

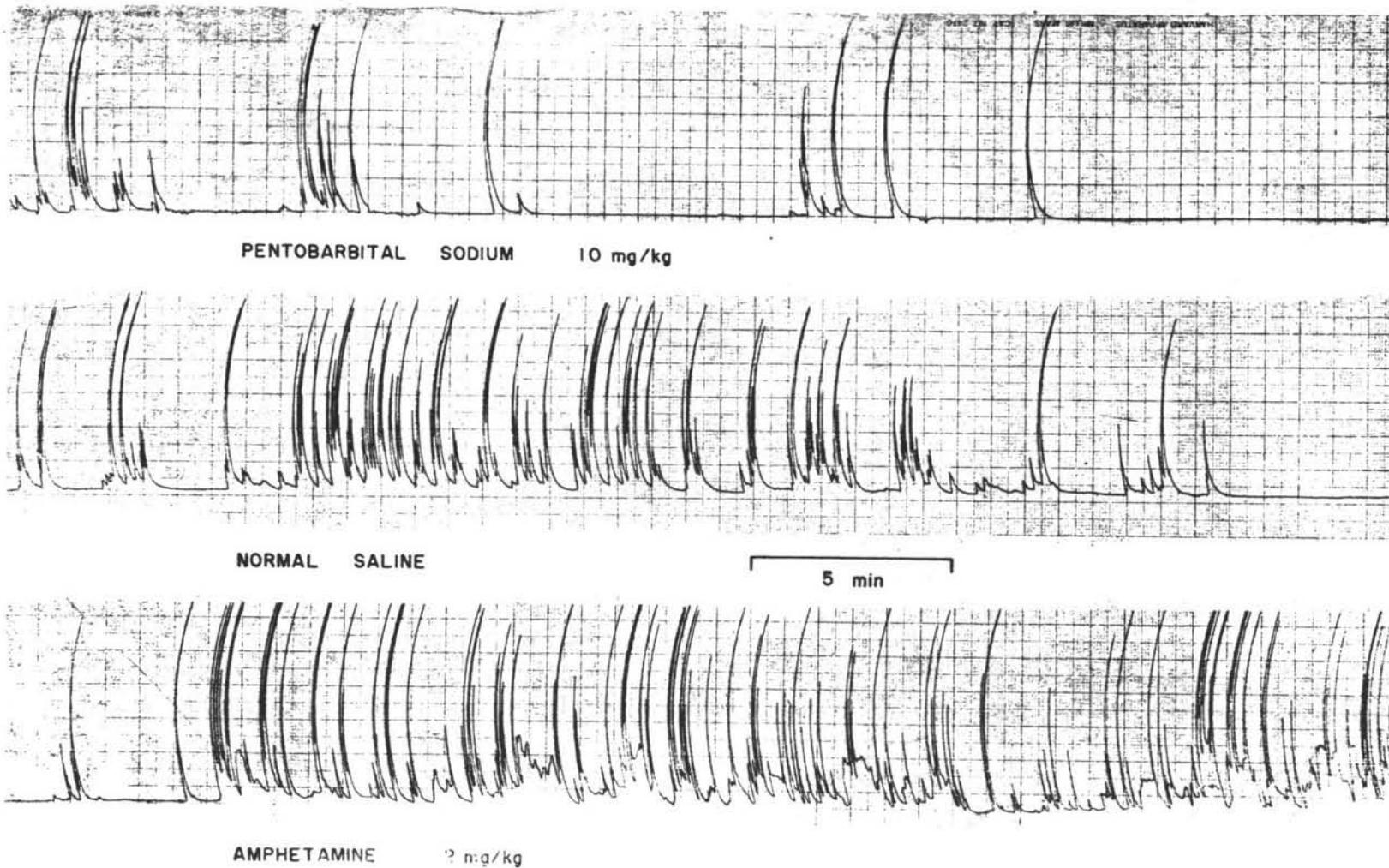


๑. เครื่องกันแบบที่สร้างขึ้น

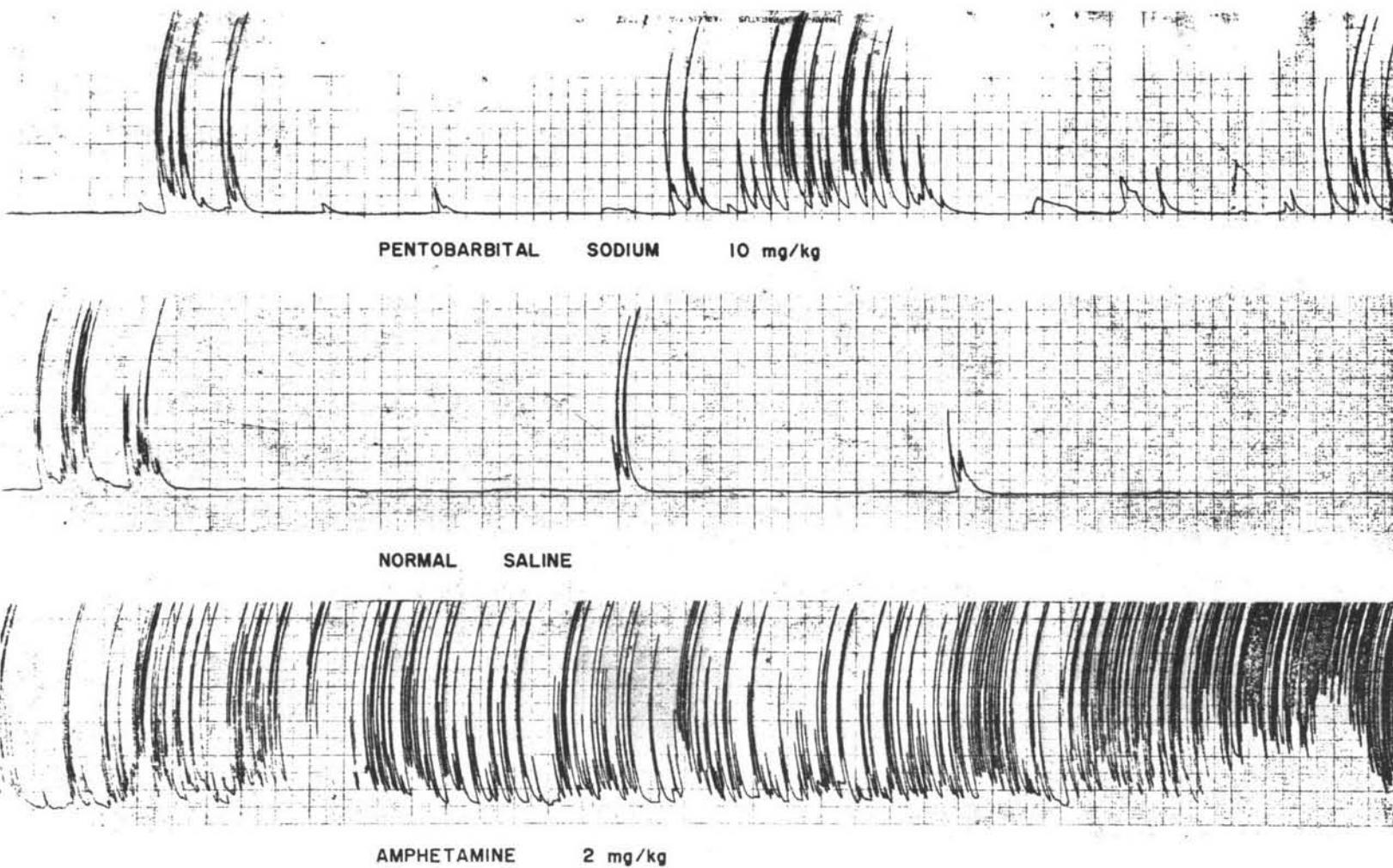
งานวิจัยนี้เป็นงานที่จะพัฒนาและสร้างเครื่องมือที่อัปพุทธกรรมการ เกตต่อนไหว คั้งนั่งจิงไก้มีการสร้าง เครื่องกันแบบขึ้น ซึ่งมีส่วนประกอบและการทำงานแสดงได้เป็น แผนภูมิคงในรูปที่ 19 รายละเอียดและการทำงานของส่วนประกอบทั้ง ๆ ได้กล่าวไว้ แล้วในบทที่ 2 หลักการทำงานใหญ่ ๆ ของเครื่องคั้งกล้ามมีคั้นนี้ คือ เริ่มจากภาค รับสัญญาณรับสัญญาณ 50 Hz จากชุดความถี่ของกรง เมื่อสัตว์ทดลองล้มสัมผัส แล้วก็จะเปล่ง สัญญาณที่ได้ให้หมายความกับภาคแม้ กรณีเข้าภาคแม้สัญญาณจะบ่ำມายังภาคใหม่มีง และ สวิชซึ่งเสียก่อน เพื่อควบคุมสัญญาณให้ผ่านเข้าไปในภาคแม้ในช่วงเวลาที่เราต้องการ แล้วสัญญาณจะเข้าภาคแม้จากการแม้ซึ่งเป็นรหัส BCD ที่ส่งมาเข้าภาคทดลองรหัส ซึ่งจะส่งเข้าภาคแม้แสดงผลออกเป็นคิจกอดส่วนหนึ่ง อีกส่วนหนึ่งของสัญญาณที่จะส่งเข้า ภาคแม้ได้ถูกแยกส่งเข้าภาคแปลผลออกเป็นอนาคตอtok เพราะฉะนั้นห้องภาคอาจห้ามของ เครื่องมี 2 แบบ ก็คือ แบบคิจกอดและแบบอนาคตอtok

๒. การประเมินผลเครื่องกันแบบที่สร้างขึ้น

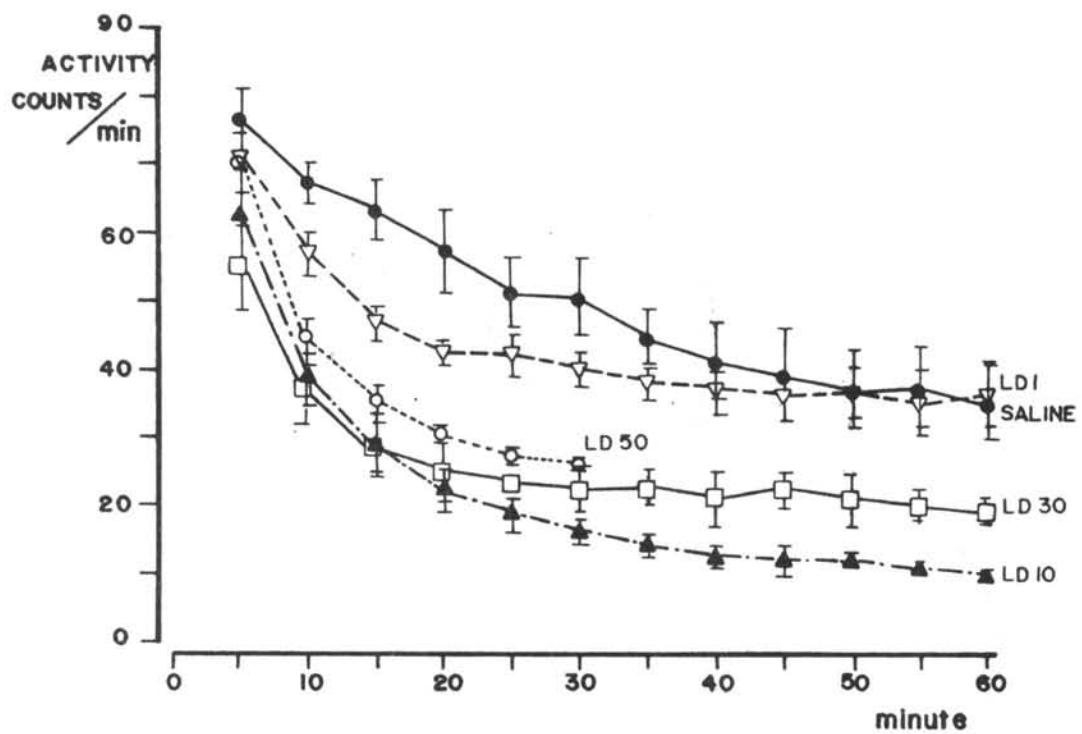
ในการที่จะให้ได้มาซึ่งความแน่ใจว่า เครื่องมือที่สร้างขึ้นจะใช้งานได้ เราจะ ต้องนำเครื่องคั้งกล้ามมาทำการทดลองใช้งานแล้วประเมินผลของการใช้งานจากการทดสอบ นั้น ใน การทดลอง ได้ให้สัตว์ทดลองคือหนูเัดจักร (mice) เดินในกรง แล้วอ่านผลที่ได้ ว่า ควรกับความเป็นจริงที่สั้น เกา เน้นค้ายความเปล่าหรือไม่คือ เมื่อสัตว์ทดลองมีการเดิน เครื่อง ก็ควรจะแม้ได้ จากนั้นเพื่อจะให้ทราบว่า เครื่องนี้สามารถลดความแตกต่าง ของผลการ ทดลอง (อัตราการเกตต่อนไหว) ซึ่งอาจเกิดจากสภาวะทั่ว ๆ กันของระบบประสาทส่วน



รูป 23 แสดง patterns ของอัตราการเกล่อนในช่องหู เมื่อได้รับ pentobarbital sodium
ขนาด 10 mg/kg (pattern บน), น้ำเกลือ(pattern กลาง และ amphetamine
ขนาด 2 mg/kg (pattern ล่าง) ใน 30 นาทีแรก



รูป 24 แม็ตช์ patterns ของอัตราการเต้นหัวใจของหมู เมื่อได้รับ pentobarbital sodium
ขนาด 10 mg/kg (pattern บน), น้ำเกลือ(pattern กลาง) และ amphetamine
ขนาด 2 mg/kg (pattern ล่าง) ใน 30 นาทีต่อมา



รูปที่ 25 กราฟแสดงอัตราการเคลื่อนไหวของหนู เมื่อไดรับ dioscorine ในขนาด LD 1 (10.0 mg/kg) LD 10(21.5 mg/kg) , LD 30(27.0 mg/kg) และ LD 50 (31.6 mg/kg)

กลวงไก่หรือไม่ไก่ห่าโดย ให้ยาตาม ๆ กับสัตว์ทดลอง ยาที่ให้ไก่เลือกใช้ 2 ชนิดก็จะ
ชนิดแรกจะเป็นยาพอกกระคุนระบบประสาทส่วนกลางซึ่งในการทดลองได้ใช้ amphetamine
(2 mg/kg⁽³²⁾ โภยฉีดเข้าช่องห้อง) ซึ่งมีผลในการเพิ่ม motor activity⁽¹⁾
ชนิดหลังจะใช้ยาพอกกระปาระส่วนกลางซึ่งในการทดลองได้ใช้ pentobarbital sodium
(10 mg/kg⁽³³⁾ โภยฉีดเข้าช่องห้อง) ผลการทดลองเมื่อบันทึกผลแบบอนาล็อกจะได้
patterns ของพฤติกรรมการเคลื่อนไหวตามรูปที่ 23 และ 24

เมื่อนำหนูถูกจาร์มาทดลองโดยฉีด dioscorine ในขนาด LD₁, LD₁₀, LD₃₀,
และ LD₅₀ (10.0, 21.5, 27.0, และ 31.6 mg/kg ตามลำดับ) แล้วนำผลที่
บันทึกไว้จากตัวเลขมาหาอัตราการเคลื่อนไหว นำคำศัพท์ความแสดงบันทึกภาพ
จะได้ผลภาพรูปที่ 25 ผลจากการแสกนว่า dioscorine มีฤทธิ์ทำให้หนูมีจักษณ์การ
เคลื่อนไหวลดลง ซึ่งสอดคล้องกับผลงานวิจัยของอาจารย์มุยุงค์ ตันติรัตน์ และคณะ⁽³⁴⁾