

บทที่ 6

การพัฒนาอุปกรณ์ตัวรับรู้ไพโรอิเล็กทริกจากฟิล์ม PVDF

จากที่กล่าวมาแล้วว่าฟิล์มไพโรอิเล็กทริกที่ดีควรมีค่าสัมประสิทธิ์ไพโรอิเล็กทริกที่สูง นอกจากนี้ยังต้องมีคุณสมบัติอื่นอีก เช่น มีสัมประสิทธิ์การสะท้อนรังสีที่ต่ำ เพื่อให้ฟิล์มดูดกลืนรังสีได้มากขึ้น และควรมีความจุความร้อนต่ำ เพื่อให้ฟิล์มมีอุณหภูมิสูงขึ้นอย่างรวดเร็วเมื่อมีรังสีมาตกกระทบ

โดยทั่วไปอุปกรณ์ตัวรับรู้ไพโรอิเล็กทริก จะใช้ตัวรับรู้ (sensor) ที่จะทำมาจากสารกึ่งตัวนำ หรือไมกซ์เซรามิก ในปัจจุบันได้มีการนำฟิล์ม PVDF ที่ผ่านกระบวนการทางกายภาพดังที่ได้กล่าวมาแล้ว มาประยุกต์ใช้ในทางพาณิชย์ (commercialized applications) หลายอย่าง (Skotheim, 1988) เช่น

- ตัวตรวจจับรังสีอินฟราเรด (infrared detectors)
- ลำโพง (loudspeakers)
- ไมโครโฟน (microphones)
- หูวิทยุหรือโทรศัพท์ (headphones)

ในการวิจัยนี้จะประดิษฐ์เครื่องมือที่ใช้ฟิล์มพอลิเมอร์ไพโรอิเล็กทริกเป็นตัวรับรู้ (polymer sensor) โดยจะนำฟิล์มไพโรอิเล็กทริก PVDF ที่ได้เตรียมมาแล้ว มาพัฒนาเป็นเครื่องมือซึ่งใช้ในบ้านหรือสถานที่ต่าง ๆ ที่มีขนาดเล็ก มีต้นทุนในการผลิตต่ำ ได้แก่ เครื่องตรวจจับผู้บุกรุก (intruder detector) เครื่องเตือนไฟไหม้ (fire alarms)

6.1 เครื่องตรวจจับผู้บุกรุก

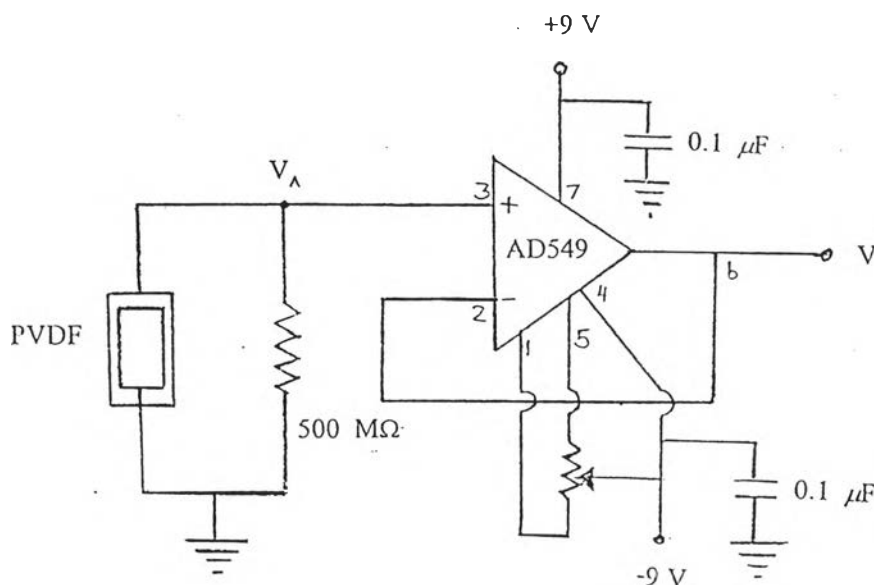
จากที่ได้ศึกษามาแล้วในหัวข้อ 5.2 พบว่า การตอบสนองความต่างศักย์ของฟิล์มไพโรอิเล็กทริก PVDF ต่อรังสีอินฟราเรดจากตัวคนมีค่าน้อยซึ่งใกล้เคียงกับสัญญาณรบกวน และจากการพิจารณาอัตราการเปลี่ยนแปลงของความต่างศักย์ จากฟิล์มเมื่อมีการเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิ จากสมการ (5.11) สามารถเขียนใหม่ได้เป็น

$$\frac{dV}{dt} = \frac{b}{\epsilon_0 K} \left[|p| \frac{dT}{dt} - \frac{V}{RA} \right] \quad (6.1)$$

จากสมการ (6.1) จะเห็นได้ว่า อัตราการเปลี่ยนแปลงของความต่างศักย์จากฟิล์มเมื่อมีการเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิจะมีค่ามาก เมื่อค่าคงที่ไดอิเล็กทริก K ต่ำ และสำหรับฟิล์มที่มีพื้นที่อิเล็กโทรดมาก เมื่อใช้ความต้านทานค่าสูง ๆ ต่อขนาน พบว่าในช่วงแรกที่มีรังสีอินฟราเรดตกกระทบบนอัตราการเปลี่ยนแปลงนี้จะสูง ดังนั้นในการพัฒนาเครื่องตรวจจับผู้บุกรุกจะพิจารณาให้ตรวจจับ $\frac{dV}{dt}$

วงจรของเครื่องเตือนตรวจจับผู้บุกรุก จะประกอบด้วย

1. วงจรตามแรงดัน โดยฟิล์ม PVDF จะต่อขนานกับความต้านทาน 500 เมกะโอห์ม สัญญาณความต่างศักย์จากฟิล์มจะต่อกับวงจรตามแรงดัน
2. วงจรดิฟเฟอเรนเชียล (differentiator) สัญญาณที่ออกจากวงจรตามแรงดันจะต่อกับขาเข้าของวงจรนี้เพื่อตรวจจับ $\frac{dV}{dt}$
3. วงจรขยายดิฟเฟอเรนเชียล (differential amplifier) ใช้สำหรับระบบเตือนภัย (warning system) สัญญาณจากวงจรดิฟเฟอเรนเชียล จะต่อกับระบบเตือนภัย



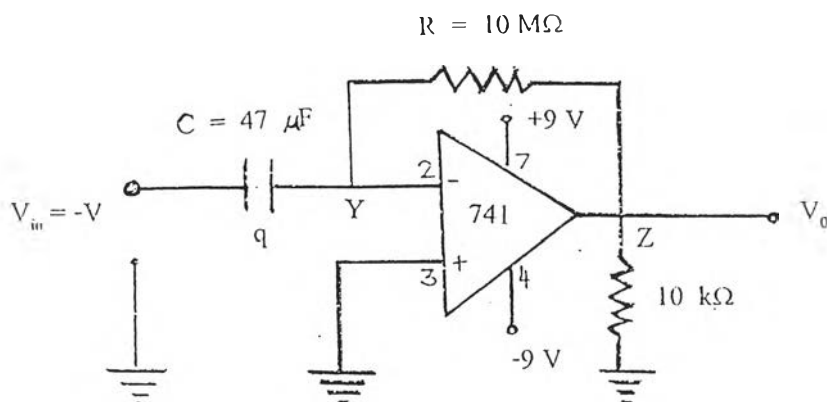
รูปที่ 6.1 แสดงฟิล์มไพโรอิเล็กทริก PVDF ต่อกับวงจรตามแรงดัน

จากรูปที่ 6.1 ฟิล์มไพโรอิเล็กทริก PVDF ต่อขนานกับความต้านทาน 500 เมกะโอห์ม เมื่อมีรังสีอินฟราเรดตกกระทบบนฟิล์มเกิดความต่างศักย์ที่อิเล็กโทรดของฟิล์ม จะทำให้เกิดกระแสไฟฟ้าค่าต่ำ ๆ ไหลผ่านความต้านทานลงดิน (ground) ความต่างศักย์ที่ออกมาจะอยู่ในย่านมิลลิโวลต์ ตามรูป V_A จะมีค่าเป็นบวกหรือลบ ขึ้นอยู่กับการต่อขั้วของฟิล์ม จากนั้นนำสัญญาณ

ความต่างศักย์จากจุด A ต่อกับวงจรตามแรงดัน ซึ่งวงจรนี้มีค่าความขั้วขาเข้าสูงมาก เพื่อไม่ให้คั้งกระแสจากฟิล์ม PVDF ถึงแม้รังสีอินฟราเรดจากตัวคนมีความเข้มข้น (โดยเฉลี่ยคนเราจะเปรียบเสมือนกับแหล่งกำเนิดพลังงานความร้อนประมาณ 80 วัตต์ แต่ความร้อนเนื่องจากการแผ่รังสีจะน้อยกว่า 80 วัตต์มาก) แต่จากสมการ (6.1) การเปลี่ยนแปลงความต่างศักย์อาจจะมากในช่วงแรก

ในงานวิจัยที่ทำมาแล้ว ใช้อปแอมป์ Burr Brown OPA121KP ซึ่งเป็นอปแอมป์ที่มีคุณภาพสูง มีความต้านทานภายในสูง (common-mode impedance) คือ 10^{14} โอห์ม ทำให้คั้งกระแสไฟฟ้าน้อยมากจนถือได้ว่าเป็นศูนย์ แต่เนื่องจากอปแอมป์ตัวนี้มีราคาแพง หาซื้อได้ยากตามท้องตลาด และมีความยุ่งยากในการนำมาใช้ต่อวงจร ในงานวิจัยนี้จึงเปลี่ยนมาใช้อปแอมป์ Analog Devices AD549 ซึ่งมีความต้านทานภายใน 10^{15} โอห์ม ถึงแม้จะมีราคาค่อนข้างแพงแต่สามารถหาซื้อได้ง่ายกว่า เมื่อนำมาใช้ก็ได้ผลที่น่าพอใจ

ต่อไปจะนำสัญญาณความต่างศักย์ขาออกจากวงจรตามแรงดันต่อกับขาเข้าของวงจรคัพเพอเรชเชเตอร์ เพื่อให้ตรวจจับอัตราการเปลี่ยนแปลงความต่างศักย์ $\left(\frac{dV}{dt}\right)$ จากฟิล์มไพโรอิเล็กทริก PVDF ดังรูปที่ 6.2



รูปที่ 6.2 แสดงวงจรคัพเพอเรชเชเตอร์ เพื่อตรวจจับอัตราการเปลี่ยนแปลงความต่างศักย์จากฟิล์มไพโรอิเล็กทริก PVDF

จากรูปที่ 6.2 ประจุ q ในตัวจุไฟฟ้า C หาได้จาก $q = CV_{in}$ เนื่องจากศักย์ที่จุด Y มีค่าใกล้เคียงศูนย์มาก ดังนั้น

$$i = \frac{dq}{dt} = C \frac{dV_{in}}{dt} \quad (6.2)$$

แต่เนื่องจากความขั้วขาเข้าของออปแอมป์มีค่าสูงมาก ดังนั้นจะไม่มีกระแสไหลเข้าสู่ขา 2 เลย นั่นคือทำให้กระแสที่ไหลผ่านความต้านทาน R ไปยังจุด Z ซึ่งมีศักย์ V_Z หรือ V_0 ดังนั้น

$$\frac{V_Y - V_Z}{R} = \frac{0 - V_0}{R} = i = C \frac{dV_{in}}{dt} \quad (6.3)$$

หรือ
$$V_0 = -RC \frac{dV_{in}}{dt} \quad (6.4)$$

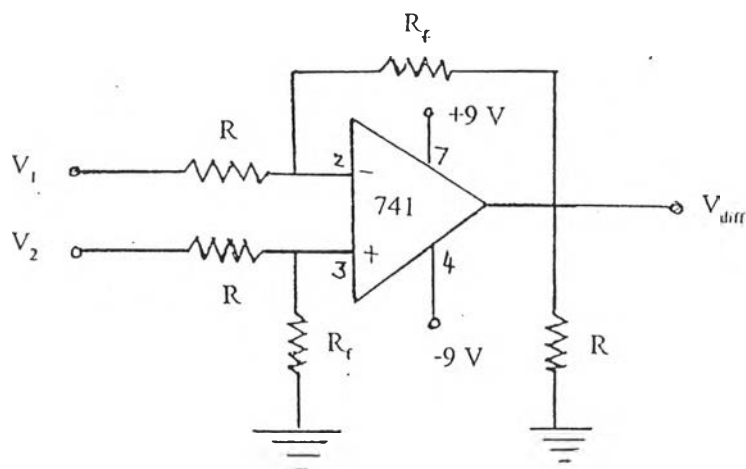
ในที่นี้จะต่ออิเล็กทรอนิกส์ของฟิล์มในรูปที่ 6.1 ในแบบซึ่งถ้าอุณหภูมิเพิ่ม V_A จะเป็นลบ ดังนั้นอาจจะเขียนได้ว่า $V_{in} = V_A = -V$ เมื่อ V คือความต่างศักย์จากฟิล์มไพโรอิเล็กทริก PVDF และจากสมการ (6.4) จะได้

$$V_0 = RC \frac{dV_{in}}{dt} \quad (6.5)$$

จากรูปที่ 6.2 ใช้ R เท่ากับ 10 เมกะโอห์ม และ C เท่ากับ 47 ไมโครฟารัด ดังนั้น จะได้

$$V_0 = 470 \frac{dV}{dt} \quad (6.6)$$

ส่วนในวงจรภาคแสดงผล จะใช้วงจรขยายดิฟเฟอเรนเชียล (differential amplifier) หรือวงจรขยายค่าแตกต่าง (ของแรงดัน) ซึ่งเป็นวงจรเปรียบเทียบแรงดันและวงจรรขยายในวงจรเดียวกัน ดังรูปที่ 6.3



รูปที่ 6.3 แสดงวงจรขยายดิฟเฟอเรนเชียล

จากรูปที่ 6.3 จะแสดงได้ว่า

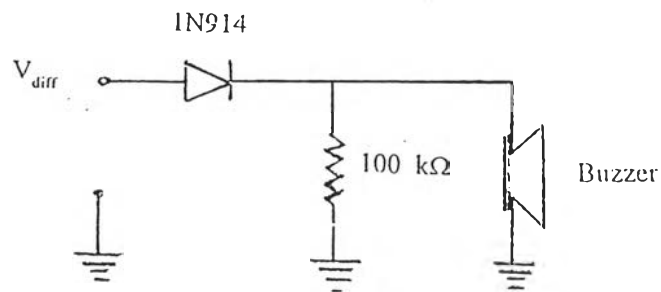
$$V_{diff} = \frac{R_f}{R}(V_2 - V_1) \quad (6.7)$$

จากสมการ (6.7) จะเห็นได้ว่า

ถ้า $V_2 > V_1$ จะได้ V_{diff} มีค่าเป็นบวก และ

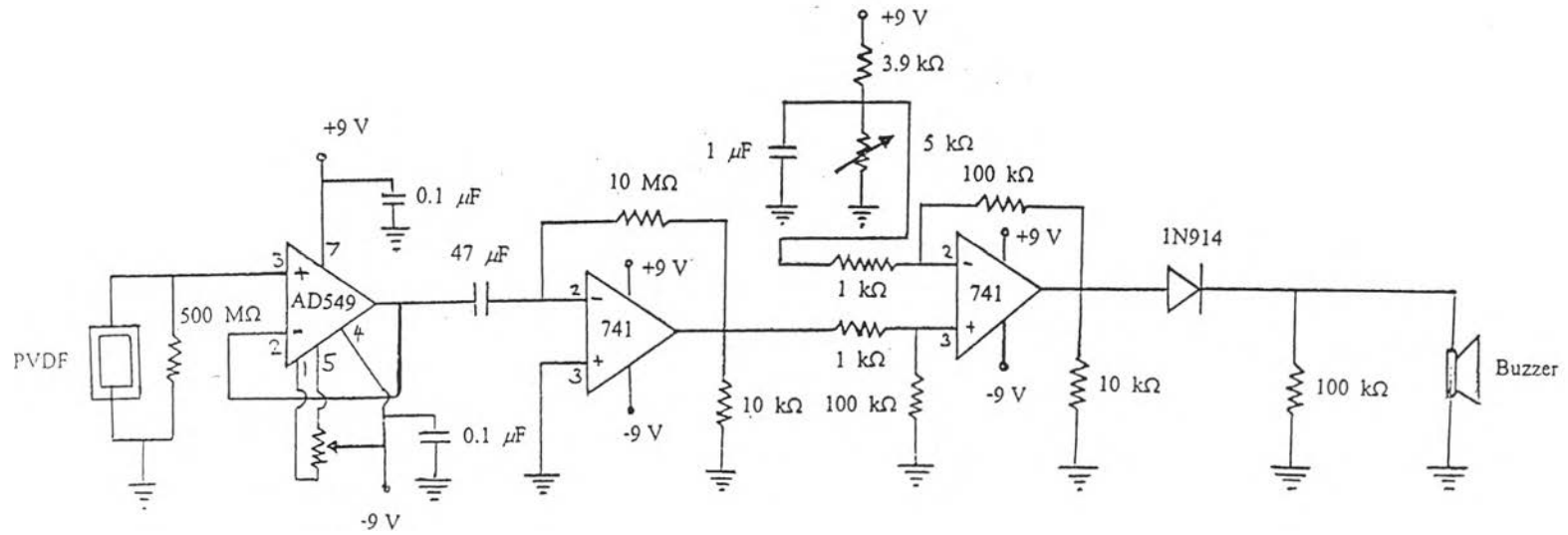
ถ้า $V_2 < V_1$ จะได้ V_{diff} มีค่าเป็นลบ

ดังนั้น ถ้าให้ V_1 เป็นแรงดันเปรียบเทียบ และให้ V_2 เป็น V_0 จากวงจรดิฟเฟอเรนเชียลจากสมการ (6.6) โดยปรับ V_1 ให้มากกว่า V_2 ในขณะที่ไม่มีการสวิตช์อินพุตจากตัวควบคุมกระทบฟิล์ม ก็จะได้ V_{diff} มีค่าเป็นลบตลอดเวลา จนกระทั่งเมื่อมีการสวิตช์อินพุตกระทบ ทำให้ V_2 (หรือ V_0) เพิ่มขึ้นจนมากกว่า V_1 ก็จะทำให้ V_{diff} มีค่าเป็นบวก ซึ่งสามารถนำไปป้อนให้บัซเซอร์ (buzzer) เพื่อให้ส่งสัญญาณเสียงต่อไป



รูปที่ 6.4 แสดงวงจรของหน่วยเตือนภัย

จากรูปที่ 6.4 แสดงวงจรของหน่วยเตือนภัย (warning system) ถ้า V_{diff} มีค่าเป็นลบ จะได้ความต่างศักย์ที่คร่อมบัสเซอร์มีค่าเป็นศูนย์ เพราะไดโอด (diode) ได้รับความไบอัสกลับ (reverse bias) ทำให้บัสเซอร์ไม่ส่งสัญญาณเสียงออกมา จนเมื่อ V_{diff} มีค่าเป็นบวก ก็จะเกิดความต่างศักย์คร่อมบัสเซอร์ ทำให้เกิดเสียงดังขึ้น โดยวงจรสมบูรณ์ของเครื่องตรวจจับผู้บุกรุก แสดงได้ดังรูปที่ 6.5

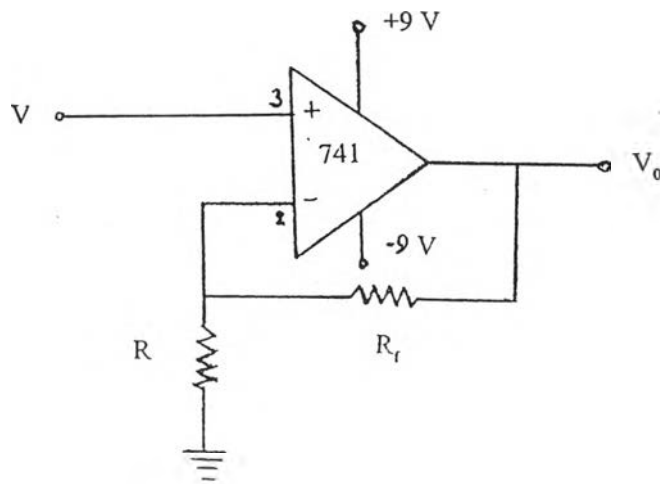


รูปที่ 6.5 แสดงวงจรสมบูรณของเครื่องตรวจจับผู้บุกรุก

6.2 เครื่องเตือนไฟไหม้

โดยทั่วไป เครื่องเตือนไฟไหม้อาจจะตรวจจับควัน หรือไม่ก็ตรวจจับอุณหภูมิที่สูงขึ้นแบบผิดปกติ จากนั้นก็จะส่งสัญญาณเตือนให้แก่หน่วยรักษาความปลอดภัย อาจจะอยู่ในรูปของการส่งเสียงดัง แต่ในงานวิจัยนี้จะพัฒนาเครื่องเตือนไฟไหม้แบบที่จับอุณหภูมิที่เพิ่มขึ้นอย่างรวดเร็วขณะที่เริ่มเกิดไฟไหม้ เนื่องจากไฟไหม้จะมีปฏิกิริยาที่รุนแรง ดังนั้นฟิล์มไพโรอิเล็กทริกที่มีความไวปานกลางก็สามารถทำงานได้ดี

ในการออกแบบนี้จะถือหลักว่า ถ้ามีรังสีอินฟราเรดจากไฟไหม้ความเข้ม 3.54 วัตต์ต่อตารางเมตร หรือมากกว่า ตกกระทบฟิล์ม เครื่องจะส่งสัญญาณเสียงออกมา เนื่องจากจากรางที่ 5.3 ที่ความเข้มขนาดนี้ ฟิล์มจะให้ความต่างศักย์สูงสุด 35 มิลลิโวลต์ และในการออกแบบไม่จำเป็นต้องใช้วงจรดิฟเฟอเรนเชียลเหมือนกับวงจรของเครื่องตรวจจับผู้บุกรุก (เนื่องจากขณะเกิดไฟไหม้ จะมีรังสีอินฟราเรดตกกระทบฟิล์มอย่างต่อเนื่อง) นั่นคือ จะใช้วงจรขยายธรรมดา (dc amplifier) ก็เพียงพอ ในที่นี้จะขยาย 20 เท่า (ขึ้นกับฟิล์มที่ใช้) โดยวงจรตัวอย่างที่ออกแบบเพื่อเป็นวงจรเตือนไฟไหม้จะแตกต่างกับวงจรตรวจจับผู้บุกรุก กล่าวคือจะนำวงจรขยายแบบไม่กลับเฟสแทนที่ในวงจรดิฟเฟอเรนเชียล จากนั้นต่อกับวงจรขยายดิฟเฟอเรนเชียลซึ่งวงจรขยายแบบไม่กลับเฟสแสดงได้ดังรูปที่ 6.6



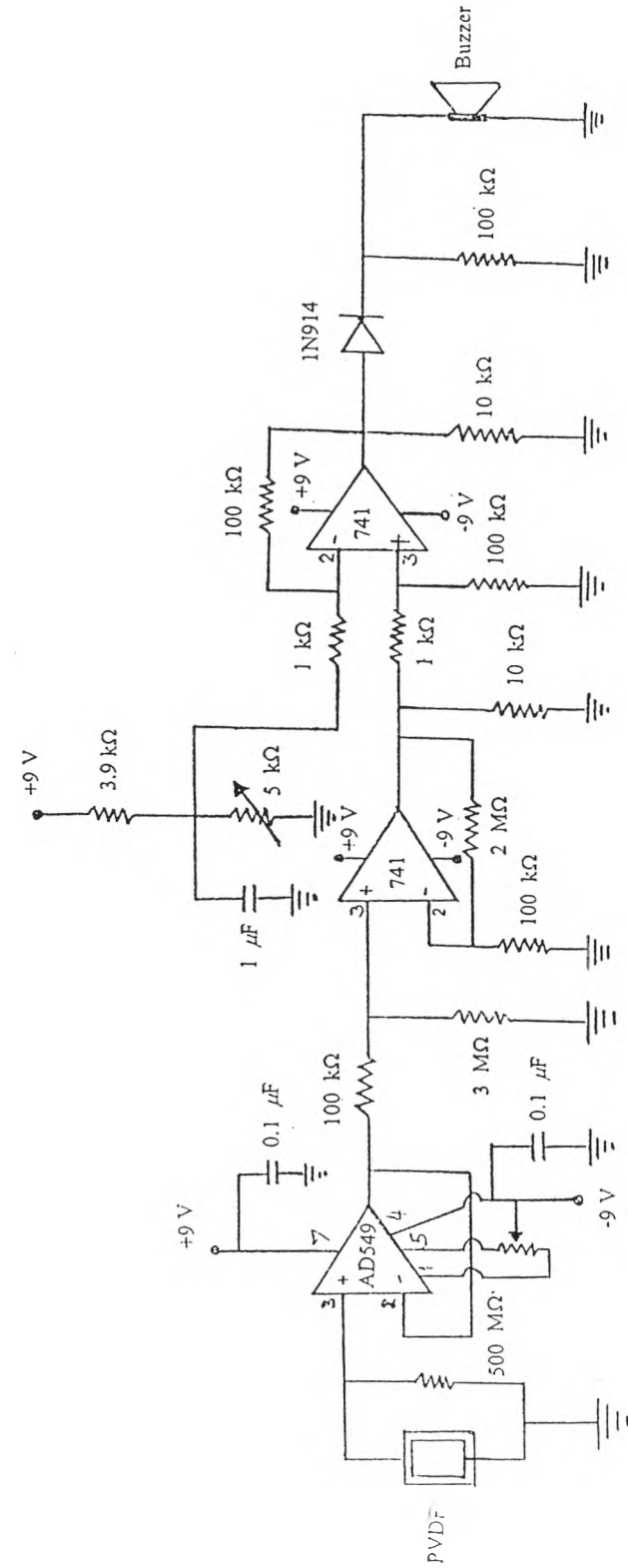
รูปที่ 6.6 แสดงวงจรขยายแบบไม่กลับเฟส

จากรูปที่ 6.6 จะได้

$$V_o = \left(\frac{R_f}{R} + 1 \right) V$$

(6.8)

สำหรับวงจรสมบูรณของเครื่องเตือนไฟไหม้แสดงได้ดังรูปที่ 6.7



รูปที่ 6.7 แสดงวงจรสมบูรณของเครื่องเตือนไฟไหม้

6.3 ข้อสรุปและข้อเสนอแนะ

ในงานวิจัยนี้ได้เตรียมฟิล์ม PVDF โดยวิธีอัดเข้าซึ่งเป็นวิธีที่ง่ายและธรรมดาที่สุด ฟิล์มที่ได้จะมีความไม่สม่ำเสมอ อาจจะมีฟองอากาศปนอยู่ด้วย ทำให้ฟิล์มมีความหนาแน่นไม่เท่ากัน เมื่อนำฟิล์มไปยืดอาจทำให้ฟิล์มฉีกขาดได้ง่าย ดังนั้นจึงควรเลือกฟิล์มส่วนที่มีความหนาเท่ากันไปใช้ การทดสอบฟิล์มโดยใช้การเลี้ยวเบนของรังสีเอกซ์ ผลที่ได้ใกล้เคียงกับงานวิจัยที่ทำมาแล้ว แสดงว่าฟิล์ม PVDF ที่เตรียมได้โดยวิธีนี้มีโครงสร้างผลึกเป็น PVDF สำหรับการวัดค่าคงที่ไดอิเล็กทริก K พบว่าค่า K ที่แม่นยำวัดได้ลำบาก เพราะฟิล์มมีความหนาไม่สม่ำเสมอ เนื่องจากวิธีการยืดฟิล์ม ดังนั้นควรจะมีการทำวิจัยเพิ่มเติม เพื่อศึกษาวิธีการเตรียมฟิล์มที่ให้ผลได้ดีกว่าเดิม

ในการวัดค่า p พบว่าความสัมพันธ์ระหว่าง ΔQ และ ΔT ไม่ได้ผ่านจุดกำเนิด (ตามทฤษฎี) ส่วนใหญ่กราฟจะตัดได้แกน อาจเกิดจากความคลาดเคลื่อนเชิงระบบ (systematic errors) จากเครื่องมือที่ใช้สำหรับการทดลอง ในงานวิจัยนี้ยังไม่ทราบสาเหตุที่แท้จริง ดังนั้นน่าจะมีการทำวิจัยเพื่อศึกษาเพิ่มเติมต่อไป อย่างไรก็ตามค่า p ที่วัดได้ให้ผลที่พอจะเชื่อถือได้พอสมควร

นอกจากนี้ความสัมพันธ์ระหว่าง p และ E_p ที่ T_p ต่างๆ พบว่าค่า p จะมีค่าสูงขึ้น เมื่อ E_p และ T_p มีค่าสูงขึ้น ซึ่งสอดคล้องกับสมมติฐานที่ว่า E_p ที่มีค่าสูง จะสามารถหมุนไดโพลในผลึกเฟสเบตาให้ชี้ไปแนวเดียวกันกับทิศของสนามไฟฟ้าได้มากขึ้น เป็นการเพิ่มโพลาริเซชัน P ในแนว 3 และ p ให้แก่ฟิล์ม ในทำนองเดียวกันที่ T_p สูงขึ้น จะทำให้ปริมาณอิสระของพอลิเมอร์เพิ่มขึ้น เป็นผลให้ไดโพลในผลึกเฟสเบตาหมุนตัวในทิศของสนามไฟฟ้าได้สะดวกยิ่งขึ้น นั่นคือค่า p ซึ่งขึ้นอยู่กับโพลาริเซชัน P ในแนว 3 เพิ่มขึ้นไปกับค่า T_p ด้วย

จากการที่ทำให้อิเล็กโทรดด้านหนึ่งของฟิล์มเป็นสีดำ แล้วให้คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าตกกระทบฟิล์ม จะทำให้ความต่างศักย์สูงสุดจากฟิล์มมีค่าสูงขึ้นอย่างเห็นได้ชัดเจน ทั้งนี้เนื่องจากสีดำช่วยลดการสะท้อนของคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่กระทบฟิล์ม จึงทำให้ฟิล์มจะมีการดูดกลืนคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าได้มากขึ้น

เครื่องมือทั้งสองที่ประดิษฐ์ขึ้น จากการทดสอบพบว่าเครื่องเค้นไฟฟ้าใหม่จะใช้งานได้ดีที่อุณหภูมิห้อง ส่วนเครื่องตรวจจับผู้บุกรุก การทำงานยังไม่ดีเท่าที่ควร เนื่องจากมีสัญญาณรบกวนค่อนข้างสูง เช่น ในห้องที่ใช้เครื่องปรับอากาศปิด-เปิดอย่างต่อเนื่อง หรือห้องที่มีแสงสว่างเปลี่ยนแปลงตลอดเวลา นอกจากนี้ฟิล์มไพโรอิเล็กทริก PVDF มีสมบัติเพียโซอิเล็กทริกด้วย ดังนั้นการสั่นสะเทือนต่าง ๆ ก็มีผลต่อการทำงานของฟิล์มด้วย เนื่องจากเครื่องมือที่ประดิษฐ์ขึ้นนี้ได้ออกแบบวงจรให้มีอัตราขยายสูง เพราะต้องการความไวของการตรวจจับ ดังนั้นจะต้องทำการวิจัยเพิ่มเติมเพื่อศึกษาลดสัญญาณรบกวนจากฟิล์ม เพื่อให้เครื่องมือนี้สามารถทำงานได้ในทุกสภาวะ ถ้าเครื่องมือทำงานได้ดีขึ้น ขั้นต่อไปอาจจะพัฒนาไปสู่การผลิตเชิงพาณิชย์ได้