



การออกแบบวงจรเครื่องวัดความเร็วรอบต่อหน้าทีปรากฏเป็นตัวเลข

จากผังงานและหลักการทํางานที่กล่าวมาแล้ว จะออกแบบวงจรเป็นภาค (Part) และหน่วย (Unit) ดังต่อไปนี้

ภาคนับและแสดงผล (Counter and Display Part)

ภาคนี้ประกอบไปด้วยหน่วยต่าง ๆ ๕ หน่วย ซึ่งจะได้อ่านเรียงตามลำดับ ดังต่อไปนี้

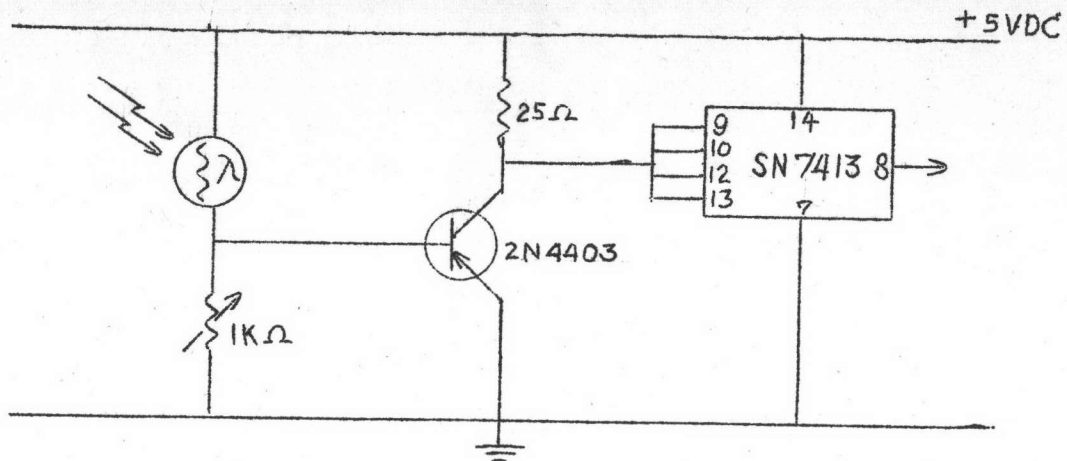
๑. หน่วยรับสัญญาณ (Receiver Unit) มีหน้าที่รับสัญญาณแสงที่สะท้อนจากแผ่นสะท้อนแสงที่ติดอยู่บนส่วนหมุนของเครื่องจักรกลใด ๆ แปลงเป็นสัญญาณไฟฟ้า ในลักษณะของโวลเตจพัลส์ (สัญญาณนี้จะถูกส่งไปให้หน่วยนับสัญญาณทันที) ในหน่วยรับสัญญาณ มีอุปกรณ์ที่ใช้คือ

- ๑.๑ โฟโตทรานซิสเตอร์
- ๑.๒ ทรานซิสเตอร์ หมายเลข 2N 4403
- ๑.๓ รีโอสตัท (Rheostat) ขนาด ๑ กิโลโอห์ม
- ๑.๔ ความต้านทานขนาด ๒๕ โอห์ม
- ๑.๕ ไอ.ซี. หมายเลข SN 7413

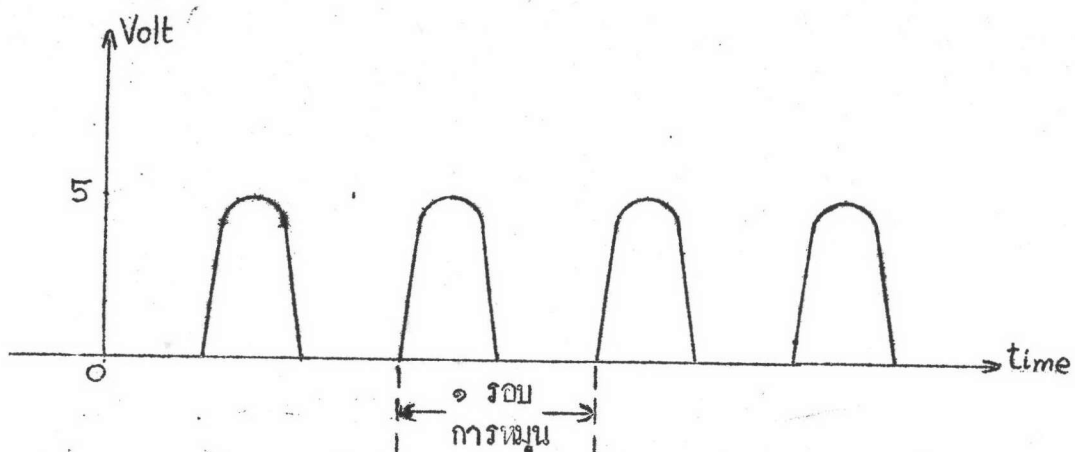
อุปกรณ์เหล่านี้ประกอบเป็นวงจรดังรูปที่ ๒

โฟโตทรานซิสเตอร์มีความต้านทาน ๒๕๐ โอห์ม - ๑ เมกกะโอห์ม และจะมีความต้านทานสูงมาก เมื่อไม่มีแสงสว่างส่องมายังโฟโตทรานซิสเตอร์ ทำให้ทรานซิสเตอร์ไม่ทํางาน เนื่องจากไม่มีกระแสไฟฟ้าไหลมายัง Base ของทรานซิสเตอร์ เมื่อมีแสงสว่างส่องมายังโฟโตทรานซิสเตอร์ ทำให้ความต้านทานของโฟโตทรานซิสเตอร์ลดลงอย่างรวดเร็ว และจะมีกระแสไฟฟ้าไหลมายัง Base ของทรานซิสเตอร์ ซึ่งมีค่าเป็นลบเมื่อเทียบกับ Emitter ดังนั้น ทรานซิสเตอร์จึงให้เอาพุตออกมาทาง Collector ประมาณ +5 VDC และจากสัญญาณแสงสะท้อนที่รับได้ จะให้เอาพุตเป็นโวลเตจพัลส์ ดังรูปที่ ๓

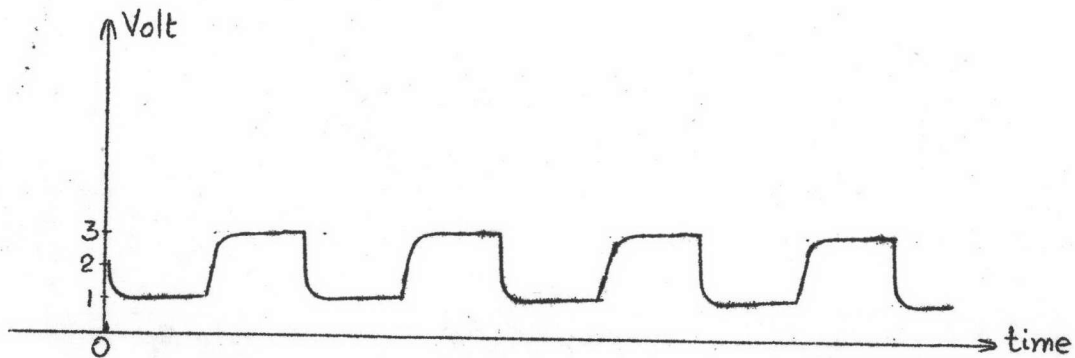
โวลเตจพัลส์ที่ออกจากวงจรโฟโตทรานซิสเตอร์จะถูกแปลงให้เป็นสแควร์เวฟ (Square Wave) โดยให้ผ่านวงจรชmitt ทริกเกอร์ (Schmitt Trigger) ซึ่งในที่นี้ใช้ ไอ.ซี. หมายเลข SN 7413 จะใ้รูปสัญญาณเปลี่ยนไปดังรูปที่ ๔ ซึ่งจะทำการนับสัญญาณทำได้ดียิ่งขึ้น



รูปที่ ๒ วงจรโฟโตทรานซิสเตอร์กับขั้วทรานซิสเตอร์



รูปที่ ๓ รูปคลื่นเอาพุทของโฟโตทรานซิสเตอร์



รูปที่ ๔ สัญญาณเอาพุทจากขั้วทรานซิสเตอร์

๒. หน่วยนับสัญญาณ (Counter Unit) ทำหน้าที่นับพัลส์สัญญาณที่ส่งจากหน่วยรับสัญญาณ โดยนับเป็นจำนวนเลขในระบบ บี.ซี.ดี. โดยใช้ ไอ.ซี. หมายเลข SN 7490 จำนวน ๔ ตัว เพื่อให้ได้ผลลัพธ์ ซึ่งจะปรากฏที่หน่วยแสดงผลใน แอล.อี.ดี. ชนิดเจ็ดเซกเมนต์ เป็นเลขระบบฐานสิบ จำนวน ๔ หลัก ตั้งแต่ ๐๐๐๐ ถึง ๙๙๙๙

แต่เนื่องจากปัญหาของการที่จะแสดงผลการนับสัญญาณในเวลา ๑ นาที เป็นช่วงเวลาที่ยาวเกินไป จึงต้องพิจารณาช่วงระยะเวลาสั้น ๆ ที่เหมาะสมซึ่งสามารถแสดงค่าตอบเป็นความเร็รรอบค่อนาทีออกมาได้ในช่วงเวลาสั้น ๆ นั้น ในที่นี้ พิจารณาเวลา ๓ วินาที เป็นระยะเวลาสั้น ๆ ดังกล่าว ซึ่งภาคนับและแสดงผล สามารถแสดงผลออกมาเป็นจำนวนรอบค่อนาทีได้ โดยใช้ ๒๐ คูณผลลัพธ์ที่นับใน ๓ วินาที มาเป็นค่าตอบ

ช่วงเวลา ๓ วินาที สามารถสร้างได้ในภาคเวลาซึ่งจะกล่าวถึงต่อไป

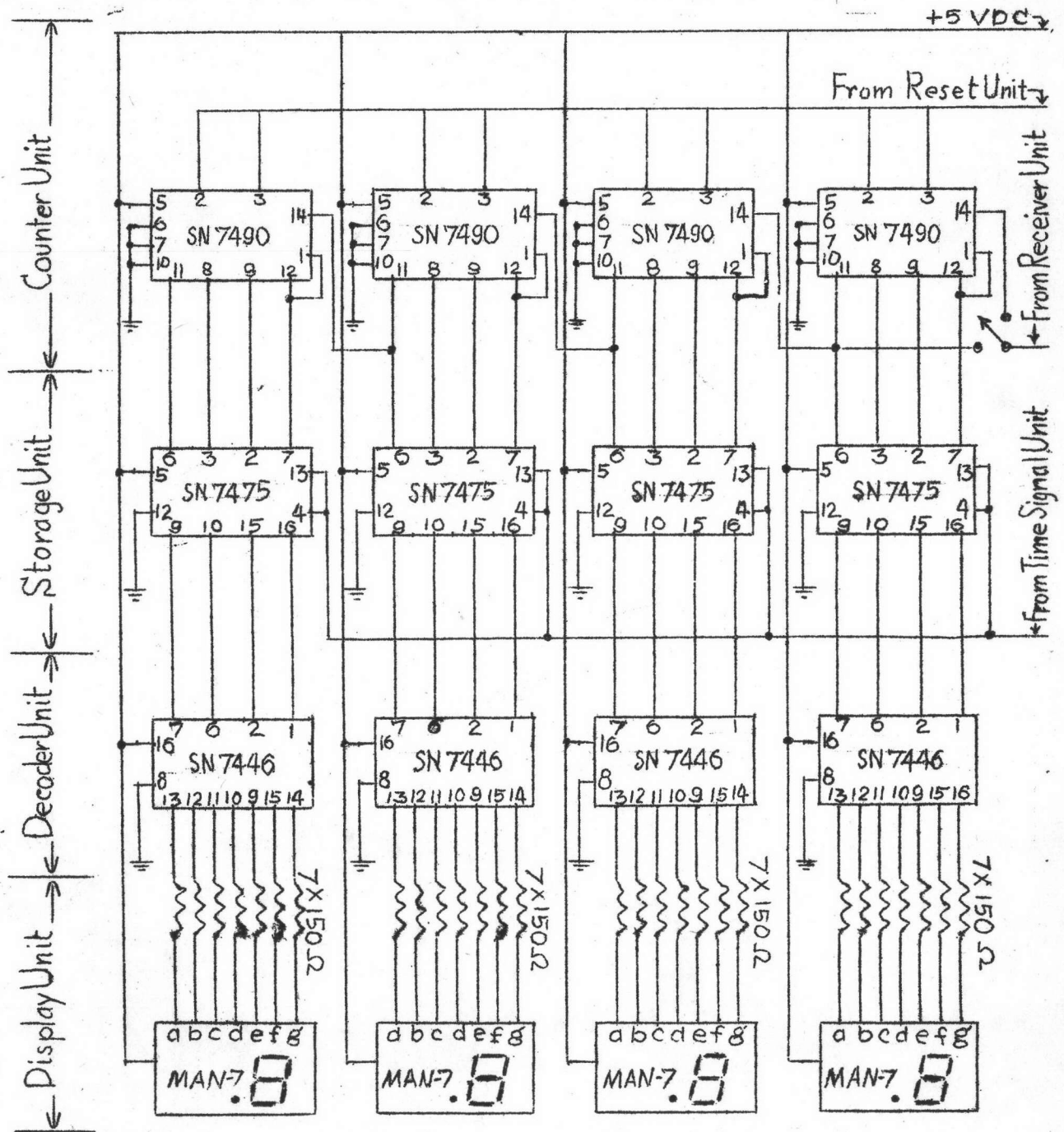
การคูณด้วย ๒๐ ค่าตอบจะได้เลขหลักหน่วยเป็น ๐ จึงต่อสวิทช์ให้รับสัญญาณไว้ ๒ ทางตามรูปที่ ๕ ในหน่วยนับสัญญาณ ดังนี้

ทางที่หนึ่งเมื่อต้องการนับสัญญาณในช่วงเวลาที่เกินกว่า ๓ วินาที ให้เลื่อนสวิทช์ให้พัลส์สัญญาณ เข้าที่ ไอ.ซี. หมายเลข SN 7490 ตัวที่นับสัญญาณเป็นหลักหน่วย (ตัวขวาสุดในวงจร)

ทางที่สอง เมื่อต้องการนับสัญญาณให้ทราบผลภายใน ๓ วินาที ให้เลื่อนสวิทช์ให้พัลส์สัญญาณเข้าที่ ไอ.ซี. หมายเลข SN 7490 ตัวที่นับสัญญาณเป็นหลักสิบ สำหรับ ไอ.ซี. หมายเลข SN 7490 ตัวที่นับสัญญาณเป็นหลักหน่วยที่จะนับสัญญาณเป็นศูนย์ตลอดเวลา สัญญาณที่เข้ามาจึงเหมือนกับถูกคูณด้วยสิบ ทำให้สัญญาณที่หน่วยแสดงผลจะปรากฏเป็น ๑๐ เท่าของ ๓ วินาที หรือเป็นความเร็รรอบใน ๓๐ วินาที จึงต้องคูณสัญญาณ ที่ได้นั้นด้วย ๒ อีกครั้งหนึ่ง เพื่อจะได้ตัวเลขเป็นความเร็รรอบใน ๖๐ วินาที กระทำได้โดยติดแถบสะท้อนแสง ๒ แถบไว้ที่ส่วนหมุนของเครื่องจักรกลที่ต้องการวัดความเร็รรอบนั้น ฉะนั้น ใน ๑ รอบ ก็จะนับเป็น ๒ รอบ ค่าที่ได้จึงจริงจึงเป็นความเร็รรอบค่อนาทีตามต้องการ

๓. หน่วยสะสมสัญญาณ (Storage Unit) ทำหน้าที่เก็บสัญญาณไฟฟ้าที่ส่งเป็นเลขระบบ บี.ซี.ดี. จากหน่วยนับสัญญาณมาสะสมไว้จนถึงเวลาที่ต้องการ (๓ วินาที, ๓๐ วินาที, ๖๐ วินาที หรือ ๑ นาที ตามต้องการ) ซึ่งเมื่อถึงเวลาดังกล่าวจะมีสัญญาณไฟฟ้าจากภาคเวลาส่งเข้ามา สัญญาณที่สะสมไว้จึงจะถูกส่งผ่านหน่วยแปลงสัญญาณไปแสดงผลที่หน่วยแสดงผล ถ้าไม่มีหน่วยสะสมสัญญาณตัวเลขที่หน่วยแสดงผล จะกระพริบตลอดเวลา ตามความเร็รรอบของเครื่องจักรที่นับสัญญาณเข้ามาตลอดเวลา

หน่วยนี้ใช้ ไอ.ซี. หมายเลข SN 7475 จำนวน ๔ ตัว ต่อเป็นวงจรดังรูปที่ ๕



รูปที่ ๕ วงจรภาคนับและแสดงผล

๔. หน่วยแปลงสัญญาณ (Decoder Unit) จะแปลงสัญญาณ บี.ซี.ดี. จากหน่วยสะสมสัญญาณ เป็นสัญญาณไฟฟ้าของตัวเลขต่าง ๆ ในระบบฐานสิบตามมาตรฐานของ แอล.อี.ซี.ชนิด ๗ เซ็กเมนต์

หน่วยนี้ใช้ ไอ.ซี. หมายเลข SN 7446 จำนวน ๔ ตัว ต่อเป็นวงจรรูปที่ ๕

๕. หน่วยแสดงผล (Display Unit) ใช้ แอล.อี.ซี.ชนิด ๗ เซ็กเมนต์ ๔ ตัว เป็นตัวรับสัญญาณที่แปลงแล้วจากหน่วยแปลงสัญญาณ มาปรากฏเป็นตัวเลขระบบฐานสิบ

แอล.อี.ซี.ชนิด ๗ เซ็กเมนต์ที่ใช้ ณ ที่นี้ เป็นหมายเลข MAN-7 ใช้ความต้านทานขนาด ๑๕๐ โอห์มต่ออนุกรมจากหน่วยแปลงสัญญาณมาเข้าเซ็กเมนต์ทั้ง ๗ ของ แอล.อี.ซี. รวม ๒๘ ตัว ตั้งแสดงในรูปที่ ๕

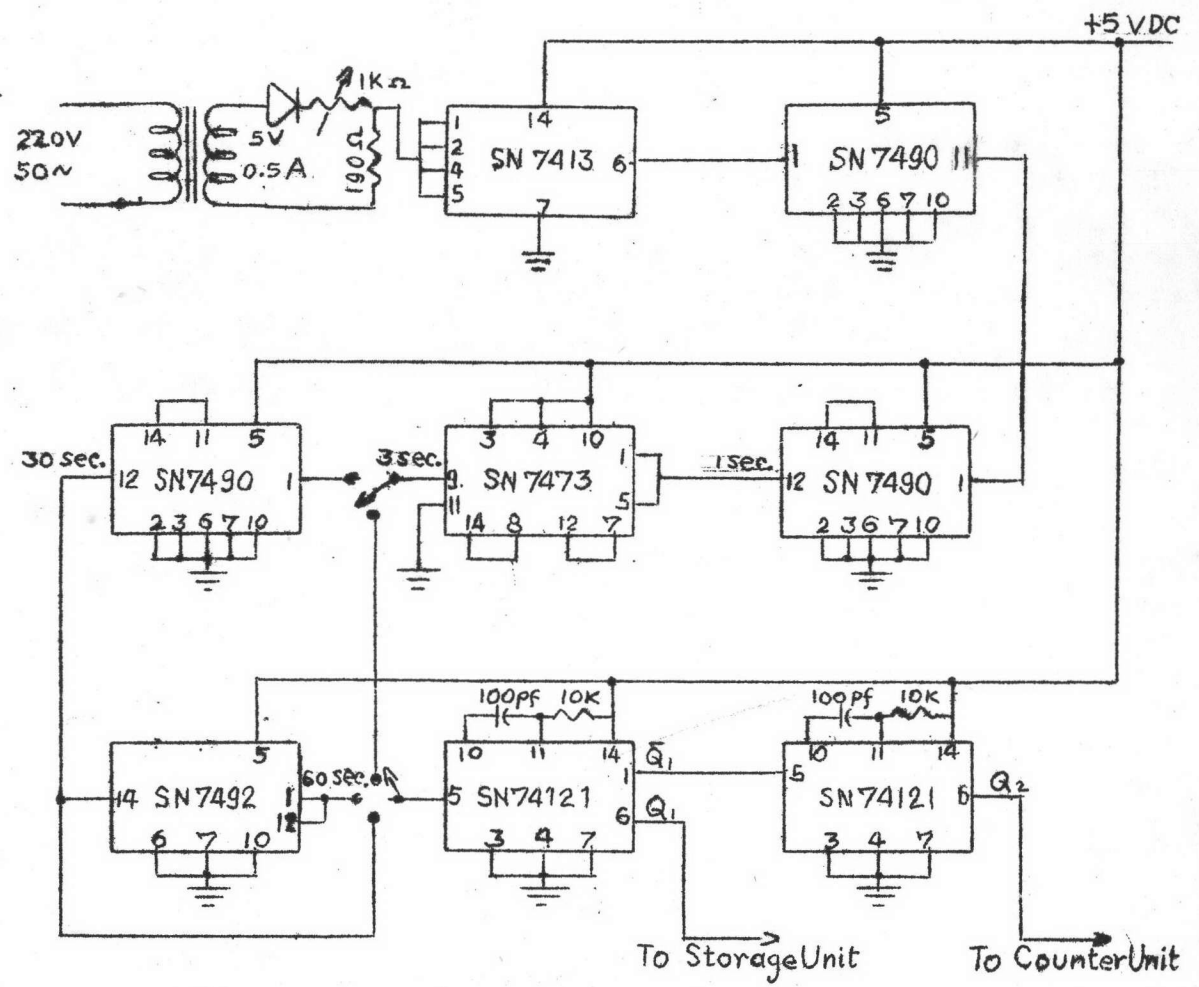
ภาคนับและแสดงผล ซึ่งแสดงเป็นวงจรตามรูปที่ ๕ สามารถนับและแสดงผลได้ตามต้องการ ตัวเลขจะสะสมและปรากฏออกมาเพิ่มขึ้นเรื่อย ๆ จนกว่าจะครบ ๙๙๙๙ แล้วจึงจะกลับเป็น ๐๐๐๐ ใหม่ หรือจะกลับเป็น ๐๐๐๐ ใหม่ เมื่อตัดไฟพวกที่เลี้ยงวงจรนับออกก็ได้ วิธีการตั้งกล่าวมีสิ่งที่ต้องการ สิ่งที่ต้องการคือจะต้องสร้างสัญญาณเวลา มาป้อนให้หน่วยนับสัญญาณ หยุดนับแล้วให้หน่วยแสดงผล แสดงตัวเลขที่นับได้ให้ปรากฏออกมาตามเวลาที่ต้องการ

ภาคเวลา (Timing Part)

ภาคนี้ทำหน้าที่สร้างสัญญาณเวลา เพื่อจับเวลาให้ภาคนับและแสดงผล กล่าวคือเมื่อมีการนับสัญญาณจนถึง เวลาที่กำหนด จะมีสัญญาณเวลาจากภาคเวลา ให้หน่วยสะสมสัญญาณส่งผลที่นับสะสมไว้ไปแสดงผล ก็ให้หน่วยนับสัญญาณนับสัญญาณเป็นศูนย์ และพร้อมที่จะนับสัญญาณชุดต่อไป ภาคเวลาแบ่งออกเป็นหน่วยต่าง ๆ ๒ หน่วย ดังนี้

หน่วยเวลาอ้างอิง (Referent Time Unit) มีหน้าที่สร้างสัญญาณเวลาอ้างอิงขึ้น

๑ ชุด หรือหลายชุด ในที่นี้สร้างไว้ ๓ ชุดคือ ๓ วินาที, ๓๐ วินาที และ ๑ นาที เพื่อใช้ในจุดมุ่งหมายต่าง ๆ กัน มีวงจรที่ใส่แสดงในรูปที่ ๖



รูปที่ ๖ วงจรการวัดเวลา

การทำงานตามผังงานและวงจร มีดังนี้

๑. แปลงไฟฟ้ากระแสสลับ ๒๒๐ โวลต์ ๕๐ เฮิรตซ์ เป็น ๕ โวลต์ ๕๐ เฮิรตซ์ โดยทรานส์ฟอর্মเมอร์

๒. ผ่านไฟฟ้ากระแสสลับ ๕ โวลต์ ๕๐ เฮิรตซ์ เข้าวงจร

ได้เป็น Pulsating DC

๓. ผ่าน Pulsating DC เข้าขั้วมิตทริกเกอร์ เพื่อแปลงรูปเป็นสแควร์เวฟ

๔. ทารความถี่ ๕๐ เฮิรตซ์ ด้วย ๕ โคบายาน ไอ.ซี. หมายเลข SN 7490 เหลือความถี่ ๑๐ เฮิรตซ์ หรือเท่ากับช่วงเวลา ๑/๑๐ วินาที

๕. ทารความถี่ ๑๐ เฮิรตซ์ ด้วย ๑๐ โคบายาน ไอ.ซี. หมายเลข SN 7490 เหลือความถี่ ๑ เฮิรตซ์ หรือเท่ากับช่วงเวลา ๑ วินาที

๖. จากความถี่ ๑ เฮิรตซ์ ทารความถี่ขึ้นด้วย ๓ โคบายาน ไอ.ซี. หมายเลข SN 7473 เหลือความถี่ ๑/๓ เฮิรตซ์ หรือเท่ากับช่วงเวลา ๓ วินาที

๗. จากความถี่ ๓ วินาที มีวิศวะเลือกทางเดินของสัญญาณ ๒ ทาง

ทางที่หนึ่งให้ช่วงเวลา ๓ วินาที ไปหน่วยสัญญาณเวลา เพื่อส่งสัญญาณเวลาให้ภาคนับและแสดงผลเหตุการณ์นับแล้วแสดงผลออกมาเป็นค่าความเร็วรอบต่อนาทีภายใน ๓ วินาที

ทางที่สอง นำความถี่ ๓ เฮิรตซ์ ไปทารด้วย ๑๐ โคบายาน ไอ.ซี. หมายเลข เพื่อให้ได้ช่วงเวลา ๓๐ วินาที

๘. จากข้อ ๗ ความถี่ ๑/๓๐ เฮิรตซ์ จะถูกทารด้วย ๒ เพื่อทำให้เป็น ๑/๖๐ เฮิรตซ์ หรือเท่ากับช่วงเวลา ๖๐ วินาที หรือ ๑ นาที โดยการชานเข้าไปใน ไอ.ซี. หมายเลข SN 7492

๙. จากช่วงเวลา ๓๐ วินาที และ ๑ นาที สามารถแยกส่งไปให้หน่วยสัญญาณเวลาให้สร้างสัญญาณเวลาให้ภาคนับและแสดงผล ทำงานในช่วงเวลาดังกล่าวได้ซึ่งขึ้นอยู่กับความต้องการที่จะให้มีการแสดงผลในช่วงเวลาใด

หน่วยสัญญาณเวลาและรีเซ็ต (Time Signal and Reset Unit)

หน่วยนับหน้าที่สร้างสัญญาณขึ้นตามช่วงเวลาสร้างขึ้นในหน่วยเวลาอ้างอิง ใช้ ไอ.ซี. หมายเลข SN 74121 จำนวน ๒ ตัว คือเป็นวงจรตั้งรูปที่ ๖ ซึ่งสามารถแบ่งเป็นส่วนตามหน้าที่ได้ ๒ ส่วนดังนี้

๑. ส่วนสร้างสัญญาณเวลา ส่วนนี้จะสร้างพัลส์ของสัญญาณทุก ๆ กั้นพัลส์ของสัญญาณที่สร้างในหน่วยเวลาอ้างอิง ซึ่งอาจจะเป็น ๓ วินาที, ๓๐ วินาที, หรือ ๑ นาทีแล้วแต่ความต้องการที่จะใช้ ทั้งแสดงในรูปที่ ๗.๑ และรูปที่ ๗.๒ สัญญาณนี้จะถูกส่งให้หน่วยสะสมสัญญาณในภาคนี้และแสดงผล เพื่อให้ขั้วสัญญาณที่สะสมไว้ออกไปหน่วยแปลงสัญญาณต่อไป

ความกว้างของพัลส์สัญญาณเวลาคำนวณได้จากสูตร (1)

$$T_p = \tau \ln 2$$

หรือ

$$= 0.69 \times R \times C$$

ในที่นี้เลือกใช้ (2)

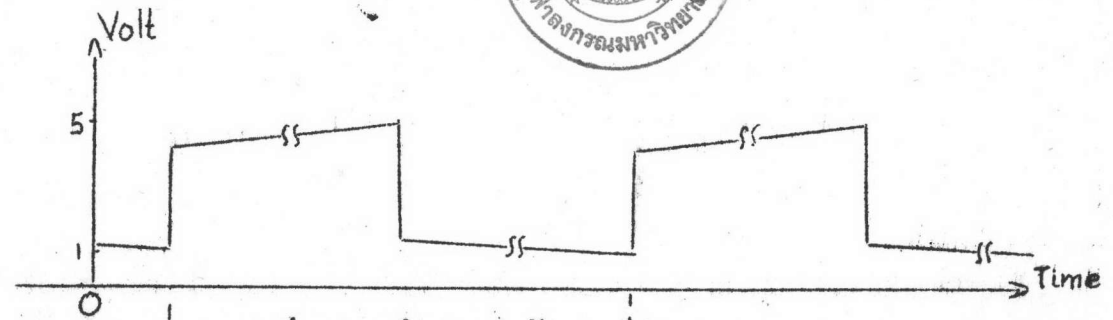
$$R = 10 \text{ K - ohms}$$

$$C = 100 \text{ pf}$$

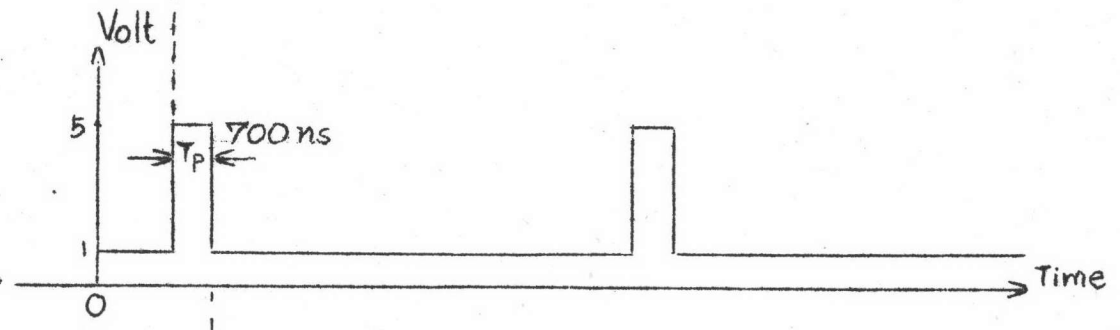
ซึ่งได้ $T_p = 700 \text{ ns}$

๒. ส่วนสร้างสัญญาณรีเซ็ต ส่วนนี้จะสร้างพัลส์ของสัญญาณ เช่นเดียวกับของสัญญาณเวลา โดย SN 74121 ตัวที่ ๒ รับสัญญาณ Q จาก SN 74121 ตัวแรกมาสร้างสัญญาณรีเซ็ตขึ้นโดยใช้สัญญาณ Q ส่งให้หน่วยนับสัญญาณเพื่อให้นับค่าเป็นศูนย์ พร้อมทั้งจะนับสัญญาณชุดใหม่ต่อไป

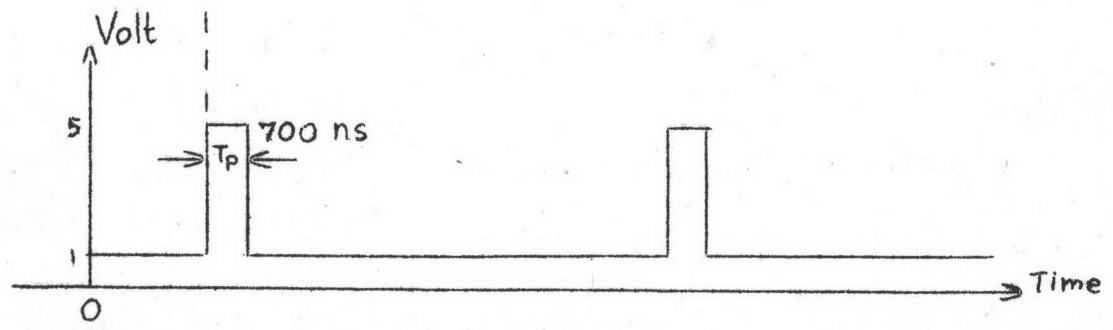
1. Millman and Taub, Pulse, Digital and Switching Wave Forms P.415
 2. Digital Integrated Circuit, NS Vational P.1-76



← ช่วงเวลาที่จะเลือกใช้ →
 สัญญาณเวลาดำเนิน



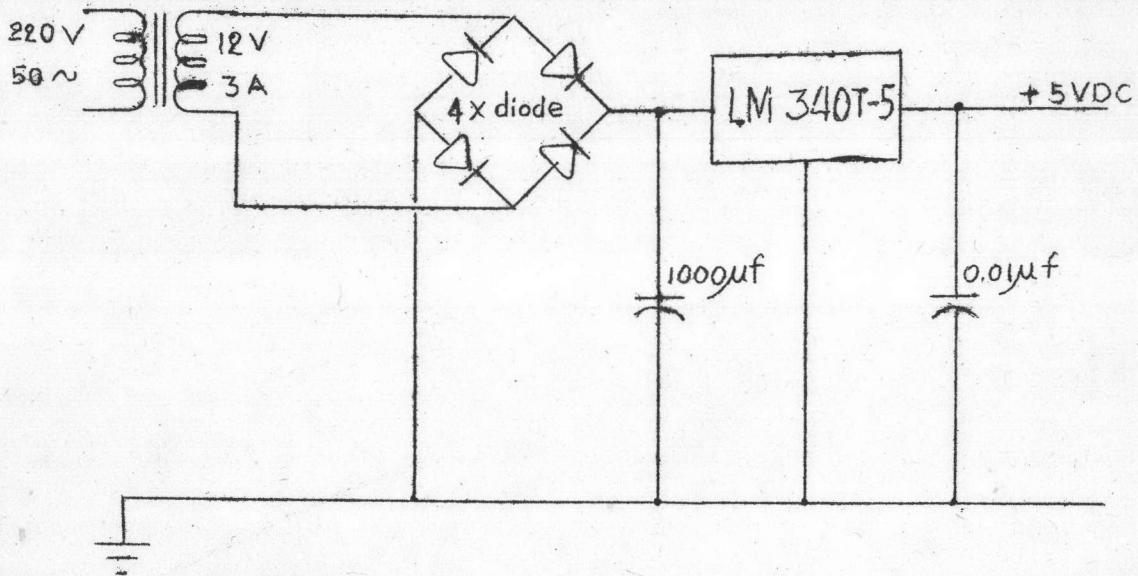
สัญญาณเวลา



สัญญาณวี เวิท

ภาคพาวเวอร์ซัพพลาย (Power Supply Part)

เป็นภาคจ่ายกำลังไฟฟ้า ให้วงจรการทำงานของเครื่องวัดความเร็วรอบก่อนที่ปรากฏเป็นตัวเลข โดยแปลงจากไฟฟ้ากระแสสลับ ๒๒๐ โวลต์ ให้เป็นไฟฟ้ากระแสตรง ๕ โวลต์ ใช้อุปกรณ์ต่าง ๆ เป็นวงจรดังแสดงในรูปที่ ๔



รูปที่ ๔ วงจรภาคพาวเวอร์ซัพพลาย

000702