



## บทที่ 1

### บทนำ

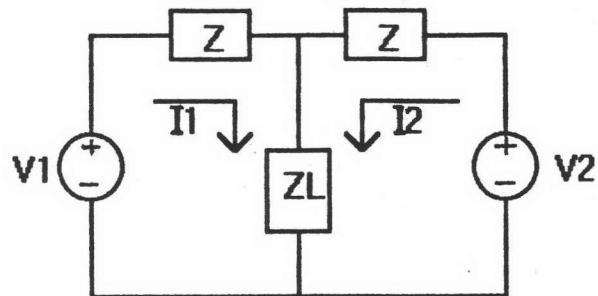
#### ความเนื้องคัณ

แนวโน้มการใช้พัฒนาโดยเฉพาะพัฒนาไฟฟ้าในปัจจุบันจะสูงขึ้นทุกปีในอนาคต จำเป็นจะต้องหาแหล่งพลังงานเพื่อทดแทนพัฒนาที่ใช้อยู่ในปัจจุบันซึ่งได้แก่กําชาธรรมชาติ ด้านหินและน้ำมันหรือพัฒนาที่ ความต้องการพลังงานที่สูงขึ้นส่วนใหญ่มาจากภาคอุตสาหกรรม และในอนาคตอันใกล้อาจมีความจำเป็นที่จะต้องนำพัฒนาประมาณมาใช้ผลิตกระแสไฟฟ้าอีกประการหนึ่งของการส่งจ่ายกระแสไฟฟ้าให้ครอบคลุมพื้นที่ของประเทศไทย เป็นไปได้ยากโดยเฉพาะชนบทห่างไกล การขาดแคลนกระแสไฟฟ้าจะส่งผลกระทบต่อการพัฒนาคุณภาพชีวิตตลอดจนการกระจายข่าวสารไปสู่ชนบท พัฒนาแสงอาทิตย์จะเป็นพัฒนาหนึ่งที่ควรจะได้รับการพัฒนาอย่างจริงจัง โดยเฉพาะการสูบน้ำด้วยไฟฟ้าในปัจจุบันมีหน่วยงานของรัฐเข้าไปให้การช่วยเหลือโดยเน้นเรื่องไฟฟ้าเพื่อการสูบน้ำเพื่อเกณฑ์กรรมเป็นหลัก และในรูปของไฟฟ้าแสงสว่าง โดยการติดตั้งแผงเซลล์แสงอาทิตย์ตลอดอุปกรณ์ต่างๆ เช่น อุปกรณ์แปลงผันพัฒนา อย่างไรก็คืออุปกรณ์แปลงผันพัฒนาที่จะได้รับการพัฒนาอย่างจริงจัง โดยเฉพาะอุปกรณ์ที่สามารถอุดรับแรงดันไฟตรงค้านเข้าที่มีพิสัยการแปรค่าที่กว้างเนื่องจากแรงดันนี้มากเช่นเดียวกับกระแสอาทิตย์และประมาณความเข้มของแสง

#### การแปลงผันพัฒนาโดยการควบคุมไฟฟาระหว่างแหล่งจ่ายแรงดัน 2 แหล่ง

การควบคุมแรงแปลงผัน โดยการควบคุมไฟฟาระหว่างแหล่งแรงดันสองแหล่ง มีจุดประสงค์หลักเพื่อทำการควบคุมแอนพลิจูดของแรงดันค้านออกของแรงแปลงผัน โดยวิธีการเลื่อนเฟส (Phase-Shift) หรืออีกนัยหนึ่งเป็นการใช้เทคนิคการบวกแรงดันระหว่างวงจรกึ่งบริค์สตองวงจร โดยสวิตซ์จะถูกควบคุมให้ทำงานที่ความถี่คงที่และมีวัฏจักรงาน 50% แหล่งไฟตรงที่ป้อนให้กับวงจรแปลงผันไม่จำเป็นจะต้องเป็นแหล่งไฟตรงที่คงที่ อาจจะเป็นแหล่งไฟตรงที่มีการแปรค่าอยู่ในพิสัยหนึ่ง และอยู่ในพิสัยที่พอจะทำการเลื่อนเฟสเพื่อทำการควบคุมแอนพลิจูดของแรงดันค้านออกได้ และวงจรแปลงผันที่มีการควบคุมโดยการเลื่อน

เพื่อระหว่างแหล่งแรงดันไฟฟ้าลับสองแหล่งมีวงจรสามขุกดังรูปที่ 1.1



รูปที่ 1.1 วงจรสามขุกการแปลงผันโดยการเลื่อนไฟฟ้า

ในรูปที่ 1.1  $Z$  หมายถึงอิมพีเดนซ์ของแหล่งและ  $Z_L$  อิมพีเดนซ์ของโหลดเมื่อเขียนสมการแรงดันของเคอร์ชอฟฟ์ (KVL) จะได้

$$-V_1 + I_1 Z + (I_1 + I_2) Z_L = 0 \quad (1.1)$$

$$(I_1 + I_2) Z_L + I_2 Z - V_2 = 0 \quad (1.2)$$

$$\begin{bmatrix} Z + Z_L & Z_L \\ Z_L & Z + Z_L \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} \quad (1.3)$$

$$\text{ให้ } \Delta Z = Z^2 + 2Z \cdot Z_L \quad (1.4)$$

กระแสที่จ่ายออกจากแหล่งแรงดันแต่ละแหล่ง จะมีค่าตามสมการที่ (1.6) และสมการที่ (1.7)

$$\begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{\Delta Z} \begin{bmatrix} Z + Z_L & -Z_L \\ -Z_L & Z + Z_L \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} \quad (1.5)$$

$$I_1 = \frac{(Z + Z_L)V_1 - Z_L V_2}{\Delta Z} \quad (1.6)$$

$$I_2 = \frac{(Z + Z_L)V_2 - Z_L V_1}{\Delta Z} \quad (1.7)$$

กระแสที่ผ่านโหลดคือผลรวมของกระแสที่จ่ายออกจากแหล่งแรงดันแต่ละแหล่งและมีค่าดัง

$$I_{Lm} = I_o \cos\left(\frac{\theta}{2}\right) \quad (1.10)$$

และ  $P_L = P_o \left( \cos\left(\frac{\theta}{2}\right) \right)^2 \quad (1.11)$

จากสมการข้างต้นสามารถคำนวณหาเนื่องพลิจุคของกระแสและกำลังที่โหลดและได้รับเมื่อเปรียกค่าไฟฟ้าได้ตามตารางที่ 1.1 [3] แสดงค่ากระแสโหลดและกำลังที่มุ่งระหว่างแหล่งค่าต่างๆ

ตารางที่ 1.1 แสดงกระแสโหลดและกำลังที่มุ่งไฟฟ้าต่างๆ

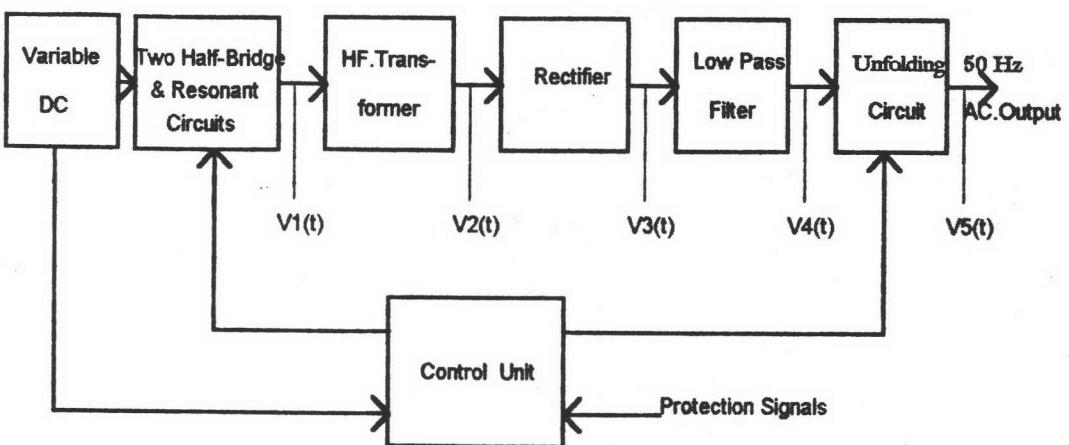
$\theta$	$I_{Lm} / I_o$	$P_L / P_o$
0	1	1
15	0.9914	0.9830
30	0.9659	0.9330
45	0.9239	0.8536
60	0.8660	0.7500
75	0.7934	0.6294
90	0.7071	0.5000
105	0.6088	0.3706
120	0.5000	0.2500
135	0.3830	0.1460
150	0.2600	0.0670
165	0.1310	0.0170
180	0	0

### ข้อมูลการทำงาน

วงจรแปลงผันเร ไซแวนช์อนุกรมคู่ (Dual Series Resonant Converter.DSRC) [9],[10] คือวงจรกึ่งบริค์แบบเร ไซแวนช์สองวงจรที่ทำหน้าที่แปลงผันแรงดันจากแหล่งไฟตรง ที่มีค่าอยู่ในพิสัยหนึ่งให้เป็นแรงดันไฟฟ้าลับความถี่สูง หลังจากนั้นจะใช้มอเตอร์ ความถี่สูงเพื่อทำหน้าที่แยกโคล (Isolation) และปรับระดับแรงดัน แรงดันด้านออกของมอเตอร์ แปลงต่อกับวงจรเรียงกระแสและวงจรกรองแบบผ่านตัว (Low-Pass Filter) เมื่อมีการมอคุเลต

แอนพลิจูดของแรงคันความถี่สูงด้วยสัญญาณไขน์ความถี่ต่ำแรงคันด้านออกของวงจรกรองผ่านต่ำ จะเป็นค่าสัมบูรณ์ของแรงคันไขน์ความถี่ต่ำ เมื่อนำแรงคันนี้มาคิดก็จะได้แรงคันไฟฟลับความถี่ต่ำเพื่อจ่ายไฟฟ้า

ในส่วนของวงจรกึ่งบริค์ที่ทำหน้าที่แปลงผันไฟฟาร์-ไฟฟลับความถี่สูง จะใช้ความถี่ในการขับนำสวิตช์คงที่ และออกแบบให้ความถี่นี้สูงกว่าความถี่เริ่มไฟแนนซ์ เพื่อให้การเริ่มน้ำกระแสของสวิตช์ทำงานเกิดขึ้นที่แรงดันศูนย์ (Zero Voltage Switch , ZVS) ในส่วนการมอคุเลตแรงคันความถี่สูงใช้ค่าความต่างไฟฟาร์ของสัญญาณขับนำสวิตช์ (Phase-Shift Control) โครงสร้างของวงจร DSRC ตามรูปที่ 1.4 คือประกอบด้วยส่วนต่างๆ ๖ ส่วนได้แก่



รูปที่ 1.4 แผนภาพแสดงส่วนต่างๆ ของวงจรแปลงผัน

1. วงจรแปลงผันไฟฟาร์-ไฟฟลับความถี่สูง (High Frequency dc-to-ac Converter) วงจรแปลงผันไฟฟาร์-ไฟฟลับความถี่สูงเป็นวงจรกึ่งบริค์ ๒ วงจร ทำหน้าที่แปลงผันแหล่งไฟฟาร์ที่มีค่าไม่คงที่ ให้เป็นไฟฟลับความถี่สูงซึ่งสวิตช์จะถูกควบคุมโดยสัญญาณขับนำที่มีการเปลี่ยนค่าไฟฟาร์ (Phase-Shift Control) ระหว่างคู่ของสวิตช์ เพื่อควบคุมแรงคันให้ได้ตามต้องการ แรงคันที่ได้จะเป็นไฟฟลับที่มีแอนพลิจูดแปรเปลี่ยนตามค่าของความต่างไฟฟาร์ด้านไฟฟาร์ของสัญญาณขับนำต่างกัน ๐ องศา แรงคันที่ไฟฟลับจะมีค่าสูงสุด และในการนี้ที่ไฟฟาร์ต่างกัน ๑๘๐ องศาแรงคันที่ไฟฟลับจะมีค่าเป็นศูนย์ตามสมการที่ 1.9 เพราะฉะนั้นจึงทำการควบคุมไฟฟาร์ของสัญญาณขับนำสวิตช์ระหว่างแหล่งไฟฟาร์ที่เปลี่ยนค่าไฟฟาร์ ให้เป็นค่าต่ำสุดคือศูนย์ ด้านแหล่งไฟฟาร์มีการเปลี่ยนแปลงค่าเท่านั้นเปลี่ยนค่าสูงขึ้น ก็จะมอคุเลตหนอยลงโดยเพิ่มค่ามุน  $\alpha$

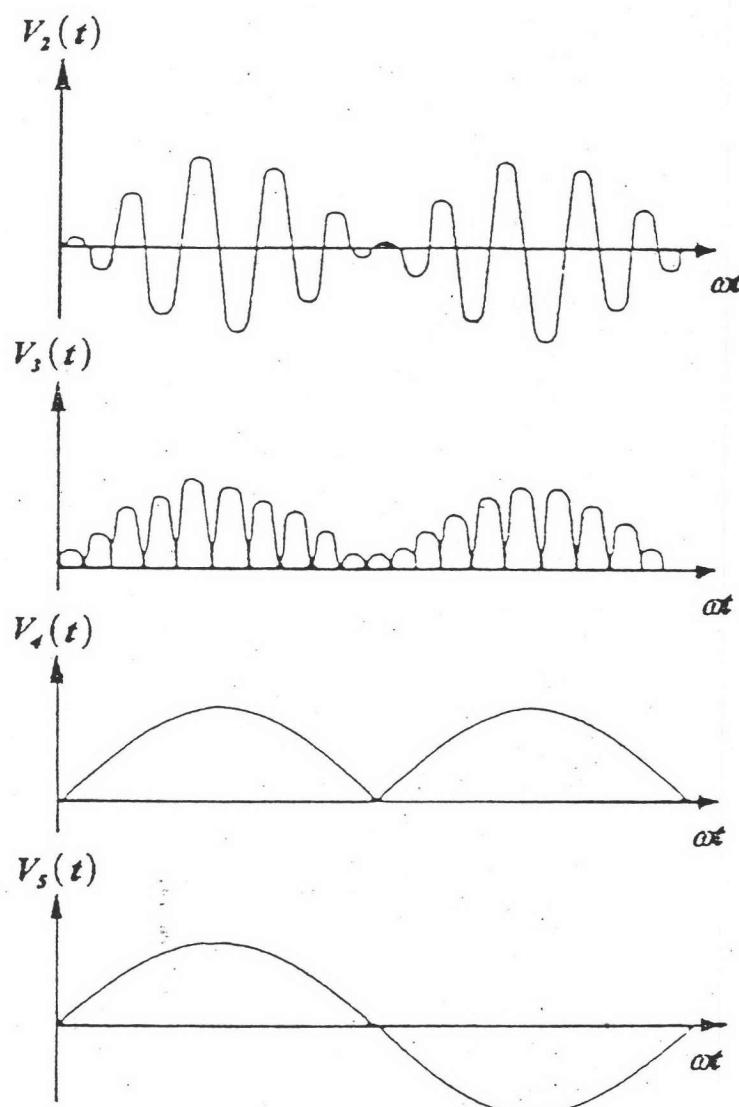
2. หน้อแปลงความถี่สูง (High Frequency Transformer) ทำหน้าที่ปรับระดับของแรงคันและแยกโอด (Isolation) วงจรออกจากกัน

3. วงจรเรียงกระแส (Rectifier Circuit) คือส่วนที่ทำหน้าที่เรียงกระแสจากแรงดันไฟฟ้าสับความถี่สูง

4. วงกรกรองแบบผ่านต่ำ (Low Pass Filter) จะทำหน้าที่กรององค์ประกอบความถี่สูงออกให้ผ่านแต่เฉพาะความถี่ต่ำ (100 Hz) เพื่อส่งผ่านไปยังวงจรคลื่น

5. วงจรคลื่น (Unfolding Circuit) ที่ความถี่สายกำลัง วงจรส่วนนี้ทำหน้าที่คลื่นแรงดันเรียงกระแสเต็มคืน (Full Wave Rectified) เป็นแรงดันไฟฟ้าสับ 50Hz

6. วงรควบคุม (Control Circuit) ทำหน้าที่ควบคุมการทำงานของสวิตช์เพื่อให้ได้แรงดันไฟฟ้าสับ 50 Hz ที่มีแอมพลิจูดเกือบคงตัว แม้ว่าแรงดันไฟตรงค้านเข้าจะมีค่าเปลี่ยนแปลงไป



รูปที่ 1.5 รูปคลื่นแรงดันที่สำคัญต่างๆของรูปที่ 1.4

## วัตถุประสงค์ของการวิจัย

เพื่อศึกษาออกแบบสร้าง และทดสอบวงจรแปลงผันไฟตรง-ไฟสลับที่ใช้หม้อแปลงความถี่สูงและใช้เทคนิคเรโซนแนนซ์ ตลอดจนวิธีการควบคุมเพลส (Phase-Shift Control)

ของสัญญาณขับน้าสวิตช์เพื่อให้สามารถควบคุมแรงดันไฟสลับด้านออกให้มีแอนพลิจูดเกือบคงตัวในขณะที่แรงดันไฟตรงด้านเข้ามีการเปลี่ยนแปลงในพิสัยที่กว้าง

### ขอบเขตโครงการวิทยานิพนธ์

1. สร้างวงจรแปลงผันไฟตรง-ไฟสลับ ที่สามารถจ่ายกำลังให้กับโหลดได้ 500 วัตต์

2. แรงดันไฟสลับด้านออกมีแอนพลิจูดเกือบคงตัว เท่ากับ 311 โวลต์โดยให้แอนพลิจูดเบี่ยงเบนไม่เกิน  $\pm 10$  โวลต์เมื่อแรงดันไฟตรงด้านเข้าเปลี่ยน率ระหว่าง 160-200 โวลต์

### ขั้นตอนและวิธีการดำเนินการ

1. ศึกษาข้อมูลในการทำวิทยานิพนธ์ โดยศึกษาวิธีการควบคุมอินเวอร์เตอร์แบบต่างๆ แล้วเลือกวิธีการที่เหมาะสมและสามารถทำได้ตามที่กำหนดไว้ในวัตถุประสงค์

2. ทดสอบความเป็นไปได้ ของวงจรอินเวอร์เตอร์ตามรูปแบบที่เลือกโดยใช้โปรแกรม LEK 6.0 จำลองการทำงานของวงจร

3. ออกแบบวงจรกำลังและวงจรควบคุมแต่ละส่วน

4. นำวงจรแต่ละส่วนมาประกอบเข้าด้วยกันและทำการแก้ไขในส่วนที่บกพร่อง

5. ทดสอบวงจรทั้งหมดที่พิกัดกำลัง

6. ประเมินผลและสรุปผลเพื่อเขียนวิทยานิพนธ์

### ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

1. ได้เรียนรู้เทคนิคและปัญหาในการควบคุมอินเวอร์เตอร์

2. ได้เรียนรู้ถึงสภาพปัญหาของวงจรอินเวอร์เตอร์แบบเรโซนแนนซ์

3. เป็นประโยชน์ในการพัฒนาเครื่องต้นแบบที่จะแปลงผันแรงดันจากแหล่งพลังงานอาทิตย์เพื่อจ่ายกำลังให้กับโหลดอิเล็กทรอนิกส์ หรือจ่ายกำลังเข้าสู่สายกำลัง