

การหามวลที่ถูกต้องของเครื่องปฏิกรณ์

4.1 ทฤษฎีการรบกวน (Perturbation Theory)

การเปลี่ยนแปลงขนาดของเครื่องปฏิกรณ์ เนื่องจากกรณีที่แท่งเชื้อเพลิงถูก
 เเจาะเพื่อใส่แท่งควบคุม หรือเนื่องจากกรเกิดสิ่งมีพิษ (poison) หรือการเปลี่ยนแปลง
 อุณหภูมิ สามารถหาได้โดยอาศัยทฤษฎีการรบกวน การที่มีสิ่งที่มีรบกวนจะทำให้เกิดการ
 เปลี่ยนแปลงในเครื่องปฏิกรณ์ เช่นทำให้เครื่องที่อยู่ในสภาพวิกฤต มาอยู่ในสภาพที่
 วิกฤต (sub-critical) คือเครื่องไม่ทำงานได้ การคำนวณส่วนใหญ่ก็เพื่อหาส่วนที่จะ
 ต้องนำมาคิดชดเชยส่วนที่เปลี่ยนแปลงเพื่อให้เครื่องปฏิกรณ์อยู่ในสภาพวิกฤตต่อไป เช่น
 คำนวณมวลของเชื้อเพลิงที่ต้องนำมาเพิ่ม เนื่องจากกร เเจาะแท่งเชื้อเพลิงเพื่อใส่แท่ง
 ควบคุม ส่วนการรบกวนเนื่องจากกรณีอื่น ๆ ทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลงน้อยมาก จึง
 ไม่คิดหามวลที่ต้องมาเพิ่มเนื่องจากกรณีเหล่านี้

พิจารณากรณีที่มีนิวตรอนมีความเร็วหลายกลุ่ม (multi-group) และไม่อยู่ใน
 สถานะคงที่ สมการของกลุ่มที่ i จะเขียนในรูปทั่ว ๆ ไปได้เป็น

$$\sum_{j=1}^m M_{ij} \phi_j = \frac{\partial \phi_i}{\partial t} \quad (4.1)$$

เมื่อ M_{ij} คืออ็อปอเรเตอร์ (operator)

ϕ_i คือฟังก์ชันของนิวตรอนกลุ่มที่ i

ถ้านิวตรอนทั้งหมดมีอยู่ m กลุ่ม สมการจะเขียนได้เป็น

$$M \phi = \frac{\partial \phi}{\partial t} \quad (4.2)$$

ในที่นี้ M คือแมทริกซ์อ็อปอเรเตอร์ (matrix operator)

ϕ คือ ชุดของเวกเตอร์ (vector set) $(\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_m)$

¹ Ibid., pp. 315 - 316

ถ้าพิจารณาให้ค่าคอมพิวไปของสมการ (4.2) เป็น

$$\phi_i = \phi_{i0} e^{i\omega t} \quad (4.3)$$

ดังนั้น

$$\frac{d\phi_i}{dt} = \omega_i \phi_i \quad (4.4)$$

ω_i คือส่วนกลับของคาบของเครื่องปฏิกรณ์² (reactor period)

มีค่า $= \frac{1}{T}$ เมื่อ T คือคาบของเครื่องปฏิกรณ์

ω_i สำหรับแต่ละกลุ่มมีค่าเท่ากัน³

ดังนั้นสมการ (4.2) เขียนได้เป็น

$$M \phi = \omega \phi \quad (4.5)$$

ค่าคอมพิวไปของสมการ (4.5) จะเป็นอนุกรมของค่าไอเกน (eigenvalues) ค่าไอเกน ω_k สอดคล้องกับค่าไอเกนฟังก์ชัน (eigenfunction) ϕ_k และค่าไอเกนเหล่านี้มีเพียงค่าเดียวที่เป็นบวก ซึ่งสอดคล้องกับคาบคงที่ (stable period) ของเครื่องปฏิกรณ์⁴ และสัมพันธ์กับควาวิเสถียรของเครื่องปฏิกรณ์ ในที่นี้จะไม่พิจารณาค่าไอเกนที่เป็นลบ เพราะค่าเหล่านี้แทน ทรานเซียน (transient) ซึ่งลดลงเทียบกับเวลา ในขณะที่เครื่องปฏิกรณ์ วิกฤตอยู่ในสถานะคงที่ ω เป็นศูนย์ และการรบกวนจะทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลงของ ω น้อยมาก

สมมติว่า เกิดการเปลี่ยนแปลงเล็กน้อยในเครื่องปฏิกรณ์ เช่น เอาตัวดูดกลืน (absorber) ใส่เข้าไป ให้การเปลี่ยนแปลงนี้แทนด้วยข้อผิดพลาดเรเตอร์ P ในขณะนั้น พลิกซ์ของนิวตรอนจะมีค่าเป็น ϕ' และ ω จะเปลี่ยนเป็น ω' สมการ (4.5) จะเขียนได้ใหม่เป็น

²Ibid., p. 293

³Ibid., p. 373

⁴Ibid., p. 300

$$(M + P) \phi' = \omega' \phi' \quad (4.6)$$

เมื่อ ϕ' เป็นฟังก์ชันเมื่อถูกรบกวน และ ω' เป็นค่าไอเกินค่าใหม่

4.2 เซลฟ์แอดจอยท์และแอดจอยท์ออพเพอเรเตอร์ (Self-Adjoint and Adjoint Operator)

ถ้าไอเกินฟังก์ชันของสมการ (4.5) ตั้งฉากกันทั้งหมด (form complete orthogonal set) M เรียกว่า เซลฟ์แอดจอยท์⁵

พิจารณาเฉพาะไอเกินฟังก์ชันสองตัวของสมการ (4.5) คือ ϕ_k และ ϕ_1 จะได้

$$M \phi_k = \omega_k \phi_k \quad \text{และ} \quad M \phi_1 = \omega_1 \phi_1$$

คูณสมการแรกด้วย ϕ_1 และสมการหลังด้วย ϕ_k แล้วอินทิเกรตแต่ละสมการตลอดทั่วทั้งปริมาตรของเครื่องปฏิกรณ์ จะได้ผลเป็น

$$\int \phi_1 M \phi_k \, dV = \omega_k \int \phi_k \phi_1 \, dV$$

และ

$$\int \phi_k M \phi_1 \, dV = \omega_1 \int \phi_k \phi_1 \, dV$$

จากการลบกันจะได้

$$\int \phi_1 M \phi_k \, dV - \int \phi_k M \phi_1 \, dV = (\omega_k - \omega_1) \int \phi_k \phi_1 \, dV \quad (4.7)$$

ถ้าไอเกินฟังก์ชัน ϕ_k และ ϕ_1 ตั้งฉากกัน

$$\begin{aligned} \int \phi_k \phi_1 \, dV &= c_k & k &= 1 \\ &= 0 & k &\neq 1 \end{aligned}$$

ในกรณีนี้ถือว่า $k \neq 1$ ดังนั้นจากสมการ (4.7) จะได้ว่า

⁵Ibid., p.373

$$\int \rho_k^* M \rho_1 dv = \int \rho_1 M \rho_k^* dv \quad (4.8)$$

ในกรณีนี้ M เรียกว่า เป็นเซลล์ฟูลแอ็คร้อยท์ ซึ่งจะพบในกรณีของเครื่องปฏิกรณ์ ที่ไม่มีตัวสะท้อน และใช้ทฤษฎีวงรี

สมมติว่า ไอแกนฟังก์ชันไม่ตั้งฉากกัน เช่นในกรณีที่เครื่องปฏิกรณ์มีตัวสะท้อนแล้ว จะสามารถให้ค่าจำกัดความของ M^t ซึ่งเป็นแอ็คร้อยท์ออปเพอเรเตอร์ ได้เป็น

$$\int \rho_k^* M^t \rho_1 dv = \int \rho_1 M^t \rho_k^* dv \quad (4.9)$$

เมื่อ ρ_k^* เรียกว่าแอ็คร้อยท์ฟังก์ชัน เป็นไอแกนฟังก์ชันของสมการแอ็คร้อยท์

$$M^t \rho^* = \omega^* \rho^* \quad (4.10)$$

เมื่อ ω^* เป็นคอมเพล็กคอนจูเกต (complex conjugate) ของ ω

โดยทั่วไปแล้วแอ็คร้อยท์ออปเพอเรเตอร์ M^t หาได้โดยแทน M_{k1} แต่ละตัวของ M ด้วยคอมเพล็กคอนจูเกตของมัน แล้วเปลี่ยนภายใน เมทริกซ์จากแถวนอน (row) เป็นแถวตั้ง (column), M_{k1} แต่ละตัวจะกลายเป็น M_{1k}^* เมื่อ k แทนแถวนอน และ 1 แทนแถวตั้ง สำหรับสมการของเครื่องปฏิกรณ์ M_{k1} ทุกตัวเป็นค่าจริง ดังนั้นแอ็คร้อยท์ออปเพอเรเตอร์ M^t ได้จากการเปลี่ยนแถวนอนและแถวตั้งในเมทริกซ์ M ในขณะเดียวกัน $\omega^* = \omega$

จากสมการ (4.10) และ (4.5) จะเขียนแต่ละสมการได้เป็น

$$M^t \rho_k^* = \omega_k \rho_k^* \quad \text{และ} \quad M \rho_1 = \omega_1 \rho_1$$

คูณสมการแรกด้วย ρ_1 และสมการหลังด้วย ρ_k^* อินทิเกรตแล้วลบกัน ผลที่ได้จะคล้ายสมการ (4.7)

$$\int \rho_1 M^t \rho_k^* dv - \int \rho_k^* M \rho_1 dv = (\omega_k - \omega_1) \int \rho_k^* \rho_1 dv$$

โดยอาศัยเงื่อนไขจากสมการ (4.9) ว่า M^t และ M เป็นแอ็คร้อยท์ จะเห็นได้ว่า ถ้า $k \neq 1$ นั่นคือ $\omega_k - \omega_1$ ไม่เป็นศูนย์

$$\int \phi_k^* \phi_1 dv = 0 \quad \text{เมื่อ } k \neq 1$$

ดังนั้นจะเห็นได้ชัดว่าแฉกย่อยที่ฟังก์ชัน ϕ_k^* ตั้งฉากกับฟังก์ชันเดิม ϕ_k

ในการหาการเปลี่ยนแปลงของ ω ด้วยสมการ (4.6) ด้วย ϕ^* และสมการ (4.10) ด้วย ϕ อินทิเกรตแต่ละสมการตลอดทั่วทั้งปริมาตรของเครื่องปฏิกรณ์ แล้วลบกันจะได้

$$\int \phi^* M \phi' dv - \int \phi^* M' \phi dv + \int \phi^* P \phi' dv = (\omega' - \omega) \int \phi^* \phi' dv$$

เนื่องจาก M และ M' เป็นแฉกย่อยที่ซอฟต์แวร์เคอร์ เหนืออินทิเกรตสองเทอมแรกทางซ้ายมือมีขนาดเท่ากัน ดังนั้นจะได้ว่า

$$\omega' - \omega = \frac{\int \phi^* P \phi' dv}{\int \phi^* \phi' dv}$$

ถ้าการรบกวน (perturbation) P น้อย ϕ' อาจประมาณได้ว่าเท่ากับ ϕ และ $\omega' - \omega = \Delta \omega$ จะเขียนได้เป็น

$$\Delta \omega = \frac{\int \phi^* P \phi dv}{\int \phi^* \phi dv} \quad (4.11)$$

ถ้า M เป็นเซลล์แฉกย่อย, $\phi = \phi^*$ การเปลี่ยนแปลงของ ω จะแทนได้ด้วย

$$\Delta \omega = \frac{\int \phi P \phi dv}{\int \phi^2 dv} \quad (4.12)$$

4.3 การนำทฤษฎีการรบกวนมาใช้ (Applications of Perturbation Theory)

ในกรณีนี้จะพิจารณานิเวศ론มีความเร็วค่าเดียว (one-group velocity)

ถ้าเครื่องปฏิกรณ์ไม่มีตัวสะท้อน มีความคงที่ $\frac{1}{\omega}$ สอดคล้องกับ

สมการ

$$v \operatorname{div} D \operatorname{grad} \phi + \alpha \phi = \omega \phi \quad (4.13)$$

เมื่อ $\alpha = (k-1) \sum_a v$

ในท่อนอพอเพอเรเตอร์ M คือ

$$M = v \operatorname{div} D \operatorname{grad} + \alpha \quad (4.14)$$

สมมติว่าเครื่องปฏิกรณ์จะถูกรบกวน โดยการเปลี่ยนแปลงเล็กน้อยของ ∂v , ∂D และ $\partial \alpha$ อาจจะอย่างหนึ่งอย่างใด หรือทั้งหมด อพอเพอเรเตอร์ $M + P$ จะเป็น

$$M + P = (v + \partial v) \operatorname{div} (D + \partial D) \operatorname{grad} + \alpha + \partial \alpha \quad (4.15)$$

ใช้สูตร

$$\operatorname{div} S \underline{v} = \operatorname{grad} S \cdot \underline{v} + S \operatorname{div} \underline{v} \quad (4.16)$$

เมื่อ S เป็นสเกลลา และ \underline{v} เป็นเวกเตอร์ จะได้ว่า

$$\operatorname{div} (D + \partial D) \operatorname{grad} = \operatorname{grad} (D + \partial D) \cdot \operatorname{grad} + (D + \partial D) \nabla^2 \quad (4.17)$$

โดยอาศัยผลจากสมการ (4.17) สมการ (4.14) และ (4.15) จะเขียนได้เป็น

$$M = v \operatorname{grad} D \cdot \operatorname{grad} + v D \nabla^2 + \alpha \quad (4.18)$$

และ $M + P = (v + \partial v) \left[\operatorname{grad} (D + \partial D) \cdot \operatorname{grad} + (D + \partial D) \nabla^2 \right] + \alpha + \partial \alpha$
(4.19)

เอาสมการ (4.18) ลบออกจากสมการ (4.19) และถือว่าผลคูณของตัวที่เปลี่ยนไป มีค่าน้อยมากตัดทิ้งได้ จะได้

$$P = \partial v \left[\operatorname{grad} D \cdot \operatorname{grad} + D \nabla^2 \right] + v \left[\operatorname{grad} \partial D \cdot \operatorname{grad} + \partial D \nabla^2 \right] + \partial \alpha \quad (4.20)$$

แทนค่า ω ในสมการ (4.12) จะได้

$$\Delta\omega = \frac{1}{\int \phi^2 dv} \int [\phi \text{div grad } D \cdot \text{grad } \phi + \phi \text{grad } D \cdot \text{grad } \phi + \phi^2 (Dv)^2 \phi + \phi^2 \nabla^2 \phi] dv \quad (4.21)$$

อาศัยสมการ (4.16) พิจารณาเทอมแรก

$$\text{div}(\phi D \text{grad } \phi) = \text{grad } \phi D \cdot \text{grad } \phi + \phi D \nabla^2 \phi$$

แต่

$$\text{grad } \phi D = D \text{ grad } \phi + \phi \text{ grad } D$$

เพราะฉะนั้นจะได้

$$\text{div}(\phi D \text{grad } \phi) = D |\text{grad } \phi|^2 + \phi \text{grad } D \cdot \text{grad } \phi + \phi D \nabla^2 \phi \quad (4.22)$$

จะสามารถหา $\phi \text{grad } D \cdot \text{grad } \phi$ ได้เป็น

$$\phi \text{grad } D \cdot \text{grad } \phi = \text{div}(\phi D \text{grad } \phi) - D |\text{grad } \phi|^2 - \phi D \nabla^2 \phi \quad (4.23)$$

พิจารณาเทอมที่สอง อาศัยหลักเกี่ยวกับสมการ (4.23) จะได้

$$\phi \text{grad } D \cdot \text{grad } \phi = \text{div}(\phi D \text{grad } \phi) - D |\text{grad } \phi|^2 - \phi D \nabla^2 \phi \quad (4.24)$$

แทนค่าจากสมการ (4.23) และ (4.24) ลงในสมการ (4.21) โดยที่

$$\int_V \text{div}(\phi D \text{grad } \phi) dv = 0$$

ซึ่งสามารถจะพิสูจน์ได้โดยอาศัยทฤษฎีของเกาส์ (Gauss's theorem) ที่ว่า

$$\int_V \text{div}(\phi D \text{grad } \phi) dv = \int_S \phi D \text{grad } \phi \cdot n ds = 0$$

เพราะ ϕ เป็นศูนย์ที่ผิวหน้าของเครื่องปฏิกรณ์ จะได้สมการเป็น

$$\Delta \omega = \frac{\int \{ \alpha \phi^2 - \delta (Dv) |\text{grad } \phi|^2 \} dv}{\int \phi^2 dv} \quad (4.25)$$

การเปลี่ยนแปลงวิเอกทิฟิเคชันเนื่องจากการที่เครื่องปฏิกรณ์ผ่านอุณหภูมิต่างกัน สามารถหาได้จากสมการ (4.25) และสมการการแพร่ที่ขึ้นกับเวลา⁶ (time-dependent diffusion equation) ถ้าสมมติว่าการรบกวนมีน้อย พลิกซ้อนขึ้นกับเวลาจะเป็น

$$\frac{\delta k_{\text{eff}} \phi'}{1} = \frac{d\phi'}{dt} \quad (4.26)$$

หรือ

$$k \Sigma_a v \frac{\delta k_{\text{eff}} \phi'}{k_{\text{eff}}} = \omega \phi' \quad (4.27)$$

เมื่อ $1/k_{\text{eff}}$ เป็นอายุเฉลี่ย (mean lifetime) ของนิวตรอนวิ่งช้า $= \frac{1}{v \Sigma_a}$
 δk_{eff} คือ เดลตาเคเอฟเฟกทิฟ (delta-k-effective) $= k_{\text{eff}} - 1$
 k_{eff} คือ เอฟเฟกทิฟัลติฟลิเคชันแฟกเตอร์

คูณสมการ (4.27) ด้วยฟลักซ์ที่ไม่ถูกรบกวน (unperturbed flux) ϕ แล้วอินทิเกรตตลอดทั่วทั้งปริมาตร จะได้

$$\frac{\delta k_{\text{eff}}}{k_{\text{eff}}} = \frac{\omega \int \phi^2 dv}{\int k \Sigma_a v \phi^2 dv}$$

แทนค่า ω จากสมการ (4.25) เนื่องจากถ้าเครื่องปฏิกรณ์เริ่มวิกฤตแล้วแทนค่า $\alpha = (k - 1) \Sigma_a v$ จะได้

$$\frac{\delta k_{\text{eff}}}{k_{\text{eff}}} = \frac{\int \{ \delta (k-1) \Sigma_a v \phi^2 - \delta (Dv) |\text{grad } \phi|^2 \} dv}{\int k \Sigma_a v \phi^2 dv} \quad (4.28)$$

⁶Ibid., pp. 291 - 292

4.4 การหาความสัมพันธ์ระหว่างรีแอกติวิตี้กับพลักซ์โดยอาศัยทฤษฎีการรบกวน

ค่ารีแอกติวิตี้ของเครื่องปฏิกรณ์ จะเปลี่ยนแปลงไปตามพลักซ์ในแต่ละแห่งเปลี่ยนแปลงไป แสดงว่ามีการรบกวนเกิดขึ้น

จากสมการ (4.28) ถ้าพิจารณากรณีที่มีวอร์มมีความเร็วค่าเดียว คือความเร็ว v คงที่ จะเขียนสมการใหม่ได้เป็น

$$\text{Reactivity}(\rho) = \frac{\delta k_{\text{eff}}}{k_{\text{eff}}} = \frac{\int \delta[(k-1)\Sigma_a v] \phi^2 dv}{\int k \Sigma_a v \phi^2 dv}$$

หรือเขียนได้เป็น

$$\frac{\delta k_{\text{eff}}}{k_{\text{eff}}} = \frac{\int \delta[v \Sigma_f - \Sigma_a] \phi^2 dv}{\int v \Sigma_f \phi^2 dv}$$

เมื่อแทนค่า k ด้วย

$$k = \frac{v \Sigma_f}{\Sigma_a}$$

ถ้าให้ $v \Sigma_f$ คงที่ จะสามารถเขียนสมการได้เป็น

$$\frac{\delta k_{\text{eff}}}{k_{\text{eff}}} = \frac{-\int \delta \Sigma_a \phi^2 dv}{v \Sigma_f \int \phi^2 dv}$$

การคำนวณต่อไปนี้แสดงให้เห็นว่า เมื่อพลักซ์ในแท่งเชื้อเพลิงแต่ละแท่งเปลี่ยนแปลงไป รีแอกติวิตี้จะเปลี่ยนไปด้วย ในกรณีนี้ถือว่า $v \Sigma_f$ คงที่ และแท่งเชื้อเพลิงของเครื่องปฏิกรณ์มีสมภาพดังรูปที่ 4-1 (ค่าตัวเลขในรูปเป็นค่าสมมติ)

(a)

ϕ_1	ϕ_2	ϕ_3
ϕ_2	ϕ_3	ϕ_2
ϕ_1	ϕ_2	ϕ_1

(b)

1	1.5	1
1.5	2	1.5
1	1.5	1

รูปที่ 4-1 แกนของเครื่องปฏิกรณ์แบบ 3 x 3



ถ้าห้อยแกนเมียมซึ่ง เป็นตัวคูณกลั่นบิวครอลงไปตรง σ_3 จะทำให้ Σ_a เปลี่ยนแปลงไปเป็น $\delta \Sigma_a$ จะเปลี่ยนไปด้วย

สมมติว่า เชื้อเพลิงแต่ละแท่งมีปริมาตรหนึ่งหน่วย และถือว่าฟลักซ์ของเชื้อเพลิงแต่ละแท่งมีค่าโดยเฉพาะไม่ต่อเนื่องกัน อินทิเกรตจะสามารถเขียนได้ในรูปของผลรวม นั่นคือจะหาค่า ρ ได้เป็น

$$\rho = \frac{-(\delta \Sigma_a \sigma_3^2 + 4(0)\sigma_1^2 + 4(0)\sigma_2^2)}{\nu \Sigma_f (\sigma_3^2 + 4\sigma_1^2 + 4\sigma_2^2)}$$

ถ้าต้องการจะเปรียบเทียบว่าการรบกวนฟลักซ์ที่จุดต่าง ๆ จะทำให้ค่ารีแอกทิวิตีเปลี่ยนแปลงไปอย่างไร สามารถทำได้โดยการห้อยแกนเมียมที่จุดต่าง ๆ แล้วหาว่าค่า ρ จะแตกต่างกันอย่างไร

ตัวอย่างการคำนวณ

ถ้าห้อยแกนเมียมที่ตรงแท่งมุม ดังรูปที่ 4-1 b จะทำให้ Σ_a เปลี่ยนเป็น $\Sigma_a + \delta \Sigma_a$ จะได้

$$\begin{aligned} \rho_{\text{corner}} &= \frac{-[(0)2^2 + \delta \Sigma_a (1)^2 + 3(0)(1)^2 + 4(0)(1.5)^2]}{2^2 + 4(1)^2 + 4(1.5)^2} \\ &= \frac{-\delta \Sigma_a}{17 \nu \Sigma_f} \end{aligned}$$

ถ้าห้อยแกนเมียมลงที่แท่งกลางแทน จะได้

$$\begin{aligned} \rho &= \frac{-[\delta \Sigma_a (2)^2 + 4(0)(1)^2 + 4(0)(1.5)^2]}{17 \nu \Sigma_f} \\ &= \frac{-4 \delta \Sigma_a}{17 \nu \Sigma_f} \end{aligned}$$

ถ้าจะต้องการหาควารีนอกทิวทัศน์เฉลี่ย ก็แบ่งแควคเมียมนี้ ออกเป็น เก้า ส่วน เท่า กัน หย่อนแควคเมียมแต่ละส่วนลง ไปตรงแห่ง เชื้อเพลิงแต่ละแห่ง ค่า σ_{Σ_a} จะเฉลี่ย เท่า ๆ กัน เป็น $\frac{1}{9} \sigma_{\Sigma_a}$ จะโคคควารีนอกทิวทัศน์เฉลี่ยเป็น

$$\begin{aligned} \rho_{\text{averg.}} &= \frac{- \left[\frac{1}{9} \sigma_{\Sigma_a} (2)^2 + \frac{1}{9} \sigma_{\Sigma_a} (4)(1)^2 + \frac{1}{9} \sigma_{\Sigma_a} (4)(1.5)^2 \right]}{17 \nu \Sigma_f} \\ &= \frac{- \sigma_{\Sigma_a}}{9 \nu \Sigma_f} \end{aligned}$$

เปรียบเทียบการเปลี่ยนริแอกทิวทัศน์ ระหว่าง ρ ที่จุดทั้งสาม จะได้ว่า

$$\frac{\rho_{\text{corner}}}{\rho_{\text{center}}} = \frac{1}{4}, \quad \frac{\rho_{\text{averg.}}}{\rho_{\text{center}}} = \frac{17}{36}$$

จะเห็นว่าถาหย่อนแควคเมียมที่กลางแกน จะทำให้ริแอกทิวทัศน์เปลี่ยนมากกว่าที่จะ หย่อนแควคเมียมที่บริเวณอื่น ๆ นั่นคือการมีสิ่งมารบกวนบริเวณกลางแกน จะมีผลทำให้ ริแอกทิวทัศน์เปลี่ยนแปลงมากที่สุด

4.5 การคำนวณทามวฤกฤคที่ถูกลองของเครื่องปฏิกรณ์ฯ โดยอาศัยทฤษฎีการรวมทวม

ในการสร้างเครื่องปฏิกรณ์ฯ จะต้องสร้างให้มีขนาดใหญ่กว่าขนาดวฤกฤคเล็กน้อย เหตุผลก็คือว่า ในการที่จะให้เครื่องปฏิกรณ์ฯ ท่างาน จะต้องจัดให้เครื่องมีเอฟเฟคทิวฟ- มัลติพลีเคชันแฟคเตอร์มากกว่าหนึ่งเล็กน้อย จะทำให้นิวตรอนมีจำนวนเพิ่มขึ้นจนถึงระดับ หนึ่ง เครื่องจะท่างาน หลังจากท่เครื่องเริ่มท่างานแล้ว จะต้องลดควาเอฟเฟคทิวฟ- มัลติพลีเคชันลงมามีค่าเป็นหนึ่ง เครื่องปฏิกรณ์ฯ จะอยู่ในสถานะคงที่ คือนิวตรอนที่ เกิด จะเท่ากับนิวตรอนที่หายไป

การปรับมัลติพลีเคชันของนิวตรอนในเครื่องปฏิกรณ์ฯ ทำได้โดยใช้แห่งควบคุม⁷ ทำควบแควคเมียม หรือโบรอนซึ่งเป็นสารที่มีความสามารถในการดูดกลืนนิวตรอนมาก โดย การเลื่อนควาแห่งของแห่งควบคุมขึ้นลงตามแนวตั้ง จะสามารถปรับค่ามัลติพลีเคชันตาม.

⁷ Ibid., pp. 316 - 322

ต้องการ

ในการใช้แท่งควบคุม จะต้องเจาะที่แท่งเชื้อเพลิงให้เป็นรูสำหรับใส่แท่งควบคุม ในระดับนี้ จะเจาะเป็น 4 รู ในตำแหน่งที่เหมาะสม เมื่อเนื้อยูเรเนียมถูกเจาะหายไปมวลวิกฤตที่คำนวณไว้เมื่อตอนเป็นแท่งทึบ จะไม่พอที่จะทำให้เครื่องปฏิกรณ์ทำงาน ทั้งนี้ เพราะค่ารีแอกทิวิตีของมันลดลง ต้องคำนวณหาว่าจะต้องเพิ่มมวลอีกเท่าไร เครื่องจึงจะทำงาน

พิจารณาเครื่องปฏิกรณ์ มีแท่งเชื้อเพลิงขนาด 5 x 4 (20 แท่ง) จะหาว่าถ้าเอาแท่งเชื้อเพลิงออกหนึ่งแท่ง รีแอกทิวิตีของเครื่องจะเปลี่ยนแปลงไปเท่าไร

2	2.5	3	2.5	2
2.5	3	3.5	3	2.5
2.5	3	3.5	3	2.5
2	2.5	3	2.5	2

ค่าในรูปนี้เป็นค่าแสดง
พลั๊กสั้นพิทซ์ของเครื่องปฏิกรณ์
ปฏิกิริยาที่ได้จากการ
ทดลอง⁸

รูปที่ 4-2 เครื่องปฏิกรณ์แบบ 5 x 4

ในที่นี้จะหาค่า ρ ที่หายไปเนื่องจากกรเจาะแท่งที่ 7, 9, 12 และ 14 ตามลำดับ

หาค่า ρ เมื่อชักแท่งที่ 7 ออก จะได้ว่า แท่งที่ 7 จะมีการเปลี่ยนค่าไป δM_a จะหา ρ ได้ในทำนองเดียวกับตัวอย่างการคำนวณ หน้า 51

$$\rho_{\delta 7} = \frac{-90 \frac{\delta M_a}{a}}{k_{eff}(144.5)}$$

และในทำนองเดียวกันจะหาค่า รีแอกทิวิตีเฉลี่ย โดยมีการเปลี่ยนแปลงของ M_a ในแต่ละแท่งเป็น $\frac{1}{20} \delta M_a$ จะได้

$$\rho_{avg.} = \frac{1}{20} \frac{\delta M_a}{k_{eff}}$$

⁸ Progress Report, Reactor Physics and Health Physics (Bangkok: Office of Atomic Energy for Peace, Thai-AEC-2, 1964).

จะได้

$$\frac{\rho_{\text{averg.}}}{\rho_{\text{ด.7}}} = 0.803$$

ในการไล่แห้งควบคุม จะคงเจาะรูเอาเนื้อยูเรเนียมออกประมาณ $\frac{100}{170}$ ของน้ำหนัก
ของยูเรเนียมทั้งแท่ง

จากตาราง 3-5 มวลวิกฤตของแกนขนาด 5×4 = 2050 กรัม

ดังนั้นแต่ละแท่งจะมีมวล = 102.5 กรัม

นั่นคือน้ำหนักของยูเรเนียมที่เจาะออกจากแท่งเชื้อเพลิงหนึ่งแท่ง
จากสูตร

$$\rho = (1 - f) \frac{dm}{m} \quad (4.29)$$

f คือเทอร่ามอลยูทิลไลซ์เซชัน = 0.22 กรัม

dm คือน้ำหนักที่เปลี่ยนไป = 60.3 กรัม

m คือน้ำหนักทั้งหมดของแกน = 2050 กรัม

แทนค่าลงในสมการ (4.29) จะได้

$$\rho_{\text{averg.}} = 0.0082$$

จาก

$$\frac{\rho_{\text{averg.}}}{\rho_{\text{ด.7}}} = 0.803$$

แทนค่า $\rho_{\text{averg.}}$ ลงไป จะได้ค่า

$$\rho_{\text{ด.7}} = 0.102$$

ถ้าเจาะเอาเนื้อยูเรเนียมออกทั้ง 4 แท่ง จะได้

$$\rho_{\text{total}} = 0.0408 \quad \text{หรือ} \quad 4 \%$$

ดังนั้นจากการคำนวณโดยวิธีที่อาศัยทฤษฎีการรวมกัน เมื่อทำให้เกิดช่องว่างในแท่งเชื้อเพลิง
จะสูญเสียรีแอกทีฟิตีของเครื่อง ประมาณ $4 \pm 1 \%$

นอกจากนี้ยังต้องการรีแอ็กทีฟิตีของเครื่องเพิ่มอีก 3% สำหรับใช้ในการเดินเครื่อง จะเห็นได้ว่า แกน 5×4 ซึ่งมีมวลวิกฤตทางทฤษฎี 2050 กรัม ยังขาดรีแอ็กทีฟิตีอยู่ประมาณ $7 \pm 1\%$ จะสามารถหาเป็นน้ำหนักที่ยังขาดอยู่ได้โดยใช้สมการ (4.29) จะคำนวณค่า dm ออกมาได้ประมาณ 500 ± 100 กรัม

ทั้งนี้แกน 5×4 เมื่อคำนวณความทฤษฎีแก่ของไหว และรวมรีแอ็กทีฟิตีที่คงเพิ่ม (excess reactivity) แล้วจะต้องการมวล 2250 ± 100 กรัม ซึ่งก็ยังมีค่าต่ำ เมื่อเทียบกับผลการทดลองเดินเครื่องครั้งแรกที่ได้ค่าประมาณ 2850 กรัม

สำหรับแกน 5×5 และ 5×6 ถ้าแก่ความทฤษฎีเช่นเดียวกัน ก็พบว่ายังขาดมวลอยู่ประมาณ 500 ± 100 กรัม เช่นกัน

ผลการคำนวณอาจสรุปเป็นตารางแสดงผลทางทฤษฎี และผลการปรับปรุง เพื่อให้ได้ค่าใกล้เคียงความเป็นจริงยิ่งขึ้น

ตารางที่ 4-1

ค่ามวลวิกฤติของเครื่องปฏิกรณ์
(น้ำเป็นตัวสะท้อน)

core	Theory	Adjusted (gm.)
5×4	2550	2850
5×5	2770	3070
5×6	3080	3380

ในการเปรียบเทียบมวลวิกฤตเมื่อมีน้ำเป็นตัวสะท้อน กับเมื่อมีกราไฟท์เป็นตัวสะท้อน จากตาราง 3-5 จะเห็นได้ว่า ค่ามวลวิกฤตเมื่อมีกราไฟท์เป็นตัวสะท้อน จะมีค่าต่ำกว่า อาจเรียกผลที่ต่ำกว่านี้ว่า กราไฟท์เซฟวิ่ง (graphite saving)

สำหรับแกน	5×4	กราไฟท์เซฟวิ่ง	570	กรัม
	5×5	"	510	กรัม
	5×6	"	470	กรัม

จากค่าเซฟวิ่งเหล่านี้ เมื่อนำไปหักออกจากค่ามวลวิกฤตที่ปรับปรุ้ง (adjusted) แล้ว ในกรณีที่ใช้น้ำเป็นตัวสะท้อน จะได้อัตรามวลวิกฤต (predicted) สำหรับกรณีที่ใช้กราไฟท์ เป็นตัวสะท้อนดังนี้

สำหรับแกน	5 x 4	มวลวิกฤต (predicted)	2280 กรัม
	5 x 5	"	2560 กรัม
	5 x 6	"	2910 กรัม

ค่ามวลวิกฤตที่ได้อัตราสำหรับแกนแบบ 5 x 6 เป็นค่าสุดท้ายที่สามารถจัดได้ เมื่อใช้กราไฟท์เป็นตัวสะท้อน ถ้ามีค่ามวลวิกฤตต่ำกว่านี้ เครื่องจะไม่สามารถทำงานต่อไปได้

จากหนังสืออ้างอิง¹⁰ U^{235} จะถูกใช้หมดไป 1.3 กรัม ถ้าเครื่องมีกำลัง 1 เมกกะวัตต์-วัน (megawatt-day) สำหรับเครื่องปฏิกรณ์ของไทยก็เป็นแบบที่มีกำลัง 1 เมกกะวัตต์-วัน และทำงานวันละประมาณ 7-8 ชม. ดังนั้นใน 1 ปี คิดเฉลี่ยแล้วใช้ U^{235} ประมาณ 100 กรัม

ขณะที่สำนักงานพลังงานปรมาณูแห่งชาติซื้อเพลิงที่มีมวลของ U^{235} ทั้งหมดอยู่ประมาณ 4.5 กิโลกรัม ถ้าจะใช้จนเหลือมวล 2.9 กิโลกรัม จะใช้เวลาประมาณ 16 ปี

10

Ibid., p. 5