{AB} = \widehat{BC} = \widehat{CD} = \widehat{DE} = -1$ หน่วย</p> <p>โคออร์ดิเนตของ A คือ</p>  <p>$\widehat{ABC} = \dots$ หน่วย</p> <p>$\widehat{ABCP} = \dots$ หน่วย</p> <p>$\widehat{ABCPD} = \dots$ หน่วย</p>
<p>(1,0)</p> <p>-2</p> <p>-2.5</p> <p>-3</p>	<p>32. จากกรอบที่ 31 จำนวนจริง -2, -2.5 และ -3 เป็น</p> <p>จำนวนจริง.....</p> <p>(บวก/ลบ)</p> <p>การวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยจากจุด(1,0)</p> <p>ให้ส่วนโค้งยาว -2 หน่วย, -2.5 หน่วย และ</p> <p>-3 หน่วย จะต้องวัด..... เช็มนาฬิกา</p> <p>(ทวน/ตาม)</p>

<p>ลข ตาม</p>	<p>33. นั่นคือ ถ้า $- \theta$ เป็นจำนวนจริงลบแล้ว การวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยจากจุด $(1,0)$ ให้ส่วนโค้งยาว $- \theta$ หน่วย จะต้องวัด..... เส้นนาฬิกา (ทวน/ตาม)</p>
<p>ตาม</p>	<p>34. ให้ θ เป็นจำนวนจริงใดๆ การแทน θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย คือ การวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยจากจุด $(1,0)$ ให้ส่วนโค้งยาว θ หน่วย นั่นคือ การแทนจำนวนจริง 4.5 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย คือ การวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยจากจุด $(1,0)$ ให้ส่วนโค้งยาว 4.5 หน่วย และการแทนจำนวนจริง -3 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย คือ..... ของวงกลมหนึ่งหน่วยจากจุด..... ให้ส่วนโค้งยาว..... หน่วย</p>
<p>การวัดส่วนโค้ง $(1,0)$ -3</p>	<p>35. 3 เป็นจำนวนจริง..... (บวกล/ลบ) ดังนั้น การแทน 3 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย คือ ของวงกลมหนึ่งหน่วย..... เส้นนาฬิกา จากจุด..... ให้ส่วนโค้งยาว..... หน่วย (ทวน/ตาม)</p>

<p>บวก การวัดส่วนโค้ง ทวน (1,0) 3</p>	<p>36. -10.5 เป็นจำนวนจริง..... (บวก/ลบ) ดังนั้น การแทน -10.5 ด้วยความยาวของส่วนโค้ง ของวงกลมหนึ่งหน่วย คือ ของ วงกลมหนึ่งหน่วย..... เชื่อมนาฬิกาจากจุด..... (ทวน/ตาม) ให้ส่วนโค้งยาว....หน่วย</p>
<p>ลบ การวัดส่วนโค้ง ตาม (1,0) -10.5</p>	<p>37. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า</p> <p>ก. การแทนจำนวนจริงบวก \ominus ด้วยความยาวของ ส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย คือ..... ของวงกลมหนึ่งหน่วย..... เชื่อมนาฬิกาจากจุด (ทวน/ตาม),ให้ส่วนโค้งยาว.....หน่วย</p> <p>ข. การแทนจำนวนจริงลบ $-\ominus$ ด้วยความยาวของ ส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย คือ..... ของวงกลมหนึ่งหน่วย..... เชื่อมนาฬิกาจากจุด (ทวน/ตาม),ให้ส่วนโค้งยาว.....หน่วย</p>
<p>การวัดส่วนโค้ง ทวน (1,0) \ominus การวัดส่วนโค้ง ตาม (1,0) $-\ominus$</p>	<p>38. เนื่องจากเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วยยาว 2π หน่วย ดังนั้น ส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยซึ่งวัดทวน เชื่อมนาฬิกาจากจุด(1,0)ครบ 1 รอบพอดียาว.... หน่วย และส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยซึ่งวัดตาม เชื่อมนาฬิกาจากจุด(1,0)ครบ 1 รอบพอดียาว.... หน่วย</p>

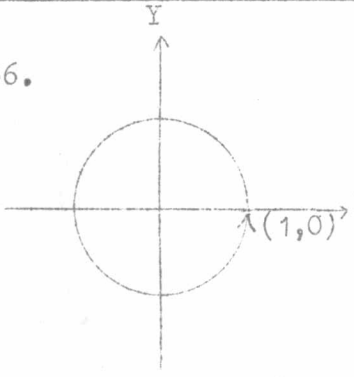
2π $- 2\pi$	<p>39. ดังนั้น ถ้า $\theta = 2\pi$ แล้ว จะต้องแทน θ ด้วยส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยยาวเท่ากับ...รอบ</p> <p>และ $\theta = -2\pi$ แล้ว จะต้องแทน θ ด้วยส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยยาวเท่ากับ...รอบ</p>
<p>1</p> <p>1</p>	<p>40. เนื่องจาก $\theta = 2\pi$ หมายถึง $\theta = 2\pi$ หรือ $\theta = -2\pi$ นั่นคือจะสรุปได้ว่า ถ้า $\theta = 2\pi$ แล้ว จะต้องแทน θ ด้วยส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยยาวเท่ากับ...รอบ</p>
<p>1</p>	<p>41. ดังนั้น ถ้า $\theta < 2\pi$ แล้ว จะต้องแทน θ ด้วยส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยยาว....จ.กว่า 1 รอบ (มาก/น้อย)</p> <p>และถ้า $\theta > 2\pi$ แล้ว จะต้องแทน θ ด้วยส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยยาว....จ.กว่า 1 รอบ (มาก/น้อย)</p>
<p>น้อย</p> <p>มาก</p>	<p>42. เนื่องจาก $\pi \approx 3.1416$ (อ่านว่า π มีค่าประมาณ 3.1416) ดังนั้น $2\pi \approx \dots$ นั่นคือจะสรุปได้ว่า</p> <p>ก. ถ้า $\theta = 6.2832$ แล้ว จะต้องแทน θ ด้วยส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยยาว.....จ. 1 รอบ (เท่ากับ/มากกว่า/น้อยกว่า)</p> <p>ข. ถ้า $\theta < 6.2832$ แล้ว จะต้องแทน θ ด้วยส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยยาว.....จ. 1 รอบ (เท่ากับ/มากกว่า/น้อยกว่า)</p> <p>ค. ถ้า $\theta > 6.2832$ แล้ว จะต้องแทน θ ด้วยส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยยาว.....จ. 1 รอบ (เท่ากับ/มากกว่า/น้อยกว่า)</p>

<p>6.2832</p> <p>เท่ากับ น้อยกว่า มากกว่า</p>	<p>43. เนื่องจาก $-3\pi = 3\pi$ และ $3\pi > 2\pi$ ดังนั้น $-3\pi \dots\dots 2$ ($=/ > / <$) นั่นคือ -3π จะต้องแทนควยส่วนโค้งของวงกลมหนึ่ง หน่วยยาว : $\dots\dots\dots$ 1 รอบ (เท่ากับ/มากกว่า/น้อยกว่า)</p>
<p>></p> <p>มากกว่า</p>	<p>44. เนื่องจาก $-π = \dots\dots$ ดังนั้น $-π \dots\dots 2π$ ($=/ > / <$) นั่นคือ $-π$ จะต้องแทนควยส่วนโค้งของวงกลมหนึ่ง หน่วยยาว : $\dots\dots\dots$ 1 รอบ (เท่ากับ/มากกว่า/น้อยกว่า)</p>
<p>π</p> <p><</p> <p>น้อยกว่า</p>	<p>45. เนื่องจาก $5 = \dots\dots$ ดังนั้น $5 \dots\dots 6.2832$ ($=/ > / <$) นั่นคือ 5 จะต้องแทนควยส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย ยาว : $\dots\dots\dots$ 1 รอบ (เท่ากับ/มากกว่า/น้อยกว่า)</p>
<p>5</p> <p><</p> <p>น้อยกว่า</p>	<p>46. 7, -6, 4π, -9, -2π, $\frac{3\pi}{2}$ จากจำนวนจริงดังกล่าวข้างต้น จำนวนจริงใดบ้างจะ ต้องแทนควยส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยยาวเท่ากับ 1 รอบ $\dots\dots\dots$ จำนวนจริงใดบ้างจะต้องแทนควยส่วนโค้งของวงกลม หนึ่งหน่วยยาวน้อยกว่า 1 รอบ $\dots\dots\dots$ จำนวนจริงใดบ้างจะต้องแทนควยส่วนโค้งของวงกลม หนึ่งหน่วยยาวมากกว่า 1 รอบ $\dots\dots\dots$</p>

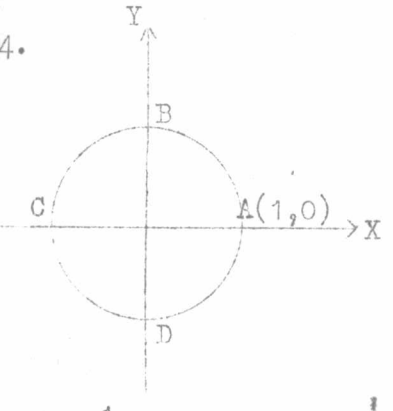
<p>- 2π</p> <p>- 6, $\frac{3\pi}{2}$</p> <p>7. 4π, + 9</p>	<p>47. เมื่อแทนจำนวนจริง θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย จะต้องวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยจากจุด(1,0)ให้ส่วนโค้งยาว θ หน่วย จุดปลายของส่วนโค้งที่ยาว θ หน่วย เรียกว่า <u>จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ</u></p> <p>$\widehat{ABC} = -3.1416$ หน่วย</p> <p>ดังนั้น C คือจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ.....</p> 
<p>-3.1416</p>	<p>48. ถ้าแทน $1(2\pi) = 2\pi$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จะต้องวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยทวนเข็มนาฬิกาจากจุด.....ให้ส่วนโค้งยาว... หน่วย หรือเท่ากับ...รอบ ดังนั้น จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $1(2\pi)$ คือ.....</p> 

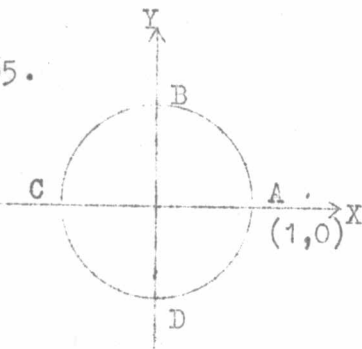
<p>(1,0) 2π</p> <p>1</p> <p>(1,0)</p>	<p>49. ในทำนองเดียวกัน</p> <p>ถ้าแทน $2(2\pi)$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จะต้องวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยทวนเข็มนาฬิกาจากจุด(1,0) ให้ส่วนโค้งยาวเท่ากับ ... รอบ และจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $2(2\pi)$ คือ</p> <p>ถ้าแทน $3(2\pi)$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จะต้องวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยทวนเข็มนาฬิกาจากจุด(1,0) ให้ส่วนโค้งยาวเท่ากับ ... รอบ และจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $3(2\pi)$ คือ.....</p> <p> ฯลฯ</p>
<p>2</p> <p>(1,0)</p> <p>3</p> <p>(1,0)</p>	<p>50. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า</p> <p>ถ้าแทน $n(2\pi)$ เมื่อ n เป็นจำนวนเต็มบวก ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จะต้องวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยทวนเข็มนาฬิกาจากจุด(1,0) ให้ส่วนโค้งยาวเท่ากับ... รอบ และจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $n(2\pi)$ คือ.....</p>
<p>n</p> <p>(1,0)</p>	<p>51. ให้ θ เป็นจำนวนจริงบวก จำนวนจริง $n(2\pi)$ เมื่อ n เป็นจำนวนเต็มบวก เป็นจำนวนจริง..... (บวก/ลบ)</p> <p>ดังนั้น $n(2\pi) + \theta$ เป็นจำนวนจริง..... (บวก/ลบ)</p>

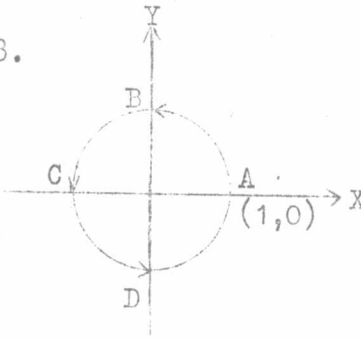
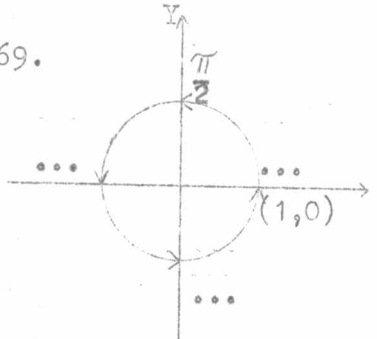
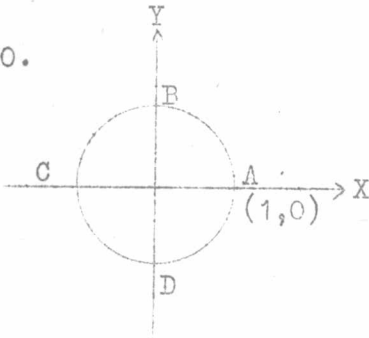
<p>บวก บวก</p>	<p>52. ให้ θ เป็นจำนวนจริงบวก ดังนั้น การแทนจำนวนจริง $n(2\pi) + \theta$ เมื่อ n เป็น จำนวนเต็มบวก ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลม หนึ่งหน่วย คือ การวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย ทวนเข็มนาฬิกาจากจุด $(1, 0)$ ให้ส่วนโค้งยาว $n(2\pi)$ หน่วย แล้ววัดต่อไปอีก...หน่วย</p>
<p>θ</p>	<p>53. จากกรอบที่ 52 จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $n(2\pi)$ คือ..... การแทน θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่ง หน่วย จะต้อง เริ่มวัดส่วนโค้งจากจุด $(1, 0)$ นั่นคือ จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ และ $n(2\pi) + \theta$ จุดเดียวกัน (เป็น/ไม่เป็น)</p>
<p>$(1, 0)$ เป็น</p>	<p>54. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า ถ้า θ เป็นจำนวนจริงบวกแล้ว จำนวนจริงที่มีจุดปลาย ความยาวส่วนโค้งเป็นจุดเดียวกันกับ θ เมื่อแทนด้วย ความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย คือ จำนวน จริง $n(\dots) + \dots$ เมื่อ n เป็นจำนวน.....</p>

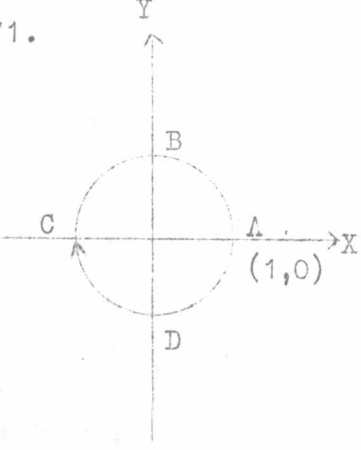
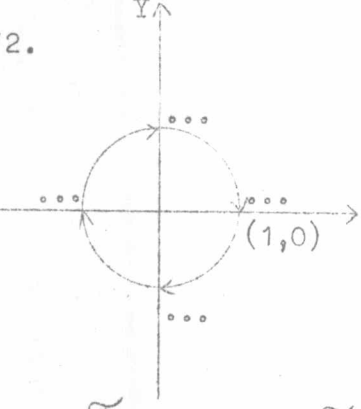
2π ๐ เต็มบวก	<p>55. เนื่องจาก 5 เป็นจำนวนจริงบวก ดังนั้น จำนวนจริงที่มีจุดปลายความยาวส่วนโค้งเป็นจุดเดียวกันกับ 5 เมื่อแทนความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย คือ</p> $1(2\pi) + 5 = 2\pi + 5$ $2(2\pi) + 5 = \dots\dots$ $3(2\pi) + \dots = \dots\dots$ $\dots\dots\dots = \dots\dots$ <p style="text-align: center;"> ฯลฯ</p>
$4\pi + 5$ 5 $6\pi + 5$ $4(2\pi) + 5$ $8\pi + 5$	<p>56.</p>  <p>ถ้าแทน $1(-2\pi) = -2\pi$ ความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จะต้องวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย.....เข้ามาพิกษา (ทวน/ตาม)</p> <p>จากจุด.... ให้ส่วนโค้งยาวเท่ากับ...รอบ ดังนั้นจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $1(-2\pi)$ คือ</p>
<p>ตาม</p> $(1, 0)$ 1 $(1, 0)$	<p>57. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า ถ้าแทน $n(-2\pi)$ เมื่อ n เป็นจำนวนเต็มบวก ความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จะต้องวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย.....เข้ามาพิกษาจากจุด... (ทวน/ตาม) -</p> <p>ให้ส่วนโค้งยาวเท่ากับ...รอบ และจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $n(-2\pi)$ คือ</p>

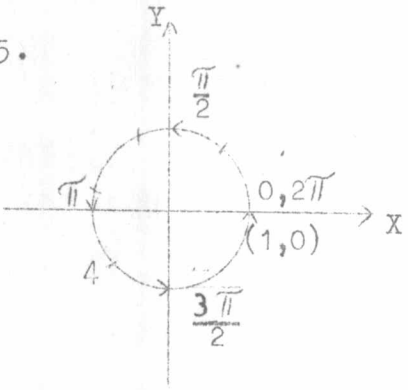
<p>ตาม (1,0) n (1,0)</p>	<p>58. ให้ θ เป็นจำนวนจริงลบ จำนวนจริง $n(-2\pi)$ เมื่อ n เป็นจำนวนเต็มบวก เป็นจำนวนจริง..... (บวก/ลบ) ดังนั้น $n(-2\pi) + \theta$ เป็นจำนวนจริง..... (บวก/ลบ)</p>
<p>ลบ ลบ</p>	<p>59. ให้ θ เป็นจำนวนจริงลบ ดังนั้น การแทนจำนวนจริง $n(-2\pi) + \theta$ เมื่อ n เป็น จำนวนเต็มบวก คำนวณความยาวของส่วนโค้งของวง กลมหนึ่งหน่วย คือ การวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่ง หน่วย..... เริ่มนาฬิกาจากจุด (1,0) ให้ส่วนโค้ง (ทวน/ตาม) ยาว $n(-2\pi)$ หน่วย แล้ววัดต่อไปอีก...หน่วย</p>
<p>ตาม θ</p>	<p>60. จากกรอบที่ 59 จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $n(-2\pi)$ คือ..... การแทน θ คำนวณความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่ง หน่วย จะต้องเริ่มวัดจากจุด (1,0) นั่นคือ จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ และ $n(-2\pi) + \theta$จุดเดียวกัน (เป็น/ไม่เป็น)</p>
<p>(1,0) เป็น</p>	<p>61. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า ถ้า θ เป็นจำนวนจริงลบแล้ว จำนวนจริงที่มีจุดปลาย ความยาวส่วนโค้ง เป็นจุด เดียวกันกับ θ เมื่อแทนค่าน ความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยคือ $n(\dots) + \dots$ เมื่อ n เป็นจำนวน.....</p>

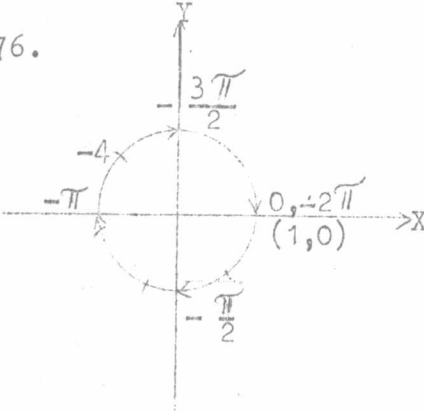
-2π θ เก็บบวก	<p>62. เนื่องจาก $-\frac{\pi}{4}$ เป็นจำนวนจริงลบ ดังนั้น จำนวนจริงที่มีจุดปลายความยาวส่วนโค้ง เป็น จุดเดียวกันกับ $-\frac{\pi}{4}$ เมื่อแทนด้วยความยาวของส่วน โค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย คือ</p> $1(-2\pi) + (-\frac{\pi}{4}) = -2\pi - \frac{\pi}{4}$ $2(-2\pi) + (-\frac{\pi}{4}) = \dots\dots\dots$ $3(-2\pi) + \dots\dots = -6\pi - \frac{\pi}{4}$ $\dots\dots\dots = \dots\dots\dots$ <p style="text-align: center;"> ฯลฯ</p>
$-4\pi - \frac{\pi}{4}$ $(-\frac{\pi}{4})$ $4(-2\pi) + (-\frac{\pi}{4})$ $-8\pi - \frac{\pi}{4}$	<p>63. $-3\pi - \frac{\pi}{6}$, $-7\pi - \frac{\pi}{6}$, $-12\pi - \frac{\pi}{6}$ จากจำนวนจริงดังกล่าวข้างต้น จำนวนจริงใดบ้างที่ มีจุดปลายความยาวส่วนโค้ง เป็นจุดเดียวกันกับ $-\frac{\pi}{6}$ เมื่อแทนด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่ง หน่วย.....</p>
$-12\pi - \frac{\pi}{6}$	<p>64. </p> <p>เนื่องจาก AC คือ เส้น ของ วงกลมหนึ่งหน่วย ดังนั้น AC จะแบ่งเส้นรอบวงของ วงกลมหนึ่งหน่วยออกเป็น 2 ส่วนเท่าๆกัน ยาวส่วน</p> <p>ละ $\frac{1}{2}(\dots) = \dots$ หน่วย นั่นคือ $\widehat{ABC} = \widehat{CDA} = \dots$ หน่วย</p>

<p>หาศูนย์กลาง 2π π π</p>	<p>65. </p> <p>เนื่องจาก แกน Y เป็นแกน สมมาตรของวงกลมหนึ่ง หน่วย ดังนั้น ถ้าพิ้ววงกลม หนึ่งหน่วยตามแนวแกน Y แล้ว จุด A จะทับจุด... นั่นคือ B เป็นจุดกึ่งกลางของ \widehat{AC} ... และ D เป็นจุดกึ่งกลางของ \widehat{CA} ...</p>
<p>C BC DA</p>	<p>66. จากกรอบที่ 65 เนื่องจาก $\widehat{ABC} = \widehat{CDA} = \pi$ หน่วย ดังนั้น B จะ แบ่ง \widehat{AC} ออกเป็น 2 ส่วนเท่าๆกันยาวส่วนละ $\frac{1}{2}(\dots) = \dots$ หน่วย และ D จะแบ่ง \widehat{CA} ออก เป็น 2 ส่วนเท่าๆกัน ยาวส่วนละ $\frac{1}{2}(\dots) = \dots$ หน่วย นั่นคือ $\widehat{AB} = \widehat{BC} = \widehat{CD} = \widehat{DA} = \dots$ หน่วย</p>
<p>π π $\frac{\pi}{2}$ $\frac{\pi}{2}$ $\frac{\pi}{2}$</p>	<p>67. จากกรอบที่ 65 นั่นคือ จะสรุปได้ว่า $\widehat{AB} = \dots$ หน่วย $\widehat{ABC} = \dots$ หน่วย $\widehat{ABCD} = \widehat{ABC} + \dots = \pi + \dots = \dots$ หน่วย</p>

2π π $\frac{3\pi}{2}$	<p>68.</p>  <p>B คือ จุดปลายความยาว ส่วนโค้งของจำนวนจริง... C คือ จุดปลายความยาว ส่วนโค้งของจำนวนจริง... D คือ จุดปลายความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริง...</p>	<p>จากรูป จะสรุปได้ว่า B คือ จุดปลายความยาว ส่วนโค้งของจำนวนจริง... C คือ จุดปลายความยาว ส่วนโค้งของจำนวนจริง... D คือ จุดปลายความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริง...</p>
2π π $\frac{3\pi}{2}$	<p>69.</p>  <p>ให้นักเรียนเขียนจำนวนจริง π, $\frac{3\pi}{2}$ และ 2π ที่ จุดปลายความยาวส่วนโค้งของแต่ละจำนวนจริง</p>	<p>จากรูป เป็นการแสดงการ แทนจำนวนจริง $\frac{\pi}{2}$, π, $\frac{3\pi}{2}$ และ 2π ด้วยความ ยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย</p>
π 2π $\frac{3\pi}{2}$	<p>70.</p>  <p>ดังนั้น $\widehat{DA} = \widehat{CB} = \widehat{DC} = \widehat{AD} = \dots$ หน่วย นั่นคือ $\widehat{AD} = \dots$ หน่วย $\widehat{ADC} = \dots$ หน่วย $\widehat{ADCB} = \dots$ หน่วย</p>	<p>เนื่องจาก $\widehat{AD} = \widehat{BC} = \widehat{CD} = \widehat{DA} = \frac{\pi}{2}$ หน่วย และการวัด \widehat{BA}, \widehat{CB}, \widehat{AD}, \widehat{DC} เป็นการวัด..... เช็มนาฬิกา (ทวน/ตาม)</p>

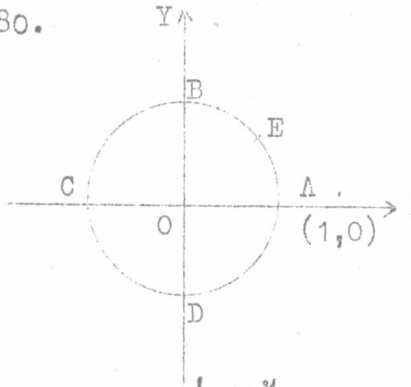
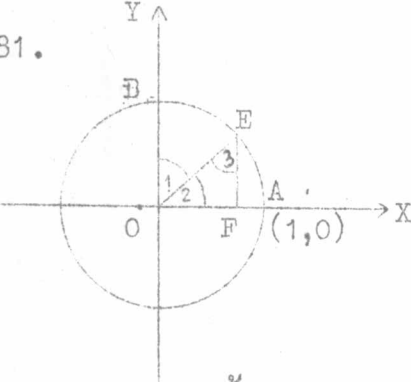
<p>ถาม</p> <p>$-\frac{\pi}{2}$</p> <p>$-\frac{\pi}{2}$</p> <p>$-\frac{3\pi}{2}$</p> <p>$-\pi$</p>	<p>71.</p> 	<p>จากรูป จะสรุปได้ว่า</p> <p>D คือ จุดปลายความยาว ส่วนโค้งของจำนวนจริง...</p> <p>C คือ จุดปลายความยาว ส่วนโค้งของจำนวนจริง...</p> <p>B คือ จุดปลายความยาว ส่วนโค้งของจำนวนจริง...</p>
<p>$-\frac{\pi}{2}$</p> <p>$-\frac{\pi}{2}$</p> <p>$-\frac{3\pi}{2}$</p>	<p>72.</p> 	<p>จากรูป เป็นการแสดงการ แทนจำนวนจริง $-\frac{\pi}{2}, -\pi, -\frac{3\pi}{2}$ และ -2π ด้วย ความยาวของส่วนโค้งของ วงกลมหนึ่งหน่วย</p> <p>ให้นักเรียนเขียนจำนวนจริง $-\frac{\pi}{2}, -\pi, -\frac{3\pi}{2}$ และ -2π ที่จุดปลาย ความยาวส่วนโค้งของแต่ละจำนวนจริง</p>
<p>$-\frac{3\pi}{2}$</p> <p>$-\pi$</p> <p>$-\frac{\pi}{2}$</p> <p>-2π</p>	<p>73. เนื่องจาก $\pi \approx 3.1416$</p> <p>ดังนั้น $\frac{\pi}{2} \approx \dots$</p> <p>$\frac{3\pi}{2} \approx \dots$</p> <p>$2\pi \approx \dots$</p>	

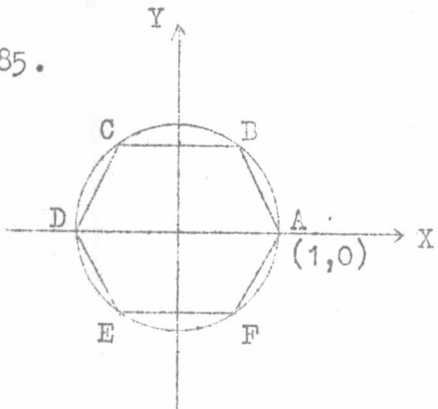
<p>1.5708 4.7124 6.2832</p>	<p>74. ถ้าแทนจำนวนจริง 0 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จะต้องวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยจากรुक.....ให้ส่วนโค้งยาว.....หน่วย นั่นคือ จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ 0 คือ</p>
<p>(1,0) 0 (1,0)</p>	<p>75. </p> <p>การแทน 4 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย คือ การวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย..... (ทวน/ตาม) เข็มนาฬิกาจากรุก.....</p> <p>ให้ส่วนโค้งยาว...หน่วย</p> <p>จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ 4 อยู่ระหว่างจุดปลายความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริง...และ.....</p> <p>นั่นคือ ถ้าแทน 4 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ 4 อยู่ในควอดรันต์ที่...</p>

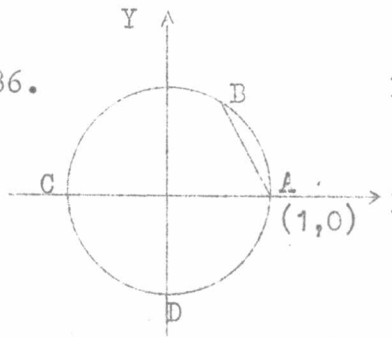
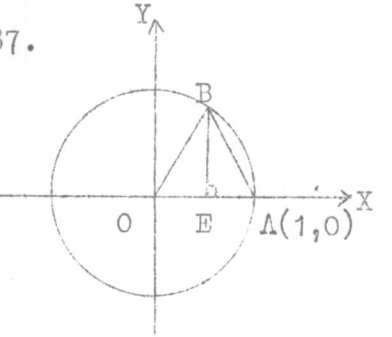
<p>ทวน (1,0) 4 π 3</p> <p style="text-align: center;">$\frac{3\pi}{2}$</p>	<p>76.</p>  <p>การแทน -4 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย คือ การวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย..... (ทวน/ตาม)</p> <p>เริ่มนำพิกัดจากจุด....</p> <p>ให้ส่วนโค้งยาว...หน่วย</p> <p>จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ -4 อยู่ระหว่างจุดปลายความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริง.....และ.....</p> <p>นั่นคือ ถ้าแทน -4 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ -4 อยู่ในควอดรันต์ที่.....</p>
<p>ตาม (1,0) -4 $-\pi$ 2</p> <p style="text-align: center;">$-\frac{3\pi}{2}$</p>	<p>77. $-\frac{3\pi}{4}, 6, 7, \frac{4\pi}{3}, -5$</p> <p>เมื่อแทนจำนวนจริงดังกล่าวข้างต้นด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย</p> <p>จุดปลายความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริงใดที่</p> <p>ก. อยู่ในควอดรันต์ที่ 1 ไค้แก่.....</p> <p>ข. อยู่ในควอดรันต์ที่ 2 ไค้แก่.....</p> <p>ค. อยู่ในควอดรันต์ที่ 3 ไค้แก่.....</p> <p>ง. อยู่ในควอดรันต์ที่ 4 ไค้แก่.....</p>

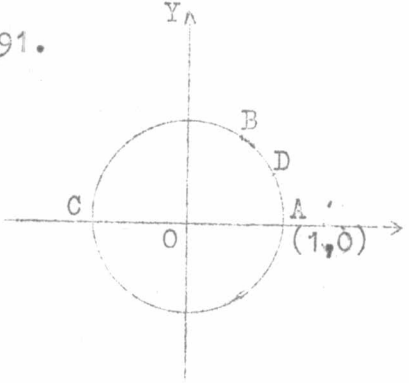


<p>7. -5 ไม่มี $-\frac{3\pi}{4}, \frac{4\pi}{3}$ 6</p>	<p>78.</p> <p>จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ 0 คือจุด A " " $\frac{\pi}{2}$ " ... " " π " ... " " $\frac{3\pi}{2}$ " ... " " 2π " ...</p> <p>โคออร์ดิเนตของจุด A คือ (1,0) " " B " " " C " " " D "</p>
<p>B C D A (0,1) (-1,0) (0,-1)</p>	<p>79. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า ถ้าแทน $0, \frac{\pi}{2}, \pi, \frac{3\pi}{2}$ และ 2π ด้วยความยาว ของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว โคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ 0 คือ..... " " " $\frac{\pi}{2}$ " " " " π " " " " $\frac{3\pi}{2}$ " " " " 2π "</p>

<p>(1,0) (0,1) (-1,0) (0,-1) (1,0)</p>	<p>80. </p> <p>E เป็นจุดกึ่งกลางของ \widehat{AB} $\widehat{AB} = \dots\dots$ หน่วย ดังนั้น $\widehat{AE} = \frac{1}{2} \widehat{AB}$ $= \frac{1}{2}(\dots)$ $= \dots$ หน่วย นั่นคือ E คือ จุดปลาย ความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริง.....</p>
<p>$\frac{\pi}{4}$ $\frac{\pi}{4}$ $\frac{\pi}{4}$ $\frac{\pi}{4}$</p>	<p>81. </p> <p>E เป็นจุดปลายความยาว ส่วนโค้งของ $\frac{\pi}{4}$ $\widehat{AE} \dots\dots \widehat{EB}$ $(=/\neq)$ ดังนั้น $\hat{1} \dots\dots \hat{2}$ $(=/\neq)$ เนื่องจาก FE ขนานกับ แกน Y ทำให้ $\hat{1} \dots\dots \hat{3}$ ดังนั้น $\hat{2} \dots\dots \hat{3}$ $(=/\neq)$ นั่นคือ $\triangle OEF$ $\dots\dots$ สามเหลี่ยมหน้าจั่ว และ (เป็น/ไม่เป็น) $OF = \dots\dots$</p>
<p>= = = = = เป็น FE</p>	<p>82. จากกรอบที่ 81 โคออร์ดิเนตของ E คือ (OF, FE) เนื่องจาก (OF, FE) อยู่บนเส้นรอบวงของวงกลม หนึ่งหน่วย ดังนั้น $OF^2 + FE^2 = \dots$ $OF^2 + OF^2 = \dots$ (OF = FE) $2(OF^2) = \dots$ $OF^2 = \dots$ OF =</p>

<p>1 1 1 $\frac{1}{2}$ $\pm \frac{1}{\sqrt{2}}$</p>	<p>83. จากกรวยที่ 82 เนื่องจากจุด E เป็นจุดในควอดรันต์ที่ 1 ดังนั้น OF และ EF มีเครื่องหมาย..... (บวก/ลบ) นั่นคือ OF = FE = หน่วย และโคออร์ดิเนตของ E คือ</p>
<p>บวก $\frac{1}{\sqrt{2}}$ $(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}})$</p>	<p>84. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า ถ้าแทน $\frac{\pi}{4}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลม หนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{\pi}{4}$ มีโคออร์ดิเนตเป็น.....</p>
<p>$(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}})$</p>	<p>85. </p> <p>ให้คอร์ด AB = BC = CD = DE = EF = 1 หน่วย จากทฤษฎีบทใน วิชาเรขาคณิตจะ ได้ว่า ถ้าคอร์ด AB, BC, CD, DE และ EF = 1 หน่วย แล้ว FA = 1 หน่วยด้วย ดังนั้น รูป ABCDEF เป็นรูป.....เหลี่ยมด้านเท่า และเส้นรอบวง ของวงกลมหนึ่งหน่วยถูกแบ่งออกเป็น.....ส่วนเท่าๆ กัน นั่นคือ $\widehat{AB} = \frac{1}{6}(\dots)$ หน่วย = หน่วย</p>

<p>6 6 2π $\frac{\pi}{3}$</p>	<p>86. </p> <p>B เป็นจุดปลายความยาว ส่วนโค้งของ $\frac{\pi}{3}$ นั่นคือ $\widehat{AB} = \dots$ หน่วย และ $AB = \dots$ หน่วย</p>
<p>$\frac{\pi}{3}$ 1</p>	<p>87. </p> <p>B เป็นจุดปลายความยาว ส่วนโค้งของ $\frac{\pi}{3}$ $OA = OB = AB = \dots$ หน่วย ดังนั้น $\triangle AOB$ตาม (เป็น/ไม่เป็น) เหลี่ยมด้านเท่า และ $OE = EA = \dots$ หน่วย</p>
<p>1 เป็น $\frac{1}{2}$</p>	<p>88. จากกรอบที่ 87 โคออร์ดิเนตของ B คือ (OE, EB) เนื่องจากจุด (OE, EB) อยู่บนเส้นรอบวงของวงกลม หนึ่งหน่วย ดังนั้น $OE^2 + EB^2 = \dots$ $\frac{1}{4} + EB^2 = \dots$ ($OE = \frac{1}{2}$ หน่วย) $EB^2 = \dots$ นั่นคือ $EB = \dots$ หน่วย</p>

<p>1</p> <p>1</p> <p>$\frac{3}{4}$</p> <p>$+\frac{\sqrt{3}}{2}$</p>	<p>89. จากกรอบที่ 88</p> <p>เนื่องจากจุด B เป็นจุดในควอดรันต์ที่...</p> <p>ดังนั้น OB และ EB มีเครื่องหมาย..... (บวก/ลบ)</p> <p>นั่นคือ EB = ... หน่วย และ OE = ... หน่วย</p> <p>และโคออร์ดิเนตของ B คือ</p>
<p>1</p> <p>บวก</p> <p>$\frac{\sqrt{3}}{2}$</p> <p>$(\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2})$</p> <p>$\frac{1}{2}$</p>	<p>90. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า</p> <p>ถ้าแทน $\frac{\pi}{3}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลม</p> <p>หนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{\pi}{3}$</p> <p>มีโคออร์ดิเนตเป็น.....</p>
<p>$(\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2})$</p>	<p>91.</p>  <p>$\widehat{ADB} = \frac{\pi}{3}$ หน่วย</p> <p>D เป็นจุดกึ่งกลางของ \widehat{AB} ดังนั้น</p> <p>$\widehat{AD} = \frac{1}{2} \widehat{AB}$</p> <p>$= \frac{1}{2}(\dots)$</p> <p>$= \dots$ หน่วย</p> <p>นั่นคือ D คือจุดปลายความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริง.....</p>

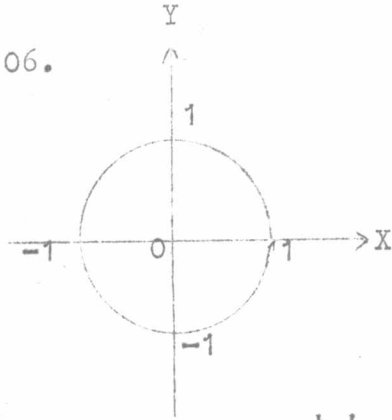
<p>1</p> <p>1</p> <p>$\frac{3}{4}$</p> <p>$\pm \frac{\sqrt{3}}{2}$</p>	<p>95. จากกรอบที่ 94</p> <p>เนื่องจากจุด D เป็นจุดในควอดรันต์ที่...</p> <p>ดังนั้น OF และ ED มีเครื่องหมาย..... (บวก/ลบ)</p> <p>นั่นคือ OF = ... หน่วย และ ED = ... หน่วย</p> <p>และโคออร์ดิเนตของ D คือ</p>
<p>1</p> <p>บวก</p> <p>$\frac{\sqrt{3}}{2}$</p> <p>$(\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2})$</p> <p>$\frac{1}{2}$</p>	<p>96. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า</p> <p>ถ้าแทน $\frac{\pi}{6}$ ความยาวของส่วนโค้งของวงกลม</p> <p>หนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{\pi}{6}$</p> <p>มีโคออร์ดิเนตเป็น.....</p>
<p>$(\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2})$</p>	<p>97. ดังนั้น ถ้าแทน $\frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{3}$ และ $\frac{\pi}{6}$ ความยาวของ</p> <p>ส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว</p> <p>โคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{\pi}{4}$ คือ....</p> <p>" " " $\frac{\pi}{3}$ "....</p> <p>" " " $\frac{\pi}{6}$ "....</p>
<p>$(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}})$</p> <p>$(\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2})$</p> <p>$(\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2})$</p>	

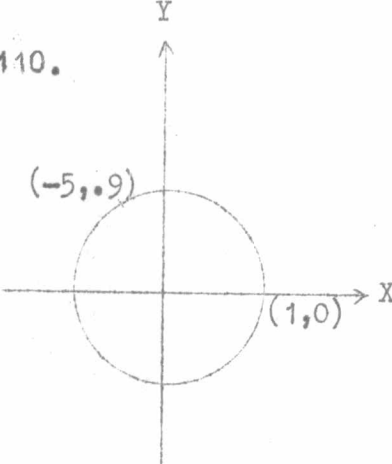
3. ฟังก์ชันซายน์ และ ฟังก์ชันโคซายน์

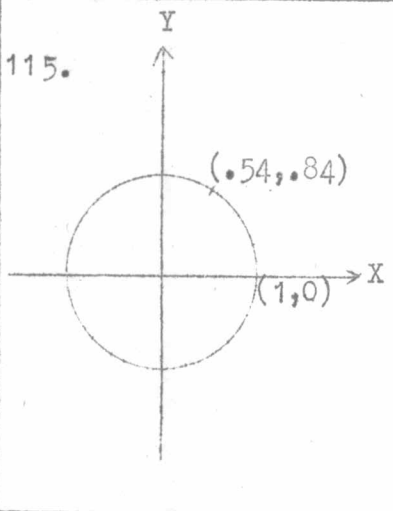
	<p>98. ในการแทนจำนวนจริงด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยทุกครั้ง จะสังเกตเห็นได้ว่า จุดปลายความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริงหนึ่งๆ มีจุดเดียวเสมอ</p> <p>ดังนั้น ถ้าแทนจำนวนจริง θ_1 และ θ_2 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย ทำให้โคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ_1 และ θ_2 เป็น (x_1, y_1) และ (x_2, y_2) ตามลำดับ และ $\theta_1 = \theta_2$ แล้ว จะสรุปได้ว่า =</p>
<p>(x_1, y_1) (x_2, y_2)</p>	<p>99. เนื่องจาก ถ้า $(x_1, y_1) = (x_2, y_2)$ แล้ว $x_1 = x_2$ และ $y_1 = y_2$ ดังนั้น ถ้าแทนจำนวนจริง θ_1 และ θ_2 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย ทำให้โคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ_1 และ θ_2 เป็น (x_1, y_1) และ (x_2, y_2) ตามลำดับ และ $\theta_1 = \theta_2$ แล้ว $x_1 = \dots$ และ $y_1 = \dots$</p>

x_2 y_2	<p>100. ให้ θ_1 และ θ_2 เป็นจำนวนจริง และเมื่อแทน θ_1 และ θ_2 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว โคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ_1 และ θ_2 คือ (x_1, y_1) และ (x_2, y_2) ตามลำดับ</p> <p><u>พิจารณา</u>ค่าลำดับ (θ_1, x_1) และ (θ_2, x_2) ถ้า $\theta_1 = \theta_2$ แล้ว $x_1 \dots x_2$ (= / ≠)</p> <p><u>พิจารณา</u>ค่าลำดับ (θ_1, y_1) และ (θ_2, y_2) ถ้า $\theta_1 = \theta_2$ แล้ว $y_1 \dots y_2$ (= / ≠)</p>
=	<p>101. ดังนั้น ถ้า θ เป็นจำนวนจริงใดๆ และเมื่อแทน θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ มีโคออร์ดิเนตเป็น (x, y) แล้วจะได้ว่า เข้ตของค่าลำดับ (θ, y) <u>ฟังก์ชัน</u> เข้ตของค่าลำดับ (θ, x) (เป็น / ไม่เป็น) <u>ฟังก์ชัน</u> (เป็น / ไม่เป็น)</p>
เป็น เป็น	<p>102. จากกรอบที่ 101</p> <p><u>ฟังก์ชัน</u>หนึ่ง เป็น เข้ตของค่าลำดับ (θ, y) เรียกว่า sine (อ่านว่า ฟังก์ชันซายน์)</p> <p><u>ฟังก์ชัน</u>หนึ่ง เป็น เข้ตของค่าลำดับ (θ, x) เรียกว่า cosine (อ่านว่า ฟังก์ชันโคซายน์)</p> <p>ดังนั้น sine คือ เข้ตของค่าลำดับ</p> <p>และ cosine คือ เข้ตของค่าลำดับ</p>

<p>(θ, y) (θ, x)</p>	<p>103. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า ถ้า θ เป็นจำนวนจริงใดๆ และเมื่อแทน θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย ทำให้จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ มีโคออร์ดิเนตเป็น (x, y) แล้ว sine คือ cosine คือ</p>
<p>เข้ตของคู่ลำดับ (θ, y) เข้ตของคู่ลำดับ (θ, x)</p>	<p>104. ให้ sine คือ เข้ตของคู่ลำดับ (θ, y) cosine คือ เข้ตของคู่ลำดับ (θ, x) นั่นคือ θ เป็น..... (x, y) เป็น.....ของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ เมื่อแทน θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย</p>
<p>จำนวนจริง โคออร์ดิเนต</p>	<p>105. ถ้า sine คือ เข้ตของคู่ลำดับ (θ, y) และ cosine คือ เข้ตของคู่ลำดับ (θ, x) แล้ว โคแมนต์ของ sine และ cosine คือ เข้ตของ... ดังนั้น โคแมนต์ของ sine และ cosine คือ เข้ตของจำนวน....</p>

<p>๑ จริง</p>	<p>106.</p> 	<p>จากรูป เป็นวงกลมหนึ่งหน่วย ให้ (x,y) เป็นโคออร์ดิเนตใดๆบนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย x เป็นจำนวนจริงที่มีค่าระหว่าง...ถึง... y เป็นจำนวนจริงที่มีค่าระหว่าง...ถึง... นั่นคือ จะสรุปได้ว่า ถ้า (x,y) เป็นจุดโคออร์ดิเนตบนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว ทั้ง x และ y เป็นจำนวนจริงที่มีค่าระหว่าง...ถึง...</p>
<p>1 -1 1 -1 1 -1</p>	<p>107. ถ้า sine คือ เข้ตของคู่ลำดับ (θ,y) และ cosine คือ เข้ตของคู่ลำดับ (θ,x) แล้ว เรนจ์ของ sine คือ เข้ตของ... เรนจ์ของ cosine คือ เข้ตของ... (x,y) ... บนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย (อยู่/ไม่อยู่) ดังนั้น เรนจ์ของ sine และ cosine คือ จำนวนจริงที่มีค่าระหว่าง...ถึง...</p>	
<p>y x อยู่ 1 -1</p>	<p>108. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า ก. โดเมนของ sine และ cosine คือ..... ข. เรนจ์ของ sine และ cosine คือ..... </p>	

<p>เรื่งของจำนวนจริง จำนวนจริงที่มีค่า ระหว่าง 1 ถึง -1</p>	<p>109. ถ้า (θ, y) อยู่ใน sine เขียนแทนด้วย $\sin \theta = y$ หรือเขียนสั้นๆว่า $\sin \theta = y$ (อ่านว่า ซายน์ ของจำนวนจริง θ เท่ากับ y) ถ้า (θ, x) อยู่ใน cosine เขียนแทนด้วย $\cos \theta = \dots$ หรือเขียนสั้นๆว่า $\cos \theta = x$ (อ่านว่า คอสของจำนวนจริง θ เท่ากับ x)</p>
<p>x</p>	<p>110.</p>  <p>ถ้าแทน 2 ด้วยความยาว ของส่วนโค้งของวงกลม หนึ่งหน่วยแล้ว โคออร์ดิ เนตของจุดปลายความ ยาวส่วนโค้งของ 2 คือ $(-5, 9)$ ดังนั้น $(2, 9)$ อยู่ใน (sine/cosine) และ $(2, -5)$ อยู่ใน (sine/cosine)</p>
<p>sine cosine</p>	<p>111. นั่นคือ $\sin 2 = \dots$ $\cos 2 = \dots$</p>
<p>.9 -.5</p>	<p>112. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า ถ้าแทนจำนวนจริง θ ด้วยความยาวของส่วนโค้ง ของวงกลมหนึ่งหน่วย ทำให้โคออร์ดิเนตของจุด ปลายความยาวส่วนโค้งของ θ คือ (x, y) แล้ว $\sin \theta = \dots$ $\cos \theta = \dots$</p>

<p>y x</p>	<p>113. ให้ θ เป็นจำนวนจริงใดๆ การหาค่า $\sin\theta$ และ $\cos\theta$ ทำได้ดังนี้คือ ก. แทน θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลม..... ข. หา.....ของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ</p>
<p>1 หน่วย โคออร์ดิเนต</p>	<p>114. การหา $\sin 1$ และ $\cos 1$ ทำได้ดังนี้คือ ก. แทน 1 ด้วยความยาวส่วนโค้งของ..... ข. หา.....ของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ 1</p>
<p>วงกลมหนึ่งหน่วย โคออร์ดิเนต</p>	<p>115. </p> <p>เมื่อแทน 1 ด้วยความยาว ของส่วนโค้งของวงกลม หนึ่งหน่วยแล้ว โคออร์ดิเนต ของจุดปลายความยาว ส่วนโค้งของ 1 คือ (.54, .84) ดังนั้น $\sin 1 = \dots$ $\cos 1 = \dots$</p>
<p>.84 .54</p>	<p>116. เนื่องจากเรนจ์ของ sine และ cosine คือ จำนวน จริงที่มีค่าระหว่าง 1 ถึง -1 ดังนั้น ค่าของ $\sin\theta$ และ $\cos\theta$ เมื่อ θ เป็นจำนวน จริงใดๆ จะมีค่าระหว่าง...ถึง....</p>

<p>1 -1</p>	<p>117. ถ้าแทนจำนวนจริง α และ θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย และโคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ α และ θ คือ (x,y) แล้ว</p> $\sin \theta = \sin \alpha = \dots$ $\cos \theta = \cos \alpha = \dots$
<p>y x</p>	<p>118. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า ถ้าแทนจำนวนจริง α และ θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย ทำให้จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ α และ θ เป็นจุดเดียวกันแล้ว</p> $\sin \theta \dots \sin \alpha$ (\neq) $\cos \theta \dots \cos \alpha$ (\neq)
<p>= =</p>	<p>119. เมื่อแทน 5 และ $2\pi + 5$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ 5 และ $2\pi + 5$ เป็นจุดเดียวกัน</p> <p>ดังนั้น $\sin 5 = (\sin/\cos) (2\pi + 5)$</p> $\cos 5 = (\dots) (2\pi + 5)$ (\sin/\cos)

sin cos	120. เมื่อแทน $-\frac{\pi}{5}$ และ $-4\pi - \frac{\pi}{5}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $-\frac{\pi}{5}$ และ $-4\pi - \frac{\pi}{5}$ เป็นจุดเดียวกัน ดังนั้น $\sin\left(-\frac{\pi}{5}\right) = (\sin/\cos)\left(-4\pi - \frac{\pi}{5}\right)$ $\cos\left(-\frac{\pi}{5}\right) = (\sin/\cos)\left(-4\pi - \frac{\pi}{5}\right)$
sin cos	121. ให้ θ เป็นจำนวนจริง เมื่อแทน θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ อยู่ในควอดรันต์ที่ 1 (x, y) เป็นโคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ ดังนั้น x มีเครื่องหมาย..... และ y มีเครื่องหมาย..... (บวก/ลบ) (บวก/ลบ) แต่ $\sin\theta = \dots$ และ $\cos\theta = \dots$ นั่นคือ $\sin\theta$ มีเครื่องหมาย..... และ $\cos\theta$ (บวก/ลบ) มีเครื่องหมาย..... (บวก/ลบ)
บวก บวก y x บวก บวก	122. จากกรอบที่ 121 ถ้าจุดปลายความยาวส่วนโค้ง θ อยู่ในควอดรันต์ที่ 2 ดังนั้น x มีเครื่องหมาย..... และ y มีเครื่องหมาย..... (บวก/ลบ) หมาย (บวก/ลบ) นั่นคือ $\sin\theta$ มีเครื่องหมาย..... และ $\cos\theta$ (บวก/ลบ) มีเครื่องหมาย..... (บวก/ลบ)

ลบ บวก บวก ลบ	123. จากกรอบที่ 121 ถ้าจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ อยู่ในควอดรันต์ ที่ 3 ดังนั้น x มีเครื่องหมาย..... และ y มีเครื่องหมาย..... (บวก/ลบ) (บวก/ลบ) นั่นคือ $\sin\theta$ มีเครื่องหมาย..... (บวก/ลบ) (บวก/ลบ) และ $\cos\theta$ มีเครื่องหมาย..... (บวก/ลบ)
ลบ ลบ ลบ	124. จากกรอบที่ 121 ถ้าจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ อยู่ในควอดรันต์ ที่ 4 ดังนั้น x มีเครื่องหมาย..... และ y มี (บวก/ลบ) เครื่องหมาย..... นั่นคือ $\sin\theta$ มีเครื่องหมาย (บวก/ลบ) และ $\cos\theta$ มีเครื่องหมาย..... (บวก/ลบ) (บวก/ลบ)
บวก ลบ ลบ	125. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า เมื่อแทนจำนวนจริง θ ด้วยความยาวของส่วนโค้ง ของวงกลมหนึ่งหน่วย ก. ถ้าจุดปลายความยาวส่วนโค้งอยู่ในควอดรันต์ที่ 1 แล้ว $\sin\theta$ มีเครื่องหมาย.... และ $\cos\theta$ มีเครื่องหมาย.... ข. ถ้าจุดปลายความยาวส่วนโค้งอยู่ในควอดรันต์ที่ 2 แล้ว $\sin\theta$ มีเครื่องหมาย.... และ $\cos\theta$ มีเครื่องหมาย....

	<p>ค. ถ้าจุดปลายความยาวส่วนโค้งอยู่ในควอดรันต์ที่ 3 แล้ว $\sin \theta$ มีเครื่องหมาย.... และ $\cos \theta$ มีเครื่องหมาย....</p> <p>ง. ถ้าจุดปลายความยาวส่วนโค้งอยู่ในควอดรันต์ที่ 4 แล้ว $\sin \theta$ มีเครื่องหมาย.... และ $\cos \theta$ มีเครื่องหมาย....</p>
<p>บวก บวก บวก ลบ ลบ ลบ บวก</p>	<p>126. เนื่องจาก เมื่อแทน -5.4 ้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ -5.4 อยู่ในควอดรันต์ที่ 1</p> <p>ดังนั้น $\sin(-5.4)$ มีเครื่องหมาย....</p> <p>$\cos(-5.4)$ มีเครื่องหมาย....</p>
<p>บวก บวก</p>	<p>127. เนื่องจาก เมื่อแทน $\frac{4\pi}{3}$ ้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{4\pi}{3}$ อยู่ในควอดรันต์ที่...</p> <p>ดังนั้น $\sin \frac{4\pi}{3} = \dots$</p> <p>$\cos \frac{4\pi}{3} = \dots$</p>
<p>3 ลบ ลบ</p>	<p>128. เนื่องจาก เมื่อแทน 2.1 ้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ 2.1 อยู่ในควอดรันต์ที่...</p> <p>ดังนั้น $\sin 2.1$ มีเครื่องหมาย....</p> <p>$\cos 2.1$ มีเครื่องหมาย....</p>

<p>2 บวก ลบ</p>	<p>129. $\cos^2 \theta$ หมายถึง $(\cos \theta)^2$ หรือ $(\cos \theta)(\cos \theta)$ กล่าวคือ $\cos^2 5 = (\cos 5)^2 = (\cos 5)(\cos 5)$ ดังนั้น $\cos^2 \frac{\pi}{5} = \dots\dots\dots = \dots\dots\dots$</p>
<p>$(\cos \frac{\pi}{5})^2$ $(\cos \frac{\pi}{5})(\cos \frac{\pi}{5})$</p>	<p>130. $\cos \theta^2$ หมายถึง ค่า cosine ของจำนวนจริง θ^2 กล่าวคือ $\cos 5^2 = \cos 25$ ดังนั้น $\cos(-6)^2 = \dots\dots\dots$</p>
<p>$\cos 36$</p>	<p>131. ในทำนองเดียวกัน $\sin^2 \theta$ หมายถึง $(\sin \theta)^2$ หรือ $(\sin \theta)(\sin \theta)$ กล่าวคือ $\sin^2 7 = (\sin 7)^2 = (\sin 7)(\sin 7)$ ดังนั้น $\sin^2(-\frac{\pi}{12}) = \dots\dots\dots = \dots\dots\dots$</p>
<p>$(\sin(-\frac{\pi}{12}))^2$ $(\sin(-\frac{\pi}{12}))(\sin(-\frac{\pi}{12}))$</p>	<p>132. $\sin \theta^2$ หมายถึง ค่า sine ของจำนวนจริง θ^2 กล่าวคือ $\sin 6^2 = \sin 64$ ดังนั้น $\sin(-12)^2 = \dots\dots\dots$</p>
<p>$\sin 144$</p>	<p>133. ให้ θ เป็นจำนวนจริงใดๆ เมื่อแทน θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลม หนึ่งหน่วยแล้ว โคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาว ส่วนโค้งของ θ คือ (x, y) ดังนั้น $\sin \theta = \dots$ และ $\cos \theta = \dots$ แต่ (x, y) เป็นจุดบนเส้นรอบวงของวงกลมหนึ่งหน่วย ดังนั้น $x^2 + y^2 = \dots\dots$ นั่นคือ $(\cos \theta)^2 + (\sin \theta)^2 = \dots\dots$</p>

<p>y</p> <p>x</p> <p>1</p> <p>1</p>	<p>134. ให้ θ เป็นจำนวนจริงใดๆ</p> <p>นั่นคือ จะสรุปได้ว่า</p> $\cos^2 \theta + \sin^2 \theta = \dots$
<p>1</p>	<p>135. ถ้า $\sin \alpha = 1$ ให้นักเรียนหาว่า $\cos \alpha = ?$</p> <p>เนื่องจาก $\cos^2 \alpha + \sin^2 \alpha = 1$</p> <p>ดังนั้น $\cos^2 \alpha + (\dots)^2 = 1$</p> $\cos^2 \alpha = \dots$ <p>นั่นคือ $\cos \alpha = \dots$</p>
<p>1</p> <p>0</p> <p>0</p>	<p>136. ถ้า $\cos \frac{\pi}{3} = 0.5$ ให้นักเรียนหาว่า $\sin \frac{\pi}{3} = ?$</p> <p>เนื่องจาก $\cos^2 \frac{\pi}{3} + \sin^2 \frac{\pi}{3} = 1$</p> <p>ดังนั้น $(\dots)^2 + \sin^2 \frac{\pi}{3} = 1$</p> $\sin^2 \frac{\pi}{3} = \dots$ $\sin \frac{\pi}{3} = \dots$ $= \pm 0.8660$
<p>.5</p> <p>.75</p> <p>$\pm \sqrt{.75}$</p>	<p>137. จากกรอบที่ 136</p> <p>เมื่อแทน $\frac{\pi}{3}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{\pi}{3}$ อยู่ในควอดรันต์ที่... ดังนั้น $\sin \frac{\pi}{3}$ มีเครื่องหมาย..... (บวก/ลบ)</p> <p>นั่นคือ $\sin \frac{\pi}{3} = \dots$</p>



1 0
.8660

138. ถ้า $\sin \frac{3\pi}{4} = \frac{1}{\sqrt{2}}$ ให้นักเรียนหาว่า $\cos \frac{3\pi}{4} = ?$

เนื่องจาก + = 1

ดังนั้น + = 1

..... + = 1

..... =

$\cos \frac{3\pi}{4} = \dots\dots\dots$

แต่ $\cos \frac{3\pi}{4}$ มีเครื่องหมาย.....
(บวก/ลบ)

นั่นคือ $\cos \frac{3\pi}{4} = \dots\dots\dots$

$$\cos^2 \frac{3\pi}{4} \quad \sin^2 \frac{3\pi}{4}$$

$$\cos^2 \frac{3\pi}{4} \quad \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2$$

$$\cos^2 \frac{3\pi}{4} \quad \frac{1}{2}$$

$$\cos^2 \frac{3\pi}{4} \quad \frac{1}{2}$$

$$\pm \frac{1}{\sqrt{2}}$$

ลบ

$$-\frac{1}{\sqrt{2}}$$

4. การใช้วงกลมหนึ่งหน่วยหาค่าฟังก์ชันไซน์ และฟังก์ชันโคไซน์ของจำนวนจริง
 $0, \frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{3}, \frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}$ และ 2π

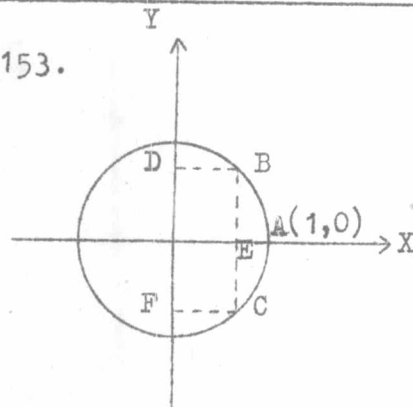
	<p>139. ถ้าแทน 5 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ 5 มีโคออร์ดิเนตเป็น $(.96, -.28)$ ดังนั้น</p> <p>$\sin 5 = \dots\dots$ $\cos 5 = \dots\dots$</p>
<p>$-.28$ $.96$</p>	<p>140. ถ้าแทน 0 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว โคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ 0 คือ $\dots\dots$ ดังนั้น</p> <p>$\sin 0 = \dots\dots$ $\cos 0 = \dots\dots$</p>
<p>$(1, 0)$ 0 1</p>	<p>141. ถ้าแทน $\frac{\pi}{2}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว โคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{\pi}{2}$ คือ $\dots\dots\dots$ ดังนั้น</p> <p>$\sin \frac{\pi}{2} = \dots\dots$ $\cos \frac{\pi}{2} = \dots\dots$</p>
<p>$(0, 1)$ 1 0</p>	<p>142. ถ้าแทน π ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว โคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ π คือ $\dots\dots$ ดังนั้น</p> <p>$\sin \pi = \dots\dots$ $\cos \pi = \dots\dots$</p>

<p>(-1, 0)</p> <p>0 -1</p>	<p>143. ถ้าแทน $\frac{3\pi}{2}$ ความยาวของส่วนโค้งของวงกลม หนึ่งหน่วยแล้ว โคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาว ส่วนโค้งของ $\frac{3\pi}{2}$ คือ ดังนั้น $\sin \frac{3\pi}{2} = \dots\dots$ $\cos \frac{3\pi}{2} = \dots\dots$</p>
<p>(0, -1)</p> <p>-1 0</p>	<p>144. ถ้าแทน 2π ความยาวของส่วนโค้งของวงกลม หนึ่งหน่วยแล้ว โคออร์ดิเนตของจุดปลายความยาว ส่วนโค้งของ 2π คือ ดังนั้น $\sin 2\pi = \dots\dots$ $\cos 2\pi = \dots\dots$</p>
<p>(1, 0)</p> <p>0 1</p>	<p>145. นั่นคือ จะสรุปค่าฟังก์ชันไซน์และฟังก์ชันโคไซน์ของ จำนวนจริง $0, \frac{\pi}{2}, \pi, \frac{3\pi}{2}$ และ 2π ได้คือ</p> <p>$\sin 0 = \dots\dots$ และ $\cos 0 = \dots\dots$</p> <p>$\sin \frac{\pi}{2} = \dots\dots$ และ $\cos \frac{\pi}{2} = \dots\dots$</p> <p>$\sin \pi = \dots\dots$ และ $\cos \pi = \dots\dots$</p> <p>$\sin \frac{3\pi}{2} = \dots\dots$ และ $\cos \frac{3\pi}{2} = \dots\dots$</p> <p>$\sin 2\pi = \dots\dots$ และ $\cos 2\pi = \dots\dots$</p>

$\frac{1}{\sqrt{2}} \quad \frac{1}{\sqrt{2}}$ $\frac{\sqrt{3}}{2} \quad \frac{1}{2}$ $\frac{1}{2} \quad \frac{\sqrt{3}}{2}$	$150. \sin 0 \cdot \cos \frac{3\pi}{2} - \sin \frac{\pi}{6} \cdot \cos \frac{\pi}{3} = \dots$ $= \dots$ $= \dots$
$0 \cdot 0 - \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2}$ $0 - \frac{1}{4}$ $- \frac{1}{4}$	$151. \sin^2 \frac{\pi}{4} \cdot \cos \frac{\pi}{3} + \sin 2\pi \cdot \cos \frac{\pi}{6} = \dots$ $= \dots$ $= \dots$
$\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 \cdot \frac{1}{2} + 0 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}$ $\frac{1}{4} + 0$ $\frac{1}{4}$	$152. \sin \pi \cdot \cos \frac{3\pi}{2} + \cos^2 \frac{\pi}{4} \cdot \cos \pi = \dots$ $= \dots$ $= \dots$
$0 \cdot 0 + \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 \cdot (-1)$ $0 - \frac{1}{2}$ $- \frac{1}{2}$	

5. การแสดงค่าฟังก์ชันซายน์และฟังก์ชันโคซายน์ของจำนวนจริงใดๆในเทอมของค่าของฟังก์ชันของจำนวนจริงตั้งแต่ 0 ถึง $\frac{\pi}{2}$

153.

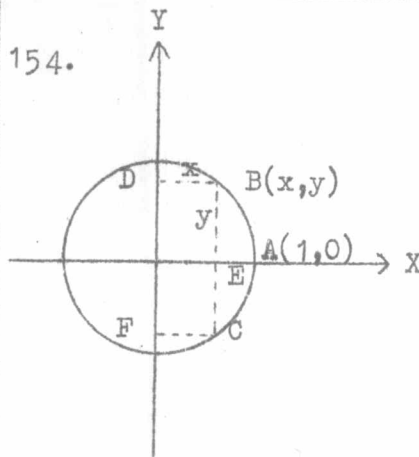


เนื่องจากแกน x เป็นแกนสมมาตรของวงกลมหนึ่งหน่วย ดังนั้น ถ้าพิวงกลมหนึ่งหน่วยในรูปตามแนวแกน x แล้วจุด B จะทับจุด... นั่นคือ

$AB = \dots$ $BE = \dots$ และ $BD = \dots$

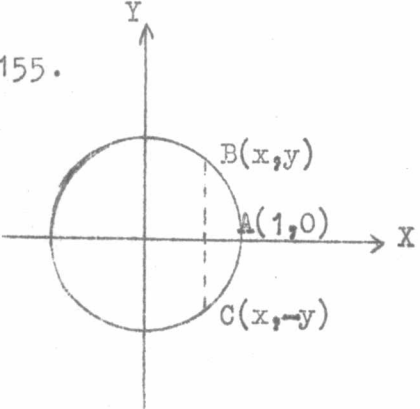
C
CA EC CF

154.



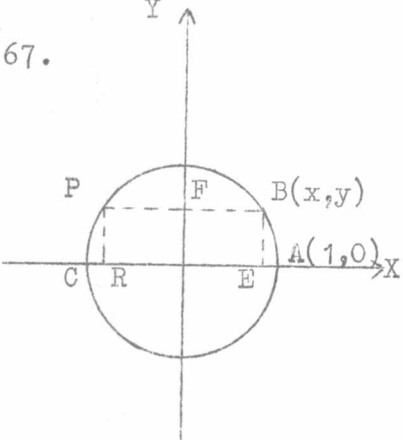
จากรูป โคออร์ดิเนตของ B คือ (x, y) ดังนั้น $DB = x$ หน่วย และ $BE = \dots$ หน่วย นั่นคือ $CF = \dots$ หน่วย $EC = \dots$ หน่วย และ โคออร์ดิเนตของ C

คือ \dots

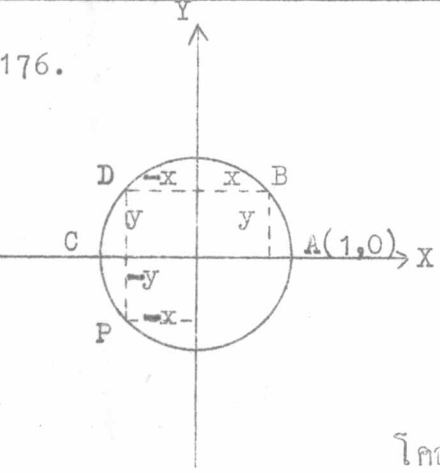
<p>y</p> <p>x</p> <p>-y</p> <p>(x,-y)</p>	<p>155.</p>  <p>ให้ θ เป็นจำนวนจริงบวก ใดๆ B เป็นจุดปลาย ความยาวส่วนโค้งของ θ $\widehat{AB} = \dots$ หน่วย $\widehat{AB} \dots \widehat{CA}$ ดังนั้น (\neq) $\widehat{AC} = \dots$ หน่วย</p> <p>นั่นคือ C เป็นจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ....</p>
<p>θ</p> <p>=</p> <p>$-\theta$</p> <p>$-\theta$</p>	<p>156. จากกรอบที่ 155</p> <p>ดังนั้น $\sin \theta = \dots$ และ $\cos \theta = \dots$ $\sin(-\theta) = \dots$ และ $\cos(-\theta) = \dots$</p> <p>นั่นคือ $\sin(-\theta) = \dots$ $(\sin \theta / -\sin \theta)$</p> <p>$= \dots$ $(\cos \theta / -\cos \theta)$</p>
<p>y</p> <p>-y</p> <p>$-\sin \theta$</p> <p>$\cos \theta$</p> <p>x</p> <p>x</p>	<p>157. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า</p> <p>ถ้า θ เป็นจำนวนจริงบวกแล้ว $-\theta$ เป็น.....</p> <p>และ $\sin(-\theta) = \dots$</p> <p>$\cos(-\theta) = \dots$</p>

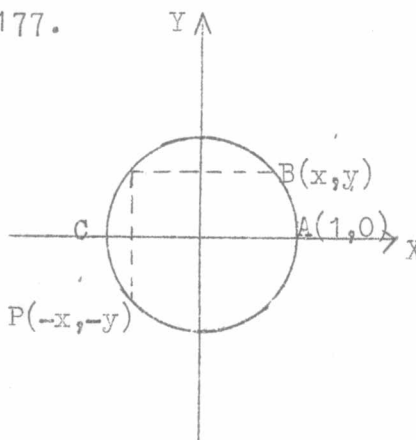
<p>จำนวนจริงลบ</p> <p>$-\sin \theta$</p> <p>$\cos \theta$</p>	<p>158. $\sin(-5) = \dots\dots\dots$</p> <p>$\cos(-5) = \dots\dots\dots$</p> <p>$\sin(-\frac{\pi}{10}) = \dots\dots\dots$</p> <p>$\cos(-\frac{\pi}{10}) = \dots\dots\dots$</p>
<p>$-\sin 5$</p> <p>$\cos 5$</p> <p>$-\sin \frac{\pi}{10}$</p> <p>$\cos \frac{\pi}{10}$</p>	<p>159. ให้นักเรียนหาค่า $\sin(-\frac{\pi}{4})$ และ $\cos(-\frac{\pi}{4})$</p> <p>$\sin(-\frac{\pi}{4}) = -\sin \frac{\pi}{4} = -\frac{1}{\sqrt{2}}$</p> <p>$\cos(-\frac{\pi}{4}) = \cos \frac{\pi}{4} = \dots\dots$</p>
<p>$\frac{1}{\sqrt{2}}$</p>	<p>160. ให้นักเรียนหาค่า $\sin(-\frac{\pi}{3}), \cos(-\frac{\pi}{6}), \sin(-\pi)$ และ $\cos(-2\pi)$</p> <p>$\sin(-\frac{\pi}{3}) = \dots\dots\dots = \dots\dots$</p> <p>$\cos(-\frac{\pi}{6}) = \dots\dots\dots = \dots\dots$</p> <p>$\sin(-\pi) = \dots\dots\dots = \dots\dots$</p> <p>$\cos(-2\pi) = \dots\dots\dots = \dots\dots$</p>
<p>$-\sin \frac{\pi}{3} \quad \frac{\sqrt{3}}{2}$</p> <p>$\cos \frac{\pi}{6} \quad \frac{\sqrt{3}}{2}$</p> <p>$-\sin \pi \quad 0$</p> <p>$\cos 2\pi \quad 1$</p>	<p>161. ถ้า θ เป็นจำนวนบวก ซึ่ง $\theta > 2\pi$ แล้ว</p> <p>$\theta = n(2\pi) + \alpha$ เมื่อ n เป็นจำนวนเต็มบวก</p> <p>และ $0 \leq \alpha < 2\pi$ เช่น $5\pi = 2(2\pi) + \pi$</p> <p>ดังนั้น $9\pi = \dots(2\pi) + \dots$</p> <p>$\frac{5\pi}{2} = \dots(2\pi) + \dots$</p> <p>$\frac{25\pi}{4} = \dots(2\pi) + \dots$</p>

<p>4 1 3</p> <p style="text-align: center;">π 4</p>	<p>162. ให้ $\theta = n(2\pi) + \alpha$ เมื่อ n เป็นจำนวนเต็มบวก และ $0 \leq \alpha < 2\pi$</p> <p>ถ้าแทน $n(2\pi) + \alpha$ และ α ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $n(2\pi) + \alpha$ และ α จุดเดียวกัน (เป็น/ไม่เป็น)</p> <p>ดังนั้นจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ และ α จุดเดียวกัน นั่นคือ (เป็น/ไม่เป็น)</p> <p>$\sin \theta$ $\sin \alpha$ และ $\cos \theta$ $\cos \alpha$ (=/\neq)</p>
<p>เป็น เป็น = =</p>	<p>163. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า</p> <p>ถ้า θ เป็นจำนวนจริงซึ่ง $\theta > 2\pi$ แล้ว</p> <p>ก. $\theta = n(2\pi) + \alpha$ เมื่อ n เป็น.....</p> <p> และ $... \leq \alpha < ...$</p> <p>ข. $\sin \theta =$</p> <p> $\cos \theta =$</p>
<p>จำนวนเต็มบวก 0 2π $\sin \alpha$ $\cos \alpha$</p>	<p>164. ให้นักเรียนหาค่า $\sin 5\pi$ และ $\cos 5\pi$</p> <p>เนื่องจาก $5\pi > 2\pi$</p> <p>ดังนั้น $5\pi = 2(2\pi) + \pi$</p> <p>นั่นคือ $\sin 5\pi = \sin \pi = 0$</p> <p>$\cos 5\pi =$ $=$</p>

$\cos \pi = -1$	<p>165. ให้นักเรียนหาค่า $\sin \frac{7\pi}{3}$ และ $\cos \frac{7\pi}{3}$ เนื่องจาก $\frac{7\pi}{3} \dots 2\pi$ ($>/<$) ดังนั้น $\frac{7\pi}{3} = \dots(2\pi) + \dots$ นั่นคือ $\sin \frac{7\pi}{3} = \dots = \dots$ $\cos \frac{7\pi}{3} = \dots = \dots$</p>
$>$ 1 $\sin \frac{\pi}{3}$ $\cos \frac{\pi}{3}$	<p>166. ให้นักเรียนหาค่า $\sin \frac{25\pi}{6}$ และ $\cos \frac{25\pi}{6}$ เนื่องจาก ดังนั้น นั่นคือ</p>
$\frac{25\pi}{6} > 2\pi$ $\frac{25\pi}{6} = 2(2\pi) + \frac{\pi}{6}$ $\sin \frac{25\pi}{6} = \sin \frac{\pi}{6} = \frac{1}{2}$ $\cos \frac{25\pi}{6} = \cos \frac{\pi}{6} = \frac{\sqrt{3}}{2}$	<p>167. </p> <p>ถ้าพิบวงกลมหนึ่งหน่วย ในรูปตามแกน Y แล้ว จุด P จะทับจุด... นั่นคือ $\widehat{AB} = \dots$ $PF = \dots$ และ $PR = \dots$</p>
B PC FB BE	<p>168. จากกรอบที่ 167 โคออดิเนตของ B คือ (x,y) ดังนั้น $FB = x$ หน่วย และ $BE = \dots$ หน่วย นั่นคือ $PF = \dots$ หน่วย , $PR = \dots$ หน่วย และโคออดิเนต P คือ</p>

<p>ทวน บวก > < < <</p>	<p>171. จากกรอบที่ 169</p> <p>P คือ จุดปลายความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริง θ</p> <p>B คือ จุดปลายความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริง....</p> <p>ดังนั้น $\sin \theta = \dots$ และ $\cos \theta = \dots$</p> <p>$\sin(\pi - \theta) = \dots$ และ $\cos(\pi - \theta) = \dots$</p> <p>นั่นคือ $\sin \theta = \frac{\sin(\pi - \theta)}{-\sin(\pi - \theta)}$</p> <p>$\cos \theta = \frac{\cos(\pi - \theta)}{-\cos(\pi - \theta)}$</p>
<p>$\pi - \theta$ y -x y x $\sin(\pi - \theta)$ $-\cos(\pi - \theta)$</p>	<p>172. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า</p> <p>ถ้า θ เป็นจำนวนจริงบวก ซึ่ง $\theta < 2\pi$ และ เมื่อแทน θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย ทำให้จุดปลายความยาวส่วนโค้ง θ อยู่ในควอดรันต์ที่ 2 แล้ว ก. $0 \dots \pi - \theta \dots \frac{\pi}{2}$ (>/<) (>/<)²</p> <p>ข. $\sin \theta = \dots$</p> <p>$\cos \theta = \dots$</p>
<p>< < $\sin(\pi - \theta)$ $-\cos(\pi - \theta)$</p>	<p>173. การเขียนค่าฟังก์ชันไซน์และฟังก์ชันโคไซน์ของจำนวนจริง 3 ให้อยู่ในรูปค่าของฟังก์ชันไซน์และฟังก์ชันโคไซน์ของจำนวนจริงตั้งแต่ 0 ถึง $\frac{\pi}{2}$ มีวิธีทำดังนี้คือ</p> <p>เนื่องจาก เมื่อแทน 3 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ 3 อยู่ในควอดรันต์ที่ 2</p> <p>ดังนั้น $0 \dots \pi - 3 \dots \frac{\pi}{2}$ นั่นคือ (>/<) (>/<)²</p> <p>$\sin 3 = \dots$ $\cos 3 = \dots$</p>

$\begin{aligned} &< &< \\ \sin(\pi-3) & -\cos(\pi-3) \end{aligned}$	<p>174. ให้นักเรียนหาค่าของ $\sin\frac{3\pi}{4}$ และ $\cos\frac{3\pi}{4}$</p> <p>เนื่องจาก เมื่อแทน $\frac{3\pi}{4}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{3\pi}{4}$ อยู่ในควอดรันต์ที่ 2</p> <p>ดังนั้น $0 \dots \pi - \frac{3\pi}{4} \dots \frac{\pi}{2}$ นั่นคือ $(> / <) \quad \frac{\pi}{4} \quad (> / <) \quad \frac{\pi}{2}$</p> <p>$\sin \frac{3\pi}{4} = \sin(\pi - \frac{3\pi}{4}) = \sin \frac{\pi}{4} = \frac{1}{\sqrt{2}}$</p> <p>$\cos \frac{3\pi}{4} = \dots = \dots = \dots$</p>
$\begin{aligned} &< &< \\ -\cos(\pi - \frac{3\pi}{4}) & -\frac{1}{2} \\ -\cos \frac{\pi}{4} & \end{aligned}$	<p>175. ให้นักเรียนหาค่าของ $\sin \frac{2\pi}{3}$ และ $\cos \frac{2\pi}{3}$</p> <p>เนื่องจาก เมื่อแทน $\frac{2\pi}{3}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{2\pi}{3}$ อยู่ในควอดรันต์ที่...</p> <p>ดังนั้น $0 < \dots < \frac{\pi}{2}$</p> <p>นั่นคือ $\sin \frac{2\pi}{3} = \dots$</p> <p>$\cos \frac{2\pi}{3} = \dots$</p>
$\begin{aligned} 2 \\ \pi - \frac{2\pi}{3} \\ \sin(\pi - \frac{2\pi}{3}) = \sin \frac{\pi}{3} \\ = \frac{\sqrt{3}}{2} \\ -\cos(\pi - \frac{2\pi}{3}) = -\cos \frac{\pi}{3} \\ = -\frac{1}{2} \end{aligned}$	<p>176.</p>  <p>เนื่องจาก แกน X และ แกน Y เป็นแกนสมมาตรของวงกลมหนึ่งหน่วย</p> <p>ดังนั้น $\widehat{AB} = \dots = \dots$</p> <p>แคโทดอริกซ์ เนตของ B คือ (x,y) นั่นคือ</p> <p>โทดอริกซ์ เนตของ P คือ \dots</p>

<p>DC $(-x, -y)$</p> <p>CP</p>	<p>177.</p>  <p>ให้ θ เป็นจำนวนจริงบวก ซึ่ง $0 < 2\pi$ และ เมื่อ แทน θ ด้วยความยาวของ ส่วนโค้งของวงกลมหนึ่ง หน่วยแล้ว จุดปลายความ ยาวส่วนโค้งของ θ อยู่ใน ควอดรันต์ที่ 3</p> <p>P เป็นจุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ $\widehat{ABCP} = \dots$ หน่วย $\widehat{ACB} = \dots$ หน่วย ดังนั้น $\widehat{CP} = \dots$ หน่วย นั่นคือ $\widehat{AB} = \dots$ หน่วย</p>	
<p>θ</p> <p>$\theta - \pi$</p> <p>π</p> <p>$\theta - \pi$</p>	<p>178. จากกรอบที่ 177</p> <p>การวัดส่วนโค้ง AB เป็นการวัด.....เชิงนาฬิกา (ทวน/ตาม)</p> <p>ดังนั้น $\theta - \pi$ เป็นจำนวนจริง..... (บวก/ลบ)</p> <p>ซึ่ง $\theta - \pi \dots 0$ และ $\theta - \pi \dots \frac{\pi}{2}$ ($>/<$) ($>/<$)²</p> <p>นั่นคือ $0 \dots \theta - \pi \dots \frac{\pi}{2}$ ($>/<$) ($>/<$)²</p>	
<p>ทวน</p> <p>บวก</p> <p>$>$</p> <p>$<$</p> <p>$<$</p> <p>$<$</p>	<p>179. จากกรอบที่ 177</p> <p>P คือ จุดปลายความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริง θ</p> <p>B คือ จุดปลายความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริง.....</p> <p>ดังนั้น $\sin \theta = \dots$ และ $\cos \theta = \dots$</p> <p>$\sin(\theta - \pi) = \dots$ และ $\cos(\theta - \pi) = \dots$</p> <p>นั่นคือ $\sin \theta = \dots$ ($\sin(\theta - \pi)/-\sin(\theta - \pi)$)</p> <p>$\cos \theta = \dots$ ($\cos(\theta - \pi)/-\cos(\theta - \pi)$)</p>	

$\theta - \pi$ $-y$ $-x$ y x $-\sin(\theta - \pi)$ $-\cos(\theta - \pi)$	<p>180. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า ถ้า θ เป็นจำนวนจริงบวก ซึ่ง $\theta < 2\pi$ และเมื่อแทน θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย ทำให้จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ อยู่ในควอดรันต์ที่ 3 แล้ว ก. $0 \dots \dots \theta - \pi \dots \dots \frac{\pi}{2}$ ($>/<$) ($>/<$)² ข. $\sin \theta = \dots \dots \cos \theta = \dots \dots$</p>
$<$ $<$ $-\sin(\theta - \pi)$ $-\cos(\theta - \pi)$	<p>181. การ เขียนค่าฟังก์ชันไซน์และฟังก์ชันโคไซน์ของจำนวนจริง 4 ให้อยู่ในรูปค่าของฟังก์ชันไซน์และฟังก์ชันโคไซน์ของจำนวนจริงตั้งแต่ 0 ถึง $\frac{\pi}{2}$ มีวิธีทำดังนี้คือ เนื่องจาก เมื่อแทน 4 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ 4 อยู่ในควอดรันต์ที่ 3 ดังนั้น $0 \dots \dots 4 - \pi \dots \dots \frac{\pi}{2}$ ($>/<$) ($>/<$)² นั่นคือ $\sin 4 = \dots \dots \cos 4 = \dots \dots$</p>
$<$ $<$ $-\sin(4 - \pi)$ $-\cos(4 - \pi)$	<p>182. ให้นักเรียนหาค่าของ $\sin \frac{5\pi}{4}$ และ $\cos \frac{5\pi}{4}$ เนื่องจาก เมื่อแทน $\frac{5\pi}{4}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{5\pi}{4}$ อยู่ในควอดรันต์ที่ 3 ดังนั้น $0 \dots \dots \frac{5\pi}{4} - \pi \dots \dots \frac{\pi}{2}$ ($>/<$) ($>/<$)² นั่นคือ $\sin \frac{5\pi}{4} = -\sin(\frac{5\pi}{4} - \pi) = -\sin \frac{\pi}{4} = -\frac{1}{\sqrt{2}}$ $\cos \frac{5\pi}{4} = \dots \dots = \dots \dots = \dots$</p>

$$\begin{aligned} < & < \\ -\cos\left(\frac{5\pi}{4} - \pi\right) & -\cos\frac{\pi}{4} \\ & -\frac{1}{2} \end{aligned}$$

183. ให้นักเรียนหาค่าของ $\sin \frac{7\pi}{6}$ และ $\cos \frac{7\pi}{6}$
 เนื่องจากเมื่อแทน $\frac{7\pi}{6}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้ง
 ของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้ง
 ของ $\frac{7\pi}{6}$ อยู่ในควอดรันต์ที่...
 ดังนั้น $0 < \dots < \frac{\pi}{2}$
 นั่นคือ $\sin \frac{7\pi}{6} = \dots$
 $\cos \frac{7\pi}{6} = \dots$

$$\begin{aligned} 3 \\ \frac{7\pi}{6} - \pi \\ -\sin\left(\frac{7\pi}{6} - \pi\right) & = -\sin\frac{\pi}{6} \\ & = -\frac{1}{2} \\ -\cos\left(\frac{7\pi}{6} - \pi\right) & = -\cos\frac{\pi}{6} \\ & = -\frac{\sqrt{3}}{2} \end{aligned}$$

184. เนื่องจากแกน x เป็นแกน
 สมมาตรของวงกลมหนึ่ง
 หน่วย ดังนั้น $\widehat{AB} = \dots$
 แต่โคออร์ดิเนตของ B
 คือ (x,y) นั่นคือ
 โคออร์ดิเนตของ P คือ.....

PA
 $(x,-y)$

185. ให้ θ เป็นจำนวนจริงบวก
 ซึ่ง $\theta < 2\pi$ และเมื่อ
 แทน θ ด้วยความยาวของ
 ส่วนโค้งของวงกลมหนึ่ง
 หน่วยแล้ว จุดปลายความ
 ยาวส่วนโค้งของ θ อยู่ใน
 ควอดรันต์ที่ 4
 P คือ จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ θ
 $\widehat{ABP} = \dots$ หน่วย $\widehat{ABPA} = \dots$ หน่วย
 ดังนั้น $\widehat{PA} = \dots$ หน่วย นั่นคือ $\widehat{AB} = \dots$ หน่วย

$\begin{aligned} &< &< \\ &-\sin(2\pi-\theta) \\ &\cos(2\pi-\theta) \end{aligned}$	<p>189. การเขียนค่าฟังก์ชันไซน์และฟังก์ชันโคไซน์ของจำนวนจริง $\frac{15\pi}{8}$ ให้อยู่ในรูปค่าของฟังก์ชันไซน์และฟังก์ชันโคไซน์ของจำนวนจริงตั้งแต่ 0 ถึง $\frac{\pi}{2}$ มีวิธีทำดังนี้คือ</p> <p>เนื่องจากเมื่อแทน $\frac{15\pi}{8}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{15\pi}{8}$ อยู่ในควอดรันต์ที่ 4</p> <p>ดังนั้น $0 \dots\dots 2\pi - \frac{15\pi}{8} \dots\dots \frac{\pi}{2}$ $(>/<) \qquad \qquad \qquad (>/<)$</p> <p>นั่นคือ $\sin \frac{15\pi}{8} = \dots\dots\dots$ $\cos \frac{15\pi}{8} = \dots\dots\dots$</p>
$\begin{aligned} &< &< \\ &-\sin(2\pi - \frac{15\pi}{8}) \\ &\cos(2\pi - \frac{15\pi}{8}) \end{aligned}$	<p>190. ให้นักเรียนหาค่าของ $\sin \frac{7\pi}{4}$ และ $\cos \frac{7\pi}{4}$</p> <p>เนื่องจากเมื่อแทน $\frac{7\pi}{4}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{7\pi}{4}$ อยู่ในควอดรันต์ที่ 4</p> <p>ดังนั้น $0 \dots\dots 2\pi - \frac{7\pi}{4} \dots\dots \frac{\pi}{2}$ $(>/<) \qquad \qquad \qquad (>/<)$</p> <p>นั่นคือ $\sin \frac{7\pi}{4} = -\sin(2\pi - \frac{7\pi}{4}) = -\sin \frac{\pi}{4} = -\frac{1}{\sqrt{2}}$ $\cos \frac{7\pi}{4} = \dots\dots\dots = \dots\dots = \dots\dots$</p>

$\cos(2\pi - \frac{7\pi}{4}) = \cos \frac{\pi}{4} = \frac{1}{\sqrt{2}}$	<p>191. ให้นักเรียนหาค่าของ $\sin \frac{5\pi}{3}$ และ $\cos \frac{5\pi}{3}$ เนื่องจากเมื่อแทน $\frac{5\pi}{3}$ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ $\frac{5\pi}{3}$ อยู่ในควอดรันต์ที่... ดังนั้น $0 < \dots < \frac{\pi}{2}$ นั่นคือ $\sin \frac{5\pi}{3} = \dots$ $\cos \frac{5\pi}{3} = \dots$</p>
$\begin{aligned} 4 \\ 2\pi - \frac{5\pi}{3} \\ -\sin(2\pi - \frac{5\pi}{3}) &= -\sin \frac{\pi}{3} \\ &= -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ \cos(2\pi - \frac{5\pi}{3}) &= \cos \frac{\pi}{3} \\ &= \frac{1}{2} \end{aligned}$	<p>192. ให้นักเรียนเขียนค่าฟังก์ชันไซน์และโคไซน์ของจำนวนจริง -6 ให้อยู่ในรูปค่าของฟังก์ชันไซน์และโคไซน์ของจำนวนจริงตั้งแต่ 0 ถึง $\frac{\pi}{2}$ $\sin(-6) = \dots$ $\cos(-6) = \dots$ และเนื่องจากเมื่อแทน 6 ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยแล้ว จุดปลายความยาวส่วนโค้งของ 6 อยู่ในควอดรันต์ที่... ดังนั้น $\sin 6 = \dots$ $\cos 6 = \dots$</p>
$\begin{aligned} -\sin 6 \\ \cos 6 \\ 4 \\ -\sin(2\pi - 6) \\ \cos(2\pi - 6) \end{aligned}$	<p>193. จากกรอบที่ 192 นั่นคือ จะได้ว่า $\sin(-6) = (\dots) / (\dots)$ $\cos(-6) = (\dots) / (\dots)$</p>

$\sin(2\pi-6)$ $\cos(2\pi-6)$	<p>194. ให้นักเรียนหาค่าของ $\sin\frac{11\pi}{6}$, $\cos\frac{4\pi}{3}$ และ $\cos\frac{5\pi}{6}$</p> $\sin\frac{11\pi}{6} = \dots\dots\dots$ $\cos\frac{4\pi}{3} = \dots\dots\dots$ $\cos\frac{5\pi}{6} = \dots\dots\dots$
$-\sin\left(2\pi - \frac{11\pi}{6}\right)$ $= -\sin\frac{\pi}{6}$ $= -\frac{1}{2}$ $-\cos\left(\frac{4\pi}{3} - \pi\right)$ $= -\cos\frac{\pi}{3}$ $= -\frac{1}{2}$ $-\cos\left(\pi - \frac{5\pi}{6}\right)$ $= -\cos\frac{\pi}{6}$ $= -\frac{\sqrt{3}}{2}$	

6. ฟังก์ชันตรีโกณมิติ

195. ให้ θ เป็นจำนวนจริงใดๆ

ถ้า $\cos \theta \neq 0$ แล้ว จะสามารถหาค่าของ tangent θ ซึ่งเขียนแทนด้วย $\tan \theta$ และ secant θ ซึ่งเขียนแทนด้วย $\sec \theta$ ได้ดังนี้คือ

$$\tan \theta = \frac{\sin \theta}{\cos \theta} \quad \text{และ} \quad \sec \theta = \frac{1}{\cos \theta}$$

ดังนั้น ถ้า $\sin \alpha = a$ และ $\cos \alpha = b$

ซึ่ง $b \neq 0$

$$\tan \alpha = \dots\dots \quad \text{และ} \quad \sec \alpha = \dots\dots$$

$$\frac{a}{b} \qquad \frac{1}{b}$$

196. เนื่องจาก $\cos \frac{\pi}{4} = \frac{1}{\sqrt{2}}$

ดังนั้น

$$\cos \frac{\pi}{4} \neq 0$$

นั่นคือ

$$\tan \frac{\pi}{4} = \frac{\sin \frac{\pi}{4}}{\cos \frac{\pi}{4}} = \dots = \dots$$

$$\sec \frac{\pi}{4} = \dots = \dots = \dots$$

$$\frac{\frac{1}{\sqrt{2}}}{\frac{1}{\sqrt{2}}} \qquad 1$$

$$\frac{1}{\cos \frac{\pi}{4}} \qquad \frac{1}{\frac{1}{\sqrt{2}}} \qquad \sqrt{2}$$

197. เนื่องจาก $\cos \frac{\pi}{2} = 0$

ดังนั้น $\tan \frac{\pi}{2}$ หาค่า \dots (ใด/ไม่ใด)

และ $\sec \frac{\pi}{2}$ หาค่า \dots (ใด/ไม่ใด)

<p>ไม่ได้ ไม่ได้</p>	<p>198. ให้ θ เป็นจำนวนจริงใดๆ ถ้า $\sin \theta \neq 0$ แล้ว จะสามารถหาค่าของ $\cotangent \theta$ ซึ่งเขียนแทนด้วย $\cot \theta$ หรือ $\text{csc} \theta$ และ $\text{cosecant} \theta$ ซึ่งเขียนแทนด้วย $\text{cosec} \theta$ หรือ $\text{csc} \theta$ ได้ดังนี้คือ $\cot \theta = \frac{\cos \theta}{\sin \theta} \quad \text{และ} \quad \text{cosec} \theta = \frac{1}{\sin \theta}$ ดังนั้นถ้า $\sin \alpha = a$ และ $\cos \alpha = b$ ซึ่ง $a \neq 0$ แล้ว $\cot \alpha = \dots$ และ $\text{cosec} \alpha = \dots$</p>
<p>$\frac{b}{a}$ $\frac{1}{a}$</p>	<p>199. เนื่องจาก $\sin \frac{\pi}{4} = \frac{1}{\sqrt{2}}$ ดังนั้น $\sin \frac{\pi}{4} (\neq 0)$ นั่นคือ $\cot \frac{\pi}{4} = \frac{\cos \frac{\pi}{4}}{\sin \frac{\pi}{4}} = \dots = \dots$ $\text{cosec} \frac{\pi}{4} = \dots = \dots = \dots$</p>
<p>$\frac{1}{\sqrt{2}}$ 1 $\frac{1}{\sqrt{2}}$ $\frac{1}{\sin \frac{\pi}{4}}$ $\frac{1}{\sqrt{2}}$ $\sqrt{2}$</p>	<p>200. เนื่องจาก $\sin 0 = 0$ ดังนั้น $\cot 0$ หาค่า \dots (ได้/ไม่ได้) $\text{cosec} 0$ หาค่า \dots (ได้/ไม่ได้)</p>
<p>ไม่ได้ ไม่ได้</p>	<p>201. นั่นคือ เมื่อ θ เป็นจำนวนจริงใดๆ จะสรุปได้ว่า ก. ถ้า $\cos \theta \neq 0$ แล้ว $\tan \theta = \dots$ และ $\sec \theta = \dots$ ข. ถ้า $\sin \theta \neq 0$ แล้ว $\cot \theta = \dots$ และ $\text{cosec} \theta = \dots$</p>

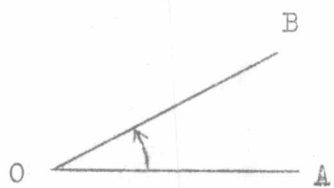
$\frac{1}{\cos \pi} = \frac{1}{-1} = -1$	<p>205. ให้นักเรียนหาค่าของ $\tan \frac{7\pi}{6}$, $\cot \frac{2\pi}{3}$ และ $\sec \frac{11\pi}{6}$</p> $\tan \frac{7\pi}{6} = \dots\dots\dots$ $\cot \frac{2\pi}{3} = \dots\dots\dots$ $\sec \frac{11\pi}{6} = \dots\dots\dots$
$\frac{\sin \frac{7\pi}{6}}{\cos \frac{7\pi}{6}} = \frac{-\frac{1}{2}}{-\frac{\sqrt{3}}{2}} = \frac{1}{\sqrt{3}}$ $\frac{\cos \frac{2\pi}{3}}{\sin \frac{2\pi}{3}} = \frac{-\frac{1}{2}}{\frac{\sqrt{3}}{2}} = -\frac{1}{\sqrt{3}}$ $\frac{1}{\cos \frac{11\pi}{6}} = \frac{1}{\frac{\sqrt{3}}{2}} = \frac{2}{\sqrt{3}}$	<p>206. $\cos \frac{\pi}{2} - \sin \frac{5\pi}{3} + \tan \frac{9\pi}{4} + \cos \frac{5\pi}{6}$</p> $= \dots\dots\dots$ $= \dots\dots\dots$ $= \dots\dots\dots$
$0 - (-\frac{\sqrt{3}}{2}) + 1 - \frac{\sqrt{3}}{2}$ $0 + \frac{\sqrt{3}}{2} + 1 - \frac{\sqrt{3}}{2}$ 1	<p>207. $\sin \frac{5\pi}{6} + \tan^2 \frac{7\pi}{6} - \cos^2 \frac{3\pi}{4}$</p> $= \dots\dots\dots$ $= \dots\dots\dots$ $= \dots\dots\dots$
$\frac{1}{2} + \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^2 - \left(-\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2$ $\frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{2}$ $\frac{1}{3}$	<p>208. เนื่องจาก $\tan \theta = \frac{\sin \theta}{\cos \theta}$ และ $\cot \theta = \frac{\cos \theta}{\sin \theta}$ ดังนั้น $\tan \theta \cdot \cot \theta = \frac{\sin \theta}{\cos \theta} \cdot \frac{\cos \theta}{\sin \theta} = \dots\dots = \dots$</p>

$\frac{\cos \theta}{\sin \theta}$	1	<p>209. เนื่องจาก $\operatorname{cosec} \theta = \frac{1}{\sin \theta}$ และ $\sec \theta = \frac{1}{\cos \theta}$</p> <p>ดังนั้น $\sin \theta \cdot \operatorname{cosec} \theta = \sin \theta \cdot \dots = \dots$</p> <p>$\cos \theta \cdot \sec \theta = \cos \theta \cdot \dots = \dots$</p>
$\frac{1}{\sin \theta}$ $\frac{1}{\cos \theta}$	1 1	<p>210. ให้ $\cos \theta \neq 0$</p> <p>เนื่องจาก $\cos^2 \theta + \sin^2 \theta = 1$</p> <p>หารตลอดด้วย $\cos^2 \theta$ จะได้ว่า</p> $\frac{\cos^2 \theta}{\cos^2 \theta} + \frac{\sin^2 \theta}{\cos^2 \theta} = \frac{1}{\cos^2 \theta}$ $1 + \left(\frac{\sin \theta}{\cos \theta}\right)^2 = \left(\frac{1}{\cos \theta}\right)^2$ <p>ดังนั้น $1 + (\dots)^2 = (\dots)^2$</p>
$\tan \theta$	$\sec \theta$	<p>211. ถ้าแทน $(\tan \theta)^2$ ด้วย $\tan^2 \theta$</p> <p>และแทน $(\sec \theta)^2$ ด้วย $\sec^2 \theta$</p> <p>นั่นคือ $1 + \tan^2 \theta = \dots$</p>
$\sec^2 \theta$		<p>212. ให้ $\sin \theta \neq 0$</p> <p>เนื่องจาก $\cos^2 \theta + \sin^2 \theta = 1$</p> <p>หารตลอดด้วย $\sin^2 \theta$ จะได้ว่า</p> $\frac{\cos^2 \theta}{\sin^2 \theta} + \frac{\sin^2 \theta}{\sin^2 \theta} = \frac{1}{\sin^2 \theta}$ $\left(\frac{\cos \theta}{\sin \theta}\right)^2 + 1 = \left(\frac{1}{\sin \theta}\right)^2$ <p>ดังนั้น $(\dots)^2 + 1 = (\dots)^2$</p>

$\cot \theta \operatorname{cosec} \theta$	<p>213. ถ้าแทน $(\cot \theta)^2$ ด้ว $\cot^2 \theta$ และแทน $(\operatorname{cosec} \theta)^2$ ด้ว $\operatorname{cosec}^2 \theta$ นั่นคือ $\cot^2 \theta + 1 = \dots\dots\dots$</p>
$\operatorname{cosec}^2 \theta$	<p>214. นั่นคือ เมื่อ θ เป็นจำนวนจริงใดๆ จะสรุปได้ว่า</p> <p>ก. $\tan \theta \cdot \cot \theta = \dots\dots\dots$</p> <p>ข. $\sin \theta \cdot \operatorname{cosec} \theta = \dots\dots\dots$</p> <p>ค. $\cos \theta \cdot \sec \theta = \dots\dots\dots$</p> <p>ง. $1 + \tan^2 \theta = \dots\dots\dots$</p> <p>จ. $\cot^2 \theta + 1 = \dots\dots\dots$</p>
<p>1</p> <p>1</p> <p>1</p> <p>$\sec^2 \theta$</p> <p>$\operatorname{cosec}^2 \theta$</p>	

7. พังค์ชั้นตรีโกณมิติของมุม

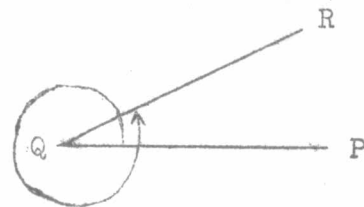
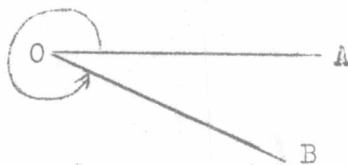
215. มุมในวิชาตรีโกณมิติ เกิดจากการหมุนส่วนของเส้นตรง ในแนวอน ซึ่งเรียกว่า ด้านเริ่มต้นของมุม โดยใช้จุดปลายสุดทางซ้ายของด้านเริ่มต้นของมุมเป็นจุดหมุน และมีลูกศรแสดงการหมุนด้วย เมื่อส่วนของเส้นตรงนี้ หมุน θ ที่ใดก็ตาม จะทำให้เกิดมุม เรียกส่วนของเส้นตรงนี้ว่า ด้านสิ้นสุดของมุม และเรียกจุดหมุนว่า จุดยอดของมุม เช่น จากรูป มุม $\angle AOB$



OA เรียกว่าด้าน.....ของมุม
O เรียกว่า.....ของมุม
OB เรียกว่าด้าน.....ของมุม

เริ่มต้น
จุดยอด
ด้านสิ้นสุด

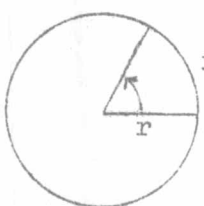
216. ถ้ามุมในวิชาตรีโกณมิติเกิดจากการหมุนส่วนของเส้นตรง ซึ่งเป็นด้านเริ่มต้นของมุม ในทิศทาง ทวนเข็มนาฬิกา มุมที่เกิดขึ้นเป็นมุมบวก



มุม $\angle AOB$ เป็นมุม..... เพราะหมุน.....เข็มนาฬิกา
(บวก/ลบ) (ทวน/ตาม)

มุม $\angle PQR$ เป็นมุม..... เพราะหมุน.....เข็มนาฬิกา
(บวก/ลบ) (ทวน/ตาม)

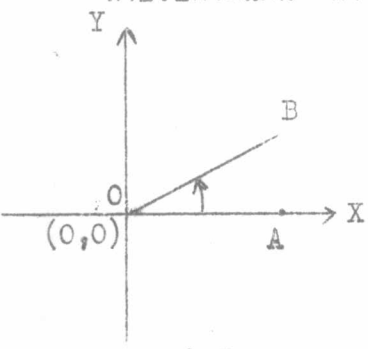
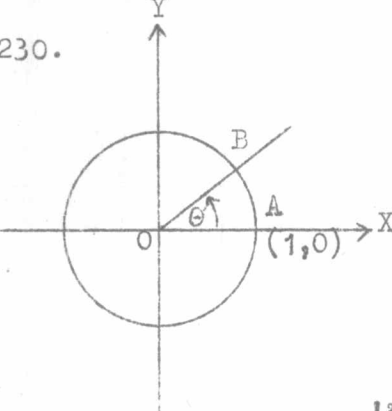
บวก บวก	ทวน ทวน	<p>217. ถ้ามุมในวิชาตรีโกณมิติเกิดจากการหมุนส่วนของเส้นตรง ซึ่งเป็นด้านเริ่มต้นของมุม ในทิศทางตามเข็มนาฬิกา มุมที่เกิดขึ้นเป็นมุมลบ</p> <p>มุม AOB เป็นมุม..... เพราะหมุน..... เข็มนาฬิกา (บวก/ลบ) (ทวน/ตาม)</p> <p>มุม PQR เป็นมุม..... เพราะหมุน..... เข็มนาฬิกา (บวก/ลบ) (ทวน/ตาม)</p>
ลบ ลบ	ตาม ตาม	<p>218. หน่วยในการวัดมุมที่เคยเรียนมาแล้ว คือ องศา ($^{\circ}$) และจะแบ่งหน่วยองศาออกเป็นหน่วยย่อย คือ ลิบดา ($'$) และวิลิปดา ($''$) ใ้คั้งนี้คือ $1^{\circ} = 60'$ $1' = 60''$</p> <p>คั้งนั้น $\frac{1}{2}^{\circ} = \frac{1}{2}(\dots)'$ = \dots' $\frac{1}{3}' = \frac{1}{3}(\dots)''$ = \dots''</p>
60 60	30 20	<p>219. $10\frac{27}{80}^{\circ} = 10^{\circ} + \frac{27}{80}^{\circ}$ $= 10^{\circ} + \frac{27}{80}(\dots)'$ $= 10^{\circ} + 20\frac{5}{16}'$ $= 10^{\circ} + 20' + \frac{5}{16}'$ $= 10^{\circ} + 20' + \frac{5}{16}(\dots)''$ $= 10^{\circ} + 20' + 15''$</p> <p>นั่นคือ $10\frac{27}{80}^{\circ} = 10^{\circ} 20' 15''$</p>

<p>60 60</p>	<p>220. ให้นักเรียนเขียนขนาดของมุม 20.2625° เป็น องศา, ลิปดา, และวิลิปดา</p> <p>$20.2625^\circ = \dots\dots\dots$</p> <p>$= \dots\dots\dots$</p> <p>$= \dots\dots\dots$</p> <p>$= \dots\dots\dots$</p> <p>$= \dots\dots\dots$</p> <p>$= \dots\dots\dots$</p> <p>นั่นคือ $20.2625^\circ = \dots\dots\dots$</p>
<p>$20^\circ + .2625^\circ$ $20^\circ + .2625(60)'$ $20^\circ + 15.75'$ $20^\circ + 15' + .75'$ $20^\circ + 15' + .75(60)''$ $20^\circ + 15' + 45''$ $20^\circ 15' 45''$</p>	<p>221. หน่วยในการวัดมุมที่สำคัญอีกชนิดหนึ่ง คือ การวัดมุมเป็นเรเดียน</p>  <p>มุมที่มีขนาด 1 เรเดียน คือ มุมที่จุดศูนย์กลางของวงกลม ซึ่งรองรับด้วยส่วนโค้งของวงกลมที่ยาวเท่ากับรัศมีของวงกลม ดังนั้น ถ้าวงกลมมีรัศมียาว r หน่วยแล้ว มุม 1 เรเดียน คือ มุมที่.....ของวงกลม ซึ่งรองรับด้วยส่วนโค้งของวงกลมยาว...หน่วย</p>

<p>จุดศูนย์กลาง rr</p>	<p>222. ให้วงกลมมีรัศมียาว r หน่วย ดังนั้น เส้นรอบวงของวงกลมยาว $2\pi r$ หน่วย จากความหมายของมุม 1 เรเดียน จะได้ว่า เส้นรอบวงยาว r หน่วย เป็นมุมที่จุดศูนย์กลาง 1 เรเดียน ดังนั้น " " $2\pi r$ " " " $\frac{2\pi r}{r}$ " " = " " นั่นคือ มุมรอบจุดศูนย์กลางของวงกลม = เรเดียน</p>
<p>2π 2π</p>	<p>223. เนื่องจาก มุมรอบจุดศูนย์กลางของวงกลม = 360° และมุมรอบจุดศูนย์กลางของวงกลม = 2π เรเดียน ดังนั้น $360^\circ = \dots$ เรเดียน $180^\circ = \dots$ เรเดียน นั่นคือ เรเดียน = 180°</p>
<p>2π π π</p>	<p>224. การเปลี่ยนมุม $\frac{1}{2}$ เรเดียน เป็น องศา มีวิธีทำดังนี้คือ เนื่องจาก π เรเดียน = 180° องศา ดังนั้น $\frac{1}{2}$ เรเดียน = $\frac{1}{2} \times \dots$ องศา $\approx \frac{90}{3.1416}$ องศา $= 28.65$ องศา $= 28^\circ \dots'$ นั่นคือ $\frac{1}{2}$ เรเดียน $\approx 28^\circ \dots'$</p>



$\frac{180}{\pi}$ <p>39</p> <p>39</p>	<p>225. ให้นักเรียนเปลี่ยนมุม $\frac{2\pi}{5}$ เรเดียนเป็นองศา เนื่องจาก..... ดังนั้น นั่นคือ $\frac{2\pi}{5}$ เรเดียน =</p>
<p>π เรเดียน = 180 องศา</p> $\frac{2\pi}{5} \text{ " } = \frac{2\pi}{5} \times \frac{180}{\pi} \text{ "}$ $= 72^\circ$ <p>72°</p>	<p>226. การเปลี่ยนมุม 75° เป็นเรเดียน มีวิธีทำดังนี้คือ</p> <p>เนื่องจาก $180^\circ = \pi$ เรเดียน</p> <p>ดังนั้น $75^\circ = 75 \times \dots$ เรเดียน</p> <p>$= \dots$ เรเดียน</p> <p>นั่นคือ $75^\circ = \dots$ เรเดียน</p>
$\frac{\pi}{180}$ $\frac{5\pi}{12}$ $\frac{5\pi}{12}$	<p>227. ให้นักเรียนเปลี่ยนมุม -60° เป็นเรเดียน</p> <p>เนื่องจาก</p> <p>ดังนั้น</p> <p>.....</p> <p>นั่นคือ $-60^\circ = \dots$ เรเดียน</p>

$180^\circ = \pi$ $-60^\circ = -60 \times \frac{\pi}{180}$ $= -\frac{\pi}{3}$	<p>เรเดียน 228. มุมที่อยู่ในตำแหน่งมาตรฐาน คือ มุมที่จุดยอดของมุมอยู่ที่จุด $(0,0)$ และก้านเริ่มต้นของมุมทาบไปตามแกน x ทางบวก</p>  <p>จากรูป มุม $\angle AOB$ เป็นมุมในตำแหน่งมาตรฐาน ดังนั้น จุดยอดของมุมคือจุด..... ก้านเริ่มต้นของมุมคือ..... ก้านสิ้นสุดของมุมคือ.....</p>
<p>O OA OB</p>	<p>229. เนื่องจากวงกลมหนึ่งหน่วยมีรัศมียาว 1 หน่วย ดังนั้น ส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยที่รองรับมุมที่จุดศูนย์กลาง 1 เรเดียนจะต้องยาว...หน่วย นั่นคือ ส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยที่รองรับมุมที่จุดศูนย์กลาง θ เรเดียนจะต้องยาว...หน่วย</p>
<p>1 θ</p>	<p>230.</p>  <p>มุม $\angle AOB$ เป็นมุมในตำแหน่งมาตรฐาน และมุม $\angle AOB$ กาง θ เรเดียน ดังนั้น $\widehat{AB} = \dots$ หน่วย นั่นคือ B คือจุดปลายความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริง... และ B คือจุดที่ก้านสิ้นสุดของมุม $\angle AOB$ ซึ่งกาง...เรเดียน ตัดวงกลมหนึ่งหน่วย</p>

<p>๑</p> <p>๑</p> <p>๑</p>	<p>231. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า</p> <p>จุดปลายความยาวส่วนโค้งของจำนวนจริง θ เมื่อแทน θ ด้วยความยาวของส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วย.....จุด เกี่ยวกันกับจุดที่ค่าเส้นสัมผัสของมุมในตำแหน่งมาตรฐานซึ่งทาง θ เร เคียน คัดวงกลมหนึ่งหน่วย</p>
<p>เป็น</p>	<p>232. เนื่องจาก ไม่ว่าจะใช้วิธีวัดมุมในตำแหน่งมาตรฐานให้ทาง θ เร เคียน หรือวัดส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยให้ยาว θ หน่วยแล้ว จุดที่ค่าเส้นสัมผัสของมุมตัดวงกลมหนึ่งหน่วยและจุดปลายความยาวส่วนโค้ง เป็นจุด เกี่ยวกัน เสมอ</p> <p>ดังนั้น ฟังก์ชันตรีโกณมิติของมุมที่ทาง θ เร เคียนและฟังก์ชันตรีโกณมิติของจำนวนจริง θ มีค่า เท่ากัน</p> <p>นั่นคือ $\sin \theta$ เร เคียน = $\sin \theta$</p> <p>$\cos \theta$ เร เคียน =</p> <p>$\tan \theta$ เร เคียน =</p> <p>$\sec \theta$ เร เคียน =</p> <p>$\cot \theta$ เร เคียน =</p> <p>$\operatorname{cosec} \theta$ เร เคียน =</p>

$\cos \theta$ $\tan \theta$ $\sec \theta$ $\cot \theta$ $\operatorname{cosec} \theta$	<p>233. การหาค่าของ $\sin \frac{\pi}{4}$ เรเดียน, $\cos \frac{\pi}{4}$ เรเดียน และ $\tan \frac{\pi}{4}$ เรเดียน มีวิธีทำดังนี้คือ</p> $\sin \frac{\pi}{4} \text{ เรเดียน} = \sin \frac{\pi}{4} = \frac{1}{\sqrt{2}}$ $\cos \frac{\pi}{4} \text{ เรเดียน} = \dots\dots\dots$ $\tan \frac{\pi}{4} \text{ เรเดียน} = \dots\dots\dots$
$\cos \frac{\pi}{4} = \frac{1}{\sqrt{2}}$ $\tan \frac{\pi}{4} = 1$	<p>234. การหาค่าของ $\sin 60^\circ$, $\cos 60^\circ$, $\tan 60^\circ$ มีวิธีทำดังนี้คือ</p> <p>เนื่องจาก $60^\circ = \frac{\pi}{3}$ เรเดียน</p> <p>ดังนั้น $\sin 60^\circ = \sin \frac{\pi}{3} = \frac{\sqrt{3}}{2}$</p> $\cos 60^\circ = \dots\dots\dots$ $\tan 60^\circ = \dots\dots\dots$
$\cos \frac{\pi}{3} = \frac{1}{2}$ $\tan \frac{\pi}{3} = \sqrt{3}$	<p>235. ให้นักเรียนหาค่าของ $\sin 30^\circ$, $\cos 30^\circ$ และ $\tan 30^\circ$</p> <p>เนื่องจาก $\dots\dots\dots$</p> <p>ดังนั้น $\sin 30^\circ = \dots\dots\dots$</p> $\cos 30^\circ = \dots\dots\dots$ $\tan 30^\circ = \dots\dots\dots$

$30^\circ = \frac{\pi}{6} \text{ เรเดียน}$ $\sin \frac{\pi}{6} = \frac{1}{2}$ $\cos \frac{\pi}{6} = \frac{\sqrt{3}}{2}$ $\tan \frac{\pi}{6} = \frac{1}{\sqrt{3}}$	<p>236. ให้นักเรียนหาค่าของ $\sec 135^\circ$, $\cot 120^\circ$, $\operatorname{cosec} -315^\circ$ และ $\tan 225^\circ$</p> $\sec 135^\circ = \sec \frac{3\pi}{4} = -\sqrt{2}$ $\cot 120^\circ = \dots\dots\dots$ $\operatorname{cosec} -315^\circ = \dots\dots\dots$ $\tan 225^\circ = \dots\dots\dots$
$\cot \frac{2\pi}{3} = -\frac{1}{\sqrt{3}}$ $\operatorname{cosec} \left(-\frac{7\pi}{4}\right) = \sqrt{2}$ $\tan \frac{5\pi}{4} = 1$	

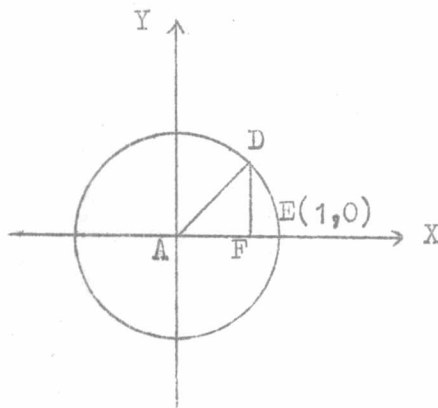
8. พังก์ชันตรีโกณมิติของมุมของสามเหลี่ยมมุมฉาก

237. ให้มุม Λ กาง Θ เรเดียน

ดังนั้น $\sin \Lambda = \sin \Theta$ เรเดียน
 $= \dots\dots\dots$
 $\cos \Lambda = \cos \Theta$ เรเดียน
 $= \dots\dots\dots$

$\sin \Theta$
 $\cos \Theta$

238. เนื่องจาก ถ้าส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยที่ปิดมุมที่จุดศูนย์กลางยาว Θ หน่วยแล้ว มุมที่จุดศูนย์กลางกาง Θ เรเดียน



จากรูป ส่วนโค้งที่ปิดมุม Λ ยาวเท่ากับ ความยาว \widehat{ED} หน่วย ดังนั้น มุม Λ กาง $\dots\dots\dots$ เรเดียน
 $\sin \Lambda = \sin(\dots\dots\dots)$
 $\cos \Lambda = \cos(\dots\dots\dots)$

ความยาว \widehat{ED}
 ความยาว \widehat{ED}
 ความยาว \widehat{ED}

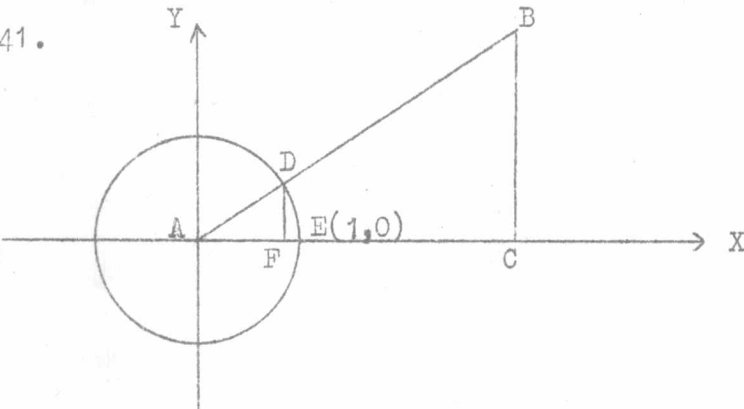
239. จากกรอบที่ 238

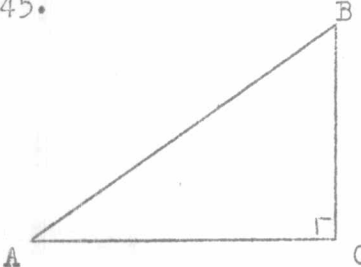
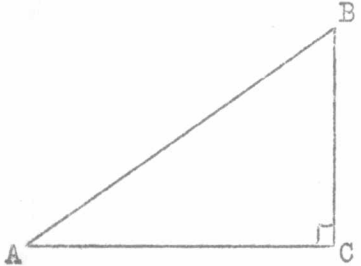
โคออร์ดิเนตของ D คือ (AF, \dots)

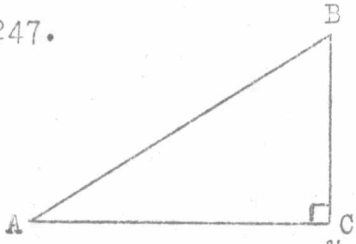
ความยาว $\widehat{ED} \dots\dots\dots$ จำนวนจริง (เป็น/ไม่เป็น)

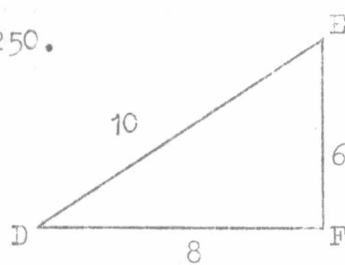
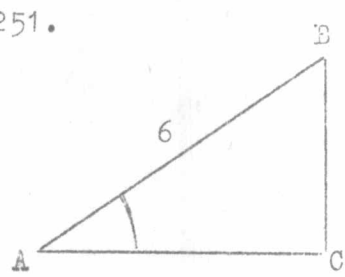
ดังนั้น $\sin(\text{ความยาว } \widehat{ED}) = \frac{AF}{FD}$

$\cos(\text{ความยาว } \widehat{ED}) = \frac{AF}{FD}$

<p>FD เป็น FD AF</p>	<p>240. จากกรอบที่ 239 นั่นคือ จะได้ว่า $\sin A = \dots\dots\dots$ (AF/FD) และ $\cos A = \dots\dots\dots$ (AF/FD)</p>
<p>FD AF</p>	<p>241.</p>  <p>ให้สามเหลี่ยมมุมฉาก ABC มีมุม C เป็นมุมฉาก และ วางรูปสามเหลี่ยม ABC ให้มุม CBA เป็นมุมในตำแหน่ง มาตรฐาน ดังนั้น ส่วนโค้งของวงกลมหนึ่งหน่วยที่ปิดมุม A คือ..... นั่นคือ $\sin A = \dots\dots\dots$ $\cos A = \dots\dots\dots$</p>
<p>ED DF AF</p>	<p>242. จากกรอบที่ 241 เนื่องจาก $\triangle ABC$ และ $\triangle ADF$ เป็นสามเหลี่ยมคล้าย ดังนั้น $\frac{AD}{AB} = \dots = \dots$</p>

$\frac{DF}{BC}$ $\frac{AF}{AC}$	<p>243. จากกรอบที่ 242</p> <p>พิจารณาสัดส่วน $\frac{AD}{AB} = \frac{DF}{BC}$ จะได้ว่า $\frac{BC}{AB} = \dots$</p> <p>และพิจารณาสัดส่วน $\frac{AD}{AB} = \frac{AF}{AC}$ จะได้ว่า $\frac{AC}{AB} = \dots$</p>
$\frac{DF}{AD}$ $\frac{AF}{AD}$	<p>244. จากกรอบที่ 243</p> <p>$AD = \dots$ หน่วย</p> <p>ดังนั้น $\frac{BC}{AB} = \dots$ และ $\frac{AC}{AB} = \dots$</p> <p>นั่นคือ $\sin A = \dots$</p> <p>และ $\cos A = \dots$</p>
<p>1</p> $\frac{DF}{BC}$ $\frac{AF}{AC}$	<p>245.</p>  <p>นั่นคือ จะสรุปได้ว่า ถ้าสามเหลี่ยมมุมฉาก ABC มีมุม C เป็นมุมฉากแล้ว</p> <p>$\sin A = \dots$</p> <p>$\cos A = \dots$</p>
$\frac{BC}{AB}$ $\frac{AC}{AB}$	<p>246.</p>  <p>สามเหลี่ยมมุมฉาก ABC มี มุม C เป็นมุมฉาก</p> <p>AB เรียกว่าด้านตรงข้ามมุมฉาก</p> <p><u>พิจารณามุม B</u></p> <p>AC เรียกว่าด้านตรงข้ามมุม B</p> <p>BC เรียกว่าด้านประชิดมุม B</p> <p><u>พิจารณามุม A</u></p> <p>BC เรียกว่า ด้าน.....มุม A</p> <p>AC เรียกว่า ด้าน.....มุม A</p>

<p>ตรงข้าม ประชิด</p>	<p>247.</p>  <p>สามเหลี่ยมมุมฉาก ABC มีมุม C เป็นมุมฉาก เนื่องจาก $\sin A = \frac{BC}{AB}$ และ $\cos A = \frac{AC}{AB}$</p> <p>ดังนั้น $\sin A = \frac{\text{ด้าน.....มุม A}}{\text{ด้าน.....}}$ $\cos A = \frac{\text{ด้าน.....มุม A}}{\text{ด้าน.....}}$</p>
<p>ตรงข้าม ตรงข้ามมุมฉาก ประชิด ตรงข้ามมุมฉาก</p>	<p>248. จากกรอบที่ 247</p> <p>$\tan A = \frac{\sin A}{\cos A} = \frac{\text{ด้านตรงข้ามมุม A}}{\text{ด้านประชิดมุม A}}$</p> <p>$\sec A = \frac{1}{\cos A} = \dots\dots\dots$</p> <p>$\cot A = \frac{\cos A}{\sin A} = \dots\dots\dots$</p> <p>$\text{cosec } A = \frac{1}{\sin A} = \dots\dots\dots$</p>
<p><u>ด้านตรงข้ามมุมฉาก</u> <u>ด้านประชิดมุม A</u> <u>ด้านตรงข้ามมุม A</u> <u>ด้านตรงข้ามมุมฉาก</u> <u>ด้านตรงข้ามมุม A</u></p>	<p>249. นั่นคือ จะสรุปได้ว่า</p> <p>ถ้าสามเหลี่ยมมุมฉาก ABC มีมุม C เป็นมุมฉากแล้ว</p> <p>$\sin A = \dots\dots\dots$</p> <p>$\cos A = \dots\dots\dots$</p> <p>$\tan A = \dots\dots\dots$</p> <p>$\sec A = \dots\dots\dots$</p> <p>$\cot A = \dots\dots\dots$</p> <p>$\text{cosec } A = \dots\dots\dots$</p>

<p> <u>ด้านตรงข้ามมุม A</u> <u>ด้านตรงข้ามมุมฉาก</u> <u>ด้านประชิดมุม A</u> <u>ด้านตรงข้ามมุมฉาก</u> <u>ด้านตรงข้ามมุม A</u> <u>ด้านประชิดมุม A</u> <u>ด้านตรงข้ามมุมฉาก</u> <u>ด้านประชิดมุม A</u> <u>ด้านประชิดมุม A</u> <u>ด้านตรงข้ามมุมฉาก</u> <u>ด้านประชิดมุม A</u> <u>ด้านตรงข้ามมุมฉาก</u> <u>ด้านประชิดมุม A</u> </p>	<p>250.</p>  <p> ตามเหลี่ยมมุมฉาก DEF มี มุม F เป็นมุมฉาก DE = 10 , DF = 8 และ EF = 6 ดังนั้น </p> <p> $\sin D = \frac{EF}{DE} = \frac{6}{10} = \frac{3}{5}$ $\cos D = \dots\dots\dots$ $\tan D = \dots\dots\dots$ $\sec D = \dots\dots\dots$ $\cot D = \dots\dots\dots$ $\operatorname{cosec} D = \dots\dots\dots$ </p>
<p> $\frac{DF}{DE} = \frac{8}{10} = \frac{4}{5}$ $\frac{EF}{DF} = \frac{6}{8} = \frac{3}{4}$ $\frac{DE}{DF} = \frac{10}{8} = \frac{5}{4}$ $\frac{DF}{EF} = \frac{8}{6} = \frac{4}{3}$ $\frac{DE}{EF} = \frac{10}{6} = \frac{5}{3}$ </p>	<p>251.</p>  <p> ตามเหลี่ยมมุมฉาก ABC มี มุม C เป็นมุมฉาก $\hat{A} = 30^\circ$ และ AB = 6 หน่วย ให้หาว่า BC ยาว กี่หน่วย </p> <p> เนื่องจาก $\sin A = \frac{BC}{AB} = \frac{BC}{6}$ และ $\sin A = \sin 30^\circ = \frac{1}{2}$ ดังนั้น $\frac{BC}{6} = \frac{1}{2}$ นั่นคือ BC = ... หน่วย </p>
<p>3</p>	

ภาคผนวก ฉ

แบบสอบถาม

คำชี้แจง

แบบสอบถามนี้เป็นส่วนหนึ่งของโครงการวิจัยเรื่อง " การทดลองใช้บทเรียนแบบโปรแกรมกับนักเรียนที่มีระดับผลสัมฤทธิ์ทางการเรียนแตกต่างกัน " เพื่อประกอบการศึกษาค้นคว้าหลักสูตรปริญญาครุศาสตรมหาบัณฑิต ของ นางกัญญา โพธิ์วัฒน์

ความคิดเห็นของท่านที่ตอบในแบบสอบถามนี้ จะเป็นประโยชน์อย่างยิ่งต่อการค้นคว้าวิจัยเพื่อการพัฒนาการเรียนการสอน และเป็นแนวทางในการสร้าง การใช้ และการปรับปรุงแก้ไขบทเรียนแบบโปรแกรมให้มีความดียิ่งขึ้น อันจะเป็นประโยชน์ต่อการเรียนของนักเรียนในโอกาสต่อไป

การตอบแบบสอบถามของนักเรียนในครั้งนี้ ผู้วิจัยจะเก็บข้อมูลของแต่ละท่านไว้เป็นความลับ แลวนำเสนอผลเป็นส่วนรวมมิใช่เป็นรายบุคคล ซึ่งจะไม่เปิดเผยแก่ใคร่เห็นต่อตัวนักเรียน การเรียนของนักเรียน หรือคะแนนการสอบของนักเรียนแต่อย่างใด ทั้งนี้ ขอได้โปรดตอบแบบสอบถามทุกข้อตามความคิดเห็นที่เป็นจริง ด้วยความซื่อสัตย์และเป็นอิสระและด้วยความบริสุทธิ์ใจ ขอขอบคุณมา ณ โอกาสนี้

กัญญา โพธิ์วัฒน์

แบบสอบถาม

ความคิดเห็นของนักเรียนที่มีต่อการเรียนโดยวิธีบทเรียนแบบโปรแกรมเรื่อง "ฟังก์ชันตรีโกณมิติ"

แบบสอบถามชุดนี้มีทั้งหมด 3 ตอน คือ

- ตอนที่ 1 เกี่ยวกับสถานภาพของผู้ตอบแบบสอบถาม
- ตอนที่ 2 เกี่ยวกับความคิดเห็นของท่านต่อการเรียนโดยวิธีบทเรียนแบบโปรแกรม
- ตอนที่ 3 เกี่ยวกับความคิดเห็นและข้อเสนอแนะของท่านต่อการเรียนการสอนโดยวิธีบทเรียนแบบโปรแกรม

ตอนที่ 1

สถานภาพของผู้ตอบแบบสอบถาม

คำชี้แจง โปรดเติมข้อความลงในช่องว่างที่เว้นไว้ให้ หรือทำเครื่องหมาย ✓ ลงใน ซึ่งตรงกับข้อความที่ท่านต้องการจะตอบตามความเป็นจริง

- 1. เพศ ชาย หญิง
- 2. คะแนนเฉลี่ยสะสม
- 3. ผลการเรียนวิชาคณิตศาสตร์ 1 ได้รับระดับคะแนน
 ก ค จ
 ข ง ร

ตอนที่ 2

ความคิดเห็นของท่านต่อการเรียนโดยวิธีแบบโปรแกรม

คำชี้แจง โปรดอ่านข้อความแต่ละข้ออย่างถ่องถ้วน แล้วทำเครื่องหมาย ✓ ลงในช่องของแต่ละข้อตามระดับความคิดเห็นของท่าน

ข้อ	ข้อความ	ระดับความคิดเห็น				
		มากที่สุด	มาก	ปานกลาง	น้อย	น้อยที่สุด
1	ก. ความคิดเห็นของนักเรียนต่อบทเรียนแบบโปรแกรม					
2	บทเรียนแต่ละบทเรียงลำดับเนื้อหาจากง่ายไปหายาก					
3	เนื้อหาในบทเรียนมีความต่อเนื่องกัน					
4	เนื้อหาในบทเรียนมีความยากง่ายเหมาะสม					
5	ภาพประกอบเนื้อเรื่องเหมาะสม					
6	ภาพประกอบช่วยให้เกิดความเข้าใจในบทเรียน					
7	คำอธิบายวิธีการเรียนด้วยบทเรียนแบบโปรแกรมชัดเจน					
8	มีการนำเข้าสู่บทเรียนในบทเรียนแบบโปรแกรม					
9	การนำเข้าสู่บทเรียนทำให้สนใจที่จะศึกษาบทเรียน					
10	คำอธิบายในบทเรียนมีความชัดเจน					
11	ตัวอย่างในบทเรียนช่วยให้เข้าใจในเนื้อหา					
12	จำนวนตัวอย่างในบทเรียนเหมาะสม					
13	ให้นิยามก่อนแล้วจึงยกตัวอย่างประกอบ					
14	คำสั่งในบทเรียนมีความชัดเจน					
15	คำถามในบทเรียนมีความชัดเจน					
16	มีการสรุปบทเรียนเป็นตอนๆ					

๒ ข้อ	๒ ข้อความ	๒ ระดับความคิดเห็น				
		๒ มากที่สุด	๒ มาก	๒ ปานกลาง	๒ น้อย	๒ น้อยที่สุด
16	๒ เปิดโอกาสให้ผู้อื่นเรียนโดยสรุปบทเรียนด้วยตนเอง					
17	๒ แบบฝึกหัดในบทเรียนตรงตามเนื้อหา					
18	๒ แบบฝึกหัดในบทเรียนเหมาะสม					
19	๒ บทเรียนแบบโปรแกรมมีจำนวนกรอบเหมาะสม					
20	๒ บทเรียนแบบโปรแกรมมีรายละเอียดที่น่าสนใจ					
21	๒ บทเรียนแบบโปรแกรมส่งเสริมให้ผู้อื่นเรียนเรียนตาม ความสามารถของตนเอง					
22	๒ ลักษณะของบทเรียนกระตุ้นให้ผู้อื่นเรียนมีความอยาก อยากเห็น					
23	๒ บทเรียนแบบโปรแกรมเป็นของใหม่ที่น่าสนใจ					
	๒ ๒ <u>ความรู้สึกของผู้เรียนหลังจากเรียนด้วยบทเรียน แบบโปรแกรม</u>					
24	๒ รู้สึกสนุกและเพลิดเพลินกับการเรียน					
25	๒ มีความสนใจที่จะเรียนจากบทเรียนแบบโปรแกรม					
26	๒ สามารถเรียนรู้จากบทเรียนแบบโปรแกรมได้					
27	๒ สามารถทำความเข้าใจบทเรียนได้					
28	๒ มีความตั้งใจเรียน					
29	๒ มีสมาธิในการเรียน					
30	๒ มีความมั่นใจในการเรียนมากกว่าการเรียนตามปกติ					
31	๒ ทุกคนสามารถเรียนจากบทเรียนแบบโปรแกรม					
32	๒ เรียนรู้หลักเกณฑ์ทางคณิตศาสตร์ได้เร็วกว่าการเรียน ตามปกติ					

๖ ขอ	๖ ขอความ	ระดับความคิดเห็น				
		มาก ที่สุด	มาก	ปาน กลาง	๖ น้อย	น้อย ที่สุด
	ค <u>กิจกรรมของครูและนักเรียนในการเรียนการสอนควบ บทเรียนแบบโปรแกรม</u>					
33	ปฏิบัติตามคำแนะนำในบทเรียนอย่างสม่ำเสมอ					
34	พบทวนบทเรียนล่วงหน้าก่อนที่จะถึงชั่วโมงเรียน					
35	เรียนได้เร็วหรือช้าตามความสามารถของตน					
36	ตรวจดูคำตอบทันที หลังจากทำแต่ละกรอบเสร็จ					
37	ไม่ดูคำตอบก่อนทำบทเรียน					
38	ทำแบบสอบถามก่อนและหลังการเรียนควบความซื่อสัตย์					
39	ทดสอบก่อนและหลังการเรียนทำให้ทราบความก้าวหน้า ของตน					
40	ครูอธิบายเป็นรายบุคคลเฉพาะเมื่อมีปัญหา					
	ง <u>ความสัมพันธ์ระหว่างครูและนักเรียนในการเรียนการสอน ควบบทเรียนแบบโปรแกรม</u>					
41	ผู้เรียนมีโอกาสช่วยเหลือกันในด้านการเรียนการสอน					
42	ผู้เรียนมีความเป็นตัวของตัวเอง					
43	ผู้เรียนไม่ถูกรบกวนในการเรียนจากเพื่อนๆ					
44	ครูสนใจผู้เรียนเป็นรายบุคคล					
45	ครูเป็นกันเองกับผู้เรียน					
46	ครูให้ความสำคัญในการเรียน					
47	ครูให้ความช่วยเหลืออย่างใกล้ชิด					
48	บรรยากาศในการเรียนดีกว่าการเรียนตามปกติ					

ตอนที่ 3

ความคิดเห็นและข้อเสนอแนะของท่านต่อการเรียนการสอนโดยวิธีบทเรียนแบบโปรแกรม

คำชี้แจง โปรดเขียนข้อความลงในช่องว่างที่เว้นไว้ให้ ตามความคิดเห็นของท่าน

.....

.....

.....

.....

.....

ภาคผนวก ข

รายชื่อผู้ทรงคุณวุฒิ

รายชื่อผู้ทรงคุณวุฒิที่ตรวจความตรงเนหาของแบบสอบถาม

1. รองศาสตราจารย์ ดร.สุจิต เพียรชอบ
2. รองศาสตราจารย์ ดร.ทีศนา แหมมดี
3. รองศาสตราจารย์ ประคอง กรรณสูตร
4. ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.อัจฉรา ประไพตระกูล
5. ผู้ช่วยศาสตราจารย์ พรหมพรรณ คุณมสิน



ประวัติผู้เขียน

นางกัญญา โพธิ์รัมย์ เกิดเมื่อวันที่ 24 ตุลาคม พ.ศ. 2493 ที่จังหวัดพระนครศรีอยุธยา
 ปรินญาการศึกษาบัณฑิต สาขามัธยมศึกษา (คณิตศาสตร์) จากวิทยาลัยวิชาการศึกษาพระนคร เมื่อ
 ปีการศึกษา 2515 ปัจจุบันรับราชการตำแหน่งอาจารย์ 1 ระดับ 4 ภาควิชาหลักสูตรและการสอน
 คณะศึกษาศาสตร์ วิทยาลัยครูสุรินทร์ กระทรวงศึกษาธิการ